

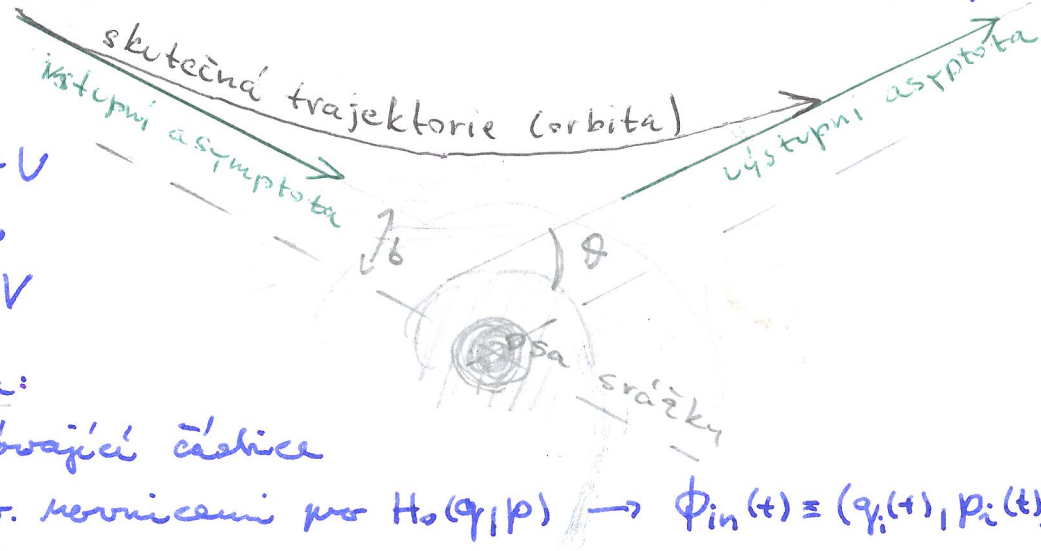
# VIII - Teorie rozptylu

QM-R-1

- popis srážek částic mezi sebou nebo na vnější povrch
- klíčové idea:  $t \rightarrow \pm\infty$  volná částice
- rozdělení intervalu na  $H = H_0 + V \dots V$  nemá vliv  $t \rightarrow \pm\infty$
- ukázáno níže:

## 1) Stručné shrnutí klasické teorie rozptylu

(na příkladu rozptylu bodové částice na měřím pol.)



hamiltonián  $H = H_0 + V$

- volná částice  $H_0$
- interakce (porucha)  $V$

### • vstupní asymptota:

$\equiv$  trajektorie náletávající částice

dává Hamilt. pohyb. rovnicemi pro  $H_0(q, p) \rightarrow \phi_{in}(t) \equiv (q_i(t), p_i(t))$

### • výstupní asymptota:

• trajektorie vylétávající částice:  $\phi_{out}(t) \equiv (q_{out}(t), p_{out}(t))$

### • vztah mezi nimi:

dán skutečnou trajektorií pohybu  $\phi(t) \equiv (q(t), p(t))$ , která splňuje pohyb. rovnice s potenciálem  $H(q, p)$ :

$$\|\phi(t) - \phi_{in}(t)\| \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} 0 \quad \|\phi(t) - \phi_{out}(t)\| \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} 0$$

### • základní úloha rozptylu:

najít vztah  $\mathbb{S}: \phi_{in} \rightarrow \phi_{out}$  (v QM rozptylový operátor  $S$ )

v klasické fyzice:  $\phi_{in}$  jednoduše charakterizováno pomocí počáteční hybnosti  $\vec{p}_{in}$  a záměrného vektoru  $\vec{T} \perp \vec{p}_{in}$  (jednoduše souvisí s momentem hybnosti  $\vec{L}$ )

podobně  $\vec{p}_{out}, \vec{b}_{out}$ ; ale zákony zachování:  $|p_{in}| = |p_{out}|$  (Energie)  
(pro sfér. sym.  $V$ )  $|b_{in}| = |b_{out}|$  (moment hybn.)

navíc vztah trajektorie určává v rovině  $\vec{p}, \vec{b} \rightarrow \phi_{out}$  jednod. dáno úhlem  $\theta$ .  $T$ ; pro sfér. sym  $V$  je zobrazení  $S$  jednod. dáno funkcí  $\theta(E, b)$

klasický diferenciální účinný průřez:

def: účinný průřez je efektivní plocha do níž se musíe hrnout, aby došlo ke sledovanému procesu.

PR: tvrdá kulička natřená lepidlem a nabita:



... spočítáme trajektorie v závislosti na  $\vec{b} \perp \vec{P}_{in}$  ... fixní plocha  $\perp \vec{b}$ , které vedou na přilepení =  $\sigma_L$

možné zobecnění .. lepidlo není dokonale v závislosti na geometrii míčku je přilepení s váhou  $\rho_L(b)$

$\rightarrow \sigma_L = \int \rho_L(b) 2\pi b db$

(... odkud efektivní plocha, účinný průřez)

Podobně diferenciální účinný průřez ... sledovaný procesem je to záre hrne na výslupek do prostor. úhlu  $d\Omega$ :



plocha merikrových je úměrná velikosti prostor. úhlu:

konstanta úměrnosti:  $\frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{2\pi b db}{2\pi \sin\theta \cdot d\theta} = \frac{b}{|\sin\theta|} \left| \frac{b(\theta)}{\theta} \right|$  (přesněji  $\sum_n \frac{b_n(\theta)}{|\sin\theta \cdot \theta'_n|}$ )

pro nestér. případ by to bylo  $d\varphi$  a  $b = b(\theta, \varphi)$

nice kořeni  $\theta(b_n) = \theta$

poznámka: • deher  $\theta(b) = 0$   
• dopřední a zpětné zesílení  $\theta = 0$  (Gegenstein)

poznámka: • dimenzionalita: 2D ...  $\sigma$  má rozměr délky  
1D ...  $\sigma$  bezrozměrné .. jen dva směry  
 $\rightarrow$  proud. odrazem a přeletem

• dvě částice: převede se na pohyb těži. + relativní 3D pohyb

~~poznámka~~

## 2) časový obrázek rozptylu v QM

[QM-R-3]

obecně:  $H = H_0 + V$ ;

kde obvykle  $H_0$  .. volná částice (nebo několik neinterag. č.)

$V$  .. interakce (budeme uvažovat souměř. fce)  
 → hladké, koneč. dosah

trajektorie systému .. unit. evoluce

$$|\psi(t)\rangle = U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle \stackrel{t_0=0}{=} U(t) |\psi_0\rangle$$

$$\leftarrow e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} \quad \leftarrow e^{-\frac{i}{\hbar} H t}$$

asymptoty ... volná částice

$$|\phi_{in}(t)\rangle = U_0(t) |\phi_{in}(0)\rangle, \quad \text{kde } \|\phi_{in} - \psi\| \xrightarrow{t \rightarrow -\infty} 0$$

$$|\phi_{out}(t)\rangle = U_0(t) |\phi_{out}(0)\rangle, \quad \|\phi_{out} - \psi\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$$

Základní náhoda teorie rozptylu:

nejít rozbíjení  $|\phi_{in}\rangle_t \rightarrow |\phi_{out}\rangle_t$  ... je repulicně pracoval

→ celou trajektorii ... trajektorie reprez. stavem v  $t=0$ :

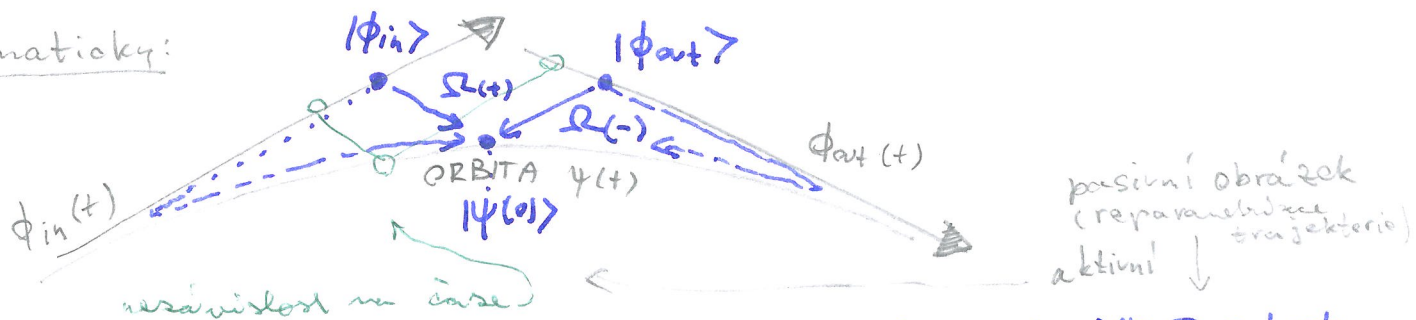
Rozptylový operátor (S-matice, scattering operator)

$$|\phi_{out}\rangle = S |\phi_{in}\rangle$$

... formálně:  $S = \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t' \rightarrow -\infty}} U_0^\dagger(t) U(t) U^\dagger(t') U_0(t') = \Omega_{(-)}^\dagger \Omega_{(+)}$

kde Møllerovy operátory:  $\Omega_{(\pm)} = \lim_{t \rightarrow \mp \infty} U^\dagger(t) U_0(t)$

Schematicky:



pozn:  $\Omega_{(\pm)}$  nezávislí na volbě  $t_0$  ... subst. a limitě  $\bar{t} = t - t_0$   
 → odpovídá předstově, že S rozbíjí in asympt. → out asymp.

pozn: dá se DK, že pro souměř.  $V$ :  $\Omega_{(\pm)} |\phi\rangle$  konverguje  $\forall \phi \in \mathcal{X}$

- $\Omega_{(\pm)} |\phi\rangle \perp$  vázané stavy
- $\Omega_{(\pm)}$  jsou izometrické
- $S$  je unitární operátor  $\mathcal{X}$  na  $\mathcal{X}$

zákon zachování energie podle trajektorie:

víme že  $U = \text{fnc } H$  .. pro t-deriv.  $H: [U, H] = 0$  tj. výsledky měření energie deriv. na čas.

S- operátor obvrátí  $U$  a  $U_0$  ... obecně  $[H, H_0] \neq 0$  ?

• platí:

$$H\Omega(\pm) = \Omega(\pm)H_0 \quad (*)$$

$$\text{DK: } e^{iHt} \Omega(t) = e^{iHt} \lim_{\tau \rightarrow -\infty} e^{iH\tau} e^{-iH_0\tau} = \lim_{\tau \rightarrow -\infty} e^{iH(t+\tau)} e^{-iH_0(\tau+t-t)}$$

$$= \left[ \lim_{\tau \rightarrow -\infty} e^{iH\tau} e^{-iH_0\tau} \right] e^{iH_0t} = \Omega(t) e^{iH_0t}$$

derivací  $\rightarrow H\Omega(t) = \Omega(t)H_0$  ... stejně  $\Omega(t)$

$$\Rightarrow S H_0 = \Omega_{(-)}^{\dagger} \Omega_{(+)} H_0 = \Omega_{(+)}^{\dagger} H \Omega_{(+)} = (H \Omega_{(-)})^{\dagger} \Omega_{(+)} = (\Omega_{(-)} H_0)^{\dagger} \Omega_{(+)} =$$

$$= H_0 \Omega_{(+)}^{\dagger} \Omega_{(+)} = H_0 S \quad \rightarrow \text{tj. } \boxed{[H_0, S] = 0}$$

.. energie se zachovává, ale měříme ji pomocí  $H_0$  ne  $H$ !

• další důsledek relace (\*):

palind  $H_0 |\phi_{in}\rangle = E |\phi_{in}\rangle \Rightarrow H \Omega_{(+)} |\phi_{in}\rangle = \Omega_{(+)} H_0 |\phi_{in}\rangle = E \Omega_{(+)} |\phi_{in}\rangle$

důsledek  $\forall |\phi\rangle$  def  $\Omega_{(+)} |\phi\rangle \equiv |\phi^{(+)}\rangle$

$|\phi\rangle$  stacionární stav (vzhledem k  $H_0$ )  $\Rightarrow |\phi^{(+)}\rangle$  stoc. stav (pro  $H$ )

• důsledek reálna zachování:

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta_3(\vec{p}' - \vec{p}) - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) t(\vec{p}' - \vec{p})$$

$\rightarrow$  definuje "ON-SHELL T-matici"

obecnější případ: baze  $|E, \alpha\rangle$  .. ob. vektor  $H_0, A$

$$\rightarrow \langle E, \alpha | S | E', \alpha' \rangle = \delta(E - E') \delta_{\alpha\alpha'} S_{\alpha\alpha'}(E)$$

unitarita S-operátoru  $\Rightarrow$  matice  $S_{\alpha\alpha'}$  je unitární  $\forall E$

$$\Rightarrow \text{vlastní čísla } S_{\alpha\alpha} \equiv e^{2i\delta_{\alpha}}$$

$\equiv$  vlastní fáze (eigenphases)

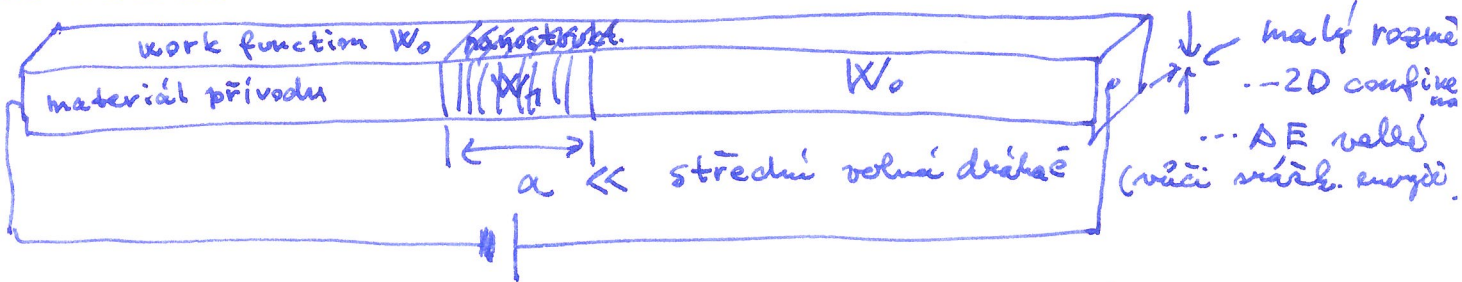
# pozorovatelné veličiny z S-matic

QM-R-5

PR: částice v 1D ... pravidel podobnost odrazu a průchodu bariérou.

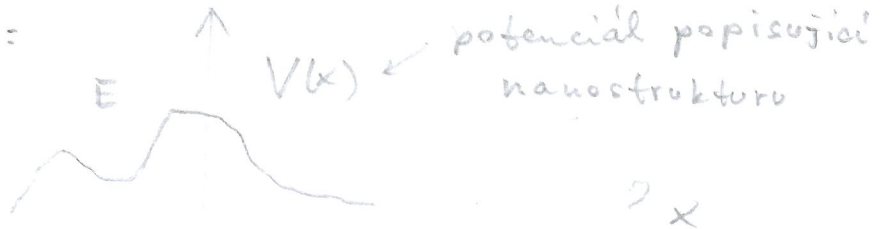
např:

fyzikální motivace: přechod proudu nanostrukturami:



... v malém režimu bez průchodu proudu poprat jako rešením tunelováním elektroni. Proud je úměrný  $\mu_T$  ... proud. průchodu

MODEL: částice v 1D:



in asymptota ... vlnový balík  $\phi_{in}(p)$

v čase  $t \ll 0$  ...  $\langle \phi | V | \phi \rangle = 0$  ... časový  $H_0 = \frac{p^2}{2m}$   
 $p$  .. integrál pohybu

out asymptota - vlnový balík  $|\phi_{out}\rangle = S |\phi_{in}\rangle$

v čase  $t \gg 0$  opět  $\langle \phi | V | \phi \rangle = 0$  a  $p$  je integrálem pohybu

... proud. průchodu:  $\mu_{(p>0)}(|\phi_{out}\rangle) = \int_0^\infty |\phi_{out}(p)|^2 dp \equiv \mu_T$

proud. odrazu:  $\mu_{(p<0)} = \int_{-\infty}^0 |\phi_{out}(p)|^2 dp \equiv \mu_R$

problém:  $\langle p | S | p' \rangle = \delta(p-p') - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) t(p' < p)$

nejraději bychom měli oslovit jednotku lichosti  $\phi_{in}(p) = \delta(p-p_0)$ ,  
 ale ve výpočtu  $\mu$  by se objevilo  $|\delta(p-p_0)|^2$  -- není dobře def.

regularizace: maximálně úzký balík  $\phi_{in}(p) =$   $\delta(p-p_0)$  - malé  $\Delta p$  - třeba Gauss ale ne nutné

Pak: ODRAZ:

$$\begin{aligned} \mu_R &= \int_{-\infty}^0 dp \left\{ \int_{-\infty}^\infty dp' \langle p | S | p' \rangle \phi_{in}(p') \right\}^* \left\{ \int_{-\infty}^\infty dp'' \langle p | S | p'' \rangle \phi_{in}(p'') \right\} \\ &= (2\pi)^2 \int_{-\infty}^0 dp \int_{-\infty}^\infty dp' \int_{-\infty}^\infty dp'' \phi_{in}^*(p') \phi_{in}(p'') \underbrace{\delta(E_p - E_{p'})}_{\frac{m}{p} \delta(p+p')} \underbrace{\delta(E_p - E_{p''})}_{\frac{m}{p} \delta(p+p'')} t(p' < p) t(p'' < p) \end{aligned}$$

$t_{\delta} \mu_R = \frac{2\pi m}{p} t(\vec{p} \leftarrow p)$

$\mu_R = (2\pi m)^2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dp}{p^2} |\phi_{in}(p)|^2 |t(-p \leftarrow p)|^2 \approx \left| \frac{2\pi m}{p} t(-p_0 \leftarrow p_0) \right|^2 \equiv |S_{-+}(p_0)|^2$

podobně:  $\mu_T = \left| 1 - 2\pi i \frac{m}{p} t(+p_0 \leftarrow p_0) \right|^2 \equiv |S_{++}(p_0)|^2$

mimodrodem; zavedl jsem:

$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(\vec{p} - \vec{p}') - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) t(\vec{p}' \leftarrow \vec{p})$

...  $p = n \cdot |p|$   $n$  ... směr  $= \pm 1$

$\rightarrow \langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta_{nm} \delta(|p| - |p'|) - \frac{2\pi i m}{p} \delta(|p| - |p'|) t(\vec{p}' \leftarrow \vec{p})$   
 $\equiv \delta(|p| - |p'|) S_{m'm}(|p|)$


... S-matice ... matice 2x2  $\equiv \begin{pmatrix} S_{++} & S_{+-} \\ S_{-+} & S_{--} \end{pmatrix}$   
 (na energ. slupce)

unitarita  $\Rightarrow S^\dagger S = 1 \rightarrow |S_{++}|^2 + |S_{-+}|^2 = 1 = \mu_R + \mu_T$

závěr: je třeba nýjše říci  $S_{m'm}(E)$  nebo  $t(\vec{p}' \leftarrow \vec{p})$

pozn: podobný postup ve 3D

$\phi_{in}(\vec{p})$   
 úhel kolem  $p_0$   
 lok. v prostoru kolem  $x_0$   
 + středová přes  $\vec{b}$



$\int d^2b e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{b} \cdot \vec{p}}$

$\int \int_{(\vec{p}, \vec{p}') \in \Delta\Omega} |\phi_{out}(p, \theta, \varphi)|^2 d\varphi d\theta$

$\leftarrow$  dodá rozměr plochy

$\Rightarrow \frac{d\sigma}{d\Omega} = |f(p_{out} \leftarrow p_{in})|^2$  ; kde  $|p_{out}| = |p_{in}|$  .. zachov. energie  
 a směr  $p_{out}$  míří do  $\Delta\Omega$

(pro směr  $p_{out} \neq p_{in}$ )  
 $a f(p_{out} \leftarrow p_{in}) = - (2\pi)^2 m t(\vec{p}_{out} \leftarrow \vec{p}_{in})$

nerovnána na tvorní balíček  $\phi_{in}$  se předp, že dost úhly

... zachvíli odvodíme jinak  $\rightarrow$  jednodušší  
 (nebo viz teoretická atomová fyzika)

pozn: také zde lze psát  $\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(|p| - |p'|) S_{m'm}(E)$

$\rightarrow \frac{d\sigma}{d\Omega} = \left(\frac{2\pi}{p}\right)^2 |S_{m'm}(E)|^2$

• ve 2D:  $\frac{d\sigma}{d\theta} = \left(\frac{2\pi}{p}\right)^2 |S_{m'm}(E)|^2$

3) časově nezávislý formalismus teor. rozptylu [QH-R-7]

formule pomocí limit  $t \rightarrow \pm \infty$  časového vývoje není  
 moc praktická pro výpočty (počítání ... o numerických  
 wave-packet metodách)

cíl: najít měřitelné veličiny ( $t$ ;  $|S_{\alpha, \beta}|^2$  příp.  $|t|^2$ ) pomocí  
 stacionárních stavů .. tj. řešení (SR) se spř. okraj podm.

klíč: Fourierova transformace:  $|\psi(t)\rangle = \int |\psi_E(t=0)\rangle e^{-\frac{i}{\hbar} E t} dE$

pozoruj: platí (viz str 4)  $H \Omega_{(+)} = \Omega_{(+)} H_0$

tj. pokud  $H_0 |\phi\rangle = E |\phi\rangle \Rightarrow |\phi^{(+)}\rangle \equiv \Omega_{(+)} |\phi\rangle$   
 splňuje  $H |\phi^{(+)}\rangle = E |\phi^{(+)}\rangle$

pokusíme se zjistit více o  $|\phi^{(+)}\rangle$ : ... speciálně  $|\phi\rangle \approx |\vec{p}\rangle$   
 ... rozptylový stav  $\longrightarrow$   
 $|\phi^{(+)}\rangle \equiv |\psi_p^{(+)}\rangle$

z definice  $\Omega_{(+)}$ :

$$|\psi_p^{(+)}\rangle = \Omega_{(+)} |\vec{p}\rangle = \lim_{t \rightarrow -\infty} U^{\dagger}(t) U^0(t) |\vec{p}\rangle$$

$$= |\vec{p}\rangle - \int_{-\infty}^0 \frac{d}{dt} \left[ \cancel{U^{\dagger}(t) U^0(t)} e^{\frac{i}{\hbar} H t} e^{-\frac{i}{\hbar} H_0 t} \right] |\vec{p}\rangle$$

$$= |\vec{p}\rangle - \frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^0 e^{\frac{i}{\hbar} (H - E_p) \tau} V |\vec{p}\rangle d\tau$$

tohle nekonzverguje .. důvod ..  $|\vec{p}\rangle$  není  $L^2$  funkce .. jindež by  
 integrál konvergoval díky rozptylovému vlnovému balíku  
 .. součinn  $V |\phi^{(+)}\rangle$  zmizí

trik: pro stacionární stav  $|\vec{p}\rangle$  ... adiabatické srovnání  
 vlnováku  $V \rightarrow V e^{\epsilon t}$   $\epsilon \rightarrow 0+$

.. ta je košer ... ve skutečnosti počítáme vln. balíky a když to  
 nepočítají

$$|\psi_p^{(+)}\rangle = |\vec{p}\rangle + \hat{G}^{(+)} V |\vec{p}\rangle, \text{ kde } \hat{G}^{(+)}(E) \equiv (E + i\epsilon - H)^{-1}$$

(bezčasová) Greenova funkce

VÝZNAM STACIONÁRNÍCH ROZPTYLOVÝCH STAVŮ:

každé nímpravné částici na IN asymptotě se složí  $\int \phi(\vec{p}) |\vec{p}\rangle e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} d\vec{p}$   
 částice sítě celou dobu ve slově  $\int \phi(\vec{p}) |\psi_p^{(+)}\rangle e^{-\frac{i}{\hbar} \frac{p^2}{2m} t} d\vec{p}$  ... důvod: linearity  $\Omega_{(+)}^{(in)}$   
 trav vln. klubka

vsuvka → bezčasové Greenovy funkce (rezolventa)

Def: rezolventa  $\hat{G}(z) \equiv (z - H)^{-1}$

Greenovy funkce:  $\hat{G}^{(\pm)}(E) \equiv \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} (E \pm i\epsilon - H)^{-1} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \hat{G}(z) |_{z = E \pm i\epsilon}$

Vlastnosti:

• G jako Fourierova transformace evolučního operátoru:

platí:  $\hat{G}^{(+)}(t_2, t_1) \equiv \theta(t_2 - t_1) e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H}(t_2 - t_1)} = i \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dE}{2\pi} \frac{\exp\{-\frac{i}{\hbar} E(t_2 - t_1)\}}{E + i\epsilon - H}$

DK:  $\int_{-\infty}^{\infty} dE \frac{e^{-\frac{i}{\hbar} E\tau}}{E + i\epsilon - E_n} = \oint dz \frac{e^{-\frac{i}{\hbar} z\tau}}{z - (E_n - i\epsilon)}$  po dráze  
 $= \theta(\tau) (-2\pi i) e^{-\frac{i}{\hbar} E_n \tau}$



+ spektrální rozklad  $H = \sum_{n,d} |E_n \rangle \langle E_n| = \sum_n E_n \hat{P}_n$

→  $-2\pi i \theta(\tau) e^{-\frac{i}{\hbar} H\tau} = \int_{-\infty}^{\infty} dE \frac{\exp\{-\frac{i}{\hbar} E\tau\}}{E + i\epsilon - H} \Rightarrow$  c.b.d. podob.  $\hat{G}^{(-)}$

• Vf znám iε

• teorii distribucí:  $\frac{1}{x + i\epsilon} = \frac{v.p.}{x} - i\pi \delta(x)$

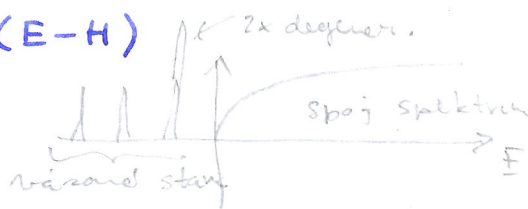
(DK:  $\frac{1}{x + i\epsilon} = \frac{x - i\epsilon}{x^2 + \epsilon^2} = \frac{x}{x^2 + \epsilon^2} - i\pi \frac{\epsilon/\pi}{x^2 + \epsilon^2}$  → δ-přeslechlost ..

⇒  $G^{(+)}(E) - G^{(-)}(E) = \frac{1}{E + i\epsilon - H} - \frac{1}{E - i\epsilon - H} = -2\pi i \delta(E - H)$

tj... spektrální funkce  $\hat{\rho}(E) = \frac{i}{2\pi} (G^{(+)}(E) - G^{(-)}(E)) = -\frac{1}{\pi} \text{Im} G^{(+)}(E)$

tj  $\hat{\rho}(E) = \sum_n P_n \delta(E - E_n) \equiv \delta(E - H)$

... hustota stavů  $\rho(E) \equiv \text{Tr} \hat{\rho}(E) =$



• Rezolventní rovnice ... def  $\hat{G}_0^{(+)} \equiv (E + i\epsilon - H_0)^{-1}$

platí:  $\hat{G}^{(+)}(E) = (E + i\epsilon - H_0)^{-1} [(E + i\epsilon - H_0) - V + V] (E + i\epsilon - H)^{-1}$

tj  $\hat{G}^{(+)}(E) = \hat{G}_0^{(+)}(E) + \hat{G}_0^{(+)}(E) V \hat{G}^{(+)}(E)$

stejně pro  $G^{(-)}$ ; rovnice symetricky  $G = G_0 + G V G_0$

• Platí: Lemma:  $1 + G V = (1 - G_0 V)^{-1}$

DK:  $(1 + G V)(1 - G_0 V) = 1 + G V - G_0 V - G V G_0 V = 1$  R.E.D.  
 $-(G_0 + G V G_0) V = -G V$



Lippmann-Schwingerova rovnice pro  $|\psi_p^{(\pm)}\rangle$

QM-R-3

uváděli jsme:  $|\psi_p^{(\pm)}\rangle = (1 + G_0^{(\pm)} V) |\vec{p}\rangle = (1 - G_0^{(\pm)} V)^{-1} |\vec{p}\rangle$

tj  $|\psi_p^{(\pm)}\rangle = |\vec{p}\rangle + G_0^{(\pm)} V |\psi_p^{(\pm)}\rangle$

pozn: na rozdíl od stat. (SR) má jednoznačné řešení  $(E - H) |\psi\rangle = 0$

• souvislost:  $(E - H) |\psi\rangle = (E - H_0 - V) |\psi\rangle = 0$

tj  $(E - H_0) |\psi\rangle = V |\psi\rangle$

+ řešení metodou G-fce  $\langle x | (E - H_0) G | x' \rangle = \delta(x - x')$

$\rightarrow |\psi\rangle = |\text{partik. řeš}\rangle + \int G(E, x, x') V(x') \psi(x') dx'$

... máme řešení (SR) jinou volbou  $\left[ \frac{2m}{\hbar^2} \cdot \frac{1}{4\pi} \right]$

Greenova funkce volné částice v x-reprezentaci:

ve 3D plati:  $G_0^{(\pm)}(E, x, x') = -\frac{m}{2\pi\hbar^2} \frac{\exp\{\pm \frac{i}{\hbar} p_E |\vec{x} - \vec{x}'|\}}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$  ; kde  $p_E = \sqrt{2mE}$

DK:  $\langle x | G_0^{(\pm)}(E) | x' \rangle = \int d^3p \langle x | G_0 | p \rangle \langle p | x' \rangle = \int \frac{d^3p}{(2\pi\hbar)^3} \frac{e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot (\vec{x} - \vec{x}')}}{E + i\epsilon - E_p}$   
 $= \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \int_0^\infty dp \frac{p^2}{E + i\epsilon - E_p} \underbrace{2\pi \int_0^\pi \sin\theta d\theta}_{\frac{1}{2\pi\hbar} \int_{-1}^1 d\mu} e^{\frac{i}{\hbar} p\mu \cos\theta}$  ...  $p = |\vec{p}|$   $\mu = |\vec{x} - \vec{x}'|$

$= \frac{1}{(2\pi\hbar)^2} \frac{1}{i\mu} \int_{-\infty}^{\infty} p dp \frac{\exp(ip\mu)}{E + i\epsilon - p^2/2m} = \frac{2m i}{(2\pi\hbar)^2} \cdot \frac{1}{\mu} \int_{-\infty}^{\infty} p dp \frac{\exp(ip\mu)}{(p - p_E - i\epsilon)(p + p_E + i\epsilon)}$

$= \frac{2m i}{(2\pi\hbar)^2} \cdot \frac{1}{\mu} \cdot 2\pi i \cdot \frac{+ p_E e^{+i p_E \mu}}{2 p_E}$

$\rightarrow$  c.b.d.

L-S rovnice v x-reprezentaci:

$\psi_p^{(\pm)}(x) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} \Rightarrow \int d^3x' \frac{\exp\{\frac{i}{\hbar} p |\vec{x} - \vec{x}'|\}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} V(x') \psi_p^{(\pm)}(x')$   
 $\hookrightarrow U = \frac{2m}{\hbar^2} V$

poznámka: v 1D:  $G_0^{(\pm)}(E, x, x') = \pm \frac{m}{2\pi\hbar^2} \frac{e^{\pm i k |x - x'|}}{2 i k}$  ...  $k = \frac{p_E}{\hbar}$

# ~~Asymptotika stacionárního rozptylu. řešení~~

QM-R-10

(LS) řešení v  $x$ -repr. řešení:

o perturbací řešení LS rovnice:

$$|\psi_0\rangle = |\vec{p}\rangle \rightarrow |\psi_1\rangle = |\vec{p}\rangle + G_0 V |\psi_0\rangle \dots \rightarrow |\psi_{n+1}\rangle = |\vec{p}\rangle + G_0 V |\psi_n\rangle$$

→ Bornova řada:  $|\psi\rangle = |\vec{p}\rangle + G_0 V |\vec{p}\rangle + (G_0 V)^2 |\vec{p}\rangle + \dots$

$$= \underbrace{(1 + G_0 V + (G_0 V)^2 + \dots)}_{\text{geom. řada } (1 - G_0 V)^{-1}!} |\vec{p}\rangle$$

↳ geom. řada  $(1 - G_0 V)^{-1}!$

pozn: konvergence a souvislost s čas. poruch. teorií ... příští semestr

Bornova řada pro g-funkci:  $G^{(+)}(E) = G_0^{(+)}(E) + G_0^{(+)}(E) V G^{(+)}(E)$

→ iterací nebo rovným  $G = (1 - G_0 V)^{-1} G_0 = G_0 + G_0 V G_0 + (G_0 V)^2 G_0 + \dots$

T-operátor: měřena psalál:  $G = G_0 T G_0$  ; kde  $\begin{matrix} \text{LS rce} \\ \swarrow \\ \text{pro T} \end{matrix}$

$$T(E) \equiv V + V G^{(+)}(E) V \quad (= V + V G_0 T)$$

nebo Bornova řada pro T:  $T = V + V G_0 V + (V G_0)^2 V + (V G_0)^3 V + \dots$

• v každém případě ... Bornova řada -- řada v mocninách  $(G_0 V)$   
... očekáváme konvergenci pro "malé"  $V$   
"velké"  $E$

Užitečné relace:  $G_0 T = G V$  ;  $T G_0 = V G$

$$V |\psi_p^{(+)}\rangle = T |\vec{p}\rangle$$

důkaz: je vidět normální řad

Souvislost T-operátoru a S-maticy

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \lim_{\substack{t \rightarrow +\infty \\ t' \rightarrow -\infty}} \langle \vec{p}' | e^{iH_0 t} e^{-iH t} e^{iH t'} e^{-iH_0 t'} | \vec{p} \rangle = \langle \vec{p}' | S_{\alpha\beta} | \vec{p} \rangle$$

$$= \lim_{t \rightarrow +\infty} \langle \vec{p}' | \underbrace{e^{iH_0 t} e^{-2iH t} e^{iH_0 t}}_{F(t)} | \vec{p} \rangle$$

$$\rightarrow F(t) = F(0) + \int_0^{\infty} \frac{dF}{dt} dt = I - i \int_0^{\infty} dt \left\{ e^{iH_0 t} V e^{-2iH t} e^{iH_0 t} + e^{iH_0 t} V e^{-iH t} \right\}$$

$$t.j. \langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta_3(\vec{p}' - \vec{p}) - i \int_0^{\infty} dt \langle \vec{p}' | V e^{i(E_p' + E_p - 2H)t} + e^{i(E_p' + E_p - H)t} V | \vec{p} \rangle$$

diverze, ale celá odvození normalizováno na divergenční  
jednoduchý integrál, ale konverguje jen po sání

$\xi \rightarrow 0+$   $V \rightarrow V e^{-\xi t}$  ... to je košer ..  $t' = -t$ !  
... řada u měření  $S(t)$

tady:

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(\vec{p} - \vec{p}') + \frac{1}{2} \langle \vec{p}' | V G^{(+)}\left(\frac{E_{p'} + E_p}{2}\right) + G^{(+)}\left(\frac{E_{p'} + E_p}{2}\right) V | \vec{p} \rangle$$

$$\tilde{E} \equiv \frac{E_{p'} + E_p}{2}$$

$$T\left(\frac{E_{p'} + E_p}{2}\right) G_0^{(+)}(\tilde{E}) \quad G_0(\tilde{E}) T(\tilde{E})$$

$$= \delta(\vec{p} - \vec{p}') + \frac{1}{2} \langle \vec{p}' | T(\tilde{E}) | \vec{p} \rangle \left\{ \frac{2}{E_{p'} - E_p + 2i\epsilon} + \frac{2}{E_p - E_{p'} + 2i\epsilon} \right\}$$

$$- 2\pi i \delta(E_p - E_{p'})$$

tj;  $\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(\vec{p}' - \vec{p}) - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) t_{p' \leftarrow p}$

sroun:

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(\vec{p} - \vec{p}') - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) t_{p' \leftarrow p}$$

→ Element T-matice:  $t_{p' \leftarrow p} = \langle \vec{p}' | T(E_p) | \vec{p} \rangle = \langle \vec{p}' | V | \Psi_p^{(+)} \rangle$

pozn: .. připomenutí na .. pomocí  $t_{p' \leftarrow p}$  umíme spočítat proud. odrazu, průhledu a diferenciální účinný průřez.

.. tedy větu umíme pomocí  $|\Psi_p^{(+)}\rangle$

další údělky:

Asymptotika stacionárního rozptyl řešení:

x-reprezentace:

$$\Psi_p^{(+)}(\vec{x}) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} e^{i\vec{p} \cdot \vec{x}} - \int d^3x' \frac{e^{i\vec{p} \cdot (\vec{x} - \vec{x}')}}{4\pi|\vec{x} - \vec{x}'|} \frac{2m}{\hbar^2} V(\vec{x}') \Psi_p^{(+)}(\vec{x}')$$

chování pro  $r \equiv |\vec{x}| \rightarrow \infty$  :  $|\vec{x} - \vec{x}'| = \sqrt{(\mu \vec{n} - \vec{x}')^2} \approx \mu (1 - 2\vec{n} \cdot \frac{\vec{x}'}{\mu})^{\frac{1}{2}}$   
 $\approx \mu - \vec{n} \cdot \vec{x}'$

tj;  $\Psi(\vec{x}) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} \left( e^{i\vec{p} \cdot \vec{x}} - \frac{(2\pi\hbar)^3 2m}{4\pi \cdot \hbar^2} \int \frac{e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}'}}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} \cdot V(x') \Psi(x') dx' \frac{e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}}}{\mu} \right)$   
 $- 2m\hbar(2\pi)^2 \langle \vec{p}' | V | \Psi_p^{(+)} \rangle \equiv f(\theta, \varphi) \equiv f(\vec{n})$

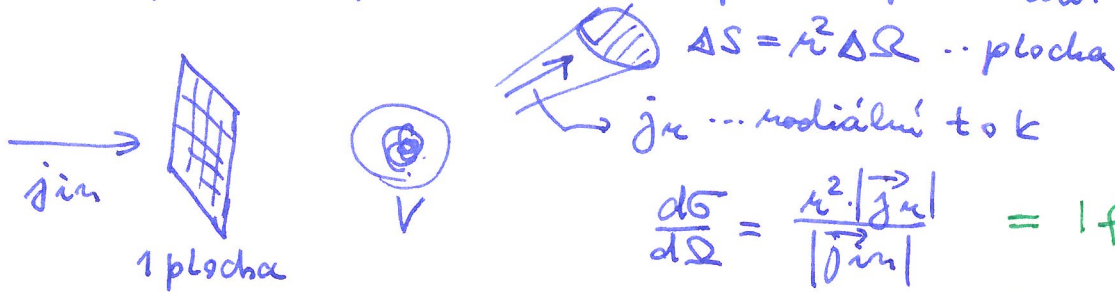
tj;  $\Psi(\vec{x}) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} \left( e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} + f(\vec{n}) \frac{1}{\mu} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} \right)$   
 $\vec{p}' \equiv \vec{p} \cdot \vec{n}$

interpretace:

sloužit

- dost daleko od inter. oblasti
- $\psi =$  přicházející vlna + rozptyl + odcházející vlna

• interpretace pomocí toků prouděpodobnosti:



$$\frac{dS}{d\Omega} = \frac{r^2 \cdot |\vec{j}_n|}{|\vec{j}_{in}|} = |f|^2$$

milom  $\vec{j}_{in} = -\frac{i\hbar}{2m} (\psi_{in}^* \nabla \psi_{in} - \psi_{in} \nabla \psi_{in}^*) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \cdot \vec{p}$

$$\vec{j}_n = -\frac{i\hbar}{2m} (\psi_{out}^* \frac{\partial}{\partial r} \psi_{out} - c.c.) = \frac{|f|^2}{(2\pi\hbar)^3} \frac{p}{m} \cdot \frac{1}{r^2} + \sigma \left( \frac{1}{r^2} \right)$$

tj  $\boxed{\frac{dS}{d\Omega} = |f(\theta, \varphi)|^2}$ ; kde  $\boxed{f \equiv -m\hbar(2\pi)^2 \langle p | V | \psi_p^{(+)} \rangle}$   
 diferenciální vč. průřez      amplituda rozptylu; T-matice (operátor)

• implementace obráj. podmínky → vyhodí osčlivě, uvažuje si pro sfér. sym  $V(r)$

numericky jednodušší:  $\psi_p^{(+)}(\vec{x}) = \underbrace{\frac{1}{(2\pi\hbar)^3}}_{\equiv \phi_p(\vec{x})} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} + \psi_{scatt}(\vec{x})$

pak:  $(E-H)\psi = (E-H_0 - V)(\phi_p + \psi_s) = (E-H)\psi_s - V\phi_p = 0$   
 kde  $\psi_s(\vec{x}) = \frac{e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}}}{(2\pi\hbar)^3}$

tj;  $\psi_s(\vec{x})$  splňuje nehomogenní (SR):  $(E-H)\psi_s = V \cdot \frac{e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}}}{(2\pi\hbar)^3}$

okrajová podmínka: ...  $\psi_s = \frac{1}{r} \mathcal{X}(r) Y_{lm}(\theta, \varphi)$ ;  
 kde  $\mathcal{X}'(r) = \frac{i}{\hbar} |p| \mathcal{X}(r)$

pozn. - prakticky se implementují absorbojícími potenciály

• ASYMPTOTIKA PRO  $\psi_p^{(+)}$  v 1D:

$$\psi_p^{(+)}(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{ikx} + \int \frac{1}{2ik} e^{ik|x-x'|} \cdot \frac{2m}{\hbar} V(x') \psi(x') dx'$$

$x \rightarrow +\infty$ :  $\psi \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{ikx} \left( 1 - 2\pi i \frac{m}{p} \int \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{-ikx'} V(x') \psi(x') dx' \right)$   
 $\langle p | V | \psi_p^{(+)} \rangle$

$x \rightarrow -\infty$ :  $\psi \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \left[ e^{ikx} + e^{-ikx} \left( -2\pi i \frac{m}{p} \int \frac{dx'}{\sqrt{2\pi\hbar}} e^{ikx'} V(x') \psi(x') \right) \right]$   
 $S_{-+}$        $\langle -p | V | \psi_p^{(+)} \rangle$

①  $|\phi_{out}\rangle = S|\phi_{in}\rangle$

kde  $\uparrow$   $\nearrow$  reprezentují volný balík na asymptotách ve stejném čase

②  $S$  - je jednoduší v  $p$ -reprezentaci:

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta(\vec{p}' - \vec{p}) - 2\pi i \delta(E_p - E_{p'}) t_{p' \leftarrow p}$$

kde  $t_{p' \leftarrow p} = \langle \vec{p}' | T(E_p) | p \rangle = \langle \vec{p}' | V | \psi_p^{(+)} \rangle$

③ nalezení  $|\psi_p^{(+)}\rangle$ :

buď (a) řešení (LS) rovnice  $|\psi_p^{(+)}\rangle = |p\rangle + \mathcal{G}_0^{(+)}(E_p)V|\psi_p^{(+)}\rangle$

nebo (b) řešení (SR):  $(E - H)|\psi_p^{(+)}\rangle = 0$

+ okraj. podmínka  $\psi_p^{(+)}(\vec{x}) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \langle x | p \rangle + \text{odcházející vlna}$

... a koeficientů u odcházející vlny lze normovat  
výběh  $t_{p' \leftarrow p}$

④ měřitelné veličiny:

3D:  $\frac{dG}{d\Omega} = |f(\theta, \varphi)|^2$  kde  $f = -m\hbar(2\pi)^2 t_{p' \leftarrow p}$  směr vektoru  $\vec{p}'$   
 udává  $\theta$  a  $\varphi$

2D:  $\mu_T = |S_{++}|^2 = |1 - 2\pi i \frac{m}{p} t_{+p \leftarrow p}|^2$  ... okraj podmínky:  
 $e^{ikx} + S_{-+} e^{-ikx} \equiv S_{++} e^{ikx}$

$\mu_R = |S_{-+}|^2 = |1 - 2\pi i \frac{m}{p} t_{-p \leftarrow p}|^2$

---

# 4) Rozptyl na sféricky sym. potenciálu

QM-R-14

- metoda parciálních vln.

Hlavní body: - (SR) nebo (LS) se redukuje na 1D problém v radiální souřadnici  $r$ , ale jen pokud uhlavá část je rel. při  $L^2, L_z \dots Y_{lm}(\theta, \varphi)$

- okrajová podmínka obraňuje rovinnou vlnu  $\rightarrow$  suma s přispívání pro  $l=0, 1, 2, \dots$  výsledný stav rozptyl stav  $\psi_p^{(+)}$  je lin. komb. s množinou parciálních vln  $\psi_p^{(+)}(r) Y_{lm}(\theta, \varphi)$ .

$\langle x | k_m \rangle = \sqrt{\frac{4\pi}{3}} k$  je  $Y_{10}$

$(= \sum_{lm} \langle x | e_m \rangle \langle e_m | p \rangle)$

podrobněji: už jsme udělali, že

(\*) 
$$e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} = \sum_{lm} c_{lm} \underbrace{4\pi (i)^l Y_{lm}(\frac{\vec{k}}{k})}_{c_{lm}} \underbrace{j_l(kr) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r})}_{\text{rel. vektor } l_0, L^2, L_z}$$

úloha: hledáme řešení  $\hat{H}(\psi_p^{(+)}) = E |\psi_p^{(+)}\rangle$   
 (SR) s okraj. podmínkou  $\psi_p^{(+)}(\vec{x}) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} (e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} + f(\frac{\vec{x}}{r}) \frac{1}{r} e^{ikr})$

řešení:  $\psi_p^{(+)}(\vec{x}) = \sum_{lm} \tilde{a}_{lm} R_{kl}(r) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r})$ , kde

$R_{kl}(r)$  splňuje  $R'' + \frac{2}{r} R' + [k^2 - \frac{l(l+1)}{r^2} - U(r)] R = 0$  (RSR)  
 s podmínkou  $\alpha(r) = r R(r) |_{r=0} = 0$

řešení pro  $U=0 \Rightarrow f=0$  máme: (\*)

$\langle \vec{x} | \vec{p} \rangle = \frac{1}{(2\pi\hbar)^3} \sum_{lm} c_{lm} j_l(kr) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r}) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \sum_{lm} \frac{c_{lm}}{kr} \frac{1}{kr} \sin(kr - \frac{\pi l}{2}) Y_{lm}$

$\psi_p^{(+)}(\vec{x}) = \sum_{lm} \tilde{a}_{lm} R_{kl}(r) Y_{lm} \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \sum_{lm} \frac{\tilde{a}_{lm}}{kr} \sin(kr - \frac{\pi l}{2} + \delta_l) Y_{lm}$   
 (podrobněji)

obecné řešení (RSR) pro  $r \rightarrow \infty$ , kde  $U(r) = 0$ :

$R_{kl}(r) \rightarrow A_l j_l(kr) + B_l n_l(kr) \rightarrow N_l \frac{1}{kr} \sin(kr - \frac{\pi l}{2} + \delta_l)$   
 $\downarrow$   
 $N_l \cos \delta_l$      $\frac{1}{kr} \sin(kr - \frac{\pi l}{2})$      $-\frac{1}{kr} \cos(kr - \frac{\pi l}{2})$      $-N_l \sin \delta_l$   
 (Búno  $N_l = 1$ )  
 (použití do  $a_{lm}$ )  
 ----- vektor  $(A_l, B_l)$  v polárních souř.

Rozptyl měření:

$$\psi_p^{(+)}(\vec{x}) = \sum_{lm} \bar{a}_{lm} R_{kl}(r) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r}) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \sum_{lm} \frac{\bar{a}_{lm}}{kr} \sin(kr - \frac{\pi l}{2} + \delta_l) Y_{lm}$$

$$= \left( \sum_{lm} \bar{a}_{lm} \frac{(-i)^l}{2i} e^{i\delta_l} Y_{lm} \right) \frac{1}{kr} e^{ikr} - \left( \sum_{lm} \bar{a}_{lm} \frac{(+i)^l}{2i} e^{-i\delta_l} Y_{lm} \right) \frac{1}{kr} e^{-ikr}$$

okraj. podmínka:

$$e^{i\vec{k} \cdot \vec{x}} + f(\vec{p}', \vec{p}) \frac{1}{r} e^{ikr} \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \left[ f(\vec{p}', \vec{p}) + \sum_{lm} \bar{c}_{lm} \frac{(-i)^l}{2i} Y_{lm} \frac{1}{k} \right] \frac{1}{r} e^{ikr}$$

$$- \sum_{lm} \bar{c}_{lm} \frac{(+i)^l}{2i} Y_{lm} \frac{1}{kr} e^{-ikr}$$

⇒ srovn. členů u  $e^{-ikr} \rightarrow a_{lm} = e^{i\delta_l} c_{lm}$

srovn. členů u  $e^{ikr} \rightarrow f(\vec{p}', \vec{p}) = \frac{1}{k} \sum_{lm} \frac{(-i)^l}{2i} Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r}) \left[ a_{lm} e^{i\delta_l} - c_{lm} \right]$

+ dosazení  $c_{lm} = 4\pi (i)^l Y_{lm}^*(\frac{\vec{p}}{p})$

$$\rightarrow f(\vec{p}', \vec{p}) = -\frac{2\pi i}{k} \sum_{lm} Y_{lm}(\frac{\vec{p}'}{p}) Y_{lm}^*(\frac{\vec{p}}{p}) [e^{2i\delta_l} - 1]$$

poznámky:

- ve sfér. sym. případě stačí najít  $\delta_l$  měřeními radiální rovnice a amplitudu rozptylu v určité funkci
- ještě o výslovné fyz. rozměry  $\delta_l$ :

platí:  $\langle \vec{p}' | S - I | \vec{p} \rangle = -2\pi i \delta(E_p - E_{p'}) \frac{f(\vec{p}', \vec{p})}{-m^2 (2\pi)^2} = \frac{i}{2\pi m^2} \delta(E_p - E_{p'}) f$

(na druhé straně =  $\langle \vec{p}' | (S - I) \int \sum_{lm} |Elm\rangle \langle Elm| \vec{p} \rangle = \sum_{lm} \frac{1}{m^2 p} Y_{lm}(\vec{p}') Y_{lm}^*(\vec{p}) \delta(E - E') [e^{2i\delta_l} - 1]$ )

kte  $\langle \vec{p} | Elm \rangle = \frac{1}{\sqrt{m p}} \delta(E - E_p) Y_{lm}(\vec{p})$  a  $S | Elm \rangle = e^{2i\delta_l} | Elm \rangle$

$$\Rightarrow f(\vec{p}', \vec{p}) = \frac{2\pi}{ik} \sum_{lm} Y_{lm}(\frac{\vec{p}'}{p}) Y_{lm}^*(\frac{\vec{p}}{p}) [e^{2i\delta_l} - 1]$$

ti  $e^{2i\delta_l}$  je S-matice v  $|Elm\rangle$  bazi:

$$\langle E'l'm' | S | Elm \rangle = \delta_{ll'} \delta_{mm'} \delta(E - E') e^{2i\delta_l(E)}$$

.. důsle sfér. sym ... S konz. → ÚSKO  $H_0, L^2, L_z$  → je fci  $l, m, E$

pozn:

napisuje se čarso ve tvaru:

$$f(\vec{p}, \vec{p}) = -2\pi i \sum_{lm} Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{lm}^*(\vec{p}_0) \frac{1}{k} [e^{2i\delta_l} - 1]$$

$$= \sum_{lm} 4\pi Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{lm}^*(\vec{p}_0) \frac{1}{k} f_l(k) = \sum_l (2l+1) f_l(k) P_l(\cos \theta)$$

kde jsme využili  $\sum_m Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{lm}^*(\vec{p}_0) = \frac{2l+1}{4\pi} P_l(\vec{p}_0 \cdot \vec{p}_0)$  Legendre polynom

a  $f_l(k) \equiv \frac{1}{2ik} [e^{2i\delta_l} - 1] = \frac{1}{k} e^{i\delta_l} \sin \delta_l$  ... parciální amplituda rozpt

diferenciální náčinný průřez:  $\frac{d\sigma}{d\Omega} = |f|^2$

speciálně ... integrální  $\sigma = \int \frac{d\sigma}{d\Omega} d\Omega = \int d\vec{p}_0 |f(\vec{p}, \vec{p})|^2$

$$\sigma = \int \frac{d\sigma}{d\Omega} d\Omega = \sum_{lm} \sum_{l'm'} \frac{(4\pi)^2}{4\pi} Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{l'm'}^*(\vec{p}_0) \int d\vec{p}_0 \underbrace{Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{l'm'}(\vec{p}_0)}_{\delta_{ll'} \delta_{mm'}} |f|^2$$

$$= \sum_l (4\pi)^2 |f_l|^2 \underbrace{\sum_m Y_{lm}(\vec{p}_0) Y_{lm}^*(\vec{p}_0)}_{\frac{2l+1}{4\pi} P_l(1) = 1} = 4\pi \sum_l (2l+1) |f_l|^2$$

neboli:  $\sigma = \frac{4\pi}{k^2} \sum_l (2l+1) \sin^2 \delta_l$

poznámka: viděli jsme

$$\langle \vec{x} | \vec{p} \rangle = \frac{4\pi}{(2\pi\hbar)^3} \sum_{lm} (i)^l Y_{lm}^*(\frac{\vec{p}}{p}) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r}) j_l(kr)$$

$$\langle \vec{x} | \psi_{\vec{p}}^{(+)} \rangle = \frac{4\pi}{(2\pi\hbar)^3} \sum_{lm} (i)^l Y_{lm}^*(\frac{\vec{p}}{p}) Y_{lm}(\frac{\vec{x}}{r}) \underbrace{e^{i\delta_l} R_{kl}^{(+)}(r)}_{\psi_{kl}^{(+)}(r)}$$

reál. řís. (SR) modální

dá se dk:  $\psi_{kl}^{(+)}(r) = j_l(kr) + \int_0^\infty G_{lk}^{(+)}(r, r') U(r') \psi_{kl}^{(+)}(r') r'^2 dr'$  (KLS)

kde  $G_{lk}^{(+)}(r_1, r_2) = -ik j_l(kr_<) h_l^{(+)}(kr_>)$   $r_< = \min(r_1, r_2)$   $r_> = \max(r_1, r_2)$

↑ parciální sločka  $G_0^{(+)}(E) (= \sum_{lm} G_l^{(+)} Y_{lm}(x) Y_{lm}^*(x'))$

a potom:  $f_l(k) \equiv \frac{1}{2ik} [e^{2i\delta_l} - 1] = -\int j_l(kr) U(r) \psi_{kl}^{(+)}(r) r^2 dr$



PŘÍKLAD: -- (shrnutí postupu řešení rozptylu)  
metodou partiálních vln

(QM-R-17)

Potenciál lineárního dekalu ...  $V(x) = 0 \quad x > a$

-- řešení radiální (SR) pro  $R_{kl}(r)$  nebo  $\chi(r) = r R_{kl}(r)$

s poč. podmínkou  $\chi(r=0) = 0$

→ ujde  $R_{kl}(r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} N(\cos \delta_l j_l(kr) - \sin \delta_l n_l(kr))$

$$\sim \frac{N}{kr} \sin(kr - \frac{l\pi}{2} + \delta_l)$$

pozn: řešení normované k  $\delta(k-k')$  dostaneme volbou  $N = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot k$

nalezení  $\delta_l$ : -- můžeme log. derivace:

$$\begin{aligned} \sigma &\equiv \frac{\chi'(a)}{\chi(a)} = \frac{\cos \delta_l (j_l + ka j_l') - \sin \delta_l (n_l + ka n_l')}{a \cos \delta_l \cdot j_l - \sin \delta_l \cdot a \cdot n_l} \\ &= \frac{j_l + ka j_l' - \tan \delta_l (n_l + ka n_l')}{a j_l - \tan \delta_l a n_l} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \tan \delta_l = \frac{j_l(ka) + ka j_l'(ka) + a p(a) j_l(ka)}{n_l(ka) + ka n_l'(ka) + a p(a) n_l(ka)} \quad \downarrow \quad j_l' = \frac{d}{dr} j_l - j_{l+1}$$