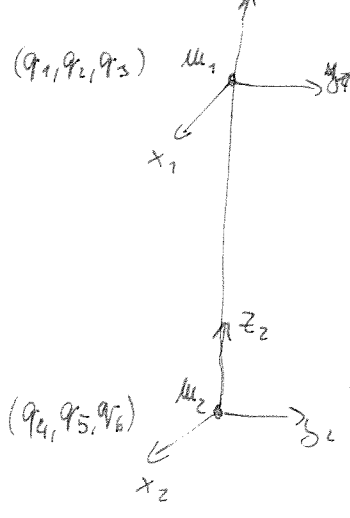


Úloha:



$V = \frac{1}{2} k (\vec{d} - \vec{d}_0)^2 \quad \vec{d}_0 = d_0 \vec{e}_z$

- chci kvadratickou aproximaci v \$dx_i\$
- posummujeme \$x_i, y_i\$ vedou v jedno aprox. jen k rotaci

$\Downarrow dx_i = \frac{dq_i}{\sqrt{m_i}}$

$\left(\frac{1}{2} k (\vec{d} - \vec{d}_0)^2 = \frac{k}{2m_1 m_2} (dq_3 \sqrt{m_2} - dq_6 \sqrt{m_1})^2 + O(dq_i^3) \right)$

$\Rightarrow V = \begin{pmatrix} \frac{k}{2m_1} & -\frac{k}{2\sqrt{m_1 m_2}} \\ -\frac{k}{2\sqrt{m_1 m_2}} & \frac{k}{2m_2} \end{pmatrix}$ v bázi \$q_3 = \sqrt{m_1} z_1\$ a \$q_6 = \sqrt{m_2} z_2\$

$\left(\left(d_0 - \sqrt{(dx_1 - dx_2)^2 + (dy_1 - dy_2)^2 + (dz_1 - d_0 - dz_2)^2} \right)^2 = /dx_i = dy_i = 0/ \right)$
 $\approx (dz_1 - dz_2)^2 = \frac{1}{m_1 m_2} (dq_3 \sqrt{m_2} - dq_6 \sqrt{m_1})^2$

diagonalizace:

• \$\lambda = 0 \Leftrightarrow\$ translace $Q_{tr} = \left(q_3 \sqrt{\frac{m_1}{m_1+m_2}}, q_6 \sqrt{\frac{m_2}{m_1+m_2}} \right)$

z plati obecne?

$Q_{tr,i} = \frac{1}{\sqrt{2m_i}} (m_1 x_{1,i}, m_2 x_{2,i}, \dots) = \left(z_1 \frac{m_1}{\sqrt{m_1+m_2}}, z_2 \frac{m_2}{\sqrt{m_1+m_2}} \right)$

\$Q_{tr} \neq (z_1, z_2)\$ \$\Rightarrow\$ nemohu \$Q_{tr}\$ ziskat ortogonalizaci
 \$\{(z_1, 0), (0, z_2)\}\$ ma uhodnutou \$(z_1, z_2)\$

• \$\lambda = \frac{1}{2} k \frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} \Leftrightarrow\$ vibrace $Q_{vib} = \left(-\sqrt{\frac{m_2}{m_1+m_2}} q_3, \sqrt{\frac{m_1}{m_1+m_2}} q_6 \right)$
 $= \sqrt{\frac{m_1 m_2}{m_1+m_2}} (-z_1, z_2)$

inverze

$q_3 = \frac{1}{\sqrt{m_1+m_2}} (Q_{tr} \sqrt{m_1} + Q_{vib} \sqrt{m_2}) \quad q_6 = \frac{1}{\sqrt{m_1+m_2}} (\sqrt{m_2} Q_{tr} - Q_{vib} \sqrt{m_1})$

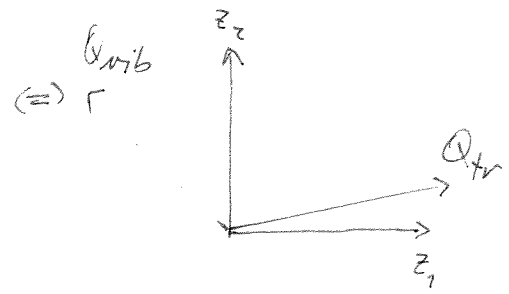
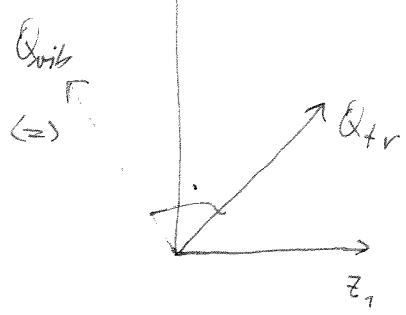
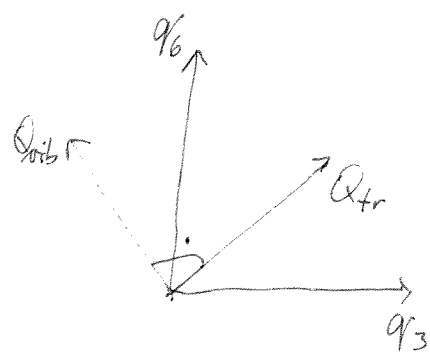
$z_1 = \frac{1}{\sqrt{m_1+m_2}} (Q_{tr} + \sqrt{\frac{m_2}{m_1}} Q_{vib}) \quad z_2 = \frac{1}{\sqrt{m_1+m_2}} (Q_{tr} - \sqrt{\frac{m_1}{m_2}} Q_{vib})$

$\Rightarrow /dQ_{vib} = 0/ \Rightarrow dz_1 = \frac{dQ_{tr}}{\sqrt{m_1+m_2}} \quad \& \quad dz_2 = \frac{dQ_{tr}}{\sqrt{m_1+m_2}}$

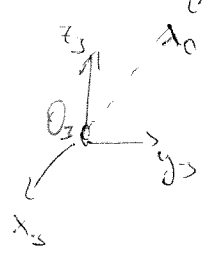
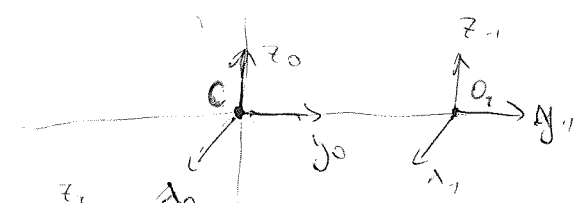
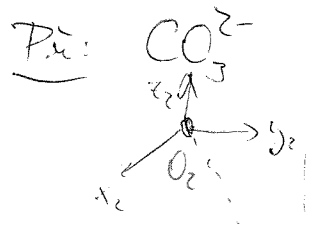
$$\Rightarrow \frac{dQ_{tr}}{dt} = 0 \Rightarrow z_1 = -\sqrt{\mu} \frac{dQ_{vib}}{m_1} \quad z_2 = \sqrt{\mu} \frac{dQ_{vib}}{m_2}$$

\Rightarrow ak zoh vidíme, že translácie (Q_{tr}) i vibrácie (Q_{vib}) majú ošáhnaný význam

- je nekordinátní je vhodná priamo a získať unikátnu skupnú volnosť ošáhne nám translácie a rotácie - di vobec je "ortogonálna" Q_i v bázi x_i kvázi škálovaní q_i :



#G = 12



D_{3h}	E	$2C_3$	$3C_2$	σ_h	$2S_3$	$3\sigma_v$	
A_1'	1	1	1	1	1	1	(x^2, y^2, z^2)
A_2'	1	1	-1	1	1	-1	
$(x, y) E'$	2	-1	0	2	-1	0	(x^2, y^2, xy)
A_1''	1	1	1	-1	-1	-1	
$(z) A_2''$	1	1	-1	-1	-1	1	
$(x, y) E''$	2	-1	0	-2	1	0	(xz, yz)
Γ^{3N}	12	0	-2	4	-2	2	
		"0"	"0+C"	"0+3C"	"0"	"0+C"	

- charakterizuj: \rightarrow nemukou pohybové jevu atom, lineární se nepohne, \rightarrow kin pohybové charakterizovaní vekt. kope
- $\chi(C_3) = 1 + 2\cos\varphi$
- $\chi(S_3) = -1 + 2\cos\varphi$
- $\chi(C_5) = 0$ $\chi(C_2) = -1$, $\chi(S_3) = -2$, $\chi(\sigma) = \chi(S_2) = 1$

$\Rightarrow \Gamma^{3N} = A_1' \oplus A_2' \oplus 3E' \oplus 2A_2'' \oplus E''$

$\Gamma^{rot} = A_2' \oplus E''$ $\Rightarrow \Gamma^{vib} = A_1' \oplus 2E' \oplus A_2''$ - 6 modů

$\Gamma^{trans} = E' \oplus A_2''$

• infrared: $\langle 0 | \vec{\mu} | \nu_i=1 \rangle$ $\Gamma^{IR} = E' \oplus A_2'' \Rightarrow 2E' \oplus A_2''$ jsou IR aktívni
 Γ^{IR} Γ^i A_1' je IR neaktívni

• Raman: $\langle 0 | \alpha | \nu_i=1 \rangle$ $\Gamma^R = A_1' \oplus E' \oplus E'' \Rightarrow A_1' \oplus 2E'$ jsou R-aktívni
 Γ^R Γ^i A_2'' není v R. vidět

• otázka: ne všechny moduly ~~se~~ je zastoupena vibrace podle C-O vazby? ~~se~~ mim. atómy vazeb?

$\Gamma^3 (3 \ 0 \ 1 \ 3 \ 0 \ 1) = A_1' \oplus E'$ (= představují si házi) 3 vazeb

- A_2'' je jen deformace mimo rovinu (skibitní usato se atómy C-O vazeb mění, ale ne v 1. směru)
- změna vazeb dostáváme v obou E' - je to mix (obrázek)

