

Lekce V - Analytičnost v p a E

V-1

rovnice pro parciální vlny:

$$(SR_e) \quad \left[\frac{d^2}{dr^2} - \frac{c(r+\epsilon)}{r^2} + U(r) + p^2 \right] \phi_e(r) = 0$$

nebo

$$(LSe) \quad \psi_{ep}(r) = \hat{j}_e(pr) + \int_0^\infty G_e^0(r, r') U(r') \psi_{ep}(r')$$

závisí na parametru $p > 0$, který má fyzikální smysl
délky vlnové délky (následkem vající) $p = |\vec{p}| = \sqrt{2mE}$.

Matematicky: když $p \in \mathbb{C}$ → zájmové fyzikální čísla:
→ nejdřívenice o vlastnostech (SR_e) a (LSe) :

(LSe) je integrální rovnici Fredholmsova typu

Provedení na rovnici Volterrova typu:

$$\begin{aligned} \psi(r) &= j(pr) + \underbrace{\left(\frac{-1}{p} \int_0^M \text{d}r' f(pr') U(r') \right)}_{G = -\frac{1}{p} j(pr) h^{(+)}(pr)} \text{d}r' h^{(+)}(pr) + \left(\int_0^\infty \text{d}r' \left(-\frac{1}{p} \right) h^{(+)}(pr') U(r') \right) j(pr) \\ &= \underbrace{\left[1 - \frac{1}{p} \int_0^\infty h^{(+)} U(r') \text{d}r' \right]}_A j(pr) + \underbrace{\int_0^\infty \frac{1}{p} \left(j(pr) h(pr') - j(pr') h(pr) \right) U(r') \text{d}r'}_{g_{ep}(r, r')} \end{aligned}$$

def: Regulární řešení:

$$\boxed{\phi_{ep}(r) = \hat{j}_e(pr) + \int_0^M g_{ep}(r, r') U(r') \phi_{ep}(r') \text{d}r'} \quad (VR_e)$$

pak díky linearity: $\psi = A\phi$

$$\text{pozor... t. závisí na } \psi: A = 1 - \frac{1}{p} \int_0^\infty h^{(+)} U A \phi \text{d}r' \Rightarrow A = \frac{1}{1 + \frac{1}{p} \int_0^\infty h^{(+)} U \phi \text{d}r'}$$

definice: Jostova funkce:

$$y_e(p) = 1 + \frac{1}{p} \int_0^\infty h^{(+)}(pr) U(r) \phi(r) \text{d}r$$

pak platí: $\psi_{ep}(r) = \frac{\phi_{ep}(r)}{y_e(p)}$

poznámky: • $g_{ep}(r, r') = \frac{1}{p} (\hat{j}_e(pr) \hat{h}_e^{(+)}(pr') - \hat{j}_e(pr') \hat{h}_e^{(+)}(pr))$
... po násobení faktorem $\theta(r-r')$ je G-fun. (SR_e^0)

- jestliže ϕ reálná (SR_e) ... lze se normalizovat
- pakom ϕ je reálné řešení, neboť $g_e = \frac{1}{p} (\hat{j}_e(pr) \hat{h}_e^{(+)}(pr) - \hat{j}_e(pr) \hat{h}_e^{(+)}(pr))$
 $\hat{h}^{(+)} = m + i j$; i m. čádi se odležetem

• asymptotika $n \rightarrow 0$:

polohu $j_e(0)$ pro $n \rightarrow 0$ níže singulární není v $\tilde{h}_e^{(+)}$
 tak pro $n \rightarrow 0$ \int_0^n neplatí, tj. $\phi_{ep}(n) \xrightarrow{n \rightarrow 0} \hat{j}_e(pr) \approx \frac{(pr)^{l+1}}{(2l+1)!}$ (A1)

\rightarrow alternativní def. regulárního řešení:

\rightarrow regulární řešení (SR_e) je takové, že $\phi_{ep}(n) \rightarrow \hat{j}_e(pr)$ pro $n \rightarrow 0$

• asymptotika $n \rightarrow \infty$

příležitá alternativa $j_e(n, \tilde{n}) = \frac{1}{2ip} [\tilde{h}_e^-(pr) h_e^+(pr) - \tilde{h}_e^-(pr) h_e^+(pr)]$

$$j_e = \frac{h_e^+ - h_e^-}{2i}$$

$$\Rightarrow \phi(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2i} (h^+ - h^-) + \frac{1}{2ip} h^+ \int_0^\infty h^- U \phi - \frac{1}{2ip} h^- \int_0^\infty h^+ U \phi$$

$$= \frac{1}{2i} \left\{ j_e(p)^* \hat{h}_e^{(+)}(pr) - j_e(p) \hat{h}_e^{(-)}(pr) \right\} \quad (A2)$$

$$= j_e(p) \frac{1}{2i} \left\{ \frac{j_e(p)^*}{j_e(p)} \hat{h}_e^{(+)}(pr) - \hat{h}_e^{(-)}(pr) \right\} = \psi_{ep}(n) j_e(p)$$

srov. s (předchozí lekce):

$$\psi_{ep}(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^{i \delta_e} \sin(pr - \frac{\pi}{2} l + \delta_e(p)) = \frac{i}{2} [\hat{h}_e^-(pr) - S_e(p) \hat{h}_e^+]$$

$$\Rightarrow S_e(p) \equiv e^{2i \delta_e(p)} = \frac{j_e^*(p)}{j_e(p)} \quad \rightarrow \quad j_e(p) = |j_e| \cdot e^{-i \delta_e(p)}$$

• role normalizace

\rightarrow řešení ϕ (regulární) (SR_e) bude mít něco integraci z podle (A1)

(a když je numericky) má postupně se měšující n

\rightarrow řešení ϕ může různé různé řešení mít něco integraci (SR) a proč. protože $\phi(n=0)=0$,
 ale kvůli norma (A2) dostane ne vše rovnou a když $n \rightarrow \infty$

\Rightarrow výhoda ψ/ϕ nezávislá ... obrazuje S!

• postup se dá obrátit ... místo $n: 0 \rightarrow \infty$ užíváme $n: \infty \rightarrow 0$

Jostovo řešení: def $x_{e,p}^{(\pm)}(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} h_e^{(\pm)}(pr)$ a řešení (SR_e)

operátoru řešení (LS_e) $\Rightarrow x^{(\pm)}(n) = h^{(\pm)}(pr) - \int_n^\infty g_e(n, \tilde{n}) U x^* d\tilde{n}$

$x^+; x^-$... lze řešení (SR_e) \rightarrow bude výhodné ϕ_e :

$$\phi_{ep}(n) = \frac{i}{2} [j_e x^- - j_e^* x^+] \Rightarrow \text{Wronskian: } W(x^+, \phi) = p j_e(p)$$

\Rightarrow plná G-funce:

$$G_{e,p}^{(\pm)}(n, \tilde{n}) = -\frac{1}{p j_e(p)} \phi_{ep}(n) x_{e,p}^{(\pm)}(\tilde{n})$$

$$(3D g-func) \dots stejný vztah G^{(0)} \dots \sum_{\text{sym}} \frac{2\pi i}{nn'} Y_m(\hat{x}) Y_{m'}^*(\hat{x}') G_{e,p}^{(\pm)}(n, \tilde{n})$$

nefyzikální funkce $p \in \mathbb{C}$

V-3

- Válečkova formule (VR_e) lze zjistit iteracemi (jako Born)
 - ... m-ty člen $\sim \int_0^{\mu_1} dr_1 \int_0^{\mu_2} dr_2 \dots \int_0^{\mu_m} dr_m g(\mu_1, \mu_2) U(\mu_1) \dots g(\mu_{m-1}, \mu_m) U(\mu_m) \phi(\mu_m)$
 - konvergence víc Taylor ... podleto: $\| \uparrow \| \leq \frac{1}{m!} \| g \circ U \|^m$
 - lepší konvergence než Born $\psi = \sum_n (GU)^n |j\rangle \dots = \frac{\phi}{\gamma}(p)$
 - ... důvod ... muly $\gamma(p)$

- Analytické prodlužování: (pro rozumný U .. obvyklé podm.)

VĚTA: $\Phi_{ep}(z)$ je analytickou fci $p \in \mathbb{C}$ v celém \mathbb{C}

- prodlužování dostatek funkce:

$$y_e(p) = 1 + \frac{1}{p} \int_0^\infty h_e^{(+)}(pr) U(r) \phi_{ep}(r) dr$$

\hookrightarrow existuje v kompl. \Rightarrow
 $\hookrightarrow r e^{ipr}$ $\hookrightarrow r e^{i \operatorname{Im} pr}$ $\operatorname{Im} p > 0$

VĚTA: $y_e(p)$ je analytickou fci na fyzikálním lince $\operatorname{Im} p > 0$
prodlužitelnou na $p > 0$

- prodlužování S-matice: $S_e(p) = y_e^*(p)/y_e(p)$

.. problem: $f(z) = z^*$ není analytická funkce

Ale: - na reálné ose platí: $y_e^*(p) = y_e(-p)$

DK: 1) $\phi_{e-p}(n)$ splňuje stejnou (SR_e) jako $\phi_{ep}(n)$... náv na p^2 , ale
poč. podm. $\sim \frac{(-pn)^{l+1}}{(2l+1)!} \Rightarrow \phi_{e-p}(n) = (-1)^{l+1} \phi_{ep}(n)$.. reálné

2) $h_e^{(+)}(-np)$ splňuje (SR_e⁰) .. opět stačí ověřit oba j počínán
 $h_e^{(+)}(-pr) \sim e^{i(-pn - \frac{\pi}{2}l)} = \bar{e}^{i(-pn - \frac{\pi}{2}l)} \cdot \bar{e}^{i\pi l} = [h_e^{(+)}(pn)]^*(-1)^l$

t; $y_e(-p) = 1 + \frac{1}{-p} \int_0^\infty h_e^{(+)}(-pr) U(r) \phi_{e(-p)}(r) dr = (y_e(p))^*$

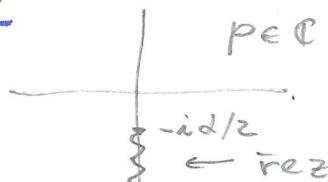
analytické prodlužení této relace je $[y_e(p)]^* = y_e(-p)$

→ analytické prodl. vorce pro $S_e(p) = y_e(-p)/y_e(p)$

Pozn: - Potenciál bude v. desolu → $y_e(p)$ anal. v. celém $p \in \mathbb{C}$

→ $S_e(p)$ analytická v \mathbb{C}

- Yukawa $e^{-2\pi r}/r$:



- obecně čím delší dosah potenciálu bým je anal. dle IV-4
- v dolní polohovině horší
- to je ale nefyzikální \rightarrow vždy může řešit např. na vzdálenosti 1m .

Význam nul. řešení funkce

pozn: nula $y_e(p) \rightarrow$ pól S matice

$$[y_e(p^*)]^* = y_e(-p) \rightarrow y_e(p) = [y_e(-p^*)]^*$$

tj. nuly řešení funkce se vyskytují v párech $p, -p^*$:

① Nuly v horní polohovině ($=$ na fyzikálním listě):

$$y_e(p)=0 \Rightarrow \text{pro } n \rightarrow \infty \quad \phi_{ep}(n) \sim h^{(+)}(pn) \sim e^{-\text{Imp.} \cdot n}$$

$\rightarrow \phi_{ep}(n)$ je $\sim L(R)$ a řeší (SR_e) \Rightarrow vátaný stav
+ Hermiticity $H \Rightarrow E=p^2/2m < 0$ je reálná

závěr: Nuly $y_e(p)=0$ v horní polohovině leží na im. osi
a odpovídají vásymu slovem

② Nuly v dolní polohovině nenaží podolné omezení.

def: • Nuly $\Rightarrow \text{Re } p=0, \text{Im } p < 0$ nazýváme virtuální stav
znač: (sice $E=p^2/2m < 0$; ale $\phi(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^{+\text{Imp.} \cdot n}$)

• Nuly $\Rightarrow \text{Im } p < 0$ $\text{Re } p \neq 0$ se vyskytují v párech.
a nazýváme je rezonance

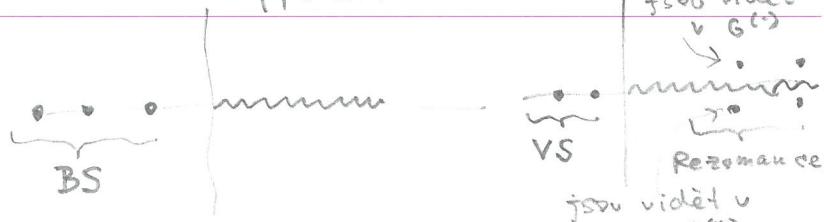
Analytičnost s energií: $E=p^2/2m$

\rightarrow rozptýlené veličiny se slávají dojmoučné ... jednoznačné
na Riemannově ploše $p=\sqrt{E}$

\rightarrow možná nomenklatura: $E=|E|e^{i\varphi}; \varphi \in \langle 0, 4\pi \rangle$, kde
 $\varphi \in \langle 0, 2\pi \rangle$ odpovídá fyz. listu ... horní polohovina v p
 $\varphi \in \langle 2\pi, 4\pi \rangle$ odpovídá nefyz. listu ... dolní polohovina v p

$$\varphi = 0; 2\pi \text{ je řeš.}$$

+ ukázat model



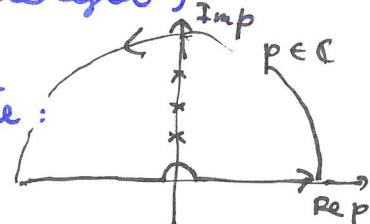
Levinsohnův teorém

V-5

Pro fázové posunutí $\delta_e(E)$ platí $\delta_e(0) - \delta_e(\infty) = \pi M_e$,
 kde M_e je počet vázaných slaví + monotonu hybností l
 (v případě s-vlny se půčele $\frac{1}{2}\pi$ pokud $y_{e=0}(0)=0$, tj.
 pokud existuje vázající stav s nulovou energií)

DK:

výsledkem $I = \oint dp \frac{\dot{y}_e(p)}{y_e(p)}$ na konturě:



→ integrand je analytický v horní polovině.

horní jednoduchých polí ve váz. stavech

→ Residuová věta $\rightarrow I = 2\pi i M_e$

.. integrand mimo poločárovou ještě výsledku nezáleží

→ horní poločárové výměny

→ malý horizontální pás mezi $\frac{\pi}{2}$ polí $y_e(0) = 0$.. a to jen
 v případě s-vlny ... v $E > 0$ je pole \rightarrow dvojrozdíl (viz lehce)

→ Integrace po reálné ose:

$$I = \int_0^\infty \left(\frac{\dot{y}_e(p)}{y_e(p)} + \frac{\dot{y}_e(-p)}{y_e(-p)} \right) dp = \ln y_e(\infty) - \ln y_e(0+) + \ln y_e(0-) - \ln y_e(0)$$

přitom $y_e(p) = |y_e| e^{i\delta(p)}$ $y_e(-p) = y_e(p)^* = |y_e| e^{-i\delta(p)}$

$$\overline{I} = 2i (\delta_e(0) - \delta_e(\infty))$$

$$\Rightarrow I/2i = \delta_e(0) - \delta_e(\infty) = \pi M_e$$

• pozn.: podíváme se na obrázek Riem. plochy $E = \frac{p^2}{2m}$

$$\rightarrow y_e(p) = y_e(\sqrt{2mE}) \dots \text{jednorodá řešení na Riemannově ploše } \mathbb{R}$$

... dva listy ... { fyz. list $\Re \operatorname{Im} p > 0 \dots$ tj. $p = |p| e^{i\varphi} \varphi \in (0, \pi)$

$$\text{váz. stav } \rightarrow E = |E| e^{i\varphi} \varphi \in (0, 2\pi)$$

virt. stav, resonance { nefyz. list $\operatorname{Im} p < 0 \dots$ $p = |p| e^{i\varphi} \varphi \in (\pi, 2\pi)$

$$\rightarrow E = |E| e^{i\varphi} \varphi \in (2\pi, 4\pi)$$

Riemann surface for the energy

$$E = p^2/2m = |E| \cdot e^{i\varphi}$$

vázané stavy $E < 0$

