
Elektrostatika – pokročilé metody

Multipólový rozvoj.

Monopól. Dipól, potenciál, intenzita, nábojová hustota, síla na dipól ve vnějším poli. Vzdálené pole nábojů, monopól, dipól, kvadrupól. Nábojové momenty, tenzorové multipóly, příklady. Rozvoj do Legendreových polynomů a sférických harmonik, sférické multipóly. Axiálně symetrická situace, rozvoj potenciálu podle osy.

Rozklad do systému funkcí.

Báze v prostoru funkcí. Prostor řešení Laplaceovy úlohy, vlastní funkce operátoru, systémy vlastních funkcí, ortonormalita a úplnost, komplexní funkce. Příklad v 1D - Fourierova transformace na intervalu a reálné ose.

Metoda separace proměnných.

Separace proměnných, multiplikační separabilní ansatz, separační konstanty. Separace v kartézských souřadnicích. Laplaceova úloha v kvádru, nenulový potenciál na jedné stěně, výběr funkcí, koeficienty v rozvoji jako Fourierova transformace potenciálu na okraji. Separace ve sférických souřadnicích, separace radiální a úhlových souřadnic, radiální závislost, separace úhlových proměnných, zobecněná Legendreova rovnice, kulové funkce. Relace ortogonalita a úplnosti kulových funkcí.

Rozklad do vlastních funkcí.

Báze vlastních funkcí, funkce operátoru, integrální jádro Laplaceova operátoru, Greenovy funkce a δ -funkce. Dirichletova Greenova funkce v uzemněném kvádru.

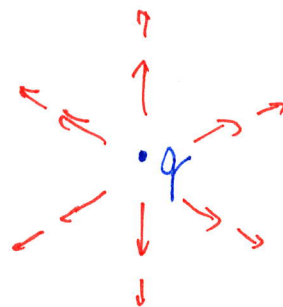
Multipólový rozvoj

Monopól

$$\phi_{\text{mon}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r} \quad \vec{E}_{\text{mon}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \vec{e} \quad \rho_{\text{mon}} = q\delta$$

Síla na monopól ve vnějším poli

$$\vec{F}_{\text{na mon}} = q\vec{E}$$

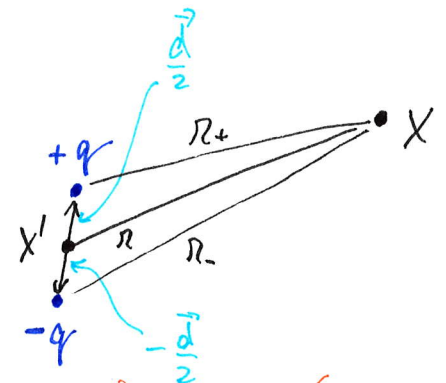


Dipól

pole dvou blízkých opačných nábojů

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_+} - \frac{1}{r_-} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{d}{2} \cdot \left(\frac{\vec{\nabla}'_1}{r} + \frac{\vec{\nabla}'_1}{r} \right)$$

↑ Taylorův rozvoj absolutní čísel series.
 $r_+ = X' + \frac{d}{2}$ $r_- = X' - \frac{d}{2}$
 - od náboje
 - od číselu $-\frac{d}{2}$

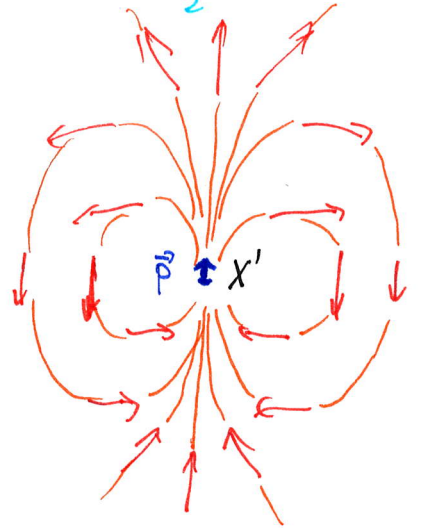


$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} q d \cdot \frac{\vec{e}}{r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \vec{e}}{r^2} = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \vec{p} \cdot \frac{\vec{\nabla}}{r}$$

zde $\vec{p} = q\vec{d}$ v limitě $d \rightarrow 0$

$$r(X|X') = \sqrt{\Delta x^a \Delta x^b g_{ab}} \quad \Delta x^a = x^a - x'^a \equiv \Delta x^a$$

$$\vec{\nabla}'_1 = -\vec{e} \quad \vec{\nabla}'_2 = -\vec{e} \quad \nabla'_a r_b = -g_{ab}$$



intenzita

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \vec{\nabla} \frac{\vec{r} \cdot \vec{p}}{r^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\vec{\nabla} \frac{1}{r} \right) \cdot \vec{p}$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} (3\vec{p} \cdot \vec{e} \vec{e} - \vec{p}) - \frac{1}{3\epsilon_0} \vec{p} \delta_{x^1}$$

viz distribuční derivování výrazu $\frac{1}{r}$

nábojová hustota

$$\rho_{dip}(x) = \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{4\pi} \left(\nabla^2 \frac{1}{r} \right) \cdot \vec{p} = \frac{1}{4\pi} \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \left(\Delta \frac{1}{r} \right) = -\vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta_x(x)$$

lze říkat i z definice dipólu $-\frac{1}{4\pi} \delta(x)$ jako dvou blízkých nábojů
 $\rho_{dip}(x) = \rho_{mon X_+}(x) - \rho_{mon X_-}(x) = q(\delta(x|X_+) - \delta(x|X_-)) = q d \cdot \vec{\nabla}' \delta(x|X') = -\vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta(x|X')$
 díky $\vec{\nabla}' \delta(x|X') = -\vec{\nabla} \delta(x|X') \Leftrightarrow \delta(x|X') = \delta(x-X')$

síla na dipól ve vnějším poli

$$\vec{F}_{dip} = q\vec{E}(X_+) - q\vec{E}(X_-) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \vec{\nabla} \vec{E}(x) \quad X_{\pm} = X \pm \frac{d}{2}$$

$$= (\vec{\nabla} \vec{E}) \cdot \vec{p} + \vec{p} \cdot (\vec{\nabla} \vec{E}) - (\vec{\nabla} \vec{E}) \cdot \vec{p} =$$

$$= \vec{\nabla}(\vec{E} \cdot \vec{p}) - \vec{p} \times \underbrace{(\vec{\nabla} \times \vec{E})}_0 = \vec{\nabla}(\vec{E} \cdot \vec{p})$$

distribuční

$$\vec{F}_{dip} = \int \vec{E} \rho_{dip} dV = - \int \vec{E} \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta_x dV \stackrel{\uparrow}{=} \int \vec{p} \cdot (\vec{\nabla} \vec{E}) \delta_x dV = \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \vec{E}$$

per partes + $\vec{p} = \text{const}$ dále už jako výše

Uzdálení pole systému nábojů

předpokládáme lokalizované rozložení náboje

$\rho(P+\vec{r}')$ nenulové jen pro malé \vec{r}'

zajímá nás pole daleko od náboje

$\phi(P+\vec{r})$ pro velké r

budeme zkoumat rozvoj

$$\frac{r'}{r} \ll 1$$

potenciál nábojového rozložení

$$\phi(X) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{1}{r(X|X')} \rho(X') dV'$$

rozvoj členů $\frac{1}{r(X|X')}$ v argumentu $X' = P + \vec{r}'$

$$\frac{1}{r(X|X')} = \frac{1}{r(X|P)} + r'^a \left(\nabla'_a \frac{1}{r} \right)(X|P) + \frac{1}{2} r'^a r'^b \left(\nabla'_a \nabla'_b \frac{1}{r} \right)(X|P) + \dots$$

nejprve:

$$\nabla'_a r = -\frac{r_a}{r} = -e_a \quad \nabla'_a r_b = -\delta_{ab} \quad \Leftrightarrow \quad r^a(X|X') = X^a - X'^a \quad r(X|X') = |X - X'| = |\vec{r}(X|X')|$$

\Downarrow

$$l=0 \quad \frac{1}{r}$$

$$l=1 \quad \nabla'_a \frac{1}{r} = \frac{1}{r^3} r_a = \frac{1}{r^2} e_a$$

$$l=2 \quad \nabla'_a \nabla'_b \frac{1}{r} = \frac{3}{r^5} (r_a r_b - \frac{1}{3} r^2 \delta_{ab}) = \frac{3}{r^3} (e_a e_b - \frac{1}{3} \delta_{ab})$$

$$\nabla' \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \nabla' r = \frac{1}{r^3} \vec{r}$$

$$\nabla' \nabla' \frac{1}{r} = \nabla' \frac{\vec{r}}{r^3} = -3 \frac{1}{r^4} (\nabla' r) \vec{r} + \frac{1}{r^3} \nabla' \vec{r} = \frac{3}{r^5} \vec{r} \vec{r} - \frac{1}{r^3} \vec{e}$$

poznámka:

$$e_a e_b - \frac{1}{3} \delta_{ab} \quad \text{symetrické bezstopové} \quad q^{ab} (e_a e_b - \frac{1}{3} \delta_{ab}) = 0$$

bezstopová část

bez indexů budeme značit $\langle T \rangle$

$$T_{ab} = T_{\langle ab \rangle} + \frac{1}{3} T q_{ab}$$

\uparrow stopa T q_{ab} - triviální (jednotkový) tenzor
bezstopová část T $q^{ab} T_{\langle ab \rangle} = 0$

$$e_a e_b - \frac{1}{3} \delta_{ab} = e_{\langle a} e_{b \rangle}$$

$$\nabla' \nabla' \frac{1}{r} = \frac{3}{r^3} \langle \vec{e} \vec{e} \rangle$$

$$\text{obecně} \quad \frac{\nabla' \dots \nabla' \frac{1}{r}}{l} = \frac{(2l-1)!!}{r^{2l+1}} \langle \vec{e} \dots \vec{e} \rangle$$

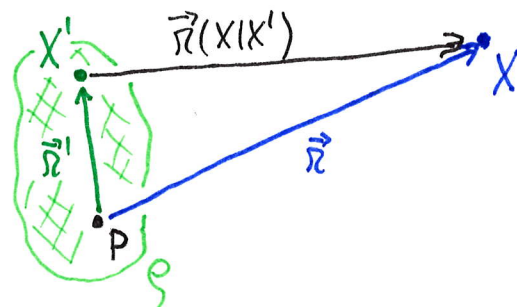
projektor na bezstopou část symetr. tenz.

$$T_{\langle ab \rangle} = T_{\langle kc \rangle} P_{ab}^{kl} \quad P_{ab}^{kl} = \delta_{\langle a}^k \delta_{b \rangle}^l - \frac{1}{3} \delta^{kl} \delta_{ab}$$

$$\Downarrow \quad r'^a r'^b e_{\langle a} e_{b \rangle} = r'^a r'^b P_{ab}^{kl} e_k e_l = r'^{\langle a} r'^{b \rangle} e_a e_b$$

rozvoj

$$\frac{1}{r(X|X')} = \frac{1}{r} + \frac{1}{r^2} e^a r'_a + \frac{3}{2} \frac{1}{r^3} e^a e^b r'_{\langle a} r'_{b \rangle} + \dots$$



Tenzorové multipóly

dosazení rozvoje $\frac{1}{r(x|x')}$ do potenciálu

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\underbrace{\frac{1}{r} \int \rho(x') dV'}_Q \text{ monopól} + \frac{1}{r^2} e^a \underbrace{\int r'_a \rho(x') dV'}_{p_a} \text{ dipól} + \frac{1}{2} \frac{1}{r^3} e^a e^b \underbrace{\int r'_a r'_b \rho(x') dV'}_{K_{ab}} \text{ kvadrupól} + \dots \right]$$

l -tý moment rozložení náboje

$$Q_{(l) a_1 \dots a_l} = \int r'_{a_1} \dots r'_{a_l} \rho(x') dV'$$

l -tý multipól = 2^l -pól

$$M_{(l) a_1 \dots a_l} = (2l-1)!! Q_{(l) a_1 \dots a_l}$$

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} \frac{1}{r^{l+1}} e^{a_1} \dots e^{a_l} M_{(l) a_1 \dots a_l}$$

Závislost multipólů na volbě počátku

obecně multipóly závisí na volbě P

nejnižší nenulový moment nezávisí na volbě počátku

$$\text{necht' } Q_{(l)} = 0 \quad l=0, 1, \dots, k-1 \quad Q_{(k)} \neq 0$$

posun počátku

$$\tilde{P} = P + d \quad X = P + \vec{r} = \tilde{P} + \tilde{r} \quad \tilde{r} = \vec{r} - d$$

moment vůči \tilde{P}

$$\tilde{Q}_{(k) a_1 \dots a_k} = \int \tilde{r}^{a_1} \dots \tilde{r}^{a_k} \rho(x) dV = \int (r^{a_1} - d^{a_1}) \dots (r^{a_k} - d^{a_k}) \rho dV$$

$$= \sum_{m=0}^k \binom{k}{m} (-1)^m d^{a_1} \dots d^{a_m} \underbrace{\int r^{a_{m+1}} \dots r^{a_k} \rho dV}_{Q_{(k-m)}}$$

$$= Q_{(k) a_1 \dots a_k} \quad Q_{(k-m)} = 0 \quad \forall m > 0$$

↓

nejnižší nenulový multipól nezávisí na volbě počátku
- charakterizuje dominantní chování vzdáleného pole

Monojól $l=0$

$$Q \equiv M_{(0)} = Q_{(0)} = \int \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r} \quad \vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} \vec{e}$$

Dipól $l=1$

$$p^a = M_{(1)}^a = Q_{(1)}^a = \int r^a \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2} e^a p_a$$

$$E^a = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} (3e^a e^b p_b - p^a)$$

(mimo samotný dipól)

Kvadrupól $l=2$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 Q_{(2)}^{ab} = \int (3r^a r^b - r^2 \delta^{ab}) \rho \, dV$$

$$Q_{(2)}^{ab} = \int r^a r^b \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} \frac{1}{2} e^a e^b K_{ab} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^5} \frac{1}{2} r^a r^b K_{ab}$$

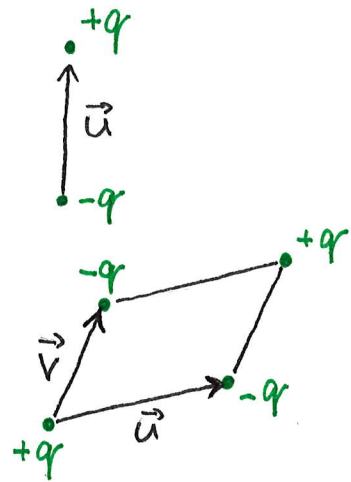
$$E^a = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{5}{r^6} \frac{r^a}{r} \frac{1}{2} r^b r^c K_{bc} - \frac{1}{r^5} r^b K_{ab}^a \right] =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^4} \left[\frac{5}{2} e^a e^b e^c K_{bc} - K_{ab}^a e^b \right]$$

Příklady

$$1) \quad Q = M_{(0)} = Q_{(0)} = \int \rho \, dV = q - q = 0$$

$$\vec{p} = \vec{M}_{(0)} = \vec{Q}_{(0)} = \int \vec{r} \rho \, dV = q \frac{\vec{u}}{2} - q \left(-\frac{\vec{u}}{2} \right) = q \vec{u}$$



$$2) \quad Q = q + q - q - q = 0$$

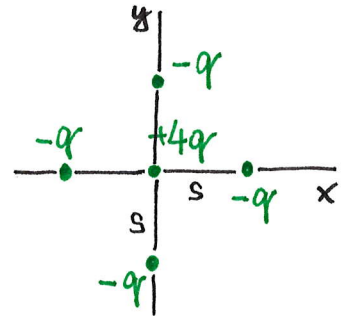
$$\vec{p} = q \left(-\frac{\vec{u}}{2} - \frac{\vec{v}}{2} \right) + q \left(\frac{\vec{u}}{2} + \frac{\vec{v}}{2} \right) - q \left(\frac{\vec{u}}{2} - \frac{\vec{v}}{2} \right) - q \left(\frac{\vec{u}}{2} + \frac{\vec{v}}{2} \right) = 0$$

$$Q^{ab} = \frac{q}{4} \left[(-u-v)^a (-u-v)^b + (u+v)^a (u+v)^b - (u-v)^a (u-v)^b - (-u+v)^a (-u+v)^b \right]$$

$$= q \left[u^a v^b + v^a u^b \right] = 2q u^{(a} v^{b)}$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = 6q u^{(a} v^{b)} = 6q \left(u^{(a} v^{b)} - \frac{1}{3} q^{ab} u^m v_m \right)$$

$$\vec{K} = 6q \langle \vec{u} \vec{v} \rangle = 6q \left(\frac{1}{2} (\vec{u} \vec{v} + \vec{v} \vec{u}) - \frac{1}{3} \vec{q} \vec{u} \cdot \vec{v} \right)$$



$$3) \quad Q = 4q - q - q - q - q = 0$$

$$\vec{p} = -qs \vec{e}_x - q(-s \vec{e}_x) - qs \vec{e}_y - q(-s \vec{e}_y) = 0$$

$$Q_{(2)} = -qs^2 \left[\vec{e}_x \vec{e}_x + (-\vec{e}_x)(-\vec{e}_x) + \vec{e}_y \vec{e}_y + (-\vec{e}_y)(-\vec{e}_y) \right]$$

$$= -2qs^2 (\vec{e}_x \vec{e}_x + \vec{e}_y \vec{e}_y) = 2qs^2 (\vec{e}_z \vec{e}_z - \vec{q})$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = 6qs^2 e_z^a e_z^b = 2qs^2 (2e_z^a e_z^b - e_x^a e_x^b - e_y^a e_y^b)$$

upřesnět vzhledem k $\vec{p} = P - s \vec{e}_x$

$$Q_{(2)}^{ab} = qs^2 \left(4 \vec{e}_x \vec{e}_x - (2\vec{e}_x)(2\vec{e}_x) - (\vec{e}_x + \vec{e}_y)(\vec{e}_x + \vec{e}_y) - (\vec{e}_x - \vec{e}_y)(\vec{e}_x - \vec{e}_y) \right)$$

$$= -2qs^2 (\vec{e}_x \vec{e}_x + \vec{e}_y \vec{e}_y) \quad \leftarrow \text{stejně jako uúú P}$$

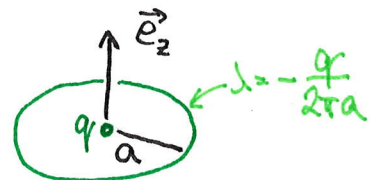
$$4) \quad Q = q + \int \lambda \, ds = q - q = 0$$

$$\vec{p} = \int \vec{r} \lambda \, ds = 0$$

$$Q_{(2)}^{ab} = \int r^a r^b \lambda \, ds = \frac{2\pi a}{3} \lambda a^2 q_{\perp}^{ab} \quad \Leftrightarrow \int e^a e^b \, d\varphi = \frac{2\pi}{3} q^{ab} \Leftrightarrow \text{symetrie stopy}$$

$$= -\frac{1}{3} qa^2 (e_x^a e_x^b + e_y^a e_y^b) = \frac{1}{3} qa^2 (e_z^a e_z^b - q^{ab})$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = qa^2 e_z^a e_z^b = \frac{1}{3} qa^2 (2e_z^a e_z^b - e_x^a e_x^b - e_y^a e_y^b)$$



$$5) Q = q + \int \lambda ds = q - q = 0$$

$$\vec{p} = \int \vec{r} \lambda ds = 0$$

$$\vec{Q}_{(2)} = \lambda \vec{e}_z \vec{e}_z \int_{-l}^l z^2 dz = -\frac{q}{2l} \frac{2}{3} l^3 \vec{e}_z \vec{e}_z = -\frac{1}{3} q l^2 \vec{e}_z \vec{e}_z$$

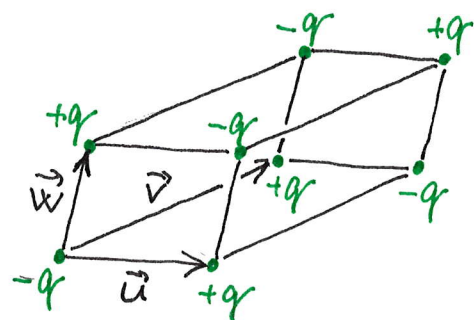
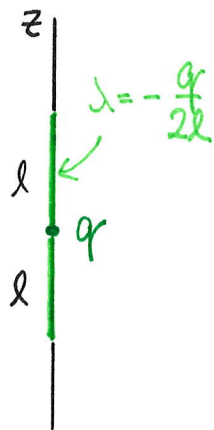
$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 \vec{Q}_{(2)}^{(ab)} = -q l^2 \langle \vec{e}_z^a \vec{e}_z^b \rangle \\ = -\frac{1}{3} q l^2 (2 e_z^a e_z^b - e_x^a e_x^b - e_y^a e_y^b)$$

$$6) Q = 0$$

$$\vec{p} = \vec{M}_{(1)} = \vec{Q}_{(1)} = \frac{1}{2} q [(\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}) - (-\vec{u} - \vec{v} - \vec{w}) \\ - (\vec{u} + \vec{v} - \vec{w}) + (-\vec{u} - \vec{v} + \vec{w}) \\ - (\vec{u} - \vec{v} + \vec{w}) + (-\vec{u} + \vec{v} - \vec{w}) \\ - (-\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}) + (\vec{u} - \vec{v} - \vec{w})] = 0$$

$$Q_{(2)}^{ab} = \frac{q}{4} [(u+v+w)^a (u+v+w)^b - (-u-v-w)^a (-u-v-w)^b \\ - (u+v-w)^a (u+v-w)^b + (-u-v+w)^a (-u-v+w)^b \\ - (u-v+w)^a (u-v+w)^b + (-u+v-w)^a (-u+v-w)^b \\ - (-u+v+w)^a (-u+v+w)^b + (u-v-w)^a (u-v-w)^b] = 0$$

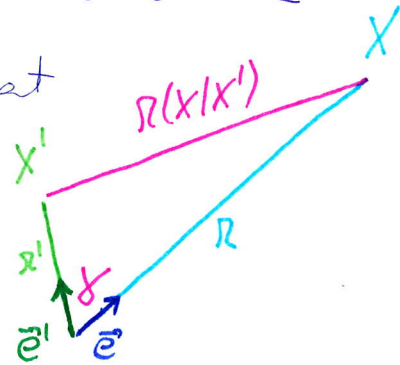
$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 Q_{(2)}^{ab} = 0$$



Rozklad faktoru $\frac{1}{r}$ do sférických harmonik

coulombovský faktor $\frac{1}{r}$ můžeme napsat

$$\frac{1}{r(X|X')} = \frac{1}{\sqrt{R^2 + R'^2 - 2RR' \cos \gamma}} = \frac{1}{R} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\frac{R'}{R} \cos \gamma + \left(\frac{R'}{R}\right)^2}}$$



vytvářející funkce Legendreových pol.

$$\frac{1}{\sqrt{1-2t+t^2}} = \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l(\gamma)$$

zde $P_l(\gamma)$ jsou Legendreovy polynomy

• polynomy stupně l s mocninami $l, l-2, l-4, \dots$

$$P_l(\gamma) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{d\gamma^l} (\gamma^2 - 1)^l$$

více viz tabulka

dostáváme

$$\frac{1}{r(X|X')} = \sum_{l=0}^{\infty} \frac{R'^l}{R^{l+1}} P_l(\cos \gamma) \quad \cos \gamma = \vec{e} \cdot \vec{e}'$$

existuje rozklad do sférických harmonik

$$P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}') = \sum_{m=-l}^l \frac{4\pi}{2l+1} Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^*$$

zde $Y_l^m(\vec{e})$ jsou kulové funkce (sférické harmoniky)

• komplexní funkce na jednotkové sféře

$$Y_l^m(\vec{e}) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

zde $P_l^m(\gamma)$ jsou přidružené Legendreovy "polynomy"

$$P_l^m(\gamma) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} (1-\gamma^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^{l+m}}{d\gamma^{l+m}} (\gamma^2 - 1)^l$$

více viz tabulka

dostáváme

$$\frac{1}{r(X|X')} = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l \frac{R'^l}{R^{l+1}} \frac{4\pi}{2l+1} Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^*$$

Legendreovy polynomy

Polynomy $P_l(\zeta)$ stupně $l \in \mathbb{N}_0$ definované na intervalu $\zeta \in (-1, 1)$.

Explicitní vyjádření:

$$P_l(\zeta) = \sum_{\substack{n \in \mathbb{N}_0 \\ n \leq l}} \frac{(-1)^n}{2^n} \frac{(2l-n)!}{n!(l-n)!(l-2n)!} \zeta^{l-2n}$$

Rodriguesova formule:

$$P_l(\zeta) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{d\zeta^l} (\zeta^2 - 1)^l$$

Legendreova rovnice:

$$(1 - \zeta^2) \frac{d^2 P_l}{d\zeta^2}(\zeta) - 2\zeta \frac{dP_l}{d\zeta}(\zeta) + l(l+1)P_l(\zeta) = 0$$

Legendreovy polynomy jako vlastní funkce operátoru:

$$-\frac{d}{d\zeta} \left[(1 - \zeta^2) \frac{d}{d\zeta} \right] P_l(\zeta) = l(l+1) P_l(\zeta)$$

Rekurentní vztah:

$$P_l(\zeta) = \frac{2l-1}{l} \zeta P_{l-1}(\zeta) - \frac{l-1}{l} P_{l-2}(\zeta) \quad P_0(\zeta) = 1 \quad P_1(\zeta) = \zeta$$

Generující funkce:

$$\frac{1}{\sqrt{1 - 2\zeta t + t^2}} = \sum_{l=0}^{\infty} P_l(\zeta) t^l$$

Krajní hodnoty:

$$P_l(\pm 1) = (\pm 1)^l$$

Relace ortogonality:

$$\int_{-1}^1 P_l(\zeta) P_{l'}(\zeta) d\zeta = \frac{2}{2l+1} \delta_{ll'} \quad \int_0^\pi P_l(\cos \vartheta) P_{l'}(\cos \vartheta) \sin \vartheta d\vartheta = \frac{2}{2l+1} \delta_{ll'}$$

Relace úplnosti:

$$\sum_{l=0}^{\infty} \frac{2l+1}{2} P_l(\zeta) P_l(\zeta') = \delta(\zeta - \zeta') \quad \sum_{l=0}^{\infty} \frac{2l+1}{2} P_l(\cos \vartheta) P_l(\cos \vartheta') = \frac{1}{\sin \vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta')$$

Separace úhlu:

$$\int P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}_1) P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}_2) d\Omega = \frac{4\pi}{2l+1} P_l(\vec{e}_1 \cdot \vec{e}_2)$$

Legendreovy polynomy pro $l \leq 4$:

$$P_0(\zeta) = 1$$

$$P_1(\zeta) = \zeta$$

$$P_2(\zeta) = \frac{3}{2}\zeta^2 - \frac{1}{2}$$

$$P_3(\zeta) = \frac{5}{2}\zeta^3 - \frac{3}{2}\zeta$$

$$P_4(\zeta) = \frac{35}{8}\zeta^4 - \frac{15}{4}\zeta^2 + \frac{3}{8}$$

Přidružené Legendreovy polynomy

Obecná Legendreova rovnice pro přidružené Legendreovy funkce:

$$\frac{d}{d\zeta} \left((1 - \zeta^2) \frac{dP_l^m}{d\zeta}(\zeta) \right) + \left(l(l+1) - \frac{m^2}{1 - \zeta^2} \right) P_l^m(\zeta) = 0$$

Přidružené Legendreovy "polynomy" - celočíselné parametry $l = 0, 1, \dots, m = -l, \dots, l$:

$$P_l^m(\zeta) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} (1 - \zeta^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^{l+m}}{d\zeta^{l+m}} (\zeta^2 - 1)^l$$

Vztah k Legendreovým polynomům:

$$P_l^m(\zeta) = (-1)^m (1 - \zeta^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^m}{d\zeta^m} P_l(\zeta) \quad m \geq 0 \quad P_l^0(\zeta) = P_l(\zeta)$$

Vztah pro opačné m :

$$P_l^{-m}(\zeta) = (-1)^m \frac{(l-m)!}{(l+m)!} P_l^m(\zeta)$$

Relace ortogonality:

$$\int_{-1}^1 P_l^m(\zeta) P_{l'}^m(\zeta) d\zeta = \frac{2}{2l+1} \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \delta_{ll'} \quad \int_{-1}^1 P_l^m(\zeta) P_{l'}^{m'}(\zeta) \frac{d\zeta}{1 - \zeta^2} = \frac{1}{m} \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \delta_{ll'}$$

Kulové funkce (sférické harmoniky)

Parametrizace jednotkového vektoru \vec{e} pomocí sférických úhlů:

$$\vec{e} = \cos \vartheta \vec{e}_z + \sin \vartheta (\cos \varphi \vec{e}_x + \sin \varphi \vec{e}_y)$$

Integrační element na jednotkové sféře:

$$d\Omega \equiv d\vec{e} = \sin \vartheta d\vartheta d\varphi = d\zeta d\varphi \quad \zeta = \cos \vartheta$$

2D δ -funkce na jednotkové sféře:

$$\delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}') = \frac{1}{\sin \vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi') = \delta(\zeta - \zeta') \delta(\varphi - \varphi')$$

$$f(\vec{e}) = \int \delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}') f(\vec{e}') d\Omega' = \int \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi') f(\vartheta', \varphi') \sin \vartheta' d\vartheta' d\varphi'$$

Kulové funkce - komplexní funkce na jednotkové sféře ($l = 0, 1, \dots, m = -l, \dots, l$):

$$Y_l^m(\vec{e}) \equiv Y_l^m(\vartheta, \varphi) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

Komplexně sdružené funkce:

$$Y_l^m(\vec{e})^* = (-1)^m Y_l^{-m}(\vec{e})$$

Kulové funkce jako vlastní funkce operátoru:

$$-\left[\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left[\sin \vartheta \frac{\partial}{\partial \vartheta} \right] + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right] Y_l^m(\vartheta, \varphi) = l(l+1) Y_l^m \quad -i \frac{\partial}{\partial \varphi} Y_l^m = m Y_l^m$$

Relace ortogonality a úplnosti:

$$\int Y_l^m(\vec{e}) Y_{l'}^{m'}(\vec{e})^* d\Omega = \delta_{ll'} \delta_{mm'} \quad \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}')$$

Rozklad Legendreova polynomu:

$$\sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \frac{2l+1}{4\pi} P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}')$$

Multipólový rozvoj ve sférických harmonických
dosazením rozkladu $1/r$ do potenciálu

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \frac{1}{r^{l+1}} Y_l^m(\vec{e}) \underbrace{\left[\sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \int r'^l Y_l^{m*}(\vec{e}') \rho(x') dV' \right]}_{\text{sférický multipól } M_l^m}$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{r^{l+1}} \sum_{m=-l}^l \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} Y_l^m(\vec{e}) M_l^m$$

kde sférický multipól je

$$M_l^m = \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \int r'^l Y_l^{m*}(\vec{e}') \rho(x) dV$$

Axiálně symetrické pole

necht' nábojové rozložení závisí na φ
(axiálně symetrické rozložení)

$$\varphi(x) = \varphi(r, \vartheta)$$

pro sférický multipól dostáváme

$$M_l^m = \boxed{l, m} \int r^{l+2} P_l^m(\cos\vartheta) \exp(-im\varphi) \varrho(r, \vartheta) r^2 \sin\vartheta dr d\vartheta d\varphi$$

můžeme vytknout integrál přes φ

$$\int_{-\pi}^{\pi} \exp(-im\varphi) d\varphi = \begin{cases} m \neq 0 & \left[\frac{i}{m} \exp(-im\varphi) \right]_{-\pi}^{\pi} = 0 \\ m = 0 & [1]_{-\pi}^{\pi} = 2\pi \end{cases}$$

↓

$$M_l^m = 0 \quad \text{pro } m \neq 0$$

$$\begin{aligned} M_l^0 &= \int r^l P_l(\cos\vartheta) \varrho(r, \vartheta) \overbrace{r^2 \sin\vartheta dr d\vartheta d\varphi}^{dV} \\ &= 2\pi \int r^{l+2} P_l(\zeta) \varrho(r, \zeta) dr d\zeta \quad \zeta = \cos\vartheta \end{aligned}$$

potenciál

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{r^{l+1}} P_l(\cos\vartheta) M_l^0$$

rozvoj potenciálu podél osy pro velič $z = \frac{1}{\eta}$

$$\phi(z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{z^{l+1}} M_l^0 \quad \text{na ose}$$

$$= \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} \frac{d^l \phi}{dz^l} \Big|_{z=0} \frac{1}{z} = \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{(l+1)!} \frac{d^{l+1} \phi}{dz^{l+1}} \Big|_{z=0} \frac{1}{z^{l+1}}$$

porovnáním dostaneme multipóly ze znalosti
potenciálu na ose

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} M_l^0 = \frac{1}{(l+1)!} \frac{d^{l+1} \phi}{dz^{l+1}} \Big|_{z=0} \quad \eta = \frac{1}{z}$$

Rozklad do systému funkcí

Báze v prostoru funkcí

Práce s lineárním prostorem funkcí je často výhodné zvolit v daném prostoru bázi funkcí

$f_j(x)$ \rightarrow index číslo báze funkce

úplnost báze - každá funkce lze rozložit do báze

$$\phi(x) = \sum_j c_j f_j(x) \quad c_j \text{ komponenty } \phi$$

ortonormalita báze

Pokud máme v prostoru funkcí skalární součin $(,)$ je výhodné volit ortonormální bázi

$$(f_j, f_{j'}) = \int f_j(x) f_{j'}(x) dV = \delta_{jj'}$$

↑
indexy

{
Kroneckerovo δ na diskrétních indexech
 δ -fce na spojitých indexech

každá komponenta c_j lze vyjádřit

$$c_j = (f_j, \phi) = \int f_j(x) \phi(x) dV$$

ve skutečnosti díky ortonormalitě máme

$$(f_j, \phi) = (f_j, \sum_{j'} c_{j'} f_{j'}) = \sum_{j'} (f_j, f_{j'}) c_{j'} = \sum_{j'} \delta_{jj'} c_{j'} = c_j$$

relace úplnosti

úplnost báze lze charakterizovat rozkladem δ -funkce $\delta(x|x')$ (tj. rozkladem jednotkové matice ve zvolené bázi)

$$\delta(x|x') = \sum_j f_j(x) f_j(x')$$

ve skutečnosti aplikací δ -funkce na ϕ dostaneme rozklad ϕ

$$\phi(x) = \int \delta(x|x') \phi(x') dV' = \sum_j f_j(x) \int f_j(x') \phi(x') dV' = \sum_j c_j f_j(x)$$

prostor řešení Laplaceovy úlohy
řešíme

$\Delta \phi = 0$ + okrajové podmínky
nalezneme-li bázi řešení

$$\Delta f_j = 0$$

každé řešení bude tvaru

$$\phi = \sum_j c_j f_j$$

okrajové podmínky nemusí být příliš restriktivní
např. Dirichletovy podmínky $\Rightarrow \phi = 0$ triviální
uvážejme např. f_{ce} na oblasti s definičnou množinou
(tj. ne diverguje na okraji)
nebo funkce splňující Dirichletovy podm. jasně někde (viz příkl.)
ukázat, že jsme našli již úplnou bázi nemusí
být snadné - záleží na „funkcionálních technicitách“

systémů vlastních funkcí symetrického operátoru
vlastní funkce operátoru

$$L f_j(x) = \lambda_j f_j(x)$$

např. $L = -\Delta$

f_j vlastní funkce

λ_j vlastní číslo

j index číslování vlastní funkce

systémů vlastních funkcí tvoří úplnou
ortonormální (při vhodné normalizaci) bázi

$$(f_j, f_{j'}) = \delta_{jj'}$$

$$\sum_j f_j(x) f_j(x') = \delta(x|x')$$

připomínka: komplexní funkce

často je výhodnější pracovat s prostory komplexních fcní
obecně lepší vlastnosti

nutno mírně modifikovat vzorce - přidání komplexního sdružení

$$(\phi, \psi) = \int \phi^*(x) \psi(x) dV$$

$$(f_j, f_{j'}) = \int f_j^*(x) f_{j'}(x) dV = \delta_{jj'}$$

$$c_j = (f_j, \phi) = \int f_j^*(x) \phi(x) dV$$

$$\sum_j f_j(x) f_j^*(x') = \delta(x|x')$$

Příklad: Laplaceův operátor v 1D

$$L = -\frac{d^2}{dx^2} \quad \text{operátor}$$

$$L\phi(x) = \lambda\phi(x) \quad \text{rovnice pro vlastní funkce}$$

bez specifikace okrajových podmínek řeší

$$\sin(kx) \quad \cos(kx) \quad \exp(ikx) \quad \lambda = k^2$$

$$\operatorname{sh}(kx) \quad \operatorname{ch}(kx) \quad \exp(\pm kx) \quad \lambda = -k^2$$

$$a+bx \quad \lambda = 0$$

pozn: bez okrajových podmínek nemáme pozitivitu L
tj. vlastní číslo λ může být i nekladné

1) funkce na $\langle 0, a \rangle$ splňující Dirichletovy podmínky

$$\phi(0) = \phi(a) = 0$$

normalizovaná báze vlastních funkcí

$$\psi_m(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{m\pi x}{a} \quad m \in \mathbb{N} \quad \lambda = \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2$$

úplnost

$$\sum_m \frac{2}{a} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{m\pi x'}{a} = \delta(x-x')$$

ortonormalita

$$\int_0^a \frac{2}{a} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{m'\pi x}{a} dx = \delta_{mm'}$$

rozklad do Fourierovy řady

$$\phi(x) = \sum_m \tilde{\phi}_m \psi_m(x) \quad \tilde{\phi}_m = \int_0^a \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{m\pi x}{a} \phi(x) dx$$

2) funkce na \mathbb{R} omezené v $\pm\infty$

normalizovaná báze (volíme komplexní místo \sin, \cos)

$$\psi_k(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(ikx) \quad k \in \mathbb{R} \quad \lambda = k^2$$

úplnost

$$\int \psi_k(x) \psi_k^*(x') dk = \frac{1}{2\pi} \int \exp(ik(x-x')) dk = \delta(x-x')$$

ortonormalita

$$\int \psi_k^*(x) \psi_{k'}(x) dx = \frac{1}{2\pi} \int \exp(i(k'-k)x) dx = \delta(k-k')$$

Fourierova transformace

$$\phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int \tilde{\phi}(k) \exp(ikx) dk \quad \tilde{\phi}(k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int \exp(-ikx) \phi(x) dx$$

Metoda separace proměnných

Separace proměnných

řešení Laplaceovy úlohy je obecně složitý problém PDE
někdy lze zredukovat na problém s menším počtem proměnných
separace proměnných - oddělení proměnných na nezávislé problémy
funguje pro základní systémy ortogonálních souřadnic

dvě skupiny proměnných

$$\xi = \{ \xi^i \} \quad \eta = \{ \eta^k \}$$

multiplicativní separabilní ansatz

$$\phi(\xi, \eta) = A(\xi) B(\eta)$$

z prosté separaci dochází, pokud

$$f \Delta \phi = (K_\xi A)(\xi) B(\eta) + A(\xi) (L_\eta B)(\eta)$$

kde K_ξ diferenciální operátor v proměnných ξ
 L_η diferenciální operátor v proměnných η
 f nějaká vhodná funkce

$$\Downarrow \frac{f}{\phi} \Delta \phi = \left(\frac{1}{A} K_\xi A \right)(\xi) + \left(\frac{1}{B} L_\eta B \right)(\eta) = 0$$

↑
 různé sady proměnných
 nemohou se netriviálně vyrušit
 musí být rovně konstante

↑ řešíme Laplaceovu úlohu
 $\Delta \phi = 0$

↓

$$K_\xi A(\xi) = \kappa A(\xi) \quad L_\eta B(\eta) = \lambda B(\eta)$$

κ, λ se nazývají separační konstanty
 musí splňovat $\kappa + \lambda = 0$

cílem je touto metodou dojít až k 1-dimenzionálnímu
 problému, kdy rovnice, pro A či B jsou
 obyčejné diferenciální rovnice
 někdy lze dělat separaci více proměnných najednou

$\phi(x,y,c) = V(x,y) \neq 0$

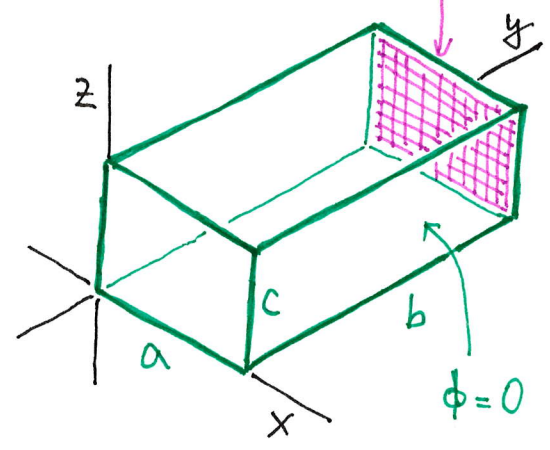
Kartézské souřadnice

řešme

$$\Delta \phi = 0$$

v kvádru $a \times b \times c$ podél souř. os
s Dirichletovými podmínkami
na všech stěnách mimo $z=c$
kde je potenciál zadán funkcí

$$\phi(x,y,c) = V(x,y)$$



Laplaciov operátor v kartézských souřadnicích

$$\Delta = \left[\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right]$$

multiplicativní separabilní Ansatz

$$\phi(x,y,z) = X(x) Y(y) Z(z)$$

$$\frac{1}{\phi} \Delta \phi = \frac{1}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2 Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2 Z}{dz^2}$$

pro řešením $\Delta \phi = 0$ se máme členy separují a musí se rovnat konstantám $\alpha^2, \beta^2, \gamma^2$ splňující -
 $\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = 0$

$$\frac{d^2 X}{dx^2} = \alpha^2 X$$

$$\frac{d^2 Y}{dy^2} = \beta^2 Y$$

$$\frac{d^2 Z}{dz^2} = \gamma^2 Z$$

zřejmě, $\alpha^2, \beta^2, \gamma^2$ nemohou být všechny kladné
Dirichletovy podmínky implikují pozitivitu
proto v jednom směru nemůžeme fixovat
Dirichletovy podmínky na obou stranách

směry x a y - Dirichletovy podmínky

$$X(0) = X(a) = 0 \Rightarrow X_m = \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right)$$

$$\alpha_m = \frac{m\pi}{a}$$

$$Y(0) = Y(b) = 0 \Rightarrow Y_n = \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right)$$

$$\beta_n = \frac{n\pi}{b}$$

$$\gamma_{m,n}^2 = -\alpha_m^2 - \beta_n^2 = -\frac{m^2 \pi^2}{a^2} - \frac{n^2 \pi^2}{b^2} < 0$$

směr z

$$Y(0) = 0 \quad Y(c) \text{ neurčeno}$$

$Y_{m,n}$ odpovídá vlastnímu číslu $\gamma_{m,n}^2 = -\alpha_m^2 - \beta_n^2$

$$\Downarrow \alpha_{m,n} = \text{sh}\left(\sqrt{\frac{m^2\pi^2}{a^2} + \frac{n^2\pi^2}{b^2}} z\right)$$

separované řešení (nenormované)

$$\Psi_{m,n} \propto \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right) \text{sh}\left(\sqrt{\frac{m^2\pi^2}{a^2} + \frac{n^2\pi^2}{b^2}} z\right)$$

rozklad obecného řešení

$$\phi = \sum_{m,n} \frac{1}{\sqrt{ab}} \frac{C_{m,n}}{\text{sh}\left(\sqrt{\alpha_m^2 + \beta_n^2} c\right)} \sin(\alpha_m x) \sin(\beta_n y) \text{sh}\left(\sqrt{\alpha_m^2 + \beta_n^2} z\right)$$

\uparrow libovolně zvolené konstanty

podmínky na $z=c$

$$V(x,y) = \sum_{m,n} C_{m,n} \frac{1}{\sqrt{ab}} \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right)$$

z ortogonalnosti fci $\sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right)$ resp. $\sqrt{\frac{2}{b}} \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right) \Rightarrow$

$$C_{m,n} = \frac{2}{\sqrt{ab}} \int_0^a \int_0^b V(x,y) \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right) dy dx$$

memulový potenciál na všech stěnách

- superpozice předchozí úlohy s potenciálem
zadáním na jednotlivých stěnách

$$\phi = \text{[box 1]} + \text{[box 2]} + \text{[box 3]} + \text{[box 4]} + \text{[box 5]} + \text{[box 6]}$$

Sférické souřadnice

$$\Delta \phi = 0$$

regularita v úhlových směrech

libovolné chování pro $r \rightarrow 0$ a $r \rightarrow \infty$

Laplaciov operátor $\Delta_S \phi$ - Laplace na sféře S_2

$$\Delta \phi = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \phi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left[\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left(\sin \vartheta \frac{\partial \phi}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \right]$$

separace radiální a úhlových souřadnic

$$\phi = R(r) Y(\vartheta, \varphi)$$

$$\downarrow \frac{r^2}{\phi} \Delta \phi = \underbrace{\frac{1}{R} \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right)}_{\text{závisí pouze na } r} + \underbrace{\frac{1}{Y} \Delta_{S_2} Y}_{\text{závisí na } \vartheta, \varphi} = 0$$

\uparrow Laplaceova úloha
 \leftarrow separační konstanty

$$\downarrow \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right) = c R \quad -\Delta_{S_2} Y = c Y$$

radiální rovnice $\frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{dR}{dr} \right) = c R$

řeší obyčejná mocnina r^l

r^l a $r^{-(l+1)}$ dává stejné vlastní číslo $c = l(l+1)$

tj. řešení pro $c = l(l+1)$

$$R = r^l \quad R = r^{-(l+1)}$$

má regularita v $r=0$ a $r \rightarrow \infty$

úhlová rovnice $-\Delta_{S_2} Y = c Y$

$$\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left(\sin \vartheta \frac{\partial Y}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2 Y}{\partial \varphi^2} + l(l+1) Y = 0$$

separace proměnných ϑ a φ

$$Y(\vartheta, \varphi) = P(\vartheta) E(\varphi)$$

$$\downarrow \frac{\sin^2 \vartheta}{Y} [\dots] = \underbrace{\frac{1}{P} \left(\sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} \left(\sin \vartheta \frac{dP}{d\vartheta} \right) + l(l+1) \sin^2 \vartheta P \right)}_{\text{závisí pouze na } \vartheta} + \underbrace{\frac{1}{E} \frac{d^2 E}{d\varphi^2}}_{-m^2} = 0$$

$$\Downarrow \sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} \left(\sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} P \right) + l(l+1) \sin^2 \vartheta P = m^2 P$$

$$\frac{d^2}{d\varphi^2} \mathcal{E} = -m^2 \mathcal{E}$$

rovnice ve směru φ

periodicita pro $\varphi = 0, 2\pi$

$$\Downarrow \mathcal{E} = \exp(im\varphi) \quad m \in \mathbb{Z}$$

rovnice ve směru ϑ

$$\Downarrow \xi = \cos \vartheta \quad \frac{d}{d\vartheta} = \frac{d\xi}{d\vartheta} \frac{d}{d\xi} = -\sin \vartheta \frac{d}{d\xi} \quad \sin^2 \vartheta = 1 - \xi^2$$

$$\Downarrow \frac{d}{d\xi} \left((1-\xi^2) \frac{d}{d\xi} P \right) + \left(l(l+1) - \frac{m^2}{1-\xi^2} \right) P$$

zobecněná Legendrova rovnice

řešení: přidružené Legendrovy funkce $P_l^m(\xi)$

regularita pro $\vartheta = 0, \pi$ a $m \in \mathbb{Z} \Rightarrow$

$$l = 0, 1, 2, \dots \quad l \geq |m|$$

regulární řešení - přidružené Legendrovy "polynomy"

$$P_l^m(\cos \vartheta) \quad l = 0, 1, 2, \dots \quad m = -l, \dots, l$$

řešení v úhlovém sektoru ϑ, φ resp. \vec{e}

kulové funkce, též sférické harmoniky

$$Y_l^m(\vec{e}) \equiv Y_l^m(\vartheta, \varphi) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \sqrt{\frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

jsou to vlastní funkce operátorů $-\Delta_{S_2}$ a $-\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$

$$-\Delta_{S_2} Y_l^m = l(l+1) Y_l^m$$

$$-\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} Y_l^m = m^2 Y_l^m$$

tvorí ortonormální bázi funkcí na S_2

funkce na S_2

funkce úhlu ϑ, φ

funkce smírového vektoru \vec{e}

$$\vec{e} = \sin\vartheta \cos\varphi \vec{e}_x + \sin\vartheta \sin\varphi \vec{e}_y + \cos\vartheta \vec{e}_z$$

skalární součin

$$(f, g) = \int_{S_2} f(\vec{e})^* g(\vec{e}) d\Omega = \int_{\substack{\vartheta \in (0, \pi) \\ \varphi \in (0, 2\pi)}} f(\vartheta, \varphi)^* g(\vartheta, \varphi) \sin\vartheta d\vartheta d\varphi$$

ortonormalita kulových fun

$$\int Y_l^m(\vec{e})^* Y_{l'}^{m'}(\vec{e}) d\Omega = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

relace úplnosti

$$\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}')$$

zde $\delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}')$ je δ -fce na S_2 , tj.

$$\int \delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}') f(\vec{e}') d\Omega' = f(\vec{e})$$

$$\delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}') = \frac{1}{\sin\vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi')$$

Rěšení Laplaceovy úlohy v 3D $l = 0, 1, \dots$
 $m = -l, \dots, l$

$$\phi(r, \vartheta, \varphi) = \frac{1}{r^{l+1}} Y_l^m(\vartheta, \varphi) \quad \text{člen multipólového rozvoje}$$

regulární (klesající) v $r = \infty$

neregulární v $r = 0$ - zde očekáváme řdvoje
tj. zde nebude platit $\Delta\phi = 0$

$$\phi(r, \vartheta, \varphi) = r^l Y_l^m(\vartheta, \varphi) \quad \text{člen řv. vnitřního multipólového rozvoje}$$

regulární v $r = 0$

neregulární (rostoucí) v $r = \infty$

vhodné pro popis pole kolem $r = 0$ od vzdálených řdvoji

Cylindrické souřadnice

$$\Delta \phi = 0$$

regularita v úhlovém směru φ

omezenost podél osy z

libovolné chování pro $R \rightarrow 0$ $R \rightarrow \infty$

Laplaciov operátor

$$\Delta \phi = \frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial R} \left(R \frac{\partial \phi}{\partial R} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}$$

separace souřadnice z a polárních souřadnic R, φ

$$\phi = \Psi(R, \varphi) Z(z)$$

$$\downarrow \frac{1}{\phi} \Delta \phi = \frac{1}{\Psi} \left(\frac{1}{R} \frac{d}{dR} \left(R \frac{d\Psi}{dR} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{d^2 \Psi}{d\varphi^2} \right) + \frac{1}{Z} \frac{d^2 Z}{dz^2} \stackrel{\text{Laplacova úloha}}{=} 0$$

$$\downarrow \frac{1}{R} \frac{d}{dR} \left(R \frac{d\Psi}{dR} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{d^2 \Psi}{d\varphi^2} = -k^2 \Psi$$

závisí pouze na $R, \varphi \rightarrow -k^2$ závisí na $z \rightarrow k^2$ separační konst.

$$\frac{d^2 Z}{dz^2} = k^2 Z$$

separace R a φ

$$\Psi = R(R) \mathcal{E}(\varphi)$$

$$\downarrow \frac{R^2}{\Psi} [\dots] = \frac{1}{R} \left(R \frac{d}{dR} \left(R \frac{dR}{dR} \right) + k^2 R^2 R \right) + \frac{1}{\mathcal{E}} \frac{d^2 \mathcal{E}}{d\varphi^2} = 0$$

závisí pouze na R m^2 závisí pouze na φ $-m^2$ separační konst.

$$\downarrow -\frac{d^2 \mathcal{E}}{d\varphi^2} = m^2 \mathcal{E}$$

$$R \frac{d}{dR} \left(R \frac{dR}{dR} \right) + (k^2 R^2 - m^2) R = 0$$

Besselova rovnice

separované funkce

$$Z \rightarrow \exp(\pm kz)$$

$$\mathcal{E} \rightarrow \exp(im\varphi)$$

$$R \rightarrow \text{Besselovy funkce}$$

translační symetrie podél osy z

omezíme se pouze na speciální případ, kdy nic
nezávisí na souřadnici z
odpovídá volbě $k=0$ $L=1$

radiální rovnice

$$R \frac{d}{dR} \left(R \frac{dR}{dR} \right) = m^2 R$$

řešení

$$R = \begin{cases} R^{\pm m} & m \neq 0 \\ 1, \ln R & m = 0 \end{cases}$$

úloha uvnitř uzemněného vodivého klínu

$$\phi(R, \varphi) = R(R) \mathcal{E}(\varphi)$$

okrajové podmínky

$$\downarrow \mathcal{E}(0) = \mathcal{E}(\alpha) = 0$$

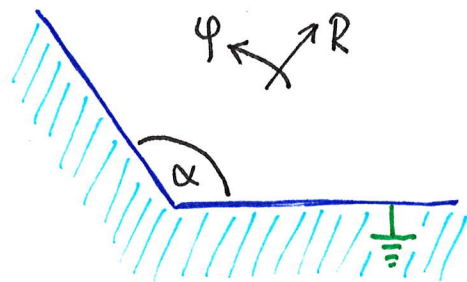
$$\mathcal{E}(\varphi) = \sin\left(\frac{m\pi}{\alpha} \varphi\right) \quad m = \frac{m\pi}{\alpha} \quad m \in \mathbb{N}$$

regularita pro $R=0$

$$R = R^m = R^{\frac{m\pi}{\alpha}} \quad (R^{-m} \text{ diverguje u } R=0)$$

obecné řešení

$$\phi = \sum_n c_n R^{\frac{m\pi}{\alpha}} \sin\left(\frac{m\pi}{\alpha} \varphi\right)$$



dominantní chování

blízko osy je dominantní člen $m=1$

$$\phi \approx c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}} \sin\left(\frac{\pi}{\alpha} \varphi\right)$$

$$\vec{E} \approx -\frac{\pi}{\alpha} c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \left(\sin\frac{\pi\varphi}{\alpha} \vec{e}_R + \cos\frac{\pi\varphi}{\alpha} \vec{e}_\varphi \right)$$

$$= -\frac{\pi}{\alpha} c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \left(\sin\left(\frac{\pi}{\alpha}-1\right)\varphi \vec{e}_x + \cos\left(\frac{\pi}{\alpha}-1\right)\varphi \vec{e}_y \right)$$

ostrý úhel $\alpha < \pi$ $R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \approx 0$ pro $R \rightarrow 0$

tupý úhel $\alpha > \pi$ $R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \rightarrow \infty$ pro $R \rightarrow 0$

\Rightarrow silné pole u "špicatého" útvaru

obecné chování

c_n závisí na rozložení zdroje daleko od osy (viz příkl.)

Rozklad do vlastních funkcí

Báze vlastních funkcí
 máme bázi vlastních funkcí Laplaceova oper.
 na nějaké oblasti s Dirichletovými podmínkami

$$-\Delta \psi_j(x) = \lambda_j \psi_j(x)$$

ψ_j úplný ortonormální systém
 λ_j kladné vlastní čísla

Funkce Laplaceova operátoru $F[-\Delta]$ lze definovat

$$F[-\Delta] \psi_j(x) = F(\lambda_j) \psi_j(x)$$

↑ funkce aplikované na vlastní číslo
 ↑ funkce aplikovaná na Laplaceův operátor
 na obecnou funkci ϕ

$$\phi(x) = \sum_j c_j \psi_j(x) \quad c_j = \int \psi_j^*(x') \phi(x') dV'$$

lze působení $F[-\Delta]$ zapísat

$$F[-\Delta] \phi(x) = \sum_j c_j F[-\Delta] \psi_j(x) = \sum_j c_j F(\lambda_j) \psi_j(x) =$$

$$= \int \sum_j \psi_j(x) F(\lambda_j) \psi_j^*(x') \phi(x') dV'$$

integrální jádro operátoru $F[-\Delta]$ tedy je

$$F[-\Delta](x|x') = \sum_j \psi_j(x) F(\lambda_j) \psi_j^*(x')$$

připomínka: integrální jádro $L(x|x')$ operátoru L splňuje

$$(L\phi)(x) = \int L(x|x') \phi(x') dV'$$

Laplaceův operátor (tj. $F(\lambda) = \lambda$ $F[-\Delta] = -\Delta$)

$$-\Delta(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \lambda_j \psi_j^*(x')$$

Greenova funkce Laplaceova operátoru (tj. $F(\lambda) = \frac{1}{\lambda}$
 $F[-\Delta] = (-\Delta)^{-1} = G$)

$$G(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \frac{1}{\lambda_j} \psi_j^*(x')$$

jednotkový operátor (tj. $F(\lambda) = 1$ $F[-\Delta] = \delta$)

$$\delta(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \psi_j^*(x')^* \quad \text{relace úplnosti}$$

Príklad: Greenova funkcia v uzamknutom kvádri
vlastní funkcie

$$-\Delta \psi = k^2 \psi$$

separace proměnných - viz řešení $\Delta \phi = 0$ dříve

$$\psi = X(x) Y(y) Z(z)$$

$$\Downarrow \quad -\frac{d^2 X}{dx^2} = \alpha^2 X \quad -\frac{d^2 Y}{dy^2} = \beta^2 Y \quad -\frac{d^2 Z}{dz^2} = \gamma^2 Z$$

kde separační konstanty tentokrát splňují

$$\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = k^2$$

Dirichletovy okrajové podmínky \Rightarrow

$$X(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \quad \alpha = \frac{\pi m}{a} \quad m \in \mathbb{N}$$

$$Y(y) = \sqrt{\frac{2}{b}} \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \quad \beta = \frac{\pi n}{b} \quad n \in \mathbb{N}$$

$$Z(z) = \sqrt{\frac{2}{c}} \sin\left(\frac{l\pi}{c} z\right) \quad \gamma = \frac{\pi l}{c} \quad l \in \mathbb{N}$$

vlastní funkcie Laplaceova operátoru

$$\psi_{m,n,l} = \frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{abc}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \sin\left(\frac{l\pi}{c} z\right)$$

vlastní číslo

$$k^2 = \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2 + \left(\frac{l\pi}{c}\right)^2$$

ortonormalita

$$\int \psi_{m,n,l}^*(X) \psi_{m',n',l'}(X) dV = \delta_{mm'} \delta_{nn'} \delta_{ll'}$$

úplnosť

$$\sum_{m,n,l} \psi_{m,n,l}(X) \psi_{m,n,l}^*(X') = \delta(X|X')$$

Greenova funkcia

$$G(X|X') = \sum_{m,n,l} \frac{1}{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2 + \left(\frac{l\pi}{c}\right)^2} \psi_{m,n,l}(X) \psi_{m,n,l}^*(X')$$