
Relativistická formulace

Relativistická formulace teorie.

Prostorová a prostoročasová formulace – slovník, invarianty.

Transformační vlastnosti.

Lorentzova transformace, transformace toku, 4-potenciálu a příslušných prostorových veličin. Transformace elektrické intenzity a magnetické indukce. Speciální případy a jejich charakterizace pomocí invariantů. Transformační vlastnosti lineární nábojové hustoty a proudu.

Příklady.

Přímý vodič s proudem v pohybující se soustavě. Pole rovnoměrně pohybujícího se náboje.

Dodatek GA: Poznámky ke znacení

veličina

málo znacení

často používané znacení

hustota činnosti

 μ

pozor na hust. náboje

permeabilita vakuu

 $\frac{1}{\epsilon_0 c^2}$

pozor na hust. činnost

elektrická indukce

 $\epsilon_0 \vec{E}$

neponěváname

magnetická intenzita

 $\epsilon_0 c^2 \vec{B}$

neponěváname

hustota 4-sily

 \vec{F}

pozor na tuto elektrické pole

energie

U

pozor na ujetec

tvorba energie (výkon)

W

pozor na hustotu výkonu

hustota energie

n

pozor na hustotu výkonu

hustota tvorby energie

 \vec{W}

pozor na orientovanou plochu

Poyntingovův vektor

 \vec{S} platí $\vec{S} = d\vec{W}/d\vec{r}$ $\vec{S} = d\vec{W}/d\vec{r}$

rápidita (boosterj parametr)

 \vec{B}

pozor na rápiditu

bezrozměrné rychlosť

 \vec{v} pozor na F_{px}

síla (3-síla)

 \vec{F} pozor na F_{px}

hustota (3-) síly

 \vec{g}

Relativistické formulace teorie

opakování přednášky SIR

popis věci inerc. soustavě

$$\text{poloha} \quad + \quad \vec{r}$$

$$\text{vzdroje} \quad g \quad \vec{j}$$

$$\text{potenciály} \quad \phi \quad \vec{A}$$

$$\text{EM pole} \quad \vec{E} \quad \vec{B}$$

prostorocasový popis

$$x^\mu = \begin{bmatrix} ct \\ \vec{r} \end{bmatrix}$$

$$j^\mu = \begin{bmatrix} ce \\ \vec{j} \end{bmatrix}$$

$$A^\mu = \begin{bmatrix} \epsilon \phi \\ \vec{A} \end{bmatrix}$$

$$F_{\mu\nu} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{c}\vec{E} \\ \frac{1}{c}\vec{E} & \vec{B} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{c}E_x & -\frac{1}{c}E_y & -\frac{1}{c}E_z \\ \frac{1}{c}E_x & 0 & B_z & -B_y \\ \frac{1}{c}E_y & B_z & 0 & B_x \\ \frac{1}{c}E_z & -B_y & B_x & 0 \end{bmatrix}$$

Maxwellovy rovnice

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} g \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$

$$\nabla_\nu F^{\alpha\nu} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} j^\alpha$$

$$\nabla_{[\alpha} F_{\beta\delta]} = 0$$

vztahy k potenciálům

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$F_{\mu\nu} = \nabla_\mu A_\nu - \nabla_\nu A_\mu$$

hmota Lorentzovy síly

$$\vec{f} = g \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}$$

$$m = \vec{j} \cdot \vec{E}$$

$$\Phi \quad \Phi^\mu = \begin{bmatrix} \frac{mc}{c} \\ \vec{r} \\ \vec{t} \end{bmatrix} \quad \Phi^\alpha = F_{\nu\alpha} j^\nu$$

invarianty

$$\mathcal{L} = \frac{\epsilon_0}{2} E^2 - \frac{\epsilon_0 c^2}{2} B^2$$

$$\mathcal{L} = -\frac{\epsilon_0 c^2}{4} F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \epsilon_0 c \vec{E} \cdot \vec{B}$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \frac{\epsilon_0 c^2}{8} F^{\alpha\beta} F^{\mu\nu} \epsilon_{\alpha\beta\mu\nu}$$

poznámka k potenciálům

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 + \text{topologie} \Rightarrow \exists \vec{A} \quad \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\vec{X} = \vec{\nabla} \psi \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{X} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{X} = 0 + \text{topologie} \Rightarrow \exists \psi \quad \vec{X} = \vec{\nabla} \psi$$

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \times \vec{B} = 0$$

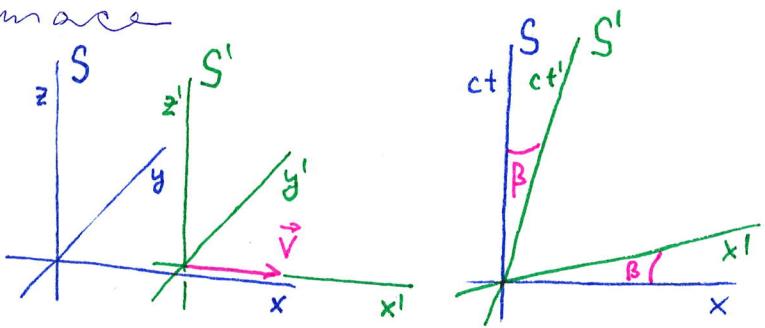
$$\vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \times (\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = 0 \Rightarrow \exists \phi \quad \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla} \phi$$

Transformació vlastnosti

Lorentzova transformace

$$\alpha^{\mu'} = L^{\mu'}_{\nu} \alpha^{\nu}$$

$$L^{\mu'}_{\nu} = \begin{bmatrix} 0 & & & \\ 0 & \text{ch}\beta & -\text{sh}\beta & 0 \\ 0 & -\text{sh}\beta & \text{ch}\beta & 0 \\ 1 & 0 & 0 & I_3 \end{bmatrix}$$



||

$$\frac{v}{c} = \tanh \beta \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \text{ch} \beta \quad \frac{v}{c} \gamma = \text{sh} \beta$$

$$L^{\mu'}_{\nu} = \begin{bmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & I_3 \end{bmatrix}$$

$$L^{\nu}_{\mu'} = \begin{bmatrix} \gamma & \frac{v}{c}\gamma & 0 \\ \frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & I_3 \end{bmatrix}$$

transformace toku

$$\vec{j}^{\mu} = \begin{bmatrix} c\phi \\ j_{||} \\ \vec{j}_{\perp} \end{bmatrix} \rightarrow \vec{j}^{\mu'} = \begin{bmatrix} c\phi' \\ j'_{||} \\ \vec{j}'_{\perp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & I_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c\phi \\ j_{||} \\ \vec{j}_{\perp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma(c\phi - \frac{v}{c^2}j_{||}) \\ \gamma(j_{||} - \gamma v) \\ \vec{j}_{\perp} \end{bmatrix}$$

$$\phi' = \gamma(c\phi - \frac{v}{c^2}j_{||})$$

$$\Rightarrow j'_{||} = \gamma(j_{||} - \gamma v)$$

$$\vec{j}'_{\perp} = \vec{j}_{\perp}$$

transformace potenciálu

$$A^{\mu} = \begin{bmatrix} \frac{1}{c}\phi \\ A_{||} \\ \vec{A}_{\perp} \end{bmatrix} \rightarrow A^{\mu'} = \begin{bmatrix} \frac{1}{c}\phi' \\ A'_{||} \\ \vec{A}'_{\perp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & I_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{1}{c}\phi \\ A_{||} \\ \vec{A}_{\perp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{c}\gamma(\phi - vA_{||}) \\ \gamma(A_{||} - \frac{v}{c^2}\phi) \\ \vec{A}_{\perp} \end{bmatrix}$$

$$\phi' = \gamma(\phi - vA_{||})$$

$$\Rightarrow A'_{||} = \gamma(A_{||} - \frac{v}{c^2}\phi)$$

$$\vec{A}'_{\perp} = \vec{A}_{\perp}$$

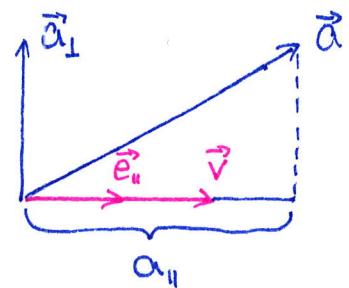
transformace polních veličin

$$\vec{E} = E_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \vec{E}_{\perp}$$

$$\vec{v} = v \vec{e}_{\parallel}$$

$$\vec{B} = B_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \vec{B}_{\perp}$$

$$a_{\parallel} = \vec{e}_{\parallel} \cdot \vec{a} \quad \vec{a}_{\perp} = \vec{a} - a_{\parallel} \vec{e}_{\parallel}$$



$$F_{\beta}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{\parallel} & \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} \\ \frac{1}{c} E_{\parallel} & \begin{pmatrix} 0 & \vec{B}_{\parallel\perp} \\ \vec{B}_{\parallel\perp} & \vec{B}_{\perp\perp} \end{pmatrix} \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{\parallel\perp} & \vec{B}_{\perp\perp} \end{pmatrix}$$

matice \vec{B} splňuje
 $\vec{B} \cdot \vec{a} = \vec{a} \times \vec{B}$

$$\vec{B} = \begin{pmatrix} 0 & \vec{B}_z - \vec{B}_y \\ -\vec{B}_2 & 0 & \vec{B}_x \\ \vec{B}_y & -\vec{B}_x & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{B}_{\parallel\perp} = \vec{B}_z - \vec{B}_y = -\vec{e}_{\parallel} \times \vec{B} = -\underbrace{\vec{e}_{\parallel}}_{\text{otocení } \alpha - \frac{\pi}{2}} \times \vec{B}_{\perp} = \vec{E}_{\perp} \cdot \vec{B}_{\perp}$$

otocení $\alpha - \frac{\pi}{2}$ v rovině y-z

$$\vec{B}_{\perp\perp} = \vec{B}_{\parallel} = B_{\parallel} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = B_{\parallel} \vec{E}_{\perp} \quad (**)$$

otocení $\alpha + \frac{\pi}{2}$ v rovině y-z

$$\vec{B}_{\perp} = \vec{E}_{\perp} \cdot \vec{B}_{\parallel\perp} \Leftrightarrow \vec{B}_{\parallel\perp} = \vec{B} \cdot \vec{e}_{\parallel} = \vec{e}_{\parallel} \times \vec{B} = \vec{e}_{\parallel} \times \vec{B}_{\perp} = -\underbrace{\vec{E}_{\perp}}_{\text{otocení } \alpha + \frac{\pi}{2}} \cdot \vec{B}_{\perp} \quad (*)$$

$$F_{\beta}^{\alpha} = L_r^{\alpha} F_r^r L_{\beta}^{\gamma} = \begin{pmatrix} \gamma - \frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \delta & \gamma \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{\parallel} & \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} \\ \frac{1}{c} E_{\parallel} & 0 & \vec{B}_{\parallel\perp} \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{\parallel\perp} & \vec{B}_{\perp\perp} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \gamma + \frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \delta & \gamma \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -\gamma \frac{v}{c^2} E_{\parallel} & \gamma \frac{1}{c} E_{\parallel} & \gamma \frac{1}{c} (\vec{E}_{\perp} - v \vec{B}_{\parallel\perp}) \\ \gamma \frac{1}{c} E_{\parallel} & -\gamma \frac{v}{c^2} E_{\parallel} & \gamma (\vec{B}_{\parallel\perp} - \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{\parallel\perp} & \vec{B}_{\perp\perp} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \gamma + \frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \delta & \gamma \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{\parallel} & \frac{1}{c} \gamma (\vec{E}_{\perp} - v \vec{B}_{\parallel\perp}) \\ \frac{1}{c} E_{\parallel} & 0 & \gamma (\vec{B}_{\parallel\perp} - \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) \\ \frac{1}{c} \gamma (\vec{E}_{\perp} + v \vec{B}_{\parallel\perp}) & \gamma (\vec{B}_{\parallel\perp} + \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) & \vec{B}_{\perp\perp} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} E'_{\parallel} & \frac{1}{c} \vec{E}'_{\perp} \\ \frac{1}{c} E'_{\parallel} & 0 & \vec{B}'_{\parallel\perp} \\ \frac{1}{c} \vec{E}'_{\perp} & \vec{B}'_{\parallel\perp} & \vec{B}'_{\perp\perp} \end{pmatrix}$$

$$E'_{\parallel} = E_{\parallel} \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma (\vec{E}_{\perp} + v \vec{B}_{\parallel\perp}) = \gamma (\vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}_{\perp}) \quad \text{použitо (*)}$$

\Rightarrow

$$\vec{B}'_{\parallel\perp} = \vec{B}_{\parallel\perp} \Rightarrow B'_{\parallel} = B_{\parallel} \quad \text{použitо (**)}$$

$$\vec{B}'_{\parallel} = \gamma (\vec{B}_{\parallel\perp} + \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) \quad / \vec{e}_{\perp} \dots \text{a (*)} \Rightarrow \vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp})$$

$$E'_{\parallel} = E_{\parallel} \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma (\vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}_{\perp})$$

\Rightarrow

$$B'_{\parallel} = B_{\parallel} \quad \vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp})$$

plati $\vec{E}'_{\perp} = \vec{E}_{\perp}$ $\vec{E}_{\perp} = -\vec{e}_{\parallel} \times$

Elektrické a magnetické pole při změně soustavy

\vec{E} a \vec{B} se mimo jiné mění!

invarianty nezávislé na volebě soustavy

$$\mathcal{L} = \frac{\epsilon_0}{2} E^2 - \frac{\epsilon_0 c^2}{2} B^2$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \epsilon_0 c \vec{E} \cdot \vec{B}$$

důsledky

1) $E = cB$ v jedné soustavě

$$\Rightarrow \mathcal{L} = 0 \Rightarrow E' = cB' \text{ ve všech soustavách}$$

2) $\vec{E} \perp \vec{B}$ v jedné soustavě

$$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \Rightarrow \vec{E}' \perp \vec{B}' \text{ ve všech soustavách}$$

3) $\vec{B} = 0$ v jedné soustavě

$$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \quad \mathcal{L} > 0$$

$$\vec{E}' = E_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \gamma \vec{E}_{\perp} \quad \vec{B}' = -\gamma \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp} = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}'$$

$$\Rightarrow \vec{B}' = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}' \text{ ve všech soustavách}$$

4) $\vec{E} = 0$ v jedné soustavě

$$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \quad \mathcal{L} < 0$$

$$\vec{B}' = B_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \gamma \vec{B}_{\perp} \quad \vec{E}' = \gamma \vec{v} \times \vec{B} = \vec{v} \times \vec{B}'$$

$$\Rightarrow \vec{E}' = \vec{v} \times \vec{B}' \text{ ve všech soustavách}$$

Transformace lineární mábojové hustoty a proudu

uvážujme

(I) lineární mábojovou hustotu λ podél pásma

(II) proud I v původním místě

a Lorentzova transformace ve směru β , resp. $\bar{\beta}$

intuitivně

$$\lambda = \frac{\text{máboj}}{\text{délka}}$$

délka se v pohybující soustavě zkracuje
máboj se nemění, tedy hustota se zvětšuje

$$\Rightarrow \lambda = \gamma \lambda_0$$

$$I = \frac{\text{máboj}}{\text{čas}}$$

čas ze který máboj proteče v pohybující se soustavě
je kratší než čas v klidové soustavě
máboj se nemění, tedy proud se zvětší

$$\Rightarrow I = \gamma I_0$$

přesněji:

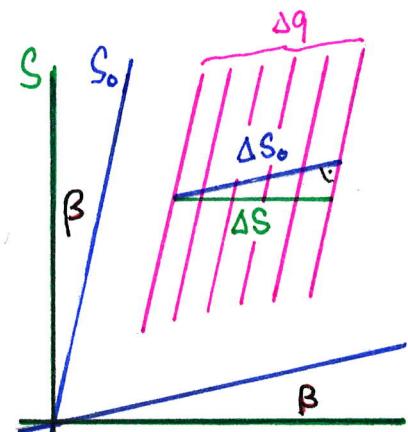
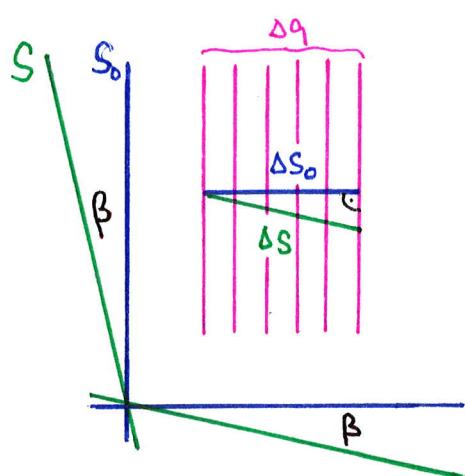
mábojová hustota

klidové soustava S_0

$$\lambda_0 = \frac{\Delta q}{\Delta S_0}$$

pohybující se soustava S

$$\lambda = \frac{\Delta q}{\Delta S} = \gamma \frac{\Delta q}{\Delta S_0} = \gamma \lambda_0$$



$$\frac{\Delta S_0}{\Delta S} = c \cdot \beta = \gamma$$

proud

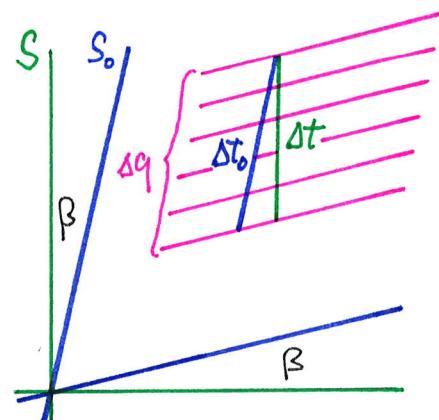
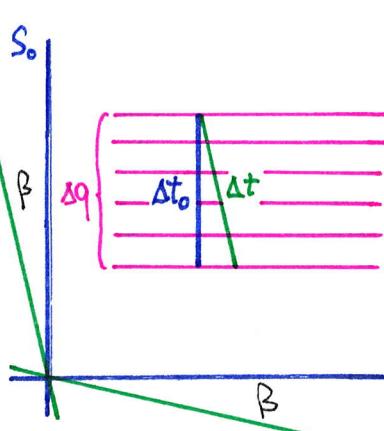
klidové soustava S_0

$$I = \frac{\Delta q}{\Delta t_0}$$

(soustava, kde je proud čistě prostorový)

pohybující se soustava S

$$I = \frac{\Delta q}{\Delta t} = \gamma \frac{\Delta q}{\Delta t_0} = \gamma I_0$$



odvození pomocí transf. vlastnosti toku

lineární hustota a proud souvisí s

objemovou hustotou a prouduvou hustotou

$$\lambda ds = \rho dV$$

$$\Delta S_1 ds$$

$$I \vec{ds} = \vec{j} dV$$

$$I \vec{ds} \cdot j_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} \Delta S_1 ds$$

$$\Rightarrow \lambda = \rho \Delta S_1 \quad I = j_{\parallel} \Delta S_1$$

při Lorentzové transformaci ve směru $\vec{e}_u \rightarrow \Delta S_1$ nemění

$\begin{bmatrix} c\lambda \\ I \end{bmatrix}$ se transformuje stejně jako $\begin{bmatrix} c\rho \\ j_{\parallel} \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \lambda' = \gamma(\lambda - \frac{v}{c^2} I)$$

$$I' = \gamma(I - v\lambda)$$

proud v S_0 $\lambda_0 \neq 0$ $I_0 = 0$

$$\Rightarrow v \text{ soustavě } S \quad \lambda = \gamma \lambda_0 \quad I = -v\gamma \lambda_0 = -v\lambda$$

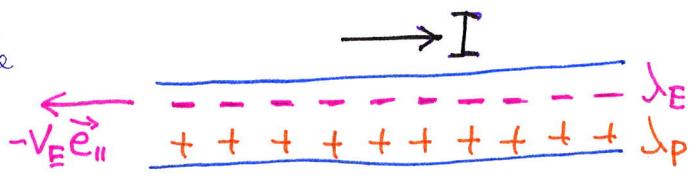
proud v S_0 $\lambda_0 = 0$ $I_0 \neq 0$

$$\Rightarrow v \text{ soustavě } S \quad I = \gamma I_0 \quad \lambda = -\frac{v}{c^2} \gamma I_0 = -\frac{v}{c^2} I$$

Průsledky

Příamy vodič a proudem

- klidová soustava vodiče
- zde je vodič neutrální $-V_E \vec{e}_{\parallel}$
- teče v něm proud I



$\lambda_p > 0$ lineární hustota nábojů měložných spojených s vodičem

$V_p = 0$ rychlosť kladných měložných (nelyžou se v S)

$I_p = 0$ proud spojený s kladnými měložnými

$\lambda_E < 0$ lineární hustota sítivostních elektronů

$-V_E$ rychlosť elektronů vůči S

$I_E = -V_E \lambda_E$ proud spojený s elektrony

$\lambda = \lambda_E + \lambda_p = 0$ celková hustota měložných (vodič je neutrální)

$I = I_E + I_p = -V_E \lambda_E$ celkový proud ve vodiči

elektrické pole

$$\vec{E} = 0$$

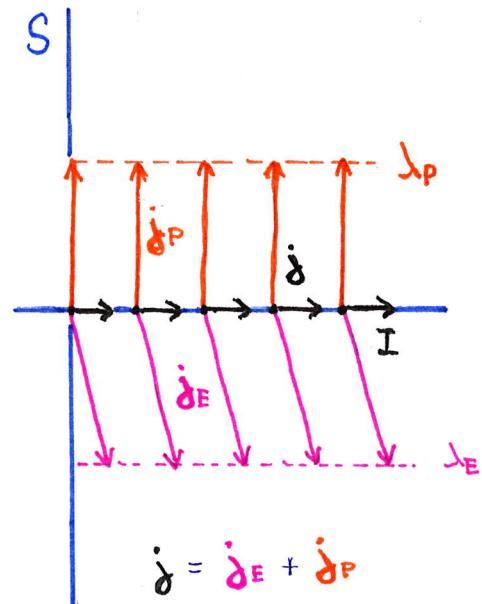
$$\phi = 0$$

magnetické pole

$$\vec{B} = \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$

$$\vec{A} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} \vec{e}_\parallel$$

$$A_{\parallel} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} \quad \vec{A}_\perp = 0$$



S' soustava pohybující se vůči S rychlostí v

průtok

$$I' = \gamma I$$

↑ ↓

slidový průtok průtok v polyb. soustavě

mábojová hustota

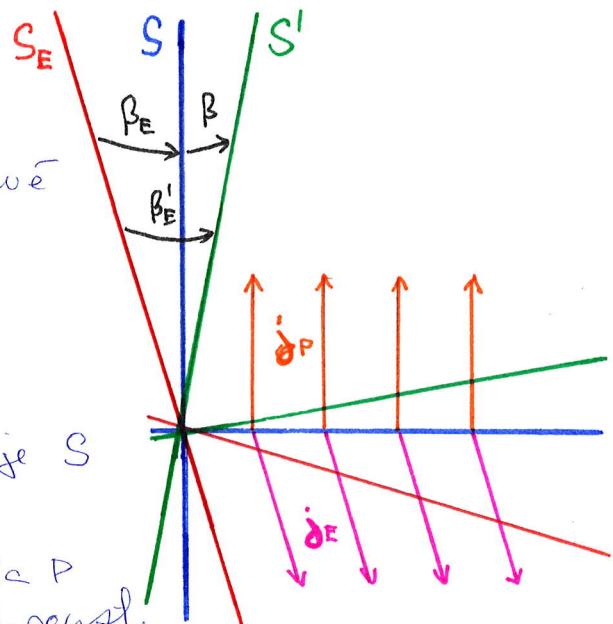
$$\lambda' = \lambda'_E + \lambda'_P$$

P:滑idové konstanta pro P je S

$$\Rightarrow \lambda'_P = \gamma \lambda_P$$

↑ ↓

slidové hustota P hustota v polyb. soust.



E:滑idové konstanta pro E je S_E

S se vůči S_E pohybuje rychlosťí v_E

(protože elektrony se vůči S pohybují rychlosťí $-v_E$)

$$\Rightarrow \lambda_E = \gamma_E \lambda_{E0} \quad \gamma_E = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v_E^2}{c^2}}}$$

↑ ↓

slidové hustota E hustota v soustavě S

S' se vůči S_E pohybuje rychlosťí v'_E

$$\Rightarrow \lambda'_E = \gamma'_E \lambda_{E0} \quad \gamma'_E = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v'_E^2}{c^2}}}$$

↑ ↓

slidové hustota E hustota v soustavě S'

$$\Rightarrow \lambda'_E = \frac{\gamma'_E}{\gamma_E} \lambda_E$$

slidování rychlosťí

$$\beta'_E = \beta_E + \beta \Rightarrow \frac{\gamma'_E}{\gamma_E} = \frac{ch \beta'_E}{ch \beta_E} = \frac{ch \beta_E ch \beta + sh \beta_E sh \beta}{ch \beta_E} = ch \beta (1 + th \beta_E th \beta)$$

↑ ↓ ↓

v'_E v_E v

$$= \gamma \left(1 + \frac{v_E v}{c^2} \right) \quad -v_E \lambda_E$$

$$\lambda' = \lambda_E \gamma \left(1 + \frac{v_E v}{c^2} \right) + \gamma \lambda_P = \gamma \lambda_E \frac{v_E v}{c^2} = -\frac{v}{c^2} \gamma I = -\frac{v}{c^2} I'$$

nenulové mábojové hustota v soustavě S' !!

přímá transformace zdrojů

v soustavě S

$$\begin{bmatrix} 0 \\ I \end{bmatrix}$$

v soustavě S'

$$\begin{bmatrix} \lambda' \\ I' \end{bmatrix}$$

$$\lambda' = \gamma (\lambda - \frac{V}{c^2} I)$$

\Rightarrow

$$\lambda' = -\gamma \frac{V}{c^2} I = -\frac{V}{c^2} I'$$

$$I' = \gamma (I - V \lambda)$$

$$I' = \gamma I$$

což souhlasí se vztahy z předchozího odvození

pole v soustavě S'

přítomno je zdrojů $\lambda', I' \Rightarrow$

elektrické pole

$$\vec{E}' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 R'} \vec{e}_R' = -\frac{V I'}{2\pi\epsilon_0 c^2 R} \vec{e}_R$$

$$\text{dilhy } R' = R \quad \vec{e}_R' = \vec{e}_R$$

$$\phi' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{R_o}{R'} = -\frac{V I'}{2\pi\epsilon_0 c^2} \ln \frac{R_o}{R}$$

$$\lambda' = -\frac{V}{c^2} I'$$

magnetické pole

$$\vec{B}' = \frac{I' \mu_0}{2\pi R'} \vec{e}_\varphi' = \frac{I' \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$

$$\text{dilhy } R' = R \quad \vec{e}_\varphi' = \vec{e}_\varphi$$

$$A_{||}' = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} \quad \vec{A}_\perp = 0$$

přítomno transformace \vec{E} a \vec{B}

v soustavě S

$$E_{||} = 0 \quad E_\perp = 0 \quad \phi = 0$$

$$E_{||}' = E_{||} \quad \vec{E}_\perp' = \gamma (\vec{E}_\perp + \vec{v} \times \vec{B}_\perp)$$

$$B_{||} = 0 \quad \vec{B}_\perp = \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi, \quad A_{||} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} \quad \vec{A}_\perp = 0$$

$$B_{||}' = B_{||} \quad \vec{B}_\perp' = \gamma (\vec{B}_\perp - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_\perp)$$

$$\text{elektrické pole v } S' \quad \vec{E}' = 0 \quad \vec{E}_\perp = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{v} \vec{e}_{||} \times \vec{e}_\varphi = -\frac{V I'}{2\pi \epsilon_0 c^2 R} \vec{e}_R$$

$$\phi' = \gamma (\phi - V A_{||})$$

$$\vec{B}' = 0 \quad \vec{B}_\perp' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi = \frac{I' \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$

$$A_{||}' = \gamma (A_{||} - \frac{V}{c^2} \phi) \quad \vec{A}_\perp' = \vec{A}_\perp$$

magnetické pole v S'

$$B_{||}' = 0 \quad \vec{B}_\perp' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi = \frac{I' \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$

$$A_{||}' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_o}{R} \quad \vec{A}_\perp' = 0$$

Souhlasí s předchozím počtem!

Pole rovnoměrně se pohybujícího měboje

Soustava S

měboj pohybující se rychlostí v ve směru z

$$X_{\text{měb}}(t) : \quad z_{\text{měb}}(t) = vt \quad x_{\text{měb}}(t) = y_{\text{měb}}(t) = 0$$

okamžiky směrový vektor

$$\vec{n}(t) = X - X_{\text{měb}}(t)$$

$$= (z-vt) \vec{e}_z + R \vec{e}_R$$

$$= \vec{r}(t) (\cos \theta \vec{e}_z + \sin \theta \vec{e}_R)$$

$$\tan \theta(t) = \frac{R}{z-vt}$$

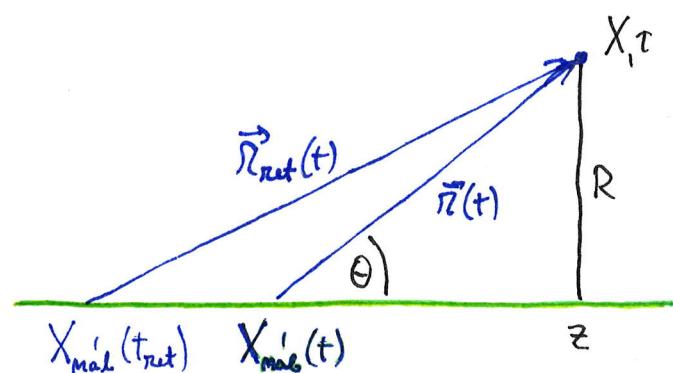
retardovaný směrový vektor

$$\vec{n}_{\text{ret}}(t) = X - X_{\text{měb}}(t_{\text{ret}})$$

retardování je dán polinámem

$$t_{\text{ret}}(t) = c(t-t_{\text{ret}})$$

$\circ X_{\text{měb}}(t_{\text{ret}})$ variuje s časem tret pole, které dlel. rychlosti začala v čase t do X



Klidová soustava měboje S' - měboj v pozici P'

S' se pohybuje rychlostí v směru S

$$t' = \gamma \left(t - \frac{v}{c} z \right)$$

$$z' = \gamma (z - vt)$$

$$R' = R$$

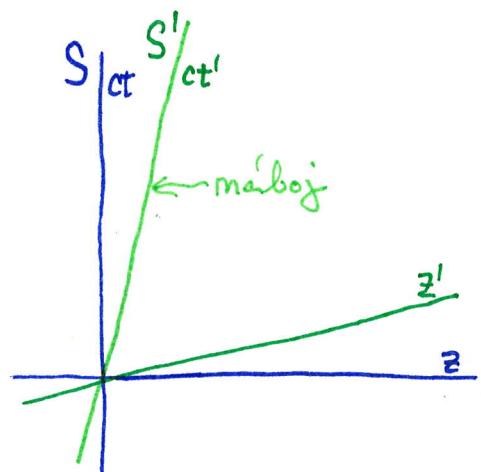
směrový vektor v S'

$$\vec{n}' = X' - X'_{\text{měb}} = X - P'$$

$$R' = \sqrt{z'^2 + R'^2} = \sqrt{\gamma^2 (z-vt)^2 + R^2}$$

$$= \gamma \vec{r} \sqrt{\cos^2 \theta + \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \sin^2 \theta}$$

$$= \gamma \vec{r} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}$$



Pole v S' = pole stojího měloje

$$\vec{E}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{z}'}{R'^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{R'^3} (z' \vec{e}_u + R' \vec{e}_r)$$

$$E_{||}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{z'}{R'^3} \quad \vec{E}_{\perp}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{R}{R'^3} \vec{e}_r$$

$$B_{||}' = 0 \quad \vec{B}_{\perp}' = 0$$

Pole v S (transformace s $\vec{v} \rightarrow -\vec{v}$)

$$E_{||} = E_{||}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma(z-vt)}{R'^3} \quad \vec{E}_{\perp} = \gamma \vec{E}_{\perp}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma R}{R'^3} \vec{e}_r$$

$$\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma}{R'^3} \underbrace{\left((z-vt) \vec{e}_u + R \vec{e}_r \right)}_{\vec{e}(t)} =$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{\vec{e}(t)}{R(t)}$$

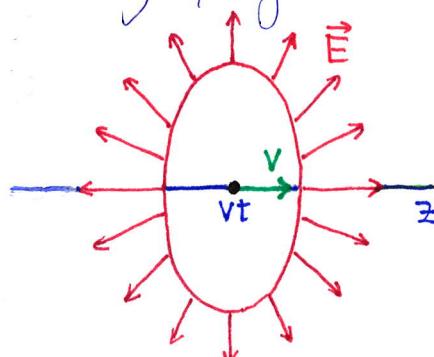
$$\vec{E} = \frac{\vec{z}}{R} = (\cos \theta \vec{e}_u + \sin \theta \vec{e}_r)$$

$$\vec{B}_{||} = 0 \quad \vec{B}_{\perp} = \gamma \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{(1 - \frac{v^2}{c^2}) \sin \theta}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{\vec{e}_\phi}{R(t)}$$

\vec{E} má směr charakteristického směrového vektoru \vec{r}

- jak do přírody může vypadat, kde měloj bude?
- neví do, pouze hodo'
- pro rovnoramenný polohy měloj má dle přesné



Potencial

soustavu S'

$$\phi' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{R'} \quad A_u' = 0 \quad \vec{A}_\perp' = 0$$

transformació vztahu

$$\phi = \gamma (\phi' + v A_u')$$

$$A_u = \gamma (A_u' + \frac{v}{c^2} \phi')$$

$$\vec{A}_\perp = \vec{A}_\perp'$$

potencial v soustavě S

$$\phi = \gamma \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{R'} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta(t)}} \frac{1}{R(t)} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{\sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}}$$

$$A_u = \gamma \frac{v}{c^2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{R'} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta(t)}} \frac{1}{R(t)} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{1}{\sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}}$$

pole v soustavě S

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \quad \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta} = \sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}$$

$$\vec{\nabla} ((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2)^{-\frac{1}{2}} = - \frac{(z-vt) \vec{e}_u + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R \vec{e}_\rho}{((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2)^{\frac{3}{2}}} = - \frac{1}{R^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} (\cos \theta \vec{e}_u + (1 - \frac{v^2}{c^2}) \vec{e}_\rho - \theta \vec{e}_\phi)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} ((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2)^{-\frac{1}{2}} = \frac{(z-vt)v}{((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{R^2} \frac{v \cos \theta}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}}$$

$$\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{R^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \left(\cos \theta \vec{e}_u - \frac{v^2}{c^2} \cos \theta \vec{e}_u + (1 - \frac{v^2}{c^2}) \sin \theta \vec{e}_\rho \right)$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{\vec{e}_\rho}{R^2}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{\nabla} \times \vec{E}$$

Sí potenciál skalérního potenciálu v čase t

$$\phi = \text{const} \Leftrightarrow (z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2 = \text{const}$$

oblib' rotacií elipsoid s polárem

ploos 1: x centrovany ma z=vt

