

průznam

- Výjdeme z Bornové approximace. Důkaz, že obsahuje dominantní člen uvedený v Levy & Keller J. Mat. Phys. 1963

$$f_{\alpha\beta} = f(\alpha \vec{k}_\alpha \leftarrow \beta \vec{k}_\beta) \stackrel{FBA}{\approx} -\frac{1}{4\pi} \langle \phi_\alpha(\vec{r}) \vec{k}_\alpha | V(\vec{r}, \vec{r}) | \phi_\beta(\vec{r}) \vec{k}_\beta \rangle$$

$$e^{ik_\beta \vec{r}} = 4\pi \sum_{l_\beta=0}^{\infty} i^{l_\beta} f_{l_\beta}(k_\beta r) \sum_{m_\beta} Y_{l_\beta m_\beta}^*(\vec{k}_\beta) Y_{l_\beta m_\beta}(\vec{r})$$

$$f_{\alpha\beta} = -\frac{1}{4\pi} 4\pi \sum_{\substack{l_\alpha, l_\beta \\ m_\alpha, m_\beta}} i^{l_\alpha - l_\beta} Y_{l_\alpha m_\alpha}(\vec{k}_\alpha) \cancel{Y_{l_\beta m_\beta}(\vec{k}_\beta)} Y_{l_\beta m_\beta}^*(\vec{k}_\beta) \int dr r^2 j_{l_\alpha}(k_\alpha r) j_{l_\beta}(k_\beta r) \int d^2 r$$

$$Y_{l_\alpha m_\alpha}^*(\vec{k}_\alpha) Y_{l_\beta m_\beta}(\vec{r}) \tilde{V}_{\alpha\beta}(\vec{r}) ; \quad \tilde{V}_{\alpha\beta}(\vec{r}) = \langle \phi_\alpha(\vec{r}) | V(\vec{r}, \vec{r}) | \phi_\beta(\vec{r}) \rangle$$

$$f_{\alpha\beta} = \frac{2\pi}{(k_\alpha k_\beta)^{1/2}} \sum_{l_\alpha, l_\beta} i^{l_\beta - l_\alpha + 1} Y_{l_\beta m_\beta}^*(\vec{k}_\beta) Y_{l_\alpha m_\alpha}^*(\vec{k}_\alpha) \left[2i (k_\alpha k_\beta)^{1/2} \int dr r^2 j_{l_\alpha}(k_\alpha r) V_{\alpha\beta}(r) j_{l_\beta}(k_\beta r) \right]$$

$$\frac{dG}{dr} = \left(\frac{k_\alpha}{k_\beta} \right) |f|^2 \approx \frac{1}{k_\beta^2} |f_{\alpha\beta}|^2$$

$f_{\alpha\beta} \dots$ ~~operator rozvětvený do~~ $\hat{t}_{\alpha\beta}$ $t_{\alpha\beta}$ - operator rozvětvený do parciálních vln.

- V Bornové approximaci máme $T = -ik$ $j_{l_\alpha}(k_\alpha r) \rightarrow (k_\alpha r)^{l_\alpha}$

1. Elastický případ $\beta = \alpha$; $k_\alpha = k_\beta$; $l_\alpha \neq l_\beta$

$$t_{\alpha\alpha} = 2\pi k_\alpha^{l_\alpha + l_\beta + 1} \int_0^\infty dr V_{\alpha\alpha}(r) r^{l_\alpha + l_\beta + 2}$$

2. Potenciál kvantitativní dosahem

$$t_{\alpha\alpha} \sim k_\alpha^{l_\alpha + l_\beta + 1} ; \quad k_\alpha \sim \frac{d_{\alpha\alpha} + l_\alpha + 1}{2}$$

$$\frac{dG}{dr} = |t_{\alpha\alpha}|^2 \cdot \frac{1}{k_\alpha^2} \sim a_0^2$$

(B.) Potenciál $C r^{-s}$

$$t_{\alpha\beta} = 2i C k_\alpha \int_0^\infty dr r^{2-s} f_{\alpha}(k_\alpha r) f_{\beta}(k_\beta r)$$

- Integrál je definován v počtu pro $2-s + l_\alpha + l_\beta > -1$

$$[s < l_\alpha + l_\beta + 3]$$

- Díl se libeřat, že $t_{\alpha\beta} \sim k_\alpha^{s-2}$

Ramsley & Nesbet PRA 1973

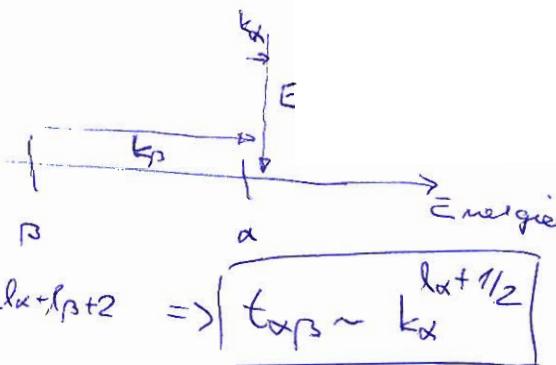
- Pro $s > l_\alpha + l_\beta + 3$ se upočítá regulace + přechází to na případ (A)

- Pro $s = l_\alpha + l_\beta + 3$ jsou obecně důležitá množství. Pro rovibracní elasticitu Morrison, Feldt, Austin PRA 1984 uvedali případ (B)

(2) Neelastický případ

(A) Potenciál kvádrického dosahu

$$t_{\alpha\beta} = 2i k_\beta^{\frac{l_\alpha+1}{2}} \left(k_\alpha^{\frac{l_\alpha+1}{2}} \right) \int_0^\infty dr V_{\alpha\beta}(r) r^{l_\alpha+l_\beta+2} \Rightarrow t_{\alpha\beta} \sim k_\alpha^{\frac{l_\alpha+1}{2}}$$



(B) Potenciál $C r^{-s}$ (bez důležit.)

$$t_{\alpha\beta} \sim k_\beta^{s-l_\beta-\frac{5}{2}} k_\alpha^{l_\alpha+\frac{1}{2}} \Rightarrow t_{\alpha\beta} \sim k_\alpha^{\frac{l_\alpha+1}{2}}$$

$$\frac{dE}{d2} = \frac{1}{k_\beta^2} k_\alpha^{2l_\alpha+1} \sim E_\alpha^{1/2}$$

anomální dosahem v elastickém kanálu pro světlo.

Problém adiabatické approximace; t - matice určená jako elasticita v rovnováze molekul, spočtená při energii $\frac{k_\alpha^2}{2} = E_b$. Udelejme transformaci molekul (asymptotickou) do lab. soustavy. $t^{LAB} = U^{-1} t^{BODY} U$.

$$t^{LAB}(E_\alpha, E_\beta) = U^+ t^{BODY}(E_b) U,$$

$$E_b = \frac{E_\alpha + E_\beta}{2}$$

$$E_b = ?$$

$$E_b = \frac{k_\alpha k_\beta}{2} \quad (\text{Nesbet}) \quad k_b = (k_\alpha k_\beta)^{1/2}$$

Obecný multikanalový problém (rozvoj do parciálních vln)

$$H(\vec{r}, \tau) = \sum_i H_i(\vec{r}) \phi_i(\tau) = \frac{1}{2} \sum_{\text{even}} \mu_{\text{par}, i} V_{p,i}(\vec{r}) \phi_i(\tau) \quad \text{Hn } \phi_i(\tau) = \varepsilon_i \phi_i(\tau)$$

$$\vec{P} = (\mu_{\text{par}, i}).$$

$$\left[-\frac{1}{2} \frac{d^2}{dr^2} + \frac{\ell(\ell+1)}{r^2} + \underbrace{\varepsilon_i - E}_{\frac{1}{2} k_i^2} \right] u_{pp, i}(r) = \sum_p V_{p,p}(r) \mu_{p,p}(r)$$

$$H(\vec{r}, \tau) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$$

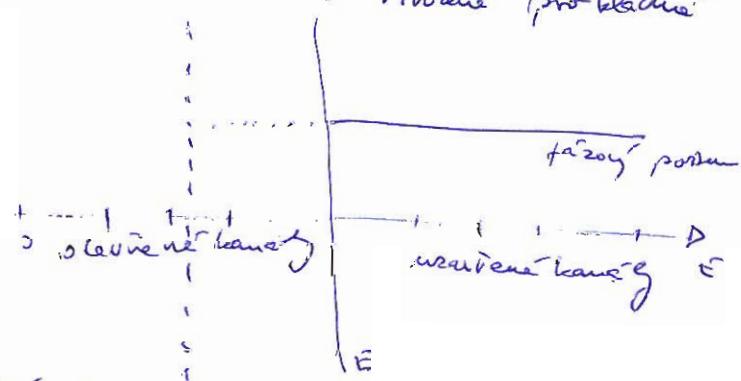
$$H_{i,0}(\vec{r}) \xrightarrow{r \rightarrow 0} \frac{1}{(2\pi)^3} \int_{\text{disk}} e^{i(k_0 r)} \phi_{i,0}(\tau) + \sum_i \frac{e^{-ik_0 r}}{r} f_{i,0}(\phi_i(\tau))$$

$$u_{pp, i}(r) \xrightarrow{r \rightarrow \infty} \delta_{pp, i} f_{i,0}(k_0 r) + \left(\frac{k_{p,0}}{k_p} \right)^{1/2} K_{pp, i} \tilde{u}_{i,0}(k_p r) \quad (\text{otkřené})$$

$$\xrightarrow{-ik_p/r} e \quad (\text{zavřené})$$

3 Typické zdroje problémů s uzavřenými kanaly
(fázový posun)

A.) K-matice měří na energii. To je vhodné vlastnost pro transformaci soustav. Problematické pro měření cíle. Právě zde je problém.



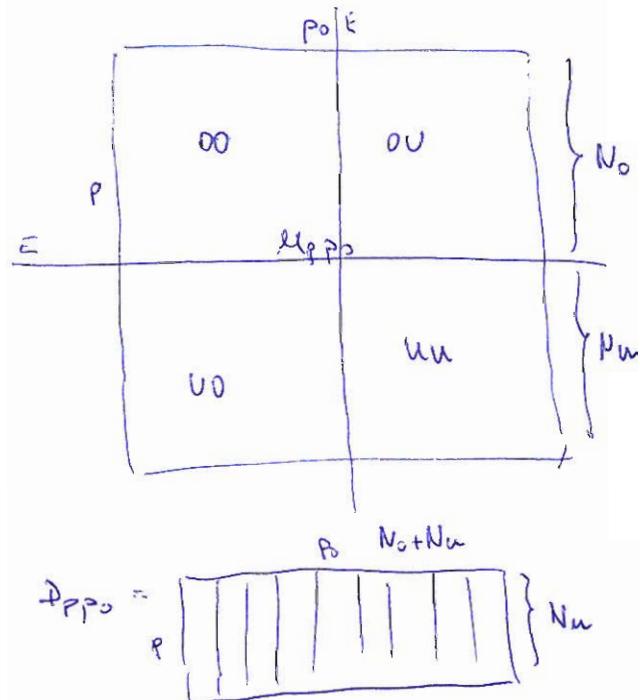
B.) odečítání k-matice po konečné,
zde leží ro.

C.) Rozdíl v měřeném k-matice vzhledem k exponenciálně

Eliminace uzavřených kanálů

(zavření)

- Uspořádejme kanály energeticky



$$\mu_{pp}(r) \stackrel{\text{otvřené}}{=} A_{pp} j_{lo}(\text{kor}) + B_{pp} u_{lo}(\text{kor}) \quad (\text{rovnice})$$

$$\Rightarrow C_{pp} e^{-ik_p r} + D_{pp} e^{ik_p r} \quad (\text{uzavřené})$$

$$\text{hledáme } \bar{\mu}_{pp}(r) = \sum_{p_0} \mu_{pp}(p_0) \Lambda_{pop_0}$$

$$\text{aby } \sum_{p_0} D_{pp} \Lambda_{pop_0} = 0$$

Mám $N_0 + N_u$ vektorů v N_u -dimensionálním prostoru. \Rightarrow Pro N_u vektorů obecně splní

Tj. Potřebu vygenerovat N_u vektorů, pro které eliminují exp. rostoucí číslo vlnové fce.