

## Odvození Meyerova vztahu mezi tepelnými kapacitami při konstantním objemu a tlaku

*Poznámka: V dalším uvažujeme jednodokomponentní plyn s konstantním počtem částic, závislost na  $N$  tedy explicitně neuvádíme.*

Nejprve uvažme charakter jednotlivých veličin vystupujících v prvním termodynamickém zákonu, který v diferenciálním tvaru lze zapsat jako

$$dU = \delta Q + \delta W.$$

Přeškrtnutá  $\delta$  u tepla a práce vyjadřují, že  $Q$  a  $W$  neexistují jako funkce stavových proměnných. Pro konkrétní trajektorii (izochora, izobara, adiabata, ...) ovšem existují jako funkce jedné proměnné (ideálně teploty  $T$ ), která parametrizuje odpovídající křivku ve stavovém prostoru. Například v procesu, ve kterém se zachovává veličina  $X$ , tedy existuje  $Q = Q(T)$  a v definici tepelné kapacity<sup>1</sup>

$$C_X = \left. \frac{dQ}{dT} \right|_{X=\text{konst}}$$

vystupuje na pravé straně (úplná) derivace této funkce jedné proměnné. S využitím prvního termodynamického zákona pro tepelnou kapacitu dostáváme

$$\left. \frac{dQ}{dT} \right|_{X=\text{konst}} = \left. \frac{dU}{dT} \right|_{X=\text{konst}} - \left. \frac{dW}{dT} \right|_{X=\text{konst}}. \quad (1)$$

Pro práci platí stejné úvahy jako pro teplo, druhý výraz na pravé straně je tedy opět derivace funkce jedné proměnné  $W = W(T)$  definované podél zvolené trajektorie.

Vnitřní energie naopak existuje jako stavová funkce, tj. je jednoznačně definovaná pro každý bod stavového prostoru podobně jako potenciální energie pro konzervativní pole. Pro jednodokomponentní plyn můžeme příslušný dvourozměrný stavový prostor parametrizovat proměnnými  $T$ ,  $V$  a funkci odpovídající vnitřní energii tedy vyjádřit jako  $U = U(T, V)$ . První výraz na pravé straně rovnice (1) je tedy v konkrétním bodě *derivace funkce více proměnných*  $U = U(T, V)$  *ve směru*  $X = \text{konst}$ , pro kterou platí

$$\left. \frac{dU}{dT} \right|_{X=\text{konst}} = \nabla U \cdot \left( \left. \frac{dT}{dT}, \frac{dV}{dT} \right) \right|_{X=\text{konst}}, \quad (2)$$

neboť podél konkrétní trajektorie  $X = \text{konst}$  parametrizované teplotou  $T$  je objem funkcí teploty,  $V = V(T)$ .

---

<sup>1</sup>Pokud je stavový prostor vícedimenzionální, nelze křivku daného procesu charakterizovat jednoduše rovnicí  $X = \text{konst.}$  a tuto je nutno nahradit  $|_{X=\text{konst.}} \rightarrow |_C$ , kde  $C = C(T)$  označuje symbolicky požadovanou trajektorii ve stavovém prostoru. Následující obecná diskuse je potom až do rovnice (2) identická.

Dosazením (2) do (1) nyní získáme obecný výraz pro tepelnou kapacitu

$$C_X = \left( \frac{\partial U}{\partial T} \right)_V + \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_T \frac{dV}{dT} \Big|_{X=\text{konst}} + p \frac{dV}{dT} \Big|_{X=\text{konst}}, \quad (3)$$

kde jsme využili  $dT/dT|_{X=\text{konst}} = 1$  podél libovolné trajektorie a dosadili za mechanickou práci  $\delta W = -pdV$  opět s využitím  $V = V(T)$ . Speciálně podél izochory  $X \equiv V$  ale  $dW/dT|_{V=\text{konst}}$  i  $dV/dT|_{V=\text{konst}}$  vymizí a dostáváme pouze

$$C_V = \left( \frac{\partial U}{\partial T} \right)_V. \quad (4)$$

Pro izobaru,  $X \equiv p$ , je vztah složitější a platí

$$C_p = \left( \frac{\partial U}{\partial T} \right)_V + \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_T \frac{dV}{dT} \Big|_{p=\text{konst}} + p \frac{dV}{dT} \Big|_{p=\text{konst}}. \quad (5)$$

Vztah mezi oběma kapacitami potom získáme, zvolíme-li ve fázovém prostoru za nezávislé proměnné teplotu a tlak, tedy  $V = V(T, p)$ . Podél konkrétní trajektorie tento vztah přejde na  $V = V(T, p(T))$  a tedy (opět se jedná o derivaci ve směru)

$$\frac{dV}{dT} \Big|_{p=\text{konst}} = \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p \frac{dT}{dT} \Big|_{p=\text{konst}} + \left( \frac{\partial V}{\partial p} \right)_T \frac{dp}{dT} \Big|_{p=\text{konst}} = \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p. \quad (6)$$

Odtud již okamžitě vidíme, že

$$C_p - C_V = \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_T + p \right] \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p. \quad (7)$$

Vztah (7) lze ještě dále upravit s využitím podmínky integrability entropie

$$\left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_T + p = T \left( \frac{\partial p}{\partial T} \right)_V \quad (8)$$

na tvar

$$C_p - C_V = T \left( \frac{\partial p}{\partial T} \right)_V \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p = -T \frac{\left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_p^2}{\left( \frac{\partial V}{\partial p} \right)_T} = TV \frac{\alpha^2}{\kappa_T}, \quad (9)$$

ze kterého je zřejmé, že vztah mezi  $C_p$  a  $C_V$  je plně určen jen termickou stavovou rovnicí systému.

*Poznámka: Poslední dvě úpravy v rovnici (9) budou vysvětleny později v semestru.*

Integrabilita tepla ve 2D prostoru - kvadratické tvrzení, ale dáve' samozřejmě také správný faktor  $\lambda$

Pr:  $dQ = dU + p dV$  &  $U = U(p, V)$

$$\Rightarrow dQ = \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p + p \right] dV + \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V dp$$

a) je možné nahlédnout, že  $dQ = 0$  jednoznačně definuje adiabatickou trajektorii  $p = p(V)$ :

$$dQ = 0 \Rightarrow \left( \frac{dp}{dV} \right)_{ad} = \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p + p \right] \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V^{-1}$$

$\Rightarrow$  obvyklá diferenciální rovnice, řešení existuje za velmi obecných podmínkách

b) podmínka integrability:

$$\left( \frac{\partial^2 U}{\partial p \partial V} \right) + \left( \frac{\partial p}{\partial p} \right)_V \neq \left( \frac{\partial^2 U}{\partial V \partial p} \right) \Leftrightarrow 1 \neq 0$$

c) integrační faktor

$$d\sigma = \lambda \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p + p \right] dV + \lambda \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V dp$$

$$\Rightarrow \left( \frac{\partial \lambda}{\partial p} \right)_V \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p + p \right] + \lambda \left( \frac{\partial^2 U}{\partial p \partial V} \right) + \lambda = \left( \frac{\partial \lambda}{\partial V} \right)_p \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V + \lambda \left( \frac{\partial^2 U}{\partial V \partial p} \right)$$

• vydělíme  $\left( \frac{\partial \lambda}{\partial p} \right)_V$ :  $\left[ \left( \frac{\partial \lambda}{\partial p} \right)_V \right]^{-1} = \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V$  ← viz derivování implicitních funkcí

$$\Rightarrow p + \lambda \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V = \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V \underbrace{\left( \frac{\partial \lambda}{\partial V} \right)_p \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V}_{\left( \frac{\partial \lambda}{\partial V} \right)_p \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V} - \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p$$

$\left( \frac{\partial \lambda}{\partial V} \right)_p \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V = \frac{\left( \frac{\partial \lambda}{\partial V} \right)_p}{\left( \frac{\partial \lambda}{\partial p} \right)_V} = - \left( \frac{\partial p}{\partial V} \right)_\lambda$   $\frac{\partial}{\partial V} U(V, p(V, \lambda)) = \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_\lambda$

$$\Rightarrow \lambda \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V + p = - \left[ \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_p + \left( \frac{\partial U}{\partial p} \right)_V \left( \frac{\partial p}{\partial V} \right)_\lambda \right] = - \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_\lambda$$

↑  $\Rightarrow$  když to není ona známá podmínka integrability

$$\Rightarrow \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_\lambda + p = - \lambda \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V = - \lambda \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V \left( \frac{\partial \lambda}{\partial \lambda} \right)_V = \lambda^{-1} \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V$$

$$\Rightarrow \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_\lambda + p = \lambda^{-1} \left( \frac{\partial p}{\partial \lambda} \right)_V \Leftrightarrow \left( \frac{\partial U}{\partial V} \right)_T + p = T \left( \frac{\partial p}{\partial T} \right)_V \Leftrightarrow \lambda = \frac{1}{T}$$