

---

## Elektrostatika – pokročilé metody

### Rozklad do systému funkcí.

Báze v prostoru funkcí. Prostor řešení Laplaceovy úlohy, vlastní funkce operátoru, systémy vlastních funkcí, ortonormalita a úplnost, komplexní funkce. Příklad v 1D - Fourierova transformace na intervalu a reálné ose.

### Rozklad do vlastních funkcí.

Báze vlastních funkcí, funkce operátoru, integrální jádro Laplaceova operátoru, Greenovy funkce a  $\delta$ -funkce. Dirichletova Greenova funkce v uzemněném kvádru.

### Metoda separace proměnných.

Separace proměnných, multiplikační separabilní ansatz, separační konstanty. Separace v kartézských souřadnicích. Laplaceova úloha v kvádru, nenulový potenciál na jedné stěně, výběr funkcí, koeficienty v rozvoji jako Fourierova transformace potenciálu na okraji. Separace ve sférických souřadnicích, separace radiální a úhlových souřadnic, radiální závislost, separace úhlových proměnných, zobecněná Legendreova rovnice, kulové funkce. Relace ortogonality a úplnosti kulových funkcí. Separace v cylindrických souřadnicích, řešení symetrická vůči posunu podél osy, Laplaceova úloha okolo klínu.

### Multipólový rozvoj.

Monopól. Dipól, potenciál, intenzita, nábojová hustota, síla na dipól ve vnějším poli. Vzdálené pole nábojů, monopól, dipól, kvadrupól. Nábojové momenty, tenzorové multipóly, příklady. Rozvoj do Legendreových polynomů a sférických harmonik, sférické multipóly. Axiálně symetrická situace, rozvoj potenciálu podle osy.

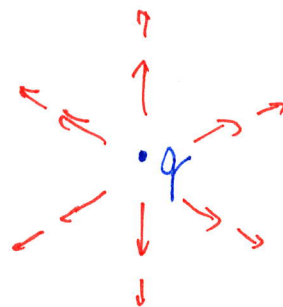
# Multipólový rozvoj

Monopól

$$\phi_{\text{mon}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r} \quad \vec{E}_{\text{mon}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \vec{e} \quad \rho_{\text{mon}} = q\delta$$

Síla na monopól ve vnějším poli

$$\vec{F}_{\text{na mon}} = q\vec{E}$$

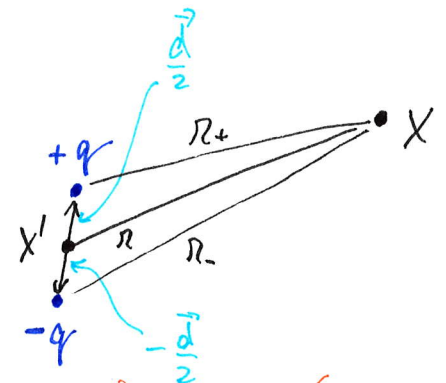


# Dipól

pole dvou blízkých opačných nábojů

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_+} - \frac{1}{r_-} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{d}{2} \cdot \left( \frac{\vec{\nabla}'_1}{r} + \frac{\vec{\nabla}'_1}{r} \right)$$

Taylorův rozvoj absolutní čísel series.  
 $r_+ = X' + \frac{d}{2}$     $r_- = X' - \frac{d}{2}$   
 - od náboje  
 - od členu  $-\frac{d}{2}$

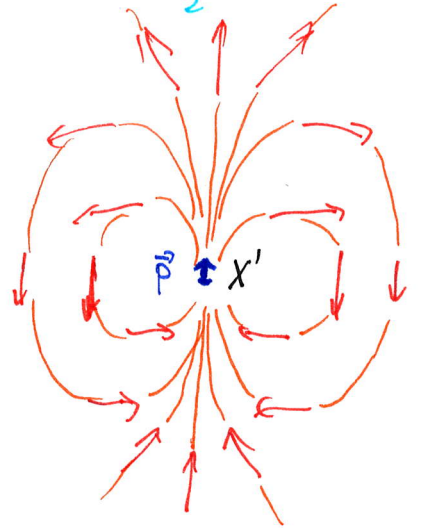


$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} q d \cdot \frac{\vec{e}}{r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \vec{e}}{r^2} = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \vec{p} \cdot \frac{\vec{\nabla}'_1}{r}$$

zde  $\vec{p} = q\vec{d}$  v limitě  $d \rightarrow 0$

$$r(X|X') = \sqrt{\Delta x^a \Delta x^b g_{ab}} \quad \Delta x^a = x^a - x'^a \equiv \Delta x^a$$

$$\vec{\nabla}'_1 = -\vec{e} \quad \vec{\nabla}'_2 = -\vec{q} \quad \nabla'_a r_b = -g_{ab}$$



intenzita

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \vec{\nabla} \frac{\vec{r} \cdot \vec{p}}{r^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \vec{\nabla} \frac{1}{r} \right) \cdot \vec{p}$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} (3\vec{p} \cdot \vec{e} \vec{e} - \vec{p}) - \frac{1}{3\epsilon_0} \vec{p} \delta_{X^1}$$

viz distribuční derivování výrazu  $\frac{1}{r}$

nábojová hustota

$$\rho_{dip}(X) = \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{4\pi} \left( \nabla^2 \frac{1}{r} \right) \cdot \vec{p} = \frac{1}{4\pi} \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \left( \Delta \frac{1}{r} \right) = -\vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta_X(X)$$

lze říkat i z definice dipólu  $-\frac{1}{4\pi} \delta(X)$  jako dvou blízkých nábojů  
 $\rho_{dip}(X) = \rho_{mon X_+}(X) - \rho_{mon X_-}(X) = q(\delta(X|X_+) - \delta(X|X_-)) = q d \cdot \vec{\nabla}' \delta(X|X') = -\vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta(X|X')$   
 díky  $\vec{\nabla}' \delta(X|X') = -\vec{\nabla} \delta(X|X') \Leftrightarrow \delta(X|X') = \delta(X-X')$

síla na dipól ve vnějším poli

$$\vec{F}_{dip} = q\vec{E}(X_+) - q\vec{E}(X_-) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \vec{\nabla} \vec{E}(X) \quad X_{\pm} = X \pm \frac{d}{2}$$

$$= (\vec{\nabla} \vec{E}) \cdot \vec{p} + \vec{p} \cdot (\vec{\nabla} \vec{E}) - (\vec{\nabla} \vec{E}) \cdot \vec{p} =$$

$$= \vec{\nabla}(\vec{E} \cdot \vec{p}) - \vec{p} \times \underbrace{(\vec{\nabla} \times \vec{E})}_0 = \vec{\nabla}(\vec{E} \cdot \vec{p})$$

distribuční

$$\vec{F}_{dip} = \int \vec{E} \rho_{dip} dV = - \int \vec{E} \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \delta_X dV \stackrel{\uparrow}{=} \int \vec{p} \cdot (\vec{\nabla} \vec{E}) \delta_X dV = \vec{p} \cdot \vec{\nabla} \vec{E}$$

per partes +  $\vec{p} = \text{const}$       dále už jako výše

# Uzdálení pole systému nábojů

předpokládáme lokalizované rozložení náboje

$\rho(P+\vec{r}')$  nenulové jen pro malé  $\vec{r}'$

zájímá nás pole daleko od náboje

$\phi(P+\vec{R})$  pro velká  $R$

budeme zkoumat rozvoj

$$\frac{R'}{R} \ll 1$$

potenciál nábojového rozložení

$$\phi(X) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{1}{R(X|X')} \rho(X') dV'$$

rozvoj členů  $\frac{1}{R(X|X')}$  v argumentu  $X' = P + \vec{r}'$

$$\frac{1}{R(X|X')} = \frac{1}{R(X|P)} + R'^a \left( \nabla'_a \frac{1}{R} \right)(X|P) + \frac{1}{2} R'^a R'^b \left( \nabla'_a \nabla'_b \frac{1}{R} \right)(X|P) + \dots$$

nejprve:

$$\nabla'_a R = -\frac{R_a}{R} = -e_a \quad \nabla'_a R_b = -q_{ab} \quad \Leftrightarrow R^a(X|X') = X^a - X'^a \quad R(X|X') = |X - X'| = |\vec{R}(X|X')|$$

$$\Downarrow$$

$$l=0 \quad \frac{1}{R}$$

$$\vec{\nabla}' \frac{1}{R} = -\frac{1}{R^2} \vec{\nabla}' R = \frac{1}{R^2} \vec{R}$$

$$l=1 \quad \nabla'_a \frac{1}{R} = \frac{1}{R^3} R_a = \frac{1}{R^2} e_a$$

$$\vec{\nabla}' \vec{\nabla}' \frac{1}{R} = \vec{\nabla}' \frac{\vec{R}}{R^2} = -3 \frac{1}{R^3} (\vec{\nabla}' R) \vec{R} + \frac{1}{R^3} \vec{\nabla}' \vec{R} = \frac{3}{R^5} \vec{R} \vec{R} - \frac{1}{R^3} \vec{q}$$

$$l=2 \quad \nabla'_a \nabla'_b \frac{1}{R} = \frac{3}{R^5} (R_a R_b - \frac{1}{3} R^2 q_{ab}) = \frac{3}{R^3} (e_a e_b - \frac{1}{3} q_{ab})$$

pozorování:

$$e_a e_b - \frac{1}{3} q_{ab} \quad \text{symetrické bezstopé} \quad q^{ab} (e_a e_b - \frac{1}{3} q_{ab}) = 0$$

bezstopová část

bez indexů budeme značit  $\langle T \rangle$

$$T_{ab} = T_{\langle ab \rangle} + \frac{1}{3} T q_{ab}$$

$\uparrow$  stopa  $T$   $q_{ab}$  - triviální (jednotkový) tenzor  
bezstopová část  $T$   $q^{ab} T_{\langle ab \rangle} = 0$

$$e_a e_b - \frac{1}{3} q_{ab} = e_{\langle a} e_{b \rangle}$$

$$\vec{\nabla}' \vec{\nabla}' \frac{1}{R} = \frac{3}{R^3} \langle \vec{e} \vec{e} \rangle$$

$$\text{obecně} \quad \underbrace{\vec{\nabla}' \dots \vec{\nabla}' \frac{1}{R}}_l = \frac{(2l-1)!!}{R^{2l+1}} \langle \underbrace{\vec{e} \dots \vec{e}}_l \rangle$$

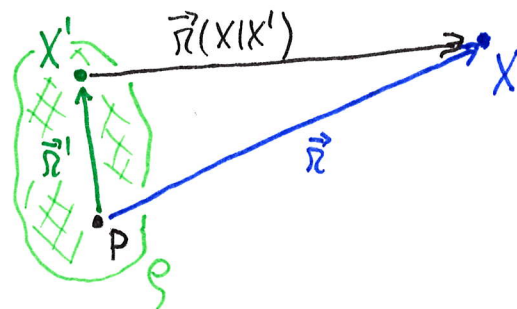
projektor na bezstopou část symetr. tenz.

$$T_{\langle ab \rangle} = T_{\langle kc \rangle} P_{ab}^{kl} \quad P_{ab}^{kl} = \delta_{\langle a}^k \delta_{b \rangle}^l - \frac{1}{3} q^{kl} q_{ab}$$

$$\Downarrow \quad R'^a R'^b e_{\langle a} e_{b \rangle} = R'^a R'^b P_{ab}^{kl} e_k e_l = R'^{\langle a} R'^{b \rangle} e_a e_b$$

rozvoj

$$\frac{1}{R(X|X')} = \frac{1}{R} + \frac{1}{R^2} e^a R'_a + \frac{3}{2} \frac{1}{R^3} e^a e^b R'_{\langle a} R'_{b \rangle} + \dots$$



# Tenzorové multipóly

dosazení rozvoje  $\frac{1}{r(x|x')}$  do potenciálu

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[ \underbrace{\frac{1}{r} \int \rho(x') dV'}_Q \text{ monopól} + \frac{1}{r^2} e^a \underbrace{\int r'_a \rho(x') dV'}_{p_a} \text{ dipól} + \frac{1}{2} \frac{1}{r^3} e^a e^b \underbrace{\int r'_a r'_b \rho(x') dV'}_{K_{ab}} \text{ kvadrupól} + \dots \right]$$

$l$ -tý moment rozložení náboje

$$Q_{(l) a_1 \dots a_l} = \int r'_{a_1} \dots r'_{a_l} \rho(x') dV'$$

$l$ -tý multipól =  $2^l$ -pól

$$M_{(l) a_1 \dots a_l} = (2l-1)!! Q_{(l) a_1 \dots a_l}$$

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{l!} \frac{1}{r^{l+1}} e^{a_1} \dots e^{a_l} M_{(l) a_1 \dots a_l}$$

Závislost multipólů na volbě počátku

obecně multipóly závisí na volbě  $P$

nejnižší nenulový moment nezávisí na volbě počátku

$$\text{necht' } Q_{(l)} = 0 \quad l=0, 1, \dots, k-1 \quad Q_{(k)} \neq 0$$

posun počátku

$$\tilde{P} = P + d \quad X = P + \vec{r} = \tilde{P} + \tilde{r} \quad \tilde{r} = \vec{r} - d$$

moment vůči  $\tilde{P}$

$$\tilde{Q}_{(k) a_1 \dots a_k} = \int \tilde{r}^{a_1} \dots \tilde{r}^{a_k} \rho(x) dV = \int (r^{a_1} - d^{a_1}) \dots (r^{a_k} - d^{a_k}) \rho dV$$

$$= \sum_{m=0}^k \binom{k}{m} (-1)^m d^{a_1} \dots d^{a_m} \underbrace{\int r^{a_{m+1}} \dots r^{a_k} \rho dV}_{Q_{(k-m)}}$$

$$= Q_{(k) a_1 \dots a_k} \quad Q_{(k-m)} = 0 \quad \forall m > 0$$

↓

nejnižší nenulový multipól nezávisí na volbě počátku  
- charakterizuje dominantní chování vzdáleného pole

Monojól  $l=0$

$$Q \equiv M_{(0)} = Q_{(0)} = \int \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r} \quad \vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r^2} \vec{e}$$

Dipól  $l=1$

$$p^a = M_{(1)}^a = Q_{(1)}^a = \int r^a \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2} e^a p_a$$

$$E^a = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} (3e^a e^b p_b - p^a)$$

(mimo samotný dipól)

Kvadrupól  $l=2$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 Q_{(2)}^{ab} = \int (3r^a r^b - r^2 \delta^{ab}) \rho \, dV$$

$$Q_{(2)}^{ab} = \int r^a r^b \rho \, dV$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^3} \frac{1}{2} e^a e^b K_{ab} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^5} \frac{1}{2} r^a r^b K_{ab}$$

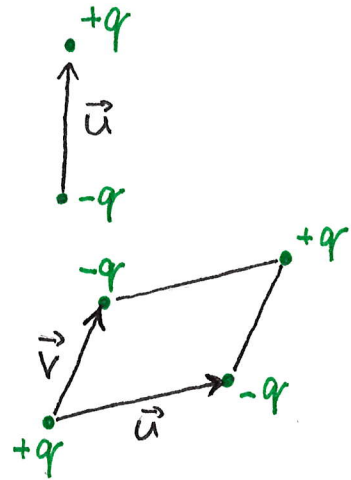
$$E^a = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{5}{r^6} \frac{r^a}{r} \frac{1}{2} r^b r^c K_{bc} - \frac{1}{r^5} r^b K_{ab}^a \right] =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^4} \left[ \frac{5}{2} e^a e^b e^c K_{bc} - K_{ab}^a e^b \right]$$

# Příklady

$$1) \quad Q = M_{(0)} = Q_{(0)} = \int \rho \, dV = q - q = 0$$

$$\vec{p} = \vec{M}_{(0)} = \vec{Q}_{(0)} = \int \vec{r} \rho \, dV = q \frac{\vec{u}}{2} - q \left( -\frac{\vec{u}}{2} \right) = q \vec{u}$$



$$2) \quad Q = q + q - q - q = 0$$

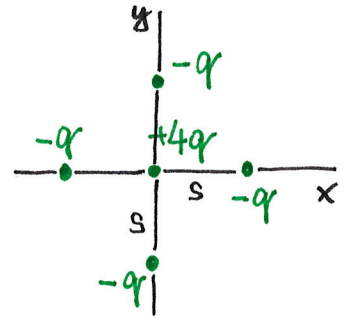
$$\vec{p} = q \left( -\frac{\vec{u}}{2} - \frac{\vec{v}}{2} \right) + q \left( \frac{\vec{u}}{2} + \frac{\vec{v}}{2} \right) - q \left( \frac{\vec{u}}{2} - \frac{\vec{v}}{2} \right) - q \left( \frac{\vec{u}}{2} + \frac{\vec{v}}{2} \right) = 0$$

$$Q^{ab} = \frac{q}{4} \left[ (-u-v)^a (-u-v)^b + (u+v)^a (u+v)^b - (u-v)^a (u-v)^b - (-u+v)^a (-u+v)^b \right]$$

$$= q \left[ u^a v^b + v^a u^b \right] = 2q u^{(a} v^{b)}$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = 6q u^{(a} v^{b)} = 6q \left( u^a v^b - \frac{1}{3} q^{ab} u^m v_m \right)$$

$$\vec{K} = 6q \langle \vec{u} \vec{v} \rangle = 6q \left( \frac{1}{2} (\vec{u} \vec{v} + \vec{v} \vec{u}) - \frac{1}{3} \vec{q} \vec{u} \cdot \vec{v} \right)$$



$$3) \quad Q = 4q - q - q - q - q = 0$$

$$\vec{p} = -qs \vec{e}_x - q(-s \vec{e}_x) - qs \vec{e}_y - q(-s \vec{e}_y) = 0$$

$$\vec{Q}_{(2)} = -qs^2 \left[ \vec{e}_x \vec{e}_x + (-\vec{e}_x)(-\vec{e}_x) + \vec{e}_y \vec{e}_y + (-\vec{e}_y)(-\vec{e}_y) \right]$$

$$= -2qs^2 (\vec{e}_x \vec{e}_x + \vec{e}_y \vec{e}_y) = 2qs^2 (\vec{e}_z \vec{e}_z - \vec{q})$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = 6qs^2 e_2^a e_2^b = 2qs^2 (2e_2^a e_2^b - e_x^a e_x^b - e_y^a e_y^b)$$

nejednotlivě vzhledem k  $\vec{p} = P - s \vec{e}_x$

$$Q_{(2)}^{ab} = qs^2 \left( 4 \vec{e}_x \vec{e}_x - (2\vec{e}_x)(2\vec{e}_x) - (\vec{e}_x + \vec{e}_y)(\vec{e}_x + \vec{e}_y) - (\vec{e}_x - \vec{e}_y)(\vec{e}_x - \vec{e}_y) \right)$$

$$= -2qs^2 (\vec{e}_x \vec{e}_x + \vec{e}_y \vec{e}_y) \quad \leftarrow \text{stejně jako uúú P}$$

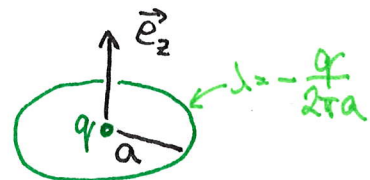
$$4) \quad Q = q + \int \lambda \, ds = q - q = 0$$

$$\vec{p} = \int \vec{r} \lambda \, ds = 0$$

$$Q_{(2)}^{ab} = \int r^a r^b \lambda \, ds = \frac{2\pi a}{3} \lambda a^2 q_{\perp}^{ab} \quad \Leftarrow \int e^a e^b \, d\varphi = \frac{2\pi}{3} q^{ab} \Leftarrow \text{symetrie stopy}$$

$$= -\frac{1}{3} qa^2 (e_x^a e_x^b + e_y^a e_y^b) = \frac{1}{3} qa^2 (e_2^a e_2^b - q^{ab})$$

$$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3Q_{(2)}^{ab} = qa^2 e_2^a e_2^b = \frac{1}{3} qa^2 (2e_2^a e_2^b - e_x^a e_x^b - e_y^a e_y^b)$$

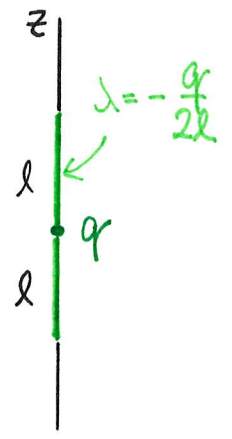


5)  $Q = q + \int \lambda ds = q - q = 0$

$\vec{p} = \int \vec{r} \lambda ds = 0$

$\vec{Q}_{(2)} = \lambda \vec{e}_z \vec{e}_z \int_{-l}^l z^2 dz = -\frac{q}{2l} \frac{2}{3} l^3 \vec{e}_z \vec{e}_z = -\frac{1}{3} q l^2 \vec{e}_z \vec{e}_z$

$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 \vec{Q}_{(2)}^{(ab)} = -q l^2 \langle \vec{e}_z^a \vec{e}_z^b \rangle$   
 $= -\frac{1}{3} q l^2 (2 e_z^c e_z^b - e_x^c e_x^b - e_y^c e_y^b)$

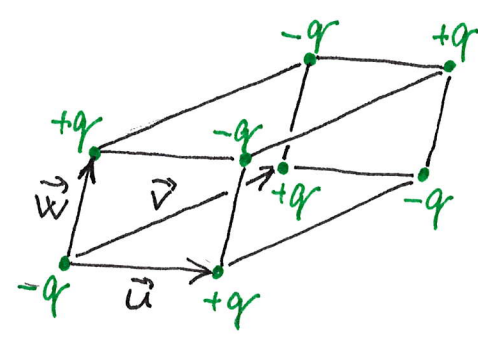


6)  $Q = 0$

$\vec{p} = \vec{M}_{(1)} = \vec{Q}_{(1)} = \frac{1}{2} q [ (\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}) - (-\vec{u} - \vec{v} - \vec{w}) - (\vec{u} + \vec{v} - \vec{w}) + (-\vec{u} - \vec{v} + \vec{w}) - (\vec{u} - \vec{v} + \vec{w}) + (-\vec{u} + \vec{v} - \vec{w}) - (-\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}) + (\vec{u} - \vec{v} - \vec{w}) ] = 0$

$Q_{(2)}^{ab} = \frac{q}{4} [ (u+v+w)^a (u+v+w)^b - (-u-v-w)^a (-u-v-w)^b - (u+v-w)^a (u+v-w)^b + (-u-v+w)^a (-u-v+w)^b - (u-v+w)^a (u-v+w)^b + (-u+v-w)^a (-u+v-w)^b - (-u+v+w)^a (-u+v+w)^b + (u-v-w)^a (u-v-w)^b ] = 0$

$K^{ab} = M_{(2)}^{ab} = 3 Q_{(2)}^{(ab)} = 0$

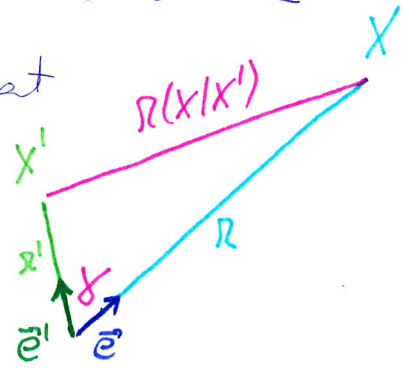




# Rozklad faktoru $\frac{1}{r}$ do sférických harmonik

coulombovský faktor  $\frac{1}{r}$  můžeme napsat

$$\frac{1}{r(X|X')} = \frac{1}{\sqrt{R^2 + R'^2 - 2RR' \cos \gamma}} = \frac{1}{R} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\frac{R'}{R} \cos \gamma + (\frac{R'}{R})^2}}$$



vytvářející funkce Legendreových pol.

$$\frac{1}{\sqrt{1-2t+t^2}} = \sum_{l=0}^{\infty} t^l P_l(\gamma)$$

zde  $P_l(\gamma)$  jsou Legendreovy polynomy

• polynomy stupně  $l$  s mocninami  $l, l-2, l-4, \dots$

$$P_l(\gamma) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{d\gamma^l} (\gamma^2 - 1)^l$$

více viz tabulka

dostáváme

$$\frac{1}{r(X|X')} = \sum_{l=0}^{\infty} \frac{R'^l}{R^{l+1}} P_l(\cos \gamma) \quad \cos \gamma = \vec{e} \cdot \vec{e}'$$

existuje rozklad do sférických harmonik

$$P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}') = \sum_{m=-l}^l \frac{4\pi}{2l+1} Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^*$$

zde  $Y_l^m(\vec{e})$  jsou kulové funkce (sférické harmoniky)

• komplexní funkce na jednotkové sféře

$$Y_l^m(\vec{e}) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

zde  $P_l^m(\gamma)$  jsou přidružené Legendreovy "polynomy"

$$P_l^m(\gamma) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} (1-\gamma^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^{l+m}}{d\gamma^{l+m}} (\gamma^2 - 1)^l$$

více viz tabulka

dostáváme

$$\frac{1}{r(X|X')} = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l \frac{R'^l}{R^{l+1}} \frac{4\pi}{2l+1} Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^*$$

## Legendreovy polynomy

Polynomy  $P_l(\zeta)$  stupně  $l \in \mathbb{N}_0$  definované na intervalu  $\zeta \in (-1, 1)$ .

Explicitní vyjádření:

$$P_l(\zeta) = \sum_{\substack{n \in \mathbb{N}_0 \\ n \leq l}} \frac{(-1)^n}{2^n} \frac{(2l-n)!}{n!(l-n)!(l-2n)!} \zeta^{l-2n}$$

Rodriguesova formule:

$$P_l(\zeta) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{d\zeta^l} (\zeta^2 - 1)^l$$

Legendreova rovnice:

$$(1 - \zeta^2) \frac{d^2 P_l}{d\zeta^2}(\zeta) - 2\zeta \frac{dP_l}{d\zeta}(\zeta) + l(l+1)P_l(\zeta) = 0$$

Legendreovy polynomy jako vlastní funkce operátoru:

$$-\frac{d}{d\zeta} \left[ (1 - \zeta^2) \frac{d}{d\zeta} \right] P_l(\zeta) = l(l+1) P_l(\zeta)$$

Rekurentní vztah:

$$P_l(\zeta) = \frac{2l-1}{l} \zeta P_{l-1}(\zeta) - \frac{l-1}{l} P_{l-2}(\zeta) \quad P_0(\zeta) = 1 \quad P_1(\zeta) = \zeta$$

Generující funkce:

$$\frac{1}{\sqrt{1 - 2\zeta t + t^2}} = \sum_{l=0}^{\infty} P_l(\zeta) t^l$$

Krajní hodnoty:

$$P_l(\pm 1) = (\pm 1)^l$$

Relace ortogonality:

$$\int_{-1}^1 P_l(\zeta) P_{l'}(\zeta) d\zeta = \frac{2}{2l+1} \delta_{ll'} \quad \int_0^\pi P_l(\cos \vartheta) P_{l'}(\cos \vartheta) \sin \vartheta d\vartheta = \frac{2}{2l+1} \delta_{ll'}$$

Relace úplnosti:

$$\sum_{l=0}^{\infty} \frac{2l+1}{2} P_l(\zeta) P_l(\zeta') = \delta(\zeta - \zeta') \quad \sum_{l=0}^{\infty} \frac{2l+1}{2} P_l(\cos \vartheta) P_l(\cos \vartheta') = \frac{1}{\sin \vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta')$$

Separace úhlu:

$$\int P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}_1) P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}_2) d\Omega = \frac{4\pi}{2l+1} P_l(\vec{e}_1 \cdot \vec{e}_2)$$

Legendreovy polynomy pro  $l \leq 4$ :

$$P_0(\zeta) = 1$$

$$P_1(\zeta) = \zeta$$

$$P_2(\zeta) = \frac{3}{2}\zeta^2 - \frac{1}{2}$$

$$P_3(\zeta) = \frac{5}{2}\zeta^3 - \frac{3}{2}\zeta$$

$$P_4(\zeta) = \frac{35}{8}\zeta^4 - \frac{15}{4}\zeta^2 + \frac{3}{8}$$

## Přidružené Legendreovy polynomy

Obecná Legendreova rovnice pro přidružené Legendreovy funkce:

$$\frac{d}{d\zeta} \left( (1 - \zeta^2) \frac{dP_l^m}{d\zeta}(\zeta) \right) + \left( l(l+1) - \frac{m^2}{1 - \zeta^2} \right) P_l^m(\zeta) = 0$$

Přidružené Legendreovy "polynomy" - celočíselné parametry  $l = 0, 1, \dots, m = -l, \dots, l$ :

$$P_l^m(\zeta) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} (1 - \zeta^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^{l+m}}{d\zeta^{l+m}} (\zeta^2 - 1)^l$$

Vztah k Legendreovým polynomům:

$$P_l^m(\zeta) = (-1)^m (1 - \zeta^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^m}{d\zeta^m} P_l(\zeta) \quad m \geq 0 \quad P_l^0(\zeta) = P_l(\zeta)$$

Vztah pro opačné  $m$ :

$$P_l^{-m}(\zeta) = (-1)^m \frac{(l-m)!}{(l+m)!} P_l^m(\zeta)$$

Relace ortogonality:

$$\int_{-1}^1 P_l^m(\zeta) P_{l'}^m(\zeta) d\zeta = \frac{2}{2l+1} \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \delta_{ll'} \quad \int_{-1}^1 P_l^m(\zeta) P_{l'}^m(\zeta) \frac{d\zeta}{1 - \zeta^2} = \frac{1}{m} \frac{(l+m)!}{(l-m)!} \delta_{ll'}$$

## Kulové funkce (sférické harmoniky)

Parametrizace jednotkového vektoru  $\vec{e}$  pomocí sférických úhlů:

$$\vec{e} = \cos \vartheta \vec{e}_z + \sin \vartheta (\cos \varphi \vec{e}_x + \sin \varphi \vec{e}_y)$$

Integrační element na jednotkové sféře:

$$d\Omega \equiv d\vec{e} = \sin \vartheta d\vartheta d\varphi = d\zeta d\varphi \quad \zeta = \cos \vartheta$$

2D  $\delta$ -funkce na jednotkové sféře:

$$\delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}') = \frac{1}{\sin \vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi') = \delta(\zeta - \zeta') \delta(\varphi - \varphi')$$

$$f(\vec{e}) = \int \delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}') f(\vec{e}') d\Omega' = \int \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi') f(\vartheta', \varphi') \sin \vartheta' d\vartheta' d\varphi'$$

Kulové funkce - komplexní funkce na jednotkové sféře ( $l = 0, 1, \dots, m = -l, \dots, l$ ):

$$Y_l^m(\vec{e}) \equiv Y_l^m(\vartheta, \varphi) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

Komplexně sdružené funkce:

$$Y_l^m(\vec{e})^* = (-1)^m Y_l^{-m}(\vec{e})$$

Kulové funkce jako vlastní funkce operátoru:

$$-\left[ \frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left[ \sin \vartheta \frac{\partial}{\partial \vartheta} \right] + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right] Y_l^m(\vartheta, \varphi) = l(l+1) Y_l^m \quad -i \frac{\partial}{\partial \varphi} Y_l^m = m Y_l^m$$

Relace ortogonality a úplnosti:

$$\int Y_l^m(\vec{e}) Y_{l'}^m(\vec{e})^* d\Omega = \delta_{ll'} \delta_{mm'} \quad \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \delta^{(2)}(\vec{e} | \vec{e}')$$

Rozklad Legendreova polynomu:

$$\sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \frac{2l+1}{4\pi} P_l(\vec{e} \cdot \vec{e}')$$

Multipólový rozvoj ve sférických harmonických  
dosazením rozkladu  $1/r$  do potenciálu

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \frac{1}{r^{l+1}} Y_l^m(\vec{e}) \underbrace{\left[ \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \int r'^l Y_l^{m*}(\vec{e}') \rho(x') dV' \right]}_{\text{sférický multipól } M_l^m}$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{r^{l+1}} \sum_{m=-l}^l \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} Y_l^m(\vec{e}) M_l^m$$

kde sférický multipól je

$$M_l^m = \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \int r'^l Y_l^{m*}(\vec{e}') \rho(x') dV'$$

# Axiálně symetrické pole

necht' nábojové rozložení závisí na  $\varphi$   
(axiálně symetrické rozložení)

$$\varrho(x) = \varrho(r, \vartheta)$$

pro sférický multipól dostáváme

$$M_\ell^m = \overline{r_{\ell, m}} \int r^{\ell+2} P_\ell^m(\cos\vartheta) \exp(-im\varphi) \varrho(r, \vartheta) \sin\vartheta dr d\vartheta d\varphi$$

můžeme vytknout integrál přes  $\varphi$

$$\int_{-\pi}^{\pi} \exp(-im\varphi) d\varphi = \begin{cases} m \neq 0 & \left[ \frac{i}{m} \exp(-im\varphi) \right]_{-\pi}^{\pi} = 0 \\ m = 0 & [\varphi]_{-\pi}^{\pi} = 2\pi \end{cases}$$

↓

$$M_\ell^m = 0 \quad \text{pro } m \neq 0$$

$$\begin{aligned} M_\ell^0 &= \int r^\ell P_\ell(\cos\vartheta) \varrho(r, \vartheta) \overbrace{r^2 \sin\vartheta dr d\vartheta d\varphi}^{dV} \\ &= 2\pi \int r^{\ell+2} P_\ell(\zeta) \varrho(r, \zeta) dr d\zeta \quad \zeta = \cos\vartheta \end{aligned}$$

potenciál

$$\phi(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{1}{r^{\ell+1}} P_\ell(\cos\vartheta) M_\ell^0$$

rozvoj potenciálu podél osy pro velič  $z = \frac{1}{r}$

$$\phi(z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{1}{z^{\ell+1}} M_\ell^0 \quad \text{na ose}$$

$$= \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{1}{\ell!} \left. \frac{d^\ell \phi}{dy^\ell} \right|_{y=0} \frac{1}{z^{\ell+1}} = \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{1}{(\ell+1)!} \left. \frac{d^{\ell+1} \phi}{dy^{\ell+1}} \right|_{y=0} \frac{1}{z^{\ell+1}}$$

porovnáním dostaneme multipóly reálnosti  
potenciálu na ose

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} M_\ell^0 = \frac{1}{(\ell+1)!} \left. \frac{d^{\ell+1} \phi}{dy^{\ell+1}} \right|_{y=0} \quad y = \frac{1}{z}$$

# Rozklad do systému funkcí

## Báze v prostoru funkcí

Práce s lineárním prostorem funkcí je často výhodné zvolit v daném prostoru bázi funkcí

$f_j(x)$   $\rightarrow$  index číslo báze funkce

úplnost báze - každá funkce lze rozložit do báze

$$\phi(x) = \sum_j c_j f_j(x) \quad c_j \text{ komponenty } \phi$$

## ortonormalita báze

Pokud máme v prostoru funkcí skalární součin  $(,)$  je výhodné volit ortogonální bázi

$$(f_j, f_{j'}) \equiv \int f_j(x) f_{j'}(x) dV = \delta_{jj'}$$

↑  
indexy

{  
Kroneckerovo  $\delta$  na diskrétních indexech  
 $\delta$ -fnc na spojitých indexech

každá komponenta  $c_j$  lze vyjádřit

$$c_j = (f_j, \phi) = \int f_j(x) \phi(x) dV$$

ve skutečnosti díky ortonormalitě máme

$$(f_j, \phi) = (f_j, \sum_{j'} c_{j'} f_{j'}) = \sum_{j'} (f_j, f_{j'}) c_{j'} = \sum_{j'} \delta_{jj'} c_{j'} = c_j$$

## relace úplnosti

úplnost báze lze charakterizovat rozkladem  $\delta$ -funkce  $\delta(x|x')$  (tj. rozkladem jednotkové matice ve zvolené bázi)

$$\delta(x|x') = \sum_j f_j(x) f_j(x')$$

ve skutečnosti aplikací  $\delta$ -funkce na  $\phi$  dostaneme rozklad  $\phi$

$$\phi(x) = \int \delta(x|x') \phi(x') dV' = \sum_j f_j(x) \int f_j(x') \phi(x') dV' = \sum_j c_j f_j(x)$$

prostor řešení Laplaceovy úlohy  
řešíme

$\Delta \phi = 0$  + okrajové podmínky  
nalezneme-li bázi řešení

$$\Delta f_j = 0$$

každé řešení bude tvaru

$$\phi = \sum_j c_j f_j$$

okrajové podmínky nemusí být příliš restriktivní  
např. Dirichletovy podmínky  $\Rightarrow \phi = 0$  triviální  
uvážejme např.  $f_{\text{ce}}$  na oblasti s definičnou množinou  
(tj. ne diverguje na okraji)  
nebo funkce splňující Dirichletovy podm. jsou někde (viz příkl.)  
ukázat, že jsme našli již úplnou bázi nemusí  
být snadné - záleží na „funkcionálních technicitách“

systémů vlastních funkcí symetrického operátoru  
vlastní funkce operátoru

$$L f_j(x) = \lambda_j f_j(x)$$

např.  $L = -\Delta$

$f_j$  vlastní funkce

$\lambda_j$  vlastní číslo

$j$  index číslování vlastní funkce

systémů vlastních funkcí tvoří úplnou  
ortonormální (při vhodné normalizaci) bázi

$$(f_j, f_{j'}) = \delta_{jj'}$$

$$\sum_j f_j(x) f_j(x') = \delta(x|x')$$

připomínka: komplexní funkce

často je výhodnější pracovat s prostory komplexních fcní  
obecně lepší vlastnosti

mutno mírně modifikovat vzorce - přidáním komplexního sdružení

$$(\phi, \psi) = \int \phi^*(x) \psi(x) dV$$

$$(f_j, f_{j'}) = \int f_j^*(x) f_{j'}(x) dV = \delta_{jj'}$$

$$c_j = (f_j, \phi) = \int f_j^*(x) \phi(x) dV$$

$$\sum_j f_j(x) f_j^*(x') = \delta(x|x')$$

Příklad: Laplaceův operátor v 1D

$$L = -\frac{d^2}{dx^2} \quad \text{operátor}$$

$$L\phi(x) = \lambda\phi(x) \quad \text{rovnice pro vlastní funkce}$$

bez specifikace okrajových podmínek řeší

$$\sin(kx) \quad \cos(kx) \quad \exp(ikx) \quad \lambda = k^2$$

$$\operatorname{sh}(kx) \quad \operatorname{ch}(kx) \quad \exp(\pm kx) \quad \lambda = -k^2$$

$$a+bx \quad \lambda = 0$$

pozn: bez okrajových podmínek nemáme pozitivitu  $L$   
tj. vlastní číslo  $\lambda$  může být i nekladné

1) funkce na  $\langle 0, a \rangle$  splňující Dirichletovy podmínky

$$\phi(0) = \phi(a) = 0$$

normalizovaná báze vlastních funkcí

$$\psi_m(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{m\pi x}{a} \quad m \in \mathbb{N} \quad \lambda = \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2$$

úplnost

$$\sum_m \frac{2}{a} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{m\pi x'}{a} = \delta(x-x')$$

ortonormalita

$$\int_0^a \frac{2}{a} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{m'\pi x}{a} dx = \delta_{mm'}$$

rozklad do Fourierovy řady

$$\phi(x) = \sum_m \tilde{\phi}_m \psi_m(x) \quad \tilde{\phi}_m = \int_0^a \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{m\pi x}{a} \phi(x) dx$$

2) funkce na  $\mathbb{R}$  omezené v  $\pm\infty$

normalizovaná báze (volíme komplexní místo  $\sin, \cos$ )

$$\psi_k(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(ikx) \quad k \in \mathbb{R} \quad \lambda = k^2$$

úplnost

$$\int \psi_k(x) \psi_k^*(x') dk = \frac{1}{2\pi} \int \exp(ik(x-x')) dk = \delta(x-x')$$

ortonormalita

$$\int \psi_k^*(x) \psi_{k'}(x) dx = \frac{1}{2\pi} \int \exp(i(k'-k)x) dx = \delta(k-k')$$

Fourierova transformace

$$\phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int \tilde{\phi}(k) \exp(ikx) dk \quad \tilde{\phi}(k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int \exp(-ikx) \phi(x) dx$$

# Metoda separace proměnných

## Separace proměnných

řešení Laplaceovy úlohy je obecně složitý problém PDE

měly lze redukovat na problém s menším počtem proměnných  
separace proměnných - oddělení proměnných na nezávislé problémy  
funguje pro základní systémy ortogonálních souřadnic

dvě skupiny proměnných

$$\xi = \{ \xi^i \} \quad \zeta = \{ \zeta^k \}$$

multiplicativní separabilní ansatz

$$\phi(\xi, \zeta) = A(\xi) B(\zeta)$$

k prosté separaci dochází, pokud

$$f \Delta \phi = (K_\xi A)(\xi) B(\zeta) + A(\xi) (L_\zeta B)(\zeta)$$

kde  $K_\xi$       diferenciální operátor v proměnných  $\xi$   
 $L_\zeta$       diferenciální operátor v proměnných  $\zeta$   
 $f$       nějaká vhodná funkce

$$\Downarrow \quad \frac{f}{\phi} \Delta \phi = \left( \frac{1}{A} K_\xi A \right)(\xi) + \left( \frac{1}{B} L_\zeta B \right)(\zeta) = 0$$

↑  
 různé sady proměnných  
 nemohou se metricky oddělit  
 musí být rovně konstante

↑ řešíme Laplaceovu úlohu  
 $\Delta \phi = 0$

↓

$$K_\xi A(\xi) = \kappa A(\xi) \quad L_\zeta B(\zeta) = \lambda B(\zeta)$$

$\kappa, \lambda$  se nazývají separační konstanty  
 musí splňovat  $\kappa + \lambda = 0$

cílem je touto metodou dojít až k 1-dimenzionálnímu  
 problému, kdy rovnice, pro  $A$  či  $B$  jsou  
 obyčejné diferenciální rovnice

měly lze dít separaci více proměnných najednou



Separace proměnných pro vlastní fci

via separaci pro  $\Delta\phi = 0$

$$\Delta\phi = \mu\phi$$

$$\phi(\xi, \eta) = A(\xi) B(\eta)$$

necht' pro  $f = k(\xi) + l(\eta)$  platí (včetně  $f = 1 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}$ )

$$f \Delta\phi = (K_\xi A)(\xi) B(\eta) + A(\xi) (L_\eta B)(\eta)$$

pro dif. oper  $K_\xi$  a  $L_\eta$

⇓

$$\underbrace{\left(\frac{1}{A} K_\xi A - \mu k\right)}_{=K}(\xi) + \underbrace{\left(\frac{1}{B} L_\eta B - \mu l\right)}_{=\lambda}(\eta) = 0$$

$$K + \lambda = 0$$

separace  $\Rightarrow$   $K, \lambda$  konst.

⇓

$$\left[K_\xi - \mu k(\xi)\right] A(\xi) = K A(\xi) \quad \left[L_\eta - \mu l(\eta)\right] B(\eta) = \lambda B(\eta)$$

kde  $K + \lambda = 0$

pro  $K, \lambda = \text{konst}$   $K \leftarrow K + \mu k$   $\lambda \leftarrow \lambda + \mu l$

$$K_\xi A(\xi) = K A(\xi)$$

$$L_\eta B(\eta) = \lambda B(\eta)$$

kde  $K + \lambda = \mu$

# Kartézské souřadnice

$$\phi(x,y,z) = V(x,y) \neq 0$$

řešme

$$-\Delta\phi = 0$$

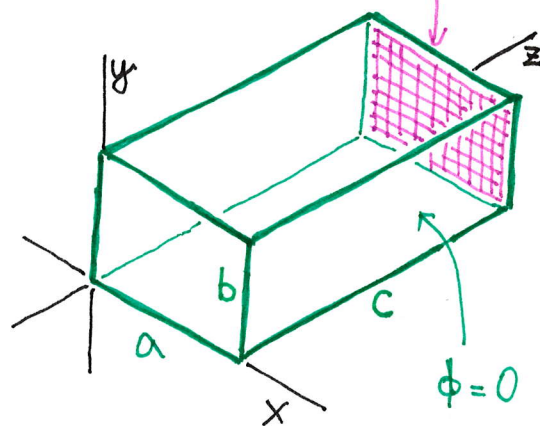
v kvádru  $a \times b \times c$  podél souř. os

s Dirichletovými podmínkami

na všech stěnách mimo  $z=c$

žde je potenciál zadán funkcí

$$\phi(x,y,z) = V(x,y)$$



Laplaciov operátor v kartézských souřadnicích

$$\Delta = \left[ \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right]$$

multiplicativní separabilní ansatz

$$\downarrow \phi(x,y,z) = X(x)Y(y)Z(z)$$

$$-\frac{1}{\phi} \Delta\phi = -\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} - \frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} - \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2}$$

pro řešení  $\Delta\phi = 0$  se nám členy separují a musí se rovnat konstantám  $\alpha^2, \beta^2, \gamma^2$  splňující

$$\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = 0$$

$$-\frac{d^2X}{dx^2} = \alpha^2 X \quad -\frac{d^2Y}{dy^2} = \beta^2 Y \quad -\frac{d^2Z}{dz^2} = \gamma^2 Z$$

zřejmě,  $\alpha^2, \beta^2, \gamma^2$  nemohou být všechny kladné Dirichletovy podmínky implikují pozitivitu proto v jednom směru nemůžeme fixovat Dirichletovy podmínky na obou stranách

směry  $x$  a  $y$  - Dirichletovy podmínky

$$X(0) = X(a) = 0 \Rightarrow X_m = \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right)$$

$$\alpha_m = \frac{m\pi}{a}$$

$$\downarrow Y(0) = Y(b) = 0 \Rightarrow Y_n = \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right)$$

$$\beta_n = \frac{n\pi}{b}$$

$$\downarrow \gamma_{m,n}^2 = -\alpha_m^2 - \beta_n^2 = -\frac{m^2\pi^2}{a^2} - \frac{n^2\pi^2}{b^2} < 0$$

směr  $z$

$$Y(0) = 0 \quad Y(c) \text{ neurčeno}$$

$Y_{m,n}$  odpovídá vlastnímu číslu  $\gamma_{m,n}^2 = -\alpha_m^2 - \beta_n^2$

$$\Downarrow \alpha_{m,n} = \text{sh}\left(\sqrt{\frac{m^2\pi^2}{a^2} + \frac{n^2\pi^2}{b^2}} z\right)$$

separované řešení (nenormované)

$$\Psi_{m,n} \propto \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \text{sh}\left(\sqrt{\frac{m^2\pi^2}{a^2} + \frac{n^2\pi^2}{b^2}} z\right)$$

rozklad obecného řešení

$$\phi = \sum_{m,n} \frac{1}{\sqrt{ab}} \frac{C_{m,n}}{\text{sh}\left(\sqrt{\alpha_m^2 + \beta_n^2} c\right)} \sin(\alpha_m x) \sin(\beta_n y) \text{sh}\left(\sqrt{\alpha_m^2 + \beta_n^2} z\right)$$

$\uparrow$  vhodné zvolené konstanty

podmínky na  $z=c$

$$V(x,y) = \sum_{m,n} C_{m,n} \frac{2}{\sqrt{ab}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right)$$

z ortonormality fci  $\sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right)$  resp.  $\sqrt{\frac{2}{b}} \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \Rightarrow$

$$C_{m,n} = \frac{2}{\sqrt{ab}} \int_0^a \int_0^b V(x,y) \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) dy dx$$

memulový potenciál na všech stěnách

- superpozice předchozí úlohy s potenciálem  
zadaným na jednotlivých stěnách

$$\phi = \text{[box 1]} + \text{[box 2]} + \text{[box 3]} + \text{[box 4]} + \text{[box 5]} + \text{[box 6]}$$

# Sférické souřadnice

$$\Delta \phi = 0$$

regularita v úhlových směrech

libovolné chování pro  $r \rightarrow 0$  a  $r \rightarrow \infty$

Laplaciov operátor  $\Delta_S \phi$  - Laplace na sféře  $S_2$

$$\Delta \phi = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial \phi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left[ \frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left( \sin \vartheta \frac{\partial \phi}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} \right]$$

separace radiální a úhlových souřadnic

$$\phi = R(r) \Upsilon(\vartheta, \varphi)$$

$$\downarrow \frac{r^2}{\phi} \Delta \phi = \underbrace{\frac{1}{R} \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR}{dr} \right)}_{\text{závisí pouze na } r} + \underbrace{\frac{1}{\Upsilon} \Delta_{S_2} \Upsilon}_{\text{závisí na } \vartheta, \varphi} = 0$$

$\uparrow$  Laplaceova úloha  
 $\leftarrow$  separační konstanty

$$\downarrow \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR}{dr} \right) = cR \quad -\Delta_{S_2} \Upsilon = c \Upsilon$$

radiální rovnice  $\frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR}{dr} \right) = cR$

řeší obyčejná mocnina  $r^l$

$r^l$  a  $r^{-(l+1)}$  dává stejné vlastní číslo  $c = l(l+1)$

tj. řešení pro  $c = l(l+1)$

$$R = r^l \quad R = r^{-(l+1)}$$

má regularita v  $r=0$  a  $r \rightarrow \infty$

úhlová rovnice  $-\Delta_{S_2} \Upsilon = c \Upsilon$

$$\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \left( \sin \vartheta \frac{\partial \Upsilon}{\partial \vartheta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2 \Upsilon}{\partial \varphi^2} + l(l+1) \Upsilon = 0$$

separace proměnných  $\vartheta$  a  $\varphi$

$$\Upsilon(\vartheta, \varphi) = P(\vartheta) E(\varphi)$$

$$\downarrow \frac{\sin^2 \vartheta}{\Upsilon} [\dots] = \underbrace{\frac{1}{P} \left( \sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} \left( \sin \vartheta \frac{dP}{d\vartheta} \right) + l(l+1) \sin^2 \vartheta P \right)}_{\text{závisí pouze na } \vartheta} + \underbrace{\frac{1}{E} \frac{d^2}{d\varphi^2} E}_{-m^2} = 0$$

$m^2$

$$\Downarrow \sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} \left( \sin \vartheta \frac{d}{d\vartheta} P \right) + l(l+1) \sin^{-2} \vartheta P = m^2 P$$

$$\frac{d^2}{d\varphi^2} \mathcal{E} = -m^2 \mathcal{E}$$

rovnice ve směru  $\varphi$

periodicita pro  $\varphi = 0, 2\pi$

$$\Downarrow \mathcal{E} = \exp(im\varphi) \quad m \in \mathbb{Z}$$

rovnice ve směru  $\vartheta$

$$\xi = \cos \vartheta \quad \frac{d}{d\vartheta} = \frac{d\xi}{d\vartheta} \frac{d}{d\xi} = -\sin \vartheta \frac{d}{d\xi} \quad \sin^2 \vartheta = 1 - \xi^2$$

$$\Downarrow \frac{d}{d\xi} \left( (1-\xi^2) \frac{d}{d\xi} P \right) + \left( l(l+1) - \frac{m^2}{1-\xi^2} \right) P = 0$$

zobecněná Legendrova rovnice

řešení: přidružené Legendrovy funkce  $P_l^m(\xi)$

regularita pro  $\vartheta = 0, \pi$  a  $m \in \mathbb{Z} \Rightarrow$

$$l = 0, 1, 2, \dots \quad l \geq |m|$$

regulární řešení - přidružené Legendrovy "polynomy"

$$P_l^m(\cos \vartheta) \quad l = 0, 1, 2, \dots \quad m = -l, \dots, l$$

řešení v úhlovém sektoru  $\vartheta, \varphi$  resp.  $\vec{e}$

kulové funkce, též sférické harmoniky

$$Y_l^m(\vec{e}) \equiv Y_l^m(\vartheta, \varphi) = (-1)^m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \frac{[(l-m)!]}{[(l+m)!]} P_l^m(\cos \vartheta) \exp(im\varphi)$$

jsou to vlastní funkce operátorů  $-\Delta_{S_2}$  a  $-\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$

$$-\Delta_{S_2} Y_l^m = l(l+1) Y_l^m$$

$$-\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} Y_l^m = m^2 Y_l^m$$

tvorí ortonormální bázi funkcí na  $S_2$

funkce na  $S_2$

funkce úhlu  $\vartheta, \varphi$

funkce smírového vektoru  $\vec{e}$

$$\vec{e} = \sin\vartheta \cos\varphi \vec{e}_x + \sin\vartheta \sin\varphi \vec{e}_y + \cos\vartheta \vec{e}_z$$

skalární součin

$$(f, g) = \int_{S_2} f(\vec{e})^* g(\vec{e}) d\Omega = \int_{\substack{\vartheta \in (0, \pi) \\ \varphi \in (0, 2\pi)}} f(\vartheta, \varphi)^* g(\vartheta, \varphi) \sin\vartheta d\vartheta d\varphi$$

ortonormalita kulových fun

$$\int Y_l^m(\vec{e})^* Y_{l'}^{m'}(\vec{e}) d\Omega = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

relace úplnosti

$$\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\vec{e}) Y_l^m(\vec{e}')^* = \delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}')$$

zde  $\delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}')$  je  $\delta$ -fce na  $S_2$ , tj.

$$\int \delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}') f(\vec{e}') d\Omega' = f(\vec{e})$$

$$\delta^{(2)}(\vec{e}|\vec{e}') = \frac{1}{\sin\vartheta} \delta(\vartheta - \vartheta') \delta(\varphi - \varphi')$$

Řešení Laplaceovy úlohy v 3D  $l=0, 1, \dots$   
 $m=-l, \dots, l$

$$\phi(r, \vartheta, \varphi) = \frac{1}{r^{l+1}} Y_l^m(\vartheta, \varphi) \quad \text{člen multipólového rozvoje}$$

regulární (klesající) v  $r = \infty$

neregulární v  $r = 0$  - zde očekáváme řdvoje  
tj. zde nebude platit  $\Delta\phi = 0$

$$\phi(r, \vartheta, \varphi) = r^l Y_l^m(\vartheta, \varphi) \quad \text{člen tzv. vnitřního multipólového rozvoje}$$

regulární v  $r = 0$

neregulární (rostoucí) v  $r = \infty$

vhodné pro popis pole kolem  $r = 0$  od vzdálených řdvoji

# Cylindrické souřadnice

$$\Delta \phi = 0$$

regularita v úhlovém směru  $\varphi$

omezenost podél osy  $z$

libovolné chování pro  $R \rightarrow 0$   $R \rightarrow \infty$

Laplaciov operátor

$$\Delta \phi = \frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial R} \left( R \frac{\partial \phi}{\partial R} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}$$

separace souřadnice  $z$  a polárních souřadnic  $R, \varphi$

$$\phi = \Psi(R, \varphi) Z(z)$$

$$\downarrow \frac{1}{\phi} \Delta \phi = \frac{1}{\Psi} \left( \frac{1}{R} \frac{d}{dR} \left( R \frac{d\Psi}{dR} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{d^2 \Psi}{d\varphi^2} \right) + \frac{1}{Z} \frac{d^2 Z}{dz^2} \stackrel{\text{Laplacova úloha}}{=} 0$$

$$\downarrow \frac{1}{R} \frac{d}{dR} \left( R \frac{d\Psi}{dR} \right) + \frac{1}{R^2} \frac{d^2 \Psi}{d\varphi^2} = -k^2 \Psi \quad \begin{array}{l} \text{závisí pouze na } R, \varphi \rightarrow -k^2 \\ \text{závisí na } z \rightarrow k^2 \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{separační konst.} \\ \text{separační konst.} \end{array}$$

$$\frac{d^2 Z}{dz^2} = k^2 Z$$

separace  $R$  a  $\varphi$

$$\Psi = R(R) E(\varphi)$$

$$\downarrow \frac{R^2}{\Psi} [\dots] = \frac{1}{R} \left( R \frac{d}{dR} \left( R \frac{dR}{dR} \right) + k^2 R^2 R \right) + \frac{1}{E} \frac{d^2 E}{d\varphi^2} = 0$$

$$\downarrow -\frac{d^2 E}{d\varphi^2} = m^2 E$$

$$R \frac{d}{dR} \left( R \frac{dR}{dR} \right) + (k^2 R^2 - m^2) R = 0$$

Besselova rovnice

separované funkce

$$Z \rightarrow \exp(\pm kz)$$

$$E \rightarrow \exp(im\varphi)$$

$$R \rightarrow \text{Besselovy funkce}$$

translační symetrie podél osy  $z$

omezíme se pouze na speciální případ, kdy nic  
nezávisí na souřadnici  $z$   
odpovídá volbě  $k=0$   $L=1$

radiální rovnice

$$R \frac{d}{dR} \left( R \frac{dR}{dR} \right) = m^2 R$$

řešení

$$R = \begin{cases} R^{\pm m} & m \neq 0 \\ 1, \ln R & m = 0 \end{cases}$$

úloha uvnitř uzemněného vodivého klínu

$$\phi(R, \varphi) = R(R) \mathcal{E}(\varphi)$$

okrajové podmínky

$$\downarrow \mathcal{E}(0) = \mathcal{E}(\alpha) = 0$$

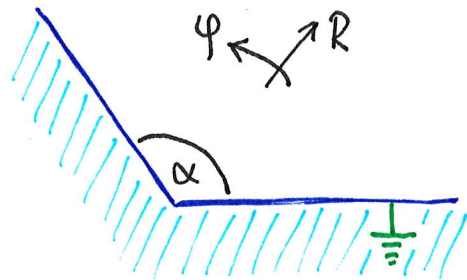
$$\mathcal{E}(\varphi) = \sin\left(\frac{m\pi}{\alpha} \varphi\right) \quad m = \frac{m\pi}{\alpha} \quad m \in \mathbb{N}$$

regularita pro  $R=0$

$$R = R^m = R^{\frac{m\pi}{\alpha}} \quad (R^{-m} \text{ diverguje u } R=0)$$

obecné řešení

$$\phi = \sum_n c_n R^{\frac{m\pi}{\alpha}} \sin\left(\frac{m\pi}{\alpha} \varphi\right)$$



dominantní chování

blízko osy je dominantní člen  $m=1$

$$\phi \approx c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}} \sin\left(\frac{\pi}{\alpha} \varphi\right)$$

$$\vec{E} \approx -\frac{\pi}{\alpha} c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \left( \sin\frac{\pi\varphi}{\alpha} \vec{e}_R + \cos\frac{\pi\varphi}{\alpha} \vec{e}_\varphi \right)$$

$$= -\frac{\pi}{\alpha} c_1 R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \left( \sin\left(\frac{\pi}{\alpha}-1\right)\varphi \vec{e}_x + \cos\left(\frac{\pi}{\alpha}-1\right)\varphi \vec{e}_y \right)$$

ostrý úhel  $\alpha < \pi$   $R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \approx 0$  pro  $R \rightarrow 0$

tupý úhel  $\alpha > \pi$   $R^{\frac{\pi}{\alpha}-1} \rightarrow \infty$  pro  $R \rightarrow 0$

$\Rightarrow$  silné pole u "špicatého" útvaru

obecné chování

$c_m$  závisí na rozložení zdroje daleko od osy (viz příkl.)



## Rozklad do vlastních funkcí

Báze vlastních funkcí  
 máme bázi vlastních funkcí Laplaceova oper.  
 na nějaké oblasti s Dirichletovými podmínkami

$$-\Delta \psi_j(x) = \lambda_j \psi_j(x)$$

$\psi_j$  úplný ortonormální systém  
 $\lambda_j$  kladné vlastní čísla

Funkce Laplaceova operátoru  $F[-\Delta]$  lze definovat

$$F[-\Delta] \psi_j(x) = F(\lambda_j) \psi_j(x)$$

↑ funkce aplikované na vlastní číslo  
 ↑ funkce aplikovaná na Laplaceův operátor  
 na obecnou funkci  $\phi$

$$\phi(x) = \sum_j c_j \psi_j(x) \quad c_j = \int \psi_j^*(x') \phi(x') dV'$$

lze působení  $F[-\Delta]$  zapísat

$$F[-\Delta] \phi(x) = \sum_j c_j F[-\Delta] \psi_j(x) = \sum_j c_j F(\lambda_j) \psi_j(x) =$$

$$= \int \sum_j \psi_j(x) F(\lambda_j) \psi_j^*(x') \phi(x') dV'$$

integrální jádro operátoru  $F[-\Delta]$  tedy je

$$F[-\Delta](x|x') = \sum_j \psi_j(x) F(\lambda_j) \psi_j^*(x')$$

připomínka: integrální jádro  $L(x|x')$  operátoru  $L$  splňuje

$$(L\phi)(x) = \int L(x|x') \phi(x') dV'$$

Laplaceův operátor (tj.  $F(\lambda) = \lambda$   $F[-\Delta] = -\Delta$ )

$$-\Delta(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \lambda_j \psi_j^*(x')$$

Greenova funkce Laplaceova operátoru (tj.  $F(\lambda) = \frac{1}{\lambda}$   $F[-\Delta] = (-\Delta)^{-1} = G$ )

$$G(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \frac{1}{\lambda_j} \psi_j^*(x')$$

jednotkový operátor (tj.  $F(\lambda) = 1$   $F[-\Delta] = \delta$ )

$$\delta(x|x') = \sum_j \psi_j(x) \psi_j^*(x')^* \quad \text{relace úplnosti}$$

Průklad: Greenova funkce v uzemněném kvádru  
vlastní funkce

$$-\Delta \psi = k^2 \psi$$

separace proměnných - viz řešení  $\Delta \phi = 0$  dříve

$$\psi = X(x) Y(y) Z(z)$$

$$\Downarrow \quad -\frac{d^2 X}{dx^2} = \alpha^2 X \quad -\frac{d^2 Y}{dy^2} = \beta^2 Y \quad -\frac{d^2 Z}{dz^2} = \gamma^2 Z$$

kde separační konstanty tentokrát splňují

$$\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = k^2$$

Dirichletovy okrajové podmínky  $\Rightarrow$

$$X(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \quad \alpha = \frac{\pi m}{a} \quad m \in \mathbb{N}$$

$$Y(y) = \sqrt{\frac{2}{b}} \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \quad \beta = \frac{\pi n}{b} \quad n \in \mathbb{N}$$

$$Z(z) = \sqrt{\frac{2}{c}} \sin\left(\frac{l\pi}{c} z\right) \quad \gamma = \frac{\pi l}{c} \quad l \in \mathbb{N}$$

vlastní funkce Laplaceova operátoru

$$\psi_{m,n,l} = \frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{abc}} \sin\left(\frac{m\pi}{a} x\right) \sin\left(\frac{n\pi}{b} y\right) \sin\left(\frac{l\pi}{c} z\right)$$

vlastní číslo

$$k^2 = \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2 + \left(\frac{l\pi}{c}\right)^2$$

ortonormalita

$$\int \psi_{m,n,l}^*(X) \psi_{m',n',l'}(X) dV = \delta_{mm'} \delta_{nn'} \delta_{ll'}$$

úplnost

$$\sum_{m,n,l} \psi_{m,n,l}(X) \psi_{m,n,l}^*(X') = \delta(X|X')$$

Greenova funkce

$$G(X|X') = \sum_{m,n,l} \frac{1}{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2 + \left(\frac{l\pi}{c}\right)^2} \psi_{m,n,l}(X) \psi_{m,n,l}^*(X')$$