

APLIKACE TD POTENCIÁLU

KOEFICIENTY LINEÁRNÍ ODEZVY

- analytické struktury termodynamické odhadují (nepřesné) hodnoty veličin mezi makroskopickými veličinami
⇒ umožňuje experimentálně měřit i faktor, který je obtížný/nemožné měřit přímo
- koeficienty odezvy jsou typicky dobré měřitelné veličiny, které vedení, jak se mější fyzikální veličina v kontrolovaném procesu mění při změně jiné veličiny

$$dX = \underbrace{\left(\frac{\partial X}{\partial Y} \right)_Z}_{\text{koeficient odezvy}} dY \Rightarrow X(B) - X(A) = \int_A^B \left(\frac{\partial X}{\partial Y} \right)_Z dY$$

Př. • koeficient tepelné roztažnosti (za konst. tlaku)

$$\alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial T} \right)_P \quad \leftrightarrow 0$$

• izotermická kompresibilita

$$K_T = - \frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_T > 0 \quad (\text{ukážeme později})$$

β - často alternativní značení

⇒ celkové dosvádání pro $V = V(T, P)$

$$dV = V dT - V K_T dp \quad (*)$$

co vime o $p = p(T, V)$?

$$\left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_V = / \text{pravidlo } 0' - 1' / = - \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_p / \left(\frac{\partial V}{\partial p}\right)_T = \frac{\alpha}{k_T}$$

$$\left(\frac{\partial p}{\partial V}\right)_T = \left[-\left(\frac{\partial V}{\partial p}\right)_T \right]^{-1} = - \frac{1}{V k_T}$$

$$\Rightarrow dp = \frac{\alpha}{k_T} dT - \frac{1}{V k_T} dV \quad (**)$$

\Rightarrow staci' proměnit α, k_T a známe i závislost tlaku na teplotě a objemu

P ne (*) a (**) jsou α, k_T funkce (T, p) resp. (T, V) !
a tuto substituci bez znalosti skutečné rovnice
nemůžeme provést \Rightarrow vztahy jsou užitečné opravdu
jen "lokalně"

Pozorování: (omezuje se na uzavřené systémy, $dN=0$)

$$\cdot dG = -SdT + Vdp$$

$$\cdot dF = -SdT - pdV$$

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial T \partial p} \right) \quad \& \quad k_T = - \frac{1}{V} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial p^2} \right)_T$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_V = - \left(\frac{\partial^2 F}{\partial T \partial V}\right)$$

\Rightarrow i) koeficienty lin. otevřej lze vzhlednout
k konkrétním derivacím vhodného TD
potenciálu

ii) koeficienty odvozené z nízajících potenciálů
nejsou nezávislé

\rightarrow ad ii) - řešo jistě nem' překvapivé' - TD pot. jsou svázdny (T \Rightarrow jsou to jen křížk' ekvivalentním' vyjádřením' téhož, nevesou žádoucímezávisou informaci

\Rightarrow mělo by být možné vyjádřit \dot{V} druhé derivace \dot{V} TD potenciálu pomocí, základní sady odvozené' z jednoho vybraného

- standardně se volí $G = G(T, P)$, neboť T, P lze volit laborařem kontrolovat:
- $$dG = -SdT + VdP$$

$$\text{1, } \alpha = \frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial T} \right)_P = \frac{1}{V} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial T \partial P} \right)$$

$$\text{2, } K_T = -\frac{1}{V} \left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_T = -\frac{1}{V} \left(\frac{\partial^2 G}{\partial P^2} \right)_T$$

$$\text{3, } C_P = T \left(\frac{\partial S}{\partial T} \right)_P = -T \left(\frac{\partial^2 G}{\partial T^2} \right)_P$$

$$C_P = \left. \frac{\partial Q}{\partial T} \right|_P = \left. \frac{\partial (U + PV)}{\partial T} \right|_P = \left. \frac{\partial (U + PV)}{\partial T} \right|_P = \left. \frac{\partial H}{\partial T} \right|_P$$

$$= T \left(\frac{\partial S}{\partial T} \right)_P \quad (\in \partial H = T \partial S + VdP)$$

Pozorování: $\cdot \left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_T$ nem' dálší mezávisly' koeficient:

dG je úplný diferenciál \Rightarrow smíšené druhé derivace jsou zaměnné \Rightarrow

$$\left(\frac{\partial^2 G}{\partial P \partial T} \right) = \left(\frac{\partial^2 G}{\partial T \partial P} \right) \Leftrightarrow - \left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_T = \left(\frac{\partial V}{\partial T} \right)_P \Rightarrow \left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_T = -V\alpha$$

Maxwellova relace

MAXWELLOVY RELACE

- rovnosti mezi několika parciálními derivacemi stanovených funkcí, které platou v úplnosti diferenciální TD
potenciálu

$$\text{Pr.: } i) dU = TdS - pdV + \mu dN$$

- generuje 3 páry souvisejících derivací

$$\left(\frac{\partial U}{\partial S \partial V} \right)_N = \left(\frac{\partial^2 U}{\partial V \partial S} \right)_N \Leftrightarrow - \left(\frac{\partial P}{\partial S} \right)_{V,N} = \left(\frac{\partial T}{\partial V} \right)_{S,N}$$

$$\left(\frac{\partial \mu}{\partial S} \right)_{V,N} = \left(\frac{\partial T}{\partial N} \right)_{S,V}$$

$$\left(\frac{\partial \mu}{\partial V} \right)_{S,N} = - \left(\frac{\partial P}{\partial N} \right)_{S,V}$$

$$ii) dF = - SdT - pdV + \mu dN$$

$$\left(\frac{\partial S}{\partial V} \right)_{T,N} = \left(\frac{\partial P}{\partial T} \right)_{V,N} \quad - \left(\frac{\partial P}{\partial N} \right)_{T,V} = \left(\frac{\partial \mu}{\partial V} \right)_{T,N} \quad - \left(\frac{\partial S}{\partial N} \right)_{T,V} = \left(\frac{\partial \mu}{\partial T} \right)_{V,N}$$

- mohli bychom počítat, očeši násor je jasny:

$$1) dA = y_1 dX_1 + y_2 dX_2 + \sum_i y_i dX_i + \sum_j x_j dy_j$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial y_1}{\partial X_2} \right)_{X_1, X_i, y_j} = \left(\frac{\partial y_2}{\partial X_1} \right)_{X_2, X_i, y_j}$$

$$2, CT: dA[y_i] = - x_1 dy_1 + y_2 dX_2 + \dots$$

$$\Rightarrow - \left(\frac{\partial x_1}{\partial X_2} \right)_{y_i, X_i, y_j} = \left(\frac{\partial y_2}{\partial y_1} \right)_{x_1, X_i, y_j}$$

\Rightarrow 1, pro daný typ systému stačí znát diferenciální
jedinečného TD potenciálu

Př: mg. systém $\Rightarrow dU = \dots + H dM + \dots$

2, na úrovni diferenciálu odpovídá CT
prohození myšlenky (závislá/nezávislá) o sloučením
páru souvisejících pro menující a změněný
znaménka u příslušného příspěvku

3, správný potenciál identifikují podle nez.
proměnných:

$\left(\frac{\partial x}{\partial y} \right)_{z_1, z_2} \Rightarrow$ hledám pot., jdež při hození mi
nezávislými proměnnými
jsou y, z_1, z_2

! může pomoci také $A = A(x, z_1, z_2) \Leftarrow$ derivace
inv. funkce

4, Max. relace přečtu prvního \neq prvního článku
diferenciálu

Pozn: • existují mnemo techniky dle „magického
čtverce“ = „Velmi Těžké paukovat načelné Schéma“
NEDOPORUČUJI POUŽÍVAT, postup 1-4 už nezávisí!

Redukce derivací

- vyjádření libovolné parciální derivace pomocí
zvolené sady nezávislých (+ samotné stvr. veličiny)
- spec. uzavřené systémy $dW = -pdV, dN = 0$
(\Rightarrow 2 skupině volnosti)

$\Rightarrow \lambda, k_T, C_p$ (postup viz DOPŘEKY na www)

- kromě MR máme k dispozici:
 - 1, derivaci implizitní funkce (pravidlo -1)
 - 2, derivaci složené fce (dělit z hore' pravidlo)
 - 3, derivaci inverzní funkce
 - 4, známé diferenciálny TD potenciálů

Příklad: • změna entropie při změně tlaku za konstantního Gibbsova potenciálu
(a konst. N - dál se rozvádí implicitně)

$$\left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_G = /1, \text{TD potenciál do čítače} / = - \frac{\left(\frac{\partial G}{\partial P}\right)_S}{\left(\frac{\partial G}{\partial S}\right)_P}$$

$$\begin{aligned}
 &= /2, rozepis TD potenciálu \\
 &= \left. \frac{dU = TdS - pdV \Rightarrow \delta G = -SdT + Vdp}{-\frac{S \left(\frac{\partial T}{\partial p}\right)_S + V \left(\frac{\partial p}{\partial S}\right)_S^{=1}}{-S \left(\frac{\partial T}{\partial S}\right)_P + V \left(\frac{\partial S}{\partial p}\right)_P}}\right. = \frac{V - S \left(\frac{\partial T}{\partial p}\right)_S}{S \left(\frac{\partial T}{\partial S}\right)_P} \\
 &\quad = 0 \dots \text{derivace 1. nezávislé proměnné podle druhé}
 \end{aligned}$$

- a) jmenovat!:
- 3, derivace s entropií převedeme do čítače
 - 3a, eliminujeme pomocí MR
 - 3b, pomocí vztahu pro derivaci slož. fce reprezentujeme na derivaci podle x
- $$x \rightarrow T \left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_X = C_X$$

$$\left(\frac{\partial T}{\partial S}\right)_P = \frac{1}{\left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_P} = \frac{1}{C_P}$$

↓
int. fce

b) dle tabulky

$$\left(\frac{\partial T}{\partial P}\right)_S \stackrel{3)}{=} - \frac{\left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_T}{\left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_P} = - \frac{T \left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_T}{C_P} = \begin{cases} dG = -SdT + Vdp \\ -\left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_T = \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P \end{cases}$$

$$= \frac{T \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P}{C_P} = \frac{TV\alpha}{C_P}$$

c) celkem:

$$\left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_G = \frac{V - S \left(\frac{\partial T}{\partial P}\right)_S}{S \left(\frac{\partial T}{\partial S}\right)_P} = \frac{V - STV\alpha / C_P}{ST / C_P} = V \frac{C_P - ST\alpha}{ST}$$

\Rightarrow derivaci jsme vyjádřili pomocí C_P, α, k_T
a samotných sítaných veličin

Pozn.: • měly je užitečné hledat extenzivitu
 $\rightarrow \left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)$ je extenzivní (extenzivní podle intenzivní),
 následk je také extenzivní ($< V$)

Pr: 1) Meyerův vztah (detailně viz www/DOPLNÍKY)

- co s derivací $\left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_X$ pro $X \neq P$; spec $\left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_V$

$$C_V = T \left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_V = \left. S = S(T, V) = S(T, p(T, V)) \right/$$

$$= T \left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_P + T \left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_T \left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V = \begin{cases} dG = -SdT + Vdp \\ -\left(\frac{\partial S}{\partial P}\right)_T = \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P \end{cases}$$

$$= C_P + T \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P^2 / \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T \Rightarrow \boxed{C_V = C_P - \frac{TV\alpha^2}{k_T} < C_P}$$

- poslední věrovnost platí že $k_T > 0$

Plne je podmínky stabilit

• $U(S, V, \dots)$ mábyvat v rovnováze minima

⇒ je konkavní jci ext. proměnných

⇒ $F(T, V, \dots)$ je konkavní jci ext. proměnných

(⇒ $d^2 F = d^2 F(\partial V, \dots)$ je pozitivně - definicně
kvadr. forma v diferenciálních ext. proměnných

$$\text{spec. } \left(\frac{\partial^2 F}{\partial V^2} \right)_{T, N} = - \left(\frac{\partial P}{\partial V} \right)_T = \frac{1}{V k_T} > 0 \Rightarrow k_T > 0$$

• stejně tak $d^2 S$ je negativně - definicně forma

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial^2 S}{\partial U^2} \right)_V = \left(\frac{\partial (1/T)}{\partial U} \right)_V = - \frac{1}{T^2} \left(\frac{\partial T}{\partial U} \right)_V = - \frac{1}{T C_V} < 0 \Leftrightarrow C_V > 0$$

$$\Rightarrow celkem máme C_V > 0, C_P = C_V + T V \frac{\alpha^2}{k_T} > C_V$$

(pokud systém přijímá teplo za konst. tlaku, musí
zároveň houat pečlivě, jinak by tlak stoupal ⇒ $C_P > C_V$)

2, sklon adiabaty a izotermy v p-V diagramu
(cf. Carnotův cyklus)

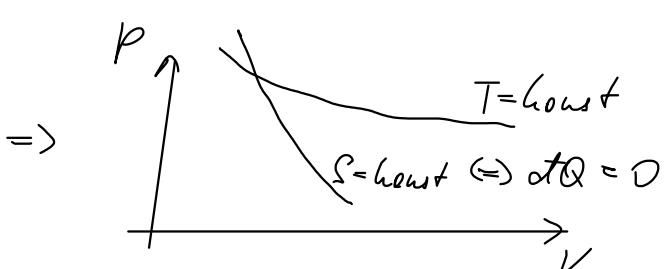
$$\frac{\left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_S}{\left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_T} = \left/ \left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_S = - \frac{1}{V} \left(\frac{\partial P}{\partial V} \right)_S \right/ = \frac{k_S}{k_T} = \frac{\left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_V}{\left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_P} \frac{\left(\frac{\partial T}{\partial V} \right)_P}{\left(\frac{\partial T}{\partial P} \right)_V}$$

slož. jci

$$\text{inverzum} \frac{\left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_P}{\left(\frac{\partial V}{\partial P} \right)_S} = \frac{\left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_V \left(\frac{\partial P}{\partial T} \right)_V}{\left(\frac{\partial S}{\partial P} \right)_P \left(\frac{\partial V}{\partial T} \right)_P} = \frac{\left(\frac{\partial S}{\partial T} \right)_V}{\left(\frac{\partial S}{\partial T} \right)_P} = \frac{C_V}{C_P} \Rightarrow \boxed{\frac{k_S}{k_T} = \frac{C_V}{C_P} < 1}$$

jci

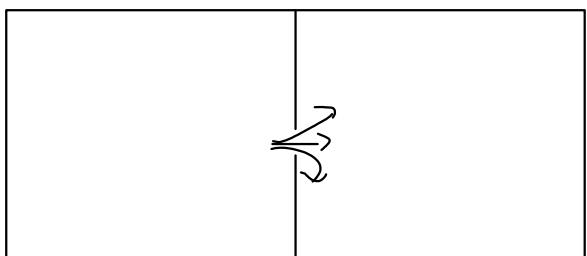
$$\Rightarrow \frac{\left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_S}{\left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T} = \frac{\left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T}{\left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_S} < 1$$



\rightarrow obrázek pro Carnotův cyklus byl správně! (nebylo řešení zadání; důležitější bylo, aby $dT=0$ a $dQ=0$ nesplývaly)

APLIKACE

1. Volumi' expance do vahna



$$U = \text{const} \Rightarrow$$

$$dT = \left(\frac{\partial T}{\partial V}\right)_{U,N} dV$$

$$\left(\frac{\partial T}{\partial V}\right)_U = - \frac{\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_T}{\left(\frac{\partial U}{\partial T}\right)_V} = - \frac{T \left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_T - P}{T \left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_V} = /dF = - SdT - pdV/$$

$$= - \frac{T \left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V - P}{C_V} = - \frac{1}{C_V} \left(T \frac{\alpha}{K_T} - P \right) = \mu_J \quad \begin{matrix} (\text{jouleův}) \\ (\text{koefficient}) \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \Delta T = - \int_{V_1}^{V_2} \frac{1}{C_V} \left(T \frac{\alpha}{K_T} - P \right) dV$$

+ veličiny počet integrálem
můžeme vyjádřit jako funkci
V pro dané' U=const;
 $T=T(V)$, $\alpha=\alpha(V)$, ...

Pozn.

- pokud bychom znali $U = U(T, V)$, potom je samozřejmě lépe využít $U(T_1, V_1) = U(T_2, V_2)$
- pro malé změny platí $\Delta T \approx - \frac{1}{C_V} \left(T \frac{\alpha}{K_T} - P \right) \Delta V$

Id. phyn:

$$U = c N k_B T \Rightarrow C_V = c N k_B$$

$$V = \frac{N k_B T}{P} \Rightarrow \alpha = \frac{N k}{V P} = \frac{1}{T} \quad \& \quad \kappa_T = \frac{N k_B T}{P^2 V} = \frac{1}{P}$$

$$\Rightarrow \mu_J = -\frac{1}{c N k_B} \left(T \frac{P}{T} - P \right) = 0$$

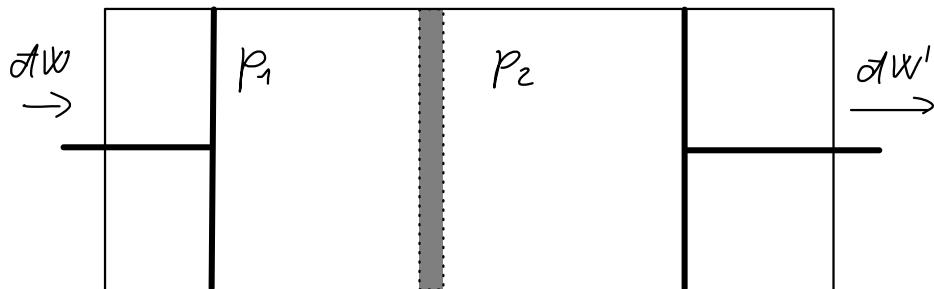
\Rightarrow pro id. phyn se klapota nemění ✓

valn phyn:

cvicení: $\mu_J = -\frac{a}{C_V} \left(\frac{V}{V} \right)^2 < 0 \Rightarrow$ phyn se ochladí

- efektivitu ochlazení' určuje koef. a - míra interakci' mezi částicemi

2) Jouleov - Thomsonův proces (throttling)



porézni přepážka

- počáteční stav: p_1, V_1 & $V_2 = 0$
 \rightarrow miskou' energie U_1

$$\Delta P = p_2 - p_1 < 0$$

- Koncový stav: $V_1 = 0$ & p_2, V_2

$$\rightarrow U_1 + p_1 V_1 - p_2 V_2 = U_2$$

- $\Rightarrow U_1 + p_1 V_1 = U_2 + p_2 V_2 \Leftrightarrow H_1 = H_2$

- proces reálné izoentalpicí nemí (je nerovnovážný)
stejně jako u volné expanze plati rovnost
jen na začátku a na konci

- pro malý rozdíl $\Delta T = \left(\frac{\partial T}{\partial p}\right)_H \Delta p = \mu_{JT} \Delta p$

- pro Δp velké lze opět integrovat:

$$\Delta T = \int_{P_1}^{P_2} \mu_{JT}(p) dp$$

(T, p, H) jsou stavové veličiny \Rightarrow mohou shodit vlastnosti
nerovnovážných procesů mimožit kozistatickou krajekorii

$$\rightarrow \left(\frac{\partial T}{\partial p}\right)_H = - \frac{\left(\frac{\partial H}{\partial p}\right)_T}{\left(\frac{\partial H}{\partial T}\right)_p} = - \frac{T \left(\frac{\partial S}{\partial p}\right)_T + V}{T \left(\frac{\partial S}{\partial T}\right)_p} = \left(\frac{\partial S}{\partial p}\right)_T \stackrel{\text{Gibbs}}{=} - \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_p /$$

$$= \frac{TV\alpha - V}{C_p} \Rightarrow \boxed{\mu_{JT} = \frac{V}{C_p} (T\alpha - 1)}$$

- pro id. plynu $\alpha = \frac{1}{T} \Rightarrow$ opět $\mu_{JT} = 0$

- reálné plyny:

a) $\alpha(T) > T^{-1} \Rightarrow \mu_{JT} > 0 \Rightarrow$ chlazení

b) $\alpha(T) < T^{-1} \Rightarrow \mu_{JT} < 0 \Rightarrow$ zahřívání

TEPLOTA INVERZE $T_{inv} \alpha(T_{inv}) = 1$

- pro $T < T_{inv}$ chlazení

$T > T_{inv}$ ohřívání

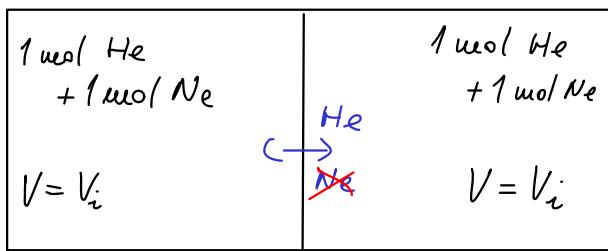
(viz cožení a $S-T$ s volným plynem)

3. Práce a izotermodinamický proces

. úlohy 6.2-2 & 6.2-3 v [Callen], str. 160

6.2-3

$T = \text{konst}$



$V_i = 10\text{ l}$; jakou práci můžeme využít, abychom posunuli prístrah?

Kde $V_L = 5\text{ l}$ & $V_R = 15\text{ l}$?

1. Výpočet (výčtu), že

$$\underline{F}_L(T, V, N_1, N_2) = \underline{F}_{R_1}(T, V, N_1) + \underline{F}_{R_2}(T, V, N_2)$$

$$\& \underline{F}(T, V, N) = N k_B T \left\{ f_0 - \log \left[\left(\frac{T}{T_0} \right)^c \left(\frac{V}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N} \right) \right] \right\}$$

$$\Rightarrow \underline{F}_L = N_1^R k_B T \left\{ f_0 - \log \left[\left(\frac{T}{T_0} \right)^c \left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_1^R} \right) \right] \right\}$$

$$+ N_2^R k_B T \left\{ f_0 - \log \left[\left(\frac{T}{T_0} \right)^c \left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_2^R} \right) \right] \right\}$$

$$= (N_1^R + N_2^R) k_B T \left\{ f_0 - \log \left(\frac{T}{T_0} \right)^c \right\} - N_1^R k_B T \log \left[\left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_1^R} \right) \right]$$

$$- N_2^R k_B T \log \left[\left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_2^R} \right) \right] \quad N_2 \sim N_e \Rightarrow N_2^R = N_e^R = \text{fix}$$

$$\Rightarrow F_{\text{cell}} = N k_B T \left(f_0 - \log \left(\frac{T}{T_0} \right)^c \right) - N_1^R k_B T \log \left[\left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_1^R} \right) \right]$$

$$- \frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left[\left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{2N_0}{N_2} \right) \right] - N_1^L k_B T \log \left[\left(\frac{V^L}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_1^L} \right) \right]$$

$$- \frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left[\left(\frac{V^L}{V_0} \right) \left(\frac{2N_0}{N_2} \right) \right]$$

• rovnováha mezi výmenou He: $N_1^L = N_1 - N_1^R$ & $\frac{\partial F}{\partial N_1^R} = 0$:

$$- k_B T \log \left[\left(\frac{V^R}{V_0} \right) \left(\frac{N_0}{N_1^R} \right) \right] + k_B T + k_B T \log \left[\left(\frac{V^L}{V_0} \right) \frac{N_0}{N_1 - N_1^R} \right] - k_B T = 0$$

$$\Rightarrow \log \left[\frac{V^L}{V^R} \frac{N_1^R}{N_1 - N_1^R} \right] = 0 \Rightarrow \frac{N_1^R}{N_1 - N_1^R} = \frac{V^R}{V^L} \Rightarrow \frac{V^L}{N_1^L} = \frac{V^R}{N_1^R}$$

$$\Rightarrow N_1^R k_B T \log \left(\frac{V^R}{N_1^R} \frac{N_0}{V_0} \right) + N_1^L k_B T \log \left(\frac{V_L}{N_1^L} \frac{N_0}{V_0} \right)$$

$$= N_1 k_B T \log \left(\frac{V^R}{N_1^R} \frac{N_0}{V_0} \right) \quad \& \quad \frac{V^R}{N_1^R} = \frac{V}{N_1} : \quad V = V^R + V^L$$

$$\frac{V^R + V^L}{N_1^R + N_1^L} = \frac{V^R + V^R \frac{N_1^L}{N_1^R}}{N_1^R + N_1^L} = \frac{V^R N_1}{N_1^R N_1} = \frac{V^R}{N_1^R}$$

$$\Rightarrow F = N k_B T \left(f_0 - \log \left(\frac{V}{T_0} \right)^c \right) - \frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left[\frac{V^R V^L}{V_0^2} \frac{4 N_0^2}{N_2^2} \right]$$

$$- N_1 k_B T \log \left(\frac{V}{V_0} \frac{N_0}{N_1} \right)$$

$$\Rightarrow \text{jedný první nájde } -\frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left(\frac{V^R V^L}{V_0^2} \right)$$

$$\Rightarrow \Delta F = -\frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left(\frac{5.15}{10^2} \right) = \frac{1}{2} N_2 k_B T \log \left(\frac{4}{3} \right)$$

↑
[W] !

$$\frac{(V^R V^L)}{(V^R V^L)_i}$$

• spec $N_C = 2N_A \Rightarrow \Delta U = RT \log \left(\frac{4}{3} \right)$

Co: zkusit spočítat práci perim integrací

Callen str. 160, 6.2-2

V m'adobě rozdelené' prískem se nachází o každé' komoře 1 mol volného plynu. Oba plány mají stejné' parametry 'c' a 'b', ale různé' konstanty 'a':

$$P = \frac{RT}{(n-b)} - \frac{a_i}{r^2} \quad u = cRT - \frac{a_i}{r}$$

Celý systém je v kontaktu s lázni o teplotou T. Jakou práci plyn vykoná, pokud málo každou m'asobí objem a přitom m'asobí píst udržuje mechanickou rovnováhu mezi komorami?