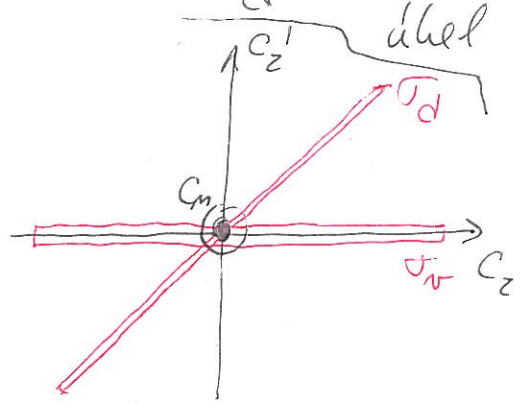


# KLASIFIKACE BODOVÝCH GRUP

- konečné podgrupy  $O(3)$  (a také  $SO(3)$ ) - grupy rotací a neelastických rotací s perným počátkem
- NB: • zrcadlení a inverze jsou speciální neelastickými rotacemi:  $\sigma = \sigma_1, i = \sigma_2$
- transformace zachovávající vzdálenost  $\neq$  bodů v prostoru a počátek jako perným bodem

## PRVKY SYMETRIE

- osa otáčení  $C_n$  ... otáčení o  $\varphi = \frac{2\pi}{n}$  přeměně ekvivalentní body na sebe
- hlavní osa - nejzvětší osa otáčení s největším  $n$
- rovina zrcadlení  $\sigma$
- $\sigma_h$  ... rovina kolmá na hlavní osu  $C_n$
- $\sigma_v$  ... rovina rovnoběžná s  $C_n$  ( $C_n$  v ní leží)
- pokud existují  $C_2 \perp C_n$  (takových potom musí být nutně více), potom:
  - $\sigma_h$  ... rovina  $\parallel$  s  $C_n$  a jednou z os  $C_2$
  - $\sigma_d$  ... (dihedrální) rovina  $\parallel$  s  $C_n$  a půlí úhel mezi dvěma  $C_2$



- nevlátní osa otáčení  $S_n$ 
    - operaci symetrie je otáčení o  $\frac{2\pi}{n}$  kolem dané osy a zrcadlení přes rovinu kolmou na osu
    - (“příslušné”  $C_n$  a  $\sigma_h$  nemusí jako samostatné prvky symetrie existovat)
  - boel immerze  $i$ 
    - vždy počátek (resp. geom. těžiště)
- NB:  $\forall \sigma, C_n, S_n$  musí také obsahovat počátek - první bod

OPERACE SYMETRIE - prvky příslušné bodové grupy

- stejní značení, např.
  - $C_n^m$  je otáčení kolem osy  $C_n$  o úhel  $\frac{2\pi m}{n}$
  - ( $\Rightarrow C_n^n = E$ )
- $i \equiv C_2 \sigma_h = S_2$  ;  $\sigma \equiv S_1 \Rightarrow$  lib. operaci lze klarifikovat jako  $C_n$  nebo  $S_n$ , zavádění  $i$  a  $\sigma$  je jen pro přehlednost
- $C_n^m = \sigma^2 = i^2 = E$  ;  $S_n^m = \begin{cases} E & \text{m sudé} \\ \sigma_h & \text{m liché} \end{cases}$  ;  $S_n^{2n} = E$

Pr:  $[C_{3h}]$  • prvky symetrie:  $C_3, S_3, \sigma_h$

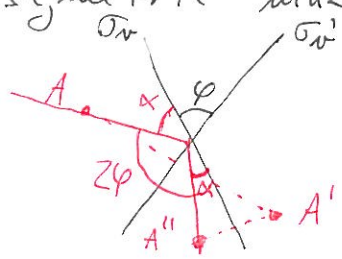
$C_3 \rightarrow C_3, C_3^2$  ;  $\sigma_h \rightarrow \sigma_h$

$S_3 \rightarrow S_3, S_3^2 = C_3^2, S_3^3 = \sigma_h, S_3^4 = C_3, S_3^5$

$\Rightarrow [C_{3h} = \{E, C_3, C_3^2, \sigma_h, S_3, S_3^5\}]$

NB: • existence některých prvků symetrie může vymicovat F jiných:  $\sigma_v$  a  $\sigma_v'$  svírají úhel  $\varphi \Rightarrow$

$\Rightarrow \sigma_v \sigma_v' = C(2\varphi)$

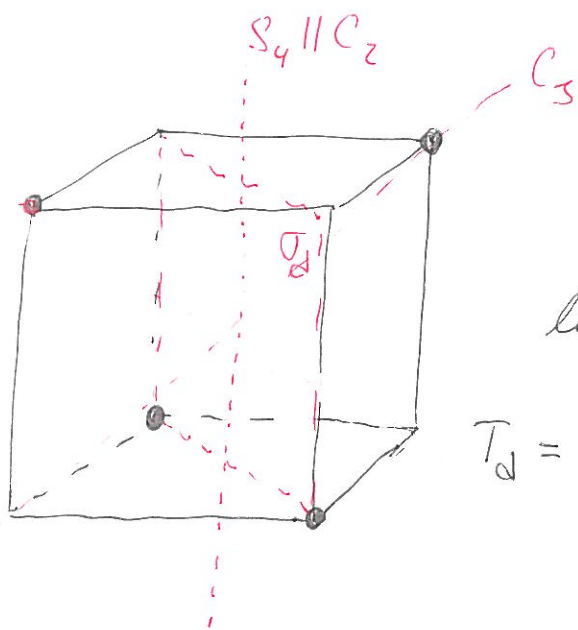
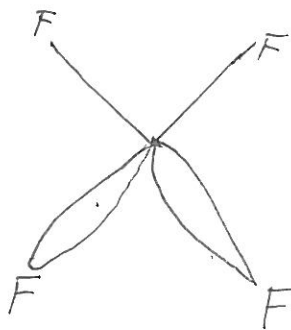


## KLASIFIKACE GRUP

(3)

- 1, pouze  $n$ -násobná vlastní osa  $C_n \Rightarrow$  grupa  $[C_n]$
- 2,  $C_n + n \times C_2 \perp C_n \Rightarrow$  grupa  $[D_n]$  (dihedral)
- 3,  $C_n + \sigma_n \Rightarrow [C_{nh}] + n C_2 \perp C_n \Rightarrow [D_{nh}]$
- 4,  $C_n + \sigma_v = [C_{nv}] + n C_2 \perp C_n \Rightarrow [D_{nv}]$
- 5,  $C_n + S_{2n} \parallel C_n \Rightarrow [S_{2n}]$  ( $S_{2n}$  nemůže  $\exists$  bez  $C_n$ )
- 6,  $C_n + i \Rightarrow$  nic z výše uvedeného nebo  $C_1 + i \Rightarrow C_1 \sim C_s \sim S_2$

$\text{SiF}_4$  ... fluoriid keemilist



lin  $NE \rightarrow 4 \times C_3 \rightarrow$  immer  $\Rightarrow$  me  $\rightarrow T_d$

$$T_d = \{ E, 4 \times C_3, 4 \times C_3^2, 3 \times C_2, 4 \times S_4, 4 \times S_4^3, 6 \times \sigma_d \}$$

Etan:  $C_2H_6$

a, eclipsed

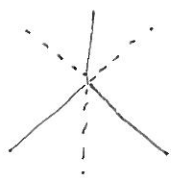


$\Rightarrow C_3 \rightarrow 3 \times C_2 \perp C_3 \rightarrow \sigma_h \rightarrow \boxed{D_{3h}}$

$$D_{3h} = \{ E, C_3, C_3^2, 3C_2, \sigma_h, C_3, C_3^2, 3 \times \sigma_v \}$$

(12)

b, staggered

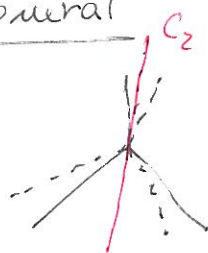


$\Rightarrow C_3 \rightarrow 3C_2 \perp C_3 \rightarrow \sigma_h$  me  $\rightarrow 3\sigma_d$  ano  $\rightarrow \boxed{D_{3d}}$

$$D_{3d} = \{ E, C_3, C_3^2, 3C_2, i, S_6, S_6^5, 3\sigma_d \}$$

(12)

c, general

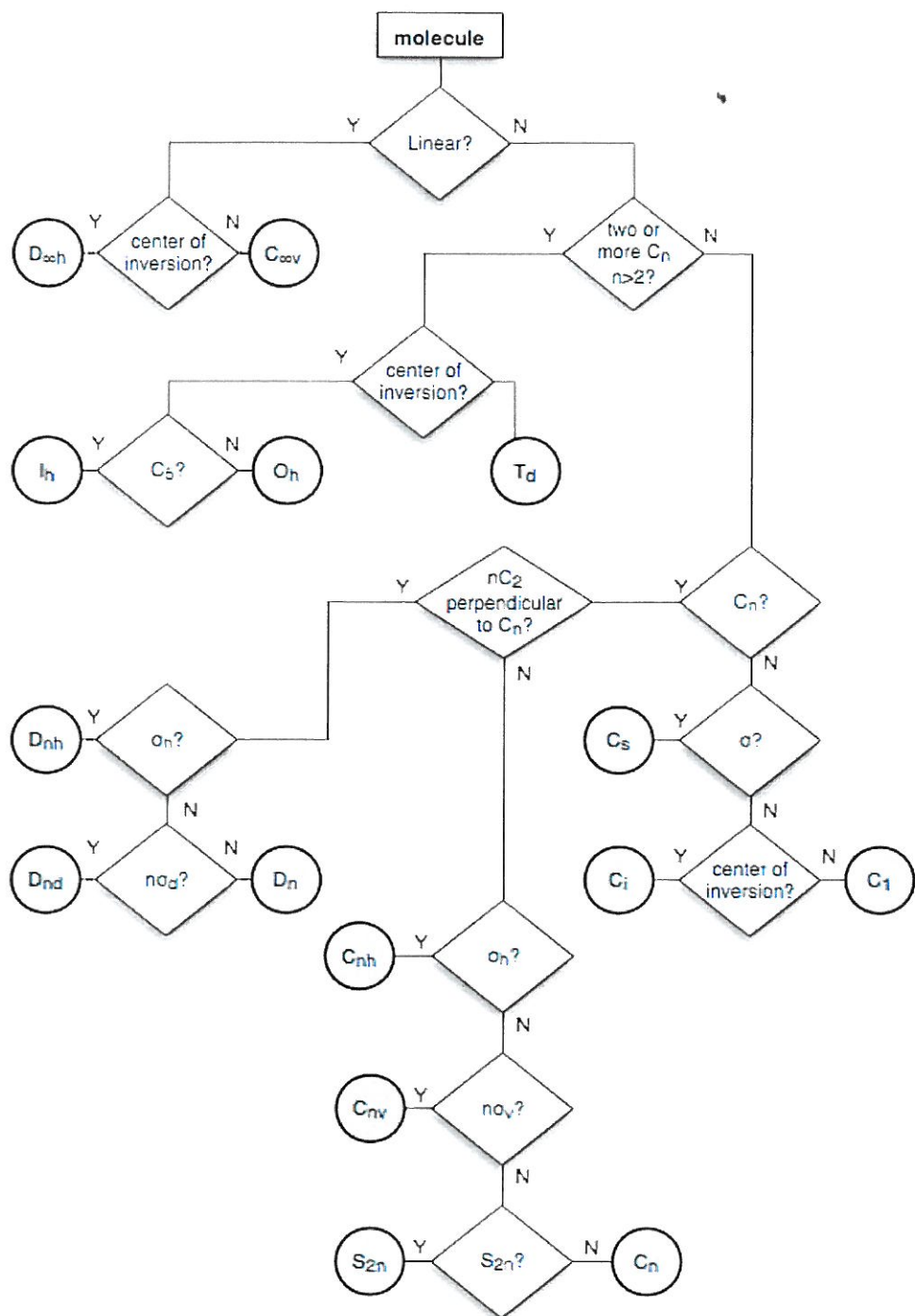


$\Rightarrow C_3 \rightarrow 3C_2 \perp C_3 \rightarrow \sigma_h$  me,  $\sigma_d$  me

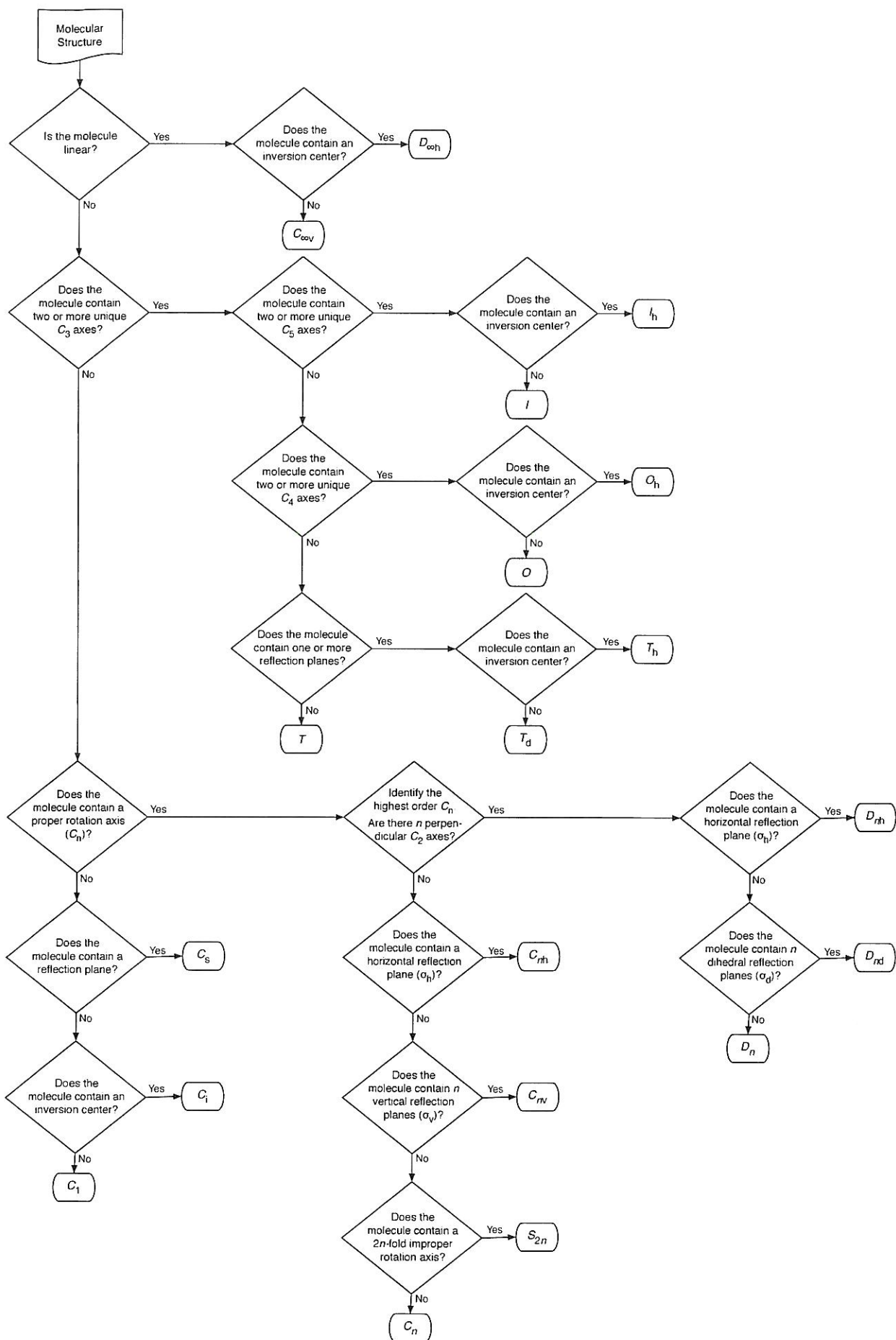
$\Rightarrow \boxed{D_3}$

$$D_3 = \{ E, C_3, C_3^2, 3C_2 \}$$

$$D_3 \subset D_{3h}, D_3 \subset D_{3d} \quad D_{3h} \not\subset D_{3d}$$



Flow chart for determining symmetry point groups



10.3. Schéma k určení bodové grupy symetrie

