

# Kalibrační symetrie

plná teorie popisované pomocí vektorových bundlů mají vnitřní symetrii vůči transformacím působícím na každém vlákně

## Kalibrační grupa

tyto transformace v jednom vlákně tvoří tzv. kalibrační grupu  
jedná se o Lieovu grupu konečné dimenze  
grupy kalibr. transf. ve všech vláknech jsou isomorfní

## lokální kalibrační grupa

kalibr. transformace v různých vláknech jsou nezávislé  
a nelze je ani nijak konvokálně proomávat  
plná kalibr. symetrie je tak symetrie vůči lokální kalibr.  
transformaci, která je zadána volbou kalibr. ve všech bodech

## grupový bundl

matematicky lze kalibr. transformace popsat jako grupový  
bundl  $GM$  nad základovou varietou  $M$  se stand. vláknem  $G$   
kt. tvoří Lieova grupa

lokální kalibr. transformace bude pak řez tohoto bundlu  
grupa lokálních kalibr. transf. tedy je  $\text{Sect } GM$

## Lieova algebra, lokální kalibrační grupa

ke kalibrační grupě  $G$  máme její Lieovu algebru  $\mathfrak{g} = T_e G$   
ke grupovému bundlu  $GM$  můžeme vytvořit bundl  
Lieovy algebry  $\mathfrak{g}M$

řezy tohoto bundlu  $\text{Sect } \mathfrak{g}M$  tvoří Lieovu alg. lok. kal. grupy

## repräsentace na vektorovém bundlu $AM$

akci kalibr. grupy  $GM$  na vekt. bundlu je skrze repräsentaci  
všechny kalibr. transf. v bodě  $x$  jsou repräsentovány  
prohy z  $A_x M$  tj. lin. operátory na  $A_x M$   
podobně máme repräsentovanou kalibr. algebru  $\mathfrak{g}M$

## popis kalibr. transf. pomocí zvolené struktury na $AM$

repräsentaci kalibr. grupy lze vymezit požadavkem,  
že transformace zachovává nějakou strukturu  
např. reálný skal. součin (metriku), komplexní sk. součin  
(hermitovskou strukt.), orientaci, symplekt. str., atd.

tato vymezení pak indukují i repräsentaci kalibr. algebry  
nejdříve si uvažeme dva základní příklady tohoto postupu

# Reálný vektorový bundl s $O$ či $SO$ symetrií

Kalibrační transformace bude omezena jako transformace zachovávající fibrovou metriku, případně navíc orientaci  
popis "standardní kopie" metrické struktury:

## Metrická struktura

$A$  reálný vekt. pr. (bude stand. fiber)

$H_{AB}$  nedegezerovaná symetrická metrika

$$H_{AB} = H_{BA} \quad \text{existuje } H^{-1AB} \quad H_{AB} H^{-1AB} = \mathbb{1}_A^B$$

zvysování a snižování indexů

$$H^{AB} = H^{-1AB} \quad H^A_B = \mathbb{1}_B^A$$

transpozice (speciálně případy zvys. a sniž. indexů)

$$\phi^A \rightarrow \phi^T_A = H_{AB} \phi^B$$

$$\phi_A \rightarrow \phi^{T^A} = H^{AB} \phi_B$$

$$X^A_B \rightarrow X^{TA}_B = H^{AT} H_{BN} X^N_M = X^A_B$$

## Skalární součin

$$(\phi, \psi) = \phi^A \psi^B H_{AB}$$

$$(\phi, \psi) = \phi^T \cdot \psi = \phi \cdot \psi^T \quad (X \cdot \phi, \psi) = (\phi, X^T \cdot \psi)$$

## Signature $H_{AB}$

$$\underbrace{(- \dots -)}_m \underbrace{(+ \dots +)}_p \quad \text{signature } (m, p)$$

## (pseudo)ortonormální transformace

lin. transf.  $A$  zachovávající sk. součin

$$R^A_B \in A_1 \quad \tilde{\phi}^A = R^A_C \phi^C \quad (\tilde{\phi}, \tilde{\psi}) = (\phi, \psi)$$

$$\Leftrightarrow \tilde{H}_{AB} = H_{AB} \Leftrightarrow H_{AB} = H_{MN} R^M_A R^N_B \Leftrightarrow R^T \cdot R = \mathbb{1}$$

ortonorm. transf. tvoří grupu  $G = O(A, H) \cong O(m, p)$

## rozšíření ortonorm. transf. na tenzory

$$\downarrow (X \otimes Y) = \tilde{X} \otimes \tilde{Y} \quad \tilde{C}X = CX \quad \tilde{\alpha} = \alpha \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\tilde{X}^{AB \dots}_{CD \dots} = R^A_K R^B_L \dots R^{-1M}_C R^{-1N}_D \dots X^{KL \dots}_{MN \dots}$$

## malé ortonormální transformace

$$R_\alpha = \mathbb{1} + \alpha \Omega + O(\alpha^2) \quad - \text{jednotaz. třída ortonorm. tr. blížících } \mathbb{1}$$

$$\downarrow \mathbb{1} = R_\alpha^T \cdot R_\alpha = \mathbb{1} + \alpha(\Omega + \Omega^T) + O(\alpha^2)$$

$$\Omega = -\Omega^T \quad \text{reprezentace Lieovy alg. } \mathfrak{g} = O(A, H) \cong o(m, p)$$

Kalibrační grupa reprezent. podgrupou ortonormální grupy

podgrupa ortonormální grupy může být specifikována zadáním dodatečné struktury, které se má při transformaci zachovat

příkladem může být

Levi-Civita tenzor určující orientaci  
projektory na invariantní podprostory

poznámka

každá poloprostá grupa lze reprezentovat jako podgrupu ortonormální grupy  
v důsledku, adjoint reprezentace Ad zachovává Killingovu metriku, které je pro poloprostou grupu nedegenerovaná

## Orientace

metrika  $H_{AB}$  fixuje "jednotkový" totální antisym. tenzor  $\omega$  na znaménko

volba znaménka znamená volba orientace

Levi-Civita tenzor na  $A$

$$\epsilon_{A_1 \dots A_N} \quad \text{normalizace} \quad \epsilon_{A_1 \dots A_N} \epsilon^{A_1 \dots A_N} = (-1)^m N!$$

transformace zachovávající orientaci

$$\tilde{\epsilon} = \epsilon \Leftrightarrow R_{A_1 \dots A_N}^{M_1 \dots M_N} \epsilon_{M_1 \dots M_N} = \epsilon_{A_1 \dots A_N} \Leftrightarrow \det R = 1$$

ortonormální transf. zachovávající orientaci

$$\text{grupa } \mathcal{G} = SO(A, H) \cong SO(m, p)$$

$$\text{Lieova alg. } \mathfrak{g} = \mathfrak{so}(A, H) \cong \mathfrak{so}(m, p)$$

algebra je shodná s algebrou  $\mathfrak{o}(m, p)$

grupa  $O(m, p)$  je "dualní" vůči než  $SO(m, p)$

## Lokalizace fibrovane metricke struktury

$AM$  reálny vekt. bundl se stand. fibrou  $A$   
a standardní metrickou strukturou  $H$

tj. máme fibrovanou metriku

$$H_{AB} \in \text{Vect } A_2^0 M$$

isomorfní v každém bode metricke uz stand. fibrou

je-li  $AM$  orientovatelný, lze zvolit globální Levi-Civit. tenzor

$$\xi_{A_1 \dots A_n} \in \text{Vect } A_n^0 M$$

neorientovatelnost znamená, že nelze zvolit globální hladký  
Levi-Civitův tenzor = nelze konzistentně a spojitě zvolit  
žádného Levi-Civitova tenzoru na celém bundlu

## Lokální kalibrační O-transformace

lokální kalibra. O-transformace je hladká lineární transf. všech  
fibrů zachovávající fibrovou metriku

$$\phi^D \in \text{Vect } AM$$

přes bundlu repr. fyzikální pole

$$R^D_B \in \text{Vect } A_1^1 M$$

lokální kalibra. transf

$$\phi^D \rightarrow \tilde{\phi}^D = R^D_B \phi^B$$

$$X^D_{B\dots} \rightarrow \tilde{X}^D_{B\dots} = R^D_M \dots R^{N_B} \dots X^M_{N\dots}$$

kalibra. transf. vekt. a tenz. polí

$$(\tilde{\phi}, \tilde{\psi}) = (\phi, \psi) \quad \tilde{H}_{\tilde{A}\tilde{B}} = H_{AB}$$

$$R^M_A R^N_B H_{MN} = H_{AB}$$

$$R^T \cdot R = R \cdot R^T = \mathbb{1}$$

lok. kalibra. transf. musí splňovat  
podmínky ortogonalnosti

## Lokální kalibra. SO-transformace

$R^D_B$  navíc zachovává globální orientaci, tj.

$$\det R = 1 \quad \text{či} \quad \tilde{\xi}^x = \xi^x$$

# Yokelův kalibrační algebra

Lieova algebra Lieovy grupy popisuje transformace blízké jednotce.

v řeci reprezentaci na  $AM$  můžeme psát

$$R_\alpha = \mathbb{1} + \alpha \pi + O(\alpha^2) \quad \pi \in \text{Vect } A_1 M$$

kde  $\pi$  je prvok lokální bal. algebry reprezentovaný na  $AM$   $\cong$  ortonormality  $R_\alpha$  plyne antisymetrie  $\pi$

$$\pi^T = -\pi$$

Lieova závorka je dána komutátorem

$$[\pi_1, \pi_2] = \pi_1 \cdot \pi_2 - \pi_2 \cdot \pi_1$$

exponenciální zobr  $\exp: \text{algebra} \rightarrow \text{grupa}$  je dáno maticovou exponenciálou

$$R = \exp(\pi) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \pi^k$$

akce Lieovy algebry na obecném tenzoru

prvek lok. kalibrační algebry  $\pi_B^A$  působí na tenzory jako pseudoderivace  $\pi$  generovaná  $\pi_B^A$

$$\pi X_{B\dots}^{A\dots} = \pi_K^A X_{B\dots}^{K\dots} + \dots - \pi_B^K X_{K\dots}^{A\dots} - \dots$$

jedná se o lineární řád  $\nu$   $\alpha$  působení  $R_\alpha = (\mathbb{1} + \alpha \pi)$  na  $X$  viz dimenzi pseudoderivace

Trivializace kompatibilní s 0-symetrií

trivializace kompatibilní s metrickou strukturou  
je volba báze  $E_A$  pro kterou platí

$$(E_A, E_B) = \text{konst} \quad \text{tj.} \quad H_{AB} = \text{konst.}$$

konstantnost je myšlena na každé varietě  $M$

ortonormální trivializace

$$H_{AB} = \begin{bmatrix} -1 & & & \\ & -1 & & \\ & & \dots & \\ & & & +1 \\ & & & & +1 \\ & & & & & \dots \end{bmatrix} \quad \text{nejběžnější volba}$$

pro speciální signaturu může být výhodnější volit  
i jiné trivializace

$$H_{AB} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & & \\ 1 & 0 & & & \\ & & 0 & 1 & \\ & & 1 & 0 & \\ & & & & \dots \end{bmatrix} \quad \text{pro signaturu } m=p$$

Kalibrační transformace

- kalibr. transf. trivializace konz. s metrikou  
ať trivializaci konz. s metrikou

$$\tilde{E}_A = R \cdot E_A$$

$$\Rightarrow H_{\tilde{A}\tilde{B}} = H_{AB} \quad \text{tj.} \quad (\tilde{E}_A, \tilde{E}_B) = (E_A, E_B) \leftarrow \text{ortonorm. } R$$

(zde  $H_{\tilde{A}\tilde{B}}$  jsou komponenty vůči bázi  $\tilde{E}_A$ )

- dvě trivial. konz. s metrikou s  $H_{AB} = H_{\tilde{A}\tilde{B}}$  jsou spojeny kalibr. transf.

$$R = \tilde{E}_A E^M \quad \text{tj.} \quad R^A_B = \tilde{E}_A^M E^M_B \quad \text{zde } E^M \text{ je duální k } E_M$$

obklopen, toto  $R$  dělá

$$\tilde{E}_A = R \cdot E_A \quad H_{\tilde{A}\tilde{B}} = H_{AB}$$

pasivní kalibrační transformace

změníme komponent  $\phi^A$  vektoru  $\phi^A$  při změně trivializace  
konz. s metrikou se nazývá pasivní kalibr. transf.

mějme trivializace  $E_M, \tilde{E}_M$  tak že  $H_{AB} = H_{\tilde{A}\tilde{B}} = \text{konst}$

$$\text{necht} \quad E_A = \tilde{E}_M R^M_A \quad R^M_N \text{ matice přechodu}$$

$$\text{pak} \quad \phi^{\tilde{A}} = R^{\tilde{A}}_M \phi^M \quad \text{ortonormalita: } H_{AB} = H_{\tilde{A}\tilde{B}} R^{\tilde{A}}_M R^M_B$$

# Kovariantní derivace na bundlu s O-symetrií

Def:

mějme vekt. bundl  $AM$  s metrikou  $H_{AB}$   
 kov. derivace  $D$  na  $AM$  se nazývá konzistentní s  
 metrickou strukturou, též O-kovariantní der., jestliže

$$D_m H_{AB} = 0 \quad \text{tj.} \quad D(\phi, \psi) = (D\phi, \psi) + (\phi, D\psi)$$

Lema

necht  $E_A$  je trivializace konz. s metrikou  $H_{AB}$   
 necht  $\partial$  je příslušná souv. derivace, tj.  $\partial E_A = 0$   
 pak  $\partial$  je konzistentní s metrikou  $H_{AB}$

$$\partial_m H_{AB} = 0$$

důkaz

$$H_{AB} = H_{KL} E_A^K E_B^L$$

$$\partial E_A^K = 0 \quad \partial H_{KL} = 0 \quad \Rightarrow \quad \partial H_{AB} = 0$$

Věta:

necht  $D$  je O-kov. der. daná vektorový- polem.  $A_m^K$  vůči  
 trivializaci  $E_K$ ,  $\partial$  konzistentní s metrikou  $H_{AB}$

$$D\phi = \partial\phi + A \cdot \phi$$

pak

$$A_m^T = -A_m$$

$$\text{tj.} \quad A_{mL}^K \equiv A_m^T{}^K{}_L = -A_m^K{}_L$$

důkaz:

$$DH = \partial H = 0 \quad \Rightarrow \quad 0 = [D_m - \partial] H_{AB} = A_m^C H_{AB} = -A_m^M{}_A H_{MB} - A_m^M{}_B H_{AM} \Rightarrow A_m^T = -A_m$$

Věta

necht  $D$  je O-kov. derivace a  $F_{mn}^A{}_B$  její tenzor křivosti, pak

$$F_{mn}^T = -F_{mn}$$

$$\text{tj.} \quad F_{mnL}^K \equiv F_{mn}^T{}^K{}_L = -F_{mn}^K{}_L$$

důkaz:

$$DH = 0 \Rightarrow 0 = [D_m D_n - D_n D_m + T_{mn}^k D_k] H_{AB} = F_{mn}^C H_{AB} = -F_{mn}^M{}_A H_{MB} - F_{mn}^M{}_B H_{AM}$$

$$\Rightarrow F_{mn} = -F_{mn}^T$$

Pozn:

vekt. pol.  $A_m$  a křivost  $F_{mn}$  jsou tak reprezentací prvků  
 Lieovy algebry lokální kalibrační grupy  
 (s dodatečnými téžými indexy  $m$  resp.  $mn$ )

## Kalibrační transformace kov. derivace

Def:

akci kalibr. transf.  $R$  na kov. derivaci  $D$  definujeme podmínkou

$$\tilde{D}\tilde{\phi} = \tilde{D}\tilde{\phi}$$

Věta

transformované kov. der.  $\tilde{D}$  je dána

$$\tilde{D} = D + \mathbb{A} \quad \text{zde pseudoder. } \mathbb{A} \text{ je generována } \Lambda = -(\text{DR}) \cdot R^{-1}$$

důkaz:

definicí vztah pro  $\tilde{D}$  je

$$R \cdot D\phi = \tilde{D}(R \cdot \phi) = D(R \cdot \phi) + \Lambda \cdot R \cdot \phi = (\text{DR}) \cdot \phi + R \cdot (D\phi) + \Lambda \cdot R \cdot \phi$$

$$\Rightarrow (\text{DR} + \Lambda \cdot R) \cdot \phi = 0 \quad \forall \phi \Rightarrow \Lambda = -(\text{DR}) \cdot R^{-1}$$

Věta:

necht  $A, \tilde{A}$  jsou rekt. potenciály kov. derivací  $D, \tilde{D}$  vůči stejné trivializaci  $E, \partial$  platí

$$\begin{aligned} \tilde{A} &= R \cdot A \cdot R^{-1} - (\partial R) \cdot R^{-1} \\ &= A - (\text{DR}) \cdot R^{-1} = A - R^{-1} \cdot (\tilde{\text{DR}}) \end{aligned}$$

důkaz:

$$\text{vímé: } D\phi = \partial\phi + A \cdot \phi \quad \tilde{D}\phi = \partial\phi + \tilde{A} \cdot \phi \quad \tilde{D}\phi = D\phi - (\text{DR}) \cdot R^{-1} \cdot \phi$$

$$\Rightarrow \tilde{D}\phi = D\phi - (\text{DR}) \cdot R^{-1} \cdot \phi = \partial\phi + (A - (\text{DR}) \cdot R^{-1}) \cdot \phi = \partial\phi + \tilde{A} \cdot \phi$$

$$\Rightarrow \tilde{A} = A - (\text{DR}) \cdot R^{-1} \quad \text{- jedno torzemí vztah}$$

$$= A - (\partial R + A \cdot R - R \cdot A) \cdot R^{-1} = R \cdot A \cdot R^{-1} - (\partial R) \cdot R^{-1}$$

alternativní důkaz

$$\tilde{D}\tilde{\phi} = \tilde{D}\tilde{\phi} = \partial\tilde{\phi} + \tilde{A} \cdot \tilde{\phi} = \partial(R \cdot \phi) + \tilde{A} \cdot R \cdot \phi = R \cdot \partial\phi + (\partial R + \tilde{A} \cdot R) \cdot \phi$$

$$= R \cdot D\phi = R \cdot \partial\phi + R \cdot A \cdot \phi \quad \forall \phi \Rightarrow$$

$$\tilde{A} = R \cdot A \cdot R^{-1} - (\partial R) \cdot R^{-1}$$

trikl torzemí plyne ze záměny

$$D \leftrightarrow \tilde{D} \quad A \leftrightarrow \tilde{A} \quad R \leftrightarrow R^{-1} \Rightarrow$$

$$A = \tilde{A} - (\tilde{\text{DR}}^{-1}) \cdot R \Rightarrow \tilde{A} = A + (\tilde{\text{DR}}^{-1}) \cdot R = A - R^{-1} \tilde{\text{DR}}$$



Věta:

tenzor křivosti  $\tilde{F}$  transformované sou. der.  $\tilde{D}$  je

$$\tilde{F} = R \cdot F \cdot R^{-1}$$

tj. je dán standardní Gal. transf. tenzorem typu  $A^i_j$

důkaz:

$$\tilde{D}\tilde{\phi} = \tilde{D}\phi \Rightarrow \tilde{D}\tilde{D}\tilde{\phi} = \widetilde{DD\phi} \Rightarrow \tilde{F}\tilde{\phi} = \widetilde{F\phi}$$

$$\Rightarrow \tilde{F} \cdot R \cdot \phi = R \cdot F \cdot \phi \Rightarrow \tilde{F} = R \cdot F \cdot R^{-1}$$

# Komplexní vektorový bundl s U-symetrií

Kalibrační transformace vymezena jako transf. zachovávající skalární součin na komplexním vekt. prostoru

popis "standardní kopie" komplexní a hermitovské struktury:

## Komplexní struktura

$E$  komplexní vekt. pr.

tenzory  $\cong E^{\otimes 2}$  umožňují popsat všechny multiline. zobrazení mezi vektory a tenzory

potřebujeme popsat též antilineární operace  
stačí zavést jednu antilin. operaci - ostatní se liší o lineární oper.  
zavedeme  $\bar{E}$  - kopii prostoru  $E$ , která bude spojena s  $E$  antilin. operací

$$\left. \begin{array}{l} E_L \cong E \\ E_R \cong \bar{E} \end{array} \right\} \text{sdrúžené komplexní vekt. pr. dimenze } D$$

$\bar{\phantom{x}} : E_L \leftrightarrow E_R$  antilineární jedno-jednoznačné operace tak, že

$$\overline{\bar{\phi}} = \phi \quad \text{sdrúžení}$$

vektory  $\in E_L, E_R$  značíme

$$\begin{array}{lll} E_L & \phi^A & \text{index } A, B, C, \dots \\ E_R & \psi^{\bar{A}} & \text{index } \bar{A}, \bar{B}, \bar{C} \end{array}$$

Pozn: v kontextu spinorů se používají místo maticí tenčily komplexní tenzorový prostor nad  $E_L, E_R$  jako je

$$E_{L_L L_R}^{\otimes l_L \otimes l_R} = \underbrace{E_L \otimes \dots \otimes E_L}_{l_L} \otimes \underbrace{E_L^* \otimes \dots \otimes E_L^*}_{l_L} \otimes \underbrace{E_R \otimes \dots \otimes E_R}_{l_R} \otimes \underbrace{E_R^* \otimes \dots \otimes E_R^*}_{l_R} \quad X \begin{array}{l} \bar{A} \dots \bar{B} \dots \\ M \dots N \dots \end{array}$$

libovolné antilin. operace lze nyní reprezentovat pomocí sdrúžení  $\bar{\phantom{x}}$  a tenzorové operace

např.:  $\alpha : E \rightarrow E$   
 $(\alpha\phi)^{\bar{A}} = \alpha^{\bar{A}}_{\bar{B}} \bar{\phi}^{\bar{B}}$

např.  $\otimes : E_{00}^{11} \rightarrow E_{00}^{11}$   
 $X^{\otimes \bar{A}\bar{B}} = S_{\bar{M}\bar{N}}^{\bar{A}\bar{B}} \bar{X}^{\bar{M}\bar{N}}$

# Skalární součin, hermitovská struktura

na  $E_L$  a  $E_R$  definujeme skal. součin pomocí nedegenerované hermitovské pozitivně definitní formy  $h_{\bar{A}B}$

$$h_{\bar{A}B} \in E_{11}^{00}$$

$$h_{\bar{A}B} \text{ nedegenerovaná} \equiv \text{existuje inverzní } h^{-1\bar{A}B} \quad h_{\bar{A}B} h^{-1\bar{C}B} = \mathbb{1}_{\bar{A}}^{\bar{C}} \quad h_{\bar{A}B} h^{-1\bar{B}C} = \mathbb{1}_{\bar{A}}^{\bar{C}}$$

$$h_{\bar{A}B} \text{ hermitovská} \equiv \bar{h}_{B\bar{A}} = h_{\bar{A}B}$$

$$h_{\bar{A}B} \text{ posit. definitní} \equiv \bar{\phi}^{\bar{A}} \phi^B h_{\bar{A}B} > 0 \quad \text{pro } \phi \neq 0$$

skalární součin:

$$\langle \phi_1, \phi_2 \rangle_L = \bar{\phi}_1^{\bar{A}} \phi_2^B h_{\bar{A}B} \quad \phi_1, \phi_2 \in E_L$$

$$\langle \psi_1, \psi_2 \rangle_R = \bar{\psi}_1^{\bar{A}} \psi_2^B \bar{h}_{\bar{A}B}$$

$$\phi_1, \phi_2 \in E_L$$

$$\psi_1, \psi_2 \in E_R$$

$$\text{ale } \bar{h} = h !$$

hermitovské sbruzení

$$+ : E_{00}^{10} \leftrightarrow E_{10}^{00}$$

$$E \leftrightarrow E^* \text{ (dual k } E)$$

$$\phi^+_{\bar{A}} = \bar{\phi}^{\bar{A}} h_{\bar{A}B}$$

$$\Sigma^{+\bar{A}} = \bar{\Sigma}_{\bar{A}} h^{-1\bar{A}B}$$

+ antilineární

$$\langle \phi_1, \phi_2 \rangle = \phi_1^+_{\bar{A}} \phi_2^{\bar{A}}$$

$$\phi^{++} = \phi \quad \Sigma^{++} = \Sigma$$

$$+ : E_{10}^{10} \rightarrow E_{10}^{10}$$

$$M^+_{\bar{B}}^{\bar{A}} = h^{-1\bar{A}B} h_{\bar{C}B} \bar{M}^{\bar{C}}_{\bar{A}}$$

$$\langle \phi_1, M \cdot \phi_2 \rangle = \langle M^+ \cdot \phi_1, \phi_2 \rangle$$

$$M^{++} = M$$

+ antilineární

$$+ : E_{00}^{01} \leftrightarrow E_{01}^{00}$$

$$\bar{E} \leftrightarrow \bar{E}^* \text{ (dual k } \bar{E})$$

$$\psi^+_{\bar{A}} = \bar{\psi}^{\bar{A}} h_{\bar{A}B}$$

$$\Omega^{+\bar{A}} = \bar{\Omega}_{\bar{A}} h^{-1\bar{A}B}$$

+ antilineární

$$\langle \psi_1, \psi_2 \rangle_R = \psi_1^+_{\bar{A}} \psi_2^{\bar{A}}$$

$$\psi^{++} = \psi \quad \Omega^{++} = \Omega$$

$$+ : E_{01}^{01} \rightarrow E_{01}^{01}$$

$$N^+_{\bar{B}}^{\bar{A}} = h^{-1\bar{A}B} h_{\bar{C}B} \bar{N}^{\bar{C}}_{\bar{A}}$$

$$\langle \psi_1, N \cdot \psi_2 \rangle_R = \langle N^+ \cdot \psi_1, \psi_2 \rangle_R$$

$$N^{++} = N$$

+ antilineární

# Globalizace komplexní a hermitovské struktury

$E_{\mathbb{C}}M, E_{\mathbb{R}}M$  komplexní vekt. bundly nad  $M$  spojené  
vzájemným sdružením -

hermitovské struktura

$$h_{\mathbb{R}} \in \text{Sect } E_{1,1}^{\circ\circ}M$$

generující skalární součin  $\langle \cdot, \cdot \rangle_L, \langle \cdot, \cdot \rangle_R$  a herm. sdz.  $+$

Pozn: Tyto struktury jsou lokálně (nebanovité) isomorfní  
struktura na standardní fibru. Tzn, že lokální  
isomorfismus  $EU \cong E \times U$ , kde  $U \subset M$ , zachovává isomorf.  
strukturu  $-, h, \langle \cdot, \cdot \rangle_L, \langle \cdot, \cdot \rangle_R, +$

# Globální kalibrační U-transformace

globální kalibrační U-transformace je hladká lineární transf. všech fibrů bundlů  $E_L M$  a  $E_R M$  zachovávající skalární součin  $\langle \cdot, \cdot \rangle_L$  a  $\langle \cdot, \cdot \rangle_R$  a komutující se sdružením -

$$U: \text{Sect } E_L M \rightarrow \text{Sect } E_L M \quad \text{d.j. } U \in \text{Sect } E_{10}^{10} M$$

$$\phi \rightarrow \tilde{\phi} = U \cdot \phi \quad \text{d.j. } \tilde{\phi}^{\underline{A}} = U^{\underline{A}}_{\underline{B}} \phi^{\underline{B}}$$

$$\bar{U}: \text{Sect } E_R M \rightarrow \text{Sect } E_R M \quad \text{d.j. } \bar{U} \in \text{Sect } E_{01}^{01} M$$

$$\psi \rightarrow \tilde{\psi} = \bar{U} \cdot \psi \quad \text{d.j. } \tilde{\psi}^{\bar{A}} = \bar{U}^{\bar{A}}_{\bar{B}} \psi^{\bar{B}}$$

zachování skal. součinu:

$$\langle \tilde{\phi}_1, \tilde{\phi}_2 \rangle_L = \langle \phi_1, \phi_2 \rangle_L$$

$$\langle \tilde{\psi}_1, \tilde{\psi}_2 \rangle_R = \langle \psi_1, \psi_2 \rangle_R$$

↑

$$h_{\underline{M}\underline{N}} \bar{U}^{\bar{A}}_{\underline{M}} U^{\underline{N}}_{\bar{B}} = h_{\bar{A}\bar{B}}$$

↑

↑

$$U^{+\underline{A}}_{\underline{M}} U^{\underline{M}}_{\underline{B}} = U^{\underline{A}}_{\underline{M}} U^{+\underline{M}}_{\underline{B}} = \mathbb{1}^{\underline{A}}_{\underline{B}}$$

$$\bar{U}^{+\bar{A}}_{\bar{M}} \bar{U}^{\bar{M}}_{\bar{B}} = \bar{U}^{\bar{A}}_{\bar{M}} \bar{U}^{+\bar{M}}_{\bar{B}} = \mathbb{1}^{\bar{A}}_{\bar{B}}$$

↑

U unitární

$\bar{U}$  R-unitární

rozšíření na obecné tenzory

$$X^{\underline{A}\dots\underline{B}\dots}_{\underline{C}\dots\underline{D}\dots} \rightarrow \tilde{X}^{\underline{A}\dots\underline{B}\dots}_{\underline{C}\dots\underline{D}\dots} = U^{\underline{A}}_{\underline{K}} \dots \bar{U}^{\underline{B}}_{\underline{L}} \dots U^{+\underline{M}}_{\underline{C}} \dots \bar{U}^{+\underline{N}}_{\underline{D}} \dots X^{\underline{K}\dots\underline{L}\dots}_{\underline{M}\dots\underline{N}\dots}$$

transformace lze chápat jako reprezentaci globální kalibr. grupy na prostoru  $E_{L,R}^{L,R} M$

# Lokální kalibrační algebra

$U \in \text{Gest } E_{10}^1 M$  a  $\bar{U} \in \text{Gest } E_{01}^1 M$  chápeme jako reprezentaci lokální kalibrační grupy na  $E_L M$  a  $E_R M$

Lieova algebra kalibrační grupy píše transf. blíže jednotce

$$U_\alpha = \mathbb{1} + \alpha i u + O(\alpha^2) \quad \bar{U}_\alpha = \mathbb{1} - \alpha i \bar{u} + O(\alpha^2)$$

$u \in \text{Gest } E_{10}^1 M$  a  $\bar{u} \in \text{Gest } E_{01}^1 M$  tak reprezentují prvky Lieovy algebry kalibrační grupy na  $E_L M$  a  $E_R M$  podmínka unitarity

$$U \cdot U^\dagger = \mathbb{1} \Rightarrow iu - iu^\dagger = 0 \quad \text{tj. } U^\dagger = U$$

$u, \bar{u}$  jsou hermitovské oper. na  $E_L M$  resp.  $E_R M$

Lieova závorka je dána komutátorem

$$u = i[u_1, u_2] \quad \bar{u} = -i[\bar{u}_1, \bar{u}_2]$$

vzhledem k Lieově závorce v algebře odpovídá komutátor na reprezentacím prostoru, ale přesná reprezentace obsahuje i faktor  $i$ , tj

$$iu = [iu_1, iu_2] \Rightarrow u = i[u_1, u_2]$$

exponenciální zobrazení  $\exp: \text{algebra} \rightarrow \text{grupa}$  je dáno maticovou exponenciálou

$$U = \exp(iu) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (iu)^k$$

akce Lieovy algebry na obecném tenzoru

působení Lieovy algebry se dostane jako lineární řád problém pro kalibrační grupu  $U = (\mathbb{1} + \alpha i u)$

lehce se ověří, že se jedná o akci pseudoderivace  $u$  rozdělenou na tenzorové prostory  $E_{L,R}^{2_L, 2_R} M$  nad  $E_L M$  a  $E_R M$  následovně

$$u X_{\underline{c} \dots \underline{d}}^{\underline{a} \dots \underline{b}} = i u_{\underline{c}}^{\underline{a}} X_{\underline{c} \dots \underline{d}}^{\underline{a} \dots \underline{b}} + \dots - i \bar{u}_{\underline{c}}^{\underline{b}} X_{\underline{c} \dots \underline{d}}^{\underline{a} \dots \underline{b}} - \dots - i u_{\underline{c}}^{\underline{a}} X_{\underline{c} \dots \underline{d}}^{\underline{a} \dots \underline{b}} - \dots + i \bar{u}_{\underline{c}}^{\underline{b}} X_{\underline{c} \dots \underline{d}}^{\underline{a} \dots \underline{b}} + \dots$$

akce pseudoderivace  $u$  je generována akcí  $iu$  na  $E_L M$  resp.  $-i\bar{u}$  na  $E_R M$

$$u \phi^{\underline{a}} = i u_{\underline{b}}^{\underline{a}} \phi^{\underline{b}} \quad u \psi^{\underline{a}} = -i \bar{u}_{\underline{b}}^{\underline{a}} \psi^{\underline{b}}$$

Pozn: akce  $u$  na  $E_{L,R}^{2_L, 2_R} M$  lze chápat jako kompozice  $u_L$  na  $E_L M$  a  $u_R$  na  $E_R M$

$u = u_L \oplus u_R$  zde  $u_L$  je generováno  $iu$  a  $u_R$  je generováno  $-i\bar{u}$  máme tedy  $u_R = \bar{u}_L$  a můžeme psát  $\bar{u} = u$

pozor ale na faktory "i" a "-i" v konkrétní reprezentaci "iu" a "-i\bar{u}"

Trivializace kompatibilní s U-symetrií

trivializace kompatibilní s hermitovskou strukturou

je volba báze  $E_A \in E_L M$ , resp.  $\bar{E}_{\bar{A}} \in E_R M$  pro které platí

$$\langle E_A, E_B \rangle_L = \text{konst.}, \quad \langle \bar{E}_{\bar{A}}, \bar{E}_{\bar{B}} \rangle_R = \text{konst.}$$

konstantnost je myšlena na podkladové varietě  $M$

ortonormální trivializace

tzivky volíme ortonormální bázi

$$h_{\bar{A}\bar{B}} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ 0 & & & \ddots \end{bmatrix} = \langle E_A, E_B \rangle_L = \langle \bar{E}_{\bar{B}}, \bar{E}_{\bar{A}} \rangle_R$$

kalibrační transformace

- kalibr. transformace ortonormální báze dá ortonormální bázi
- dvě ortonormální báze jsou spojeny kalibrační transformací

pasivní kalibrační transformace

změna komponent vektorů  $\phi^{\bar{A}}$ ,  $\psi^{\bar{A}}$  při změně ortonormální trivializace se nazývá pasivní kalibrační transformací

Reprezentace kalibr. grupy a algebry na  $\mathbb{E}_L, \mathbb{E}_R$  a  $\mathbb{E}^R$

algebra kalibrační grupy na  $\mathbb{E}_L, \mathbb{E}_R$

$$\begin{aligned} \phi &\rightarrow \tilde{\phi} = U \cdot \phi && \text{na } \mathbb{E}_L \\ \psi &\rightarrow \tilde{\psi} = \bar{U} \cdot \psi && \text{na } \mathbb{E}_R \end{aligned} \quad U \text{ unitární} \quad U \cdot U^\dagger = \mathbb{1}$$

indukuje akci kalibr. gr. na  $\mathbb{E}^R$

$$\Phi \rightarrow \tilde{\Phi} = R \cdot \Phi = U \cdot \phi \oplus \bar{U} \cdot \bar{\phi} \quad \text{zde } \Phi = \phi \oplus \bar{\phi} \in \mathbb{E}^R$$

$$R \text{ zachovává } \mathbb{E}^R \quad R \cdot \Phi \in \mathbb{E}^R \quad \dagger; \quad R^* = R$$

$$R \text{ ortogonální vůči } H \quad \dagger; \quad R^T \cdot R = R \cdot R^T = \mathbb{1}$$

$$\text{všudež: } H = h \oplus \bar{h} \quad H^{-1} = h^{-1} \oplus \bar{h}^{-1} \quad R = U \oplus \bar{U}$$

$$R^T = H^{-1} \cdot R \cdot H = (h^{-1} \oplus \bar{h}^{-1}) \cdot (U \oplus \bar{U}) \cdot (h \oplus \bar{h}) = h^{-1} \cdot U \cdot h \oplus \bar{h}^{-1} \cdot \bar{U} \cdot \bar{h} = U^\dagger \oplus \bar{U}^\dagger = \bar{U} \oplus U^{-1} = R^{-1}$$

algebra kalibrační algebry na  $\mathbb{E}_L, \mathbb{E}_R$

$$U = \mathbb{1} + \alpha i u \quad \delta \phi = i u \cdot \phi \quad \text{na } \mathbb{E}_L$$

$$\bar{U} = \mathbb{1} - \alpha i \bar{u} \quad \delta \psi = -i \bar{u} \cdot \psi \quad \text{na } \mathbb{E}_R$$

indukuje akci kalibr. algebry na  $\mathbb{E}^R$

$$R = \mathbb{1} + \alpha \pi \quad \pi = (i u) \oplus (-i \bar{u}) \quad \delta \Phi = (i u \cdot \phi) \oplus (-i \bar{u} \cdot \bar{\phi}) = \pi \cdot \Phi$$

$$\pi \text{ zachovává } \mathbb{E}^R \quad \pi \cdot \Phi \in \mathbb{E}^R \quad \dagger; \quad \pi^* = \pi$$

$$\pi \text{ antisymetrická vůči } H \quad \dagger; \quad \pi^T = -\pi$$

$$\text{všudež: } H = h \oplus \bar{h} \quad H^{-1} = h^{-1} \oplus \bar{h}^{-1} \quad \pi = (i u) \oplus (-i \bar{u})$$

$$\begin{aligned} \pi^T &= H^{-1} \cdot \pi \cdot H = (h^{-1} \oplus \bar{h}^{-1}) \cdot (i u \oplus -i \bar{u}) \cdot (h \oplus \bar{h}) = -i \bar{h}^{-1} \cdot \bar{u} \cdot \bar{h} \oplus i h^{-1} \cdot u \cdot h = -(i u^\dagger \oplus i \bar{u}^\dagger) \\ &= -(i u \oplus -i \bar{u}) = -\pi \end{aligned}$$



# Kovariantní derivace na bundlu s U-symetrií

Def: rozšíření kov. der. na komplexně sdružené bundly

kov. der.  $D$  na  $E_L M \equiv \mathbb{E}M$  se rozšiřuje na  $E_R M \equiv \overline{\mathbb{E}M}$  podmínkou

$$\overline{D}\overline{\phi} = \overline{D\phi} \quad \phi \in \text{Sect } \mathbb{E}M$$

společnou akci na  $E_{L,R} M$  budeme označovat  $D$  můžeme psát

$D = D_L \oplus D_R$  kde  $D_L \equiv D$  působí na  $E_L M$  a  $D_R \equiv \overline{D}$  působí na  $E_R M$   
 v tomto smyslu  $D = \overline{D}$

Pozn:

explicitě akci  $D$  na  $\psi \in E_R M$  můžeme napsat

$$D\psi = \overline{D}\psi = \overline{D\overline{\psi}}$$

↑ pouze změna značení  $D \rightarrow D \oplus \overline{D}$

Def: U-kov. derivace

mějme komplexní vekt. bundly  $E_L M$  a  $E_R M$  s hermit. str.  $h_{\overline{A}B}$   
 kov. der.  $D$  na  $E_{L,R} M$  se nazývá konzistentní a hermitovskou strukturou, též U-kovariantní derivace, jestliže

$$D_m h_{\overline{A}B} = 0$$

což je ekvivalentní podmínce

$$\{ \cdot, d \langle \phi_1, \phi_2 \rangle_L = \langle D_{\xi} \phi_1, \phi_2 \rangle_L + \langle \phi_1, D_{\xi} \phi_2 \rangle_L \quad \{ \cdot, d \langle \psi_1, \psi_2 \rangle_R = \langle D_{\xi} \psi_1, \psi_2 \rangle_R + \langle \psi_1, D_{\xi} \psi_2 \rangle_R$$

pro libovolné  $\xi \in \Gamma M$   $\phi_1, \phi_2 \in \text{Sect } E_L M$   $\psi_1, \psi_2 \in \text{Sect } E_R M$

Lema:

necht'  $E_A$  resp  $\overline{E}_A$  je trivialisace konzist. a hermit. str.  $h_{\overline{A}B}$

necht'  $\partial$  je příslušná souřadnicová der., tj.  $\partial E_A = 0$   $\partial \overline{E}_A = 0$

pak  $\partial$  je konzist. a hermit. str.  $h$ , tj. U-derivace

$$\partial_m h_{\overline{A}B} = 0$$

důkaz

$$h_{\overline{A}B} = h_{\overline{A}L} E_B^{\overline{L}} E_L^B$$

$$\partial E_A^{\overline{L}} = 0 \quad \partial E_B^L = 0 \quad h_{\overline{L}L} = \text{const} \Rightarrow \partial h_{\overline{A}B} = 0$$

Def Rozdílový tenzor a vektorový potenciál

necht'  $D, \tilde{D}$  jsou kov. der. na  $\mathbb{F}_{L, R}^{z_L, z_R} M$   
jejich rozdíl

$$A = D - \tilde{D}$$

je pseudoderivace působící na bundlech  $\mathbb{F}_{L, R}^{z_L, z_R} M$  generovaná akcí

$$\text{na } \mathbb{F}_L M \quad A_\alpha \phi^M = D_\alpha \phi^M - \tilde{D}_\alpha \phi^M = i A_{\alpha N}^M \phi^N \quad \text{resp.}$$

$$\text{na } \mathbb{F}_R M \quad A_\alpha \psi^{\bar{M}} = D_\alpha \psi^{\bar{M}} - \tilde{D}_\alpha \psi^{\bar{M}} = -i \bar{A}_{\alpha N}^{\bar{M}} \psi^{\bar{N}}$$

tenzor  $A_{\alpha N}^M$  nazýváme rozdílový tenzor

je-li  $\tilde{D} = \partial$  souřadnicová der. trivializace  $\mathbb{F}_L M, \mathbb{F}_R M$   
nazýváme  $A_{\alpha N}^M$  vektorový potenciál vůči této trivializaci

Pozn: pozor na faktory "i" a "-i" v akci pseudoderivace  
na komplexně sdružených prostorech  $\mathbb{F}_L M$  a  $\mathbb{F}_R M$   
vítě též akci kalibrační algebry na  $\mathbb{F}_L M$  a  $\mathbb{F}_R M$   
význam těchto faktorů plyne z následující věty

Věta:

je-li  $D, \tilde{D}$  U-kovariantní der., rozdílový tenzor je hermit.

$$A_{\alpha N}^{+M} = A_{\alpha N}^M$$

konkrétně, vekt. potenciál U-kov. derivace vůči trivializaci  
konzistentní s hermit. strukturou je hermitovský

důkaz:

$$\underbrace{D_\alpha h_{\bar{M}N}}_0 = \underbrace{\tilde{D}_\alpha h_{\bar{M}N}}_0 + i \bar{A}_{\alpha K}^{\bar{M}} h_{\bar{K}N} - i A_{\alpha N}^K h_{\bar{M}K}$$

$$\Rightarrow A_{\alpha N}^M = h^{\bar{M}K} \bar{A}_{\alpha K}^{\bar{M}} h_{\bar{K}N} = A_{\alpha N}^{+M}$$

Def: Tenzor křivosti

tenzor křivosti kov. der.  $D$  na komplex. vekt. bundlu definujeme s faktorem "i" resp. "-i" při akci na  $E_L M$  resp.  $E_R M$

$$i F_{ab} \cdot \phi = D_a^D D_b \phi = [D_a D_b - D_b D_a + T_{ab}^k D_k] \phi \quad \text{pro } \phi \in \text{Vect } E_L M$$

$$-i \bar{F}_{ab} \cdot \psi = D_a^D D_b \psi = [D_a D_b - D_b D_a + T_{ab}^k D_k] \psi \quad \text{pro } \psi \in \text{Vect } E_R M$$

na obecném tenzorovém bundlu je operátor křiv. pseudoderivace

$$F_{ab} = D_a^D D_b = [D_a D_b - D_b D_a + T_{ab}^k D_k] \quad \text{na } E_{\mathbb{R}^k} M$$

generovaná akcí na  $E_L M, E_R M$  výše

zde  $T_{ab}^k$  je torze rozšířením  $\nabla$  na tangent. prostor  $T^* M$   
tenzor křivosti na tomto rozšíření nezávisí

Věta

tenzor křivosti U-kov. derivace  $D$  je hermitovský

$$F_{ab}^+ = F_{ab}$$

důkaz:

$$Dh = 0 \quad \text{pro U-kov. derivaci} \Rightarrow DDh = 0 \Rightarrow [D_a D_b - D_b D_a + T_{ab}^k D_k] h = 0$$

$$\Rightarrow 0 = F_{ab} h_{\bar{a}\bar{b}} = i \bar{F}_{ab}^{\bar{k}} h_{\bar{k}\bar{b}} - i F_{ab}^k h_{\bar{k}\bar{b}}$$

$$\Rightarrow F_{ab}^A{}_B = h^{-1\bar{K}A} F_{ab}^{\bar{I}}{}_{\bar{K}} h_{\bar{I}B} = F_{ab}^{+A}{}_B$$

Def: kalibrační transf. kov. der.

kalibr. transf. kov. der. na komplex. bundlu je dána podmínkou

$$\tilde{D}\tilde{\phi} = D\phi$$

Ukážte:

při akci unitární kalibrační transformace na U-kov. derivaci na komplexní vekt. bundlu se různé objekty transformují následovně

$$\tilde{D} = D + \Lambda \quad \Lambda \text{ generováno } i\lambda = -(DU) \cdot U^\dagger \text{ na } E_M$$

$$\tilde{A} = U \cdot A \cdot U^\dagger + i(DU) \cdot U^\dagger$$

zde  $D = \partial + iA$  na  $E_M$

$$= A + i(DU) \cdot U^\dagger = A + iU^\dagger \cdot (\tilde{D}U)$$

$\tilde{D} = \partial + i\tilde{A}$  na  $E_M$

$$\tilde{F} = U \cdot F \cdot U^\dagger$$

proveďte a reálný případ a uvažování rovnice

$$A \rightarrow iA \quad F \rightarrow iF \quad U^\dagger = U^\dagger$$

## Realizace (zreálním) prostorů $E_L, E_R$

prostor  $E_L \oplus E_R$  má strukturu komplexifikace reálného vekt. prostoru

$$E_L \oplus E_R = \operatorname{Re}(E_L \oplus E_R) + i \operatorname{Im}(E_L \oplus E_R) = (\mathbb{E}^R)^\mathbb{C}$$

komplexní sdružení na  $E_L \oplus E_R$

$$\Psi = \psi_L \oplus \psi_R \in E_L \oplus E_R \quad \psi_L \in E_L \quad \psi_R \in E_R$$

definujeme

$$\Psi^* = \bar{\psi}_R \oplus \bar{\psi}_L \in E_L \oplus E_R$$

$\operatorname{Re}$  a  $\operatorname{Im}$  definujeme pomocí \*

$$\Psi \in \operatorname{Re} E_L \oplus E_R \Leftrightarrow \Psi = \Psi^* \quad \text{tj. } \Psi = \psi \oplus \bar{\psi}$$

$$\Psi \in \operatorname{Im} E_L \oplus E_R \Leftrightarrow \Psi = -\Psi^* \quad \text{tj. } \Psi = \psi \oplus (-\bar{\psi})$$

$$\operatorname{Re} \Psi = \frac{1}{2}(\Psi + \Psi^*) = \frac{1}{2}(\psi_L + \bar{\psi}_R) \oplus (\bar{\psi}_L + \psi_R)$$

$$\operatorname{Im} \Psi = -\frac{i}{2}(\Psi - \Psi^*) = -\frac{i}{2}(\psi_L - \bar{\psi}_R) \oplus (\psi_R - \bar{\psi}_L)$$

realizace  $E_L, E_R$

$$\mathbb{E}^R = \operatorname{Re}(E_L \oplus E_R) \quad \text{reálný vekt. prostor } \mathbb{R}\text{-dimenze } 2D$$

$$E_L \oplus E_R = (\mathbb{E}^R)^\mathbb{C} \quad \text{komplexní vekt. prostor } \mathbb{C}\text{-dimenze } 2D$$

komplexní struktura na  $\mathbb{E}^R$

na  $\mathbb{E}^R$  máme přirozeně dvě komplexní struktury  $J$  a  $\bar{J} = -J$

$$J : \mathbb{E}^R \rightarrow \mathbb{E}^R \quad \mathbb{R}\text{-lineární} \quad J^2 = -\mathbb{1} \quad J^* = J$$

$$\bar{J} : \mathbb{E}^R \rightarrow \mathbb{E}^R \quad \mathbb{R}\text{-lineární} \quad \bar{J}^2 = -\mathbb{1} \quad \bar{J}^* = \bar{J}$$

definování

$$J \cdot \Psi = J \cdot (\psi \oplus \bar{\psi}) = (i\psi) \oplus (-i\bar{\psi}) \quad \Psi \in \mathbb{E}^R \quad \psi \in E_L \quad \bar{\psi} \in E_R$$

$$\bar{J} \cdot \Psi = \bar{J} \cdot (\psi \oplus \bar{\psi}) = (-i\psi) \oplus (i\bar{\psi})$$

$J, \bar{J}$  lze rozdělit  $\mathbb{R}$ -lineárně na  $(\mathbb{E}^R)^\mathbb{C} = E_L \oplus E_R$

$E_L \oplus 0$  a  $0 \oplus E_R$  jsou pak vlastní podprostory  $J$  a  $\bar{J}$

$$J \cdot (\phi \oplus 0) = i(\phi \oplus 0) \quad J \cdot (0 \oplus \psi) = -i(0 \oplus \psi) \quad \phi \in E_L \quad \psi \in E_R$$

$$\bar{J} \cdot (\phi \oplus 0) = -i(\phi \oplus 0) \quad \bar{J} \cdot (0 \oplus \psi) = i(0 \oplus \psi)$$

vztah  $\mathbb{E}^R$  a  $E_L$  resp.  $E_R$

$$E_L \text{ a } (\mathbb{E}^R, J) \text{ isomorfní jako komplexní vekt. pr. } \mathbb{C}\text{-dim } D \quad \phi \leftrightarrow \Psi = \phi \oplus \bar{\phi}$$

$$E_R \text{ a } (\mathbb{E}^R, \bar{J}) \text{ isomorfní jako komplexní vekt. pr. } \mathbb{C}\text{-dim } D \quad \psi \leftrightarrow \Psi = \bar{\psi} \oplus \psi$$

Hermitovská str. na  $E_L$  a  $E_R$  a metrická str. na  $E^R$

hermitovské str.  $h_{\bar{A}B}$  na  $E_L, E_R$  umožňuje definovat:

metricka  $H$  na  $E^R$

$$(\phi \oplus \bar{\phi}) \cdot H \cdot (\psi \oplus \bar{\psi}) = \bar{\phi} \cdot h \cdot \psi + \phi \cdot \bar{h} \cdot \bar{\psi}$$

$\Downarrow$   $H$   $\mathbb{R}$ -bilineární

$H$  symetrická  $H = H^T$

$H$  symplektická  $J, \bar{J}$   $J \cdot H \cdot J = H$   $\bar{J} \cdot H \cdot \bar{J} = H$

lze  $\mathbb{C}$ -lineárně rozdělit na  $(E^R)^{\mathbb{C}} = E_L \oplus E_R$

$$(\phi_L \oplus \phi_R) \cdot H \cdot (\psi_L \oplus \psi_R) = \phi_R \cdot h \cdot \psi_L + \phi_L \cdot \bar{h} \cdot \psi_R$$

transpozice

na  $E^R$   $(\phi \oplus \bar{\phi})^T = \bar{\phi} \cdot h \oplus \phi \cdot \bar{h}$

na  $(E^R)^{\mathbb{C}}$   $(\phi_L \oplus \phi_R)^T = \phi_R \cdot h \oplus \phi_L \cdot \bar{h}$

skalární součin na  $(E^R)^{\mathbb{C}} = E_L \oplus E_R$

$$\langle \Phi, \Psi \rangle = \Phi^* \cdot H \cdot \Psi =$$

$$= \bar{\phi}_L \cdot h \cdot \psi_L + \bar{\phi}_R \cdot \bar{h} \cdot \psi_R = \langle \phi_L, \psi_L \rangle_L + \langle \phi_R, \psi_R \rangle_R$$

$$\Psi^{\dagger} = \Psi^{T*} = \Psi^{*T} \quad (\psi_L \oplus \psi_R)^{\dagger} = \psi_L^{\dagger} \oplus \psi_R^{\dagger}$$

skalární součin na  $(E^R, J)$  resp.  $(E^R, \bar{J})$

$H$  a  $J$  definují symplektickou 2-formu  $\Omega$

$$\Omega = J \cdot H \quad \Omega^T = -\Omega \quad J \cdot \Omega \cdot J = \Omega$$

$(E^R, J)$  tvoří komplexní vekt. součin, kde násobením komplex. číslem je:

$$(a+ib) \cdot \Phi = a\Phi + bJ \cdot \Phi \quad a, b \in \mathbb{R} \quad \Phi \in E^R$$

skalární součin na  $(E^R, J)$

$$\langle \Phi, \Psi \rangle_J = \frac{1}{2} (\Phi \cdot H \cdot \Psi + i \Phi \cdot \Omega \cdot \Psi)$$

$$J\text{-}(\text{anti})\text{linearity: } \langle J\Phi, \Psi \rangle_J = -i \langle \Phi, \Psi \rangle_J \quad \langle \Phi, J\Psi \rangle_J = i \langle \Phi, \Psi \rangle_J$$

$$\text{hermiticity: } \langle \Phi, \Psi \rangle_J^* = \langle \Psi, \Phi \rangle_J$$

$(E^R, J)$  je isomorfní s  $E_L$  jako Hilbertův prostor

$$\langle \Phi, \Psi \rangle_J = \langle \phi, \psi \rangle_L \quad \text{sde } \Phi = \phi + \bar{\phi} \quad \Psi = \psi + \bar{\psi} \quad \phi, \psi \in E_L$$

obdobně definuje se  $\bar{\Omega} = \bar{J} \cdot H$ ,  $(E^R, \bar{J})$ ,  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\bar{J}}$  jak platí

$(E^R, \bar{J})$  je isomorfní s  $E_R$  jako Hilbertův prostor

$$\langle \Phi, \Psi \rangle_{\bar{J}} = \langle \phi, \psi \rangle_R \quad \text{sde } \Phi = \bar{\phi} \oplus \phi \quad \Psi = \bar{\psi} \oplus \psi \quad \phi, \psi \in E_R$$