

# Poznámky o funkcionální notaci a diferenciálních operátorech

## Funkcionální notace

$P$  prostor lineárních  
 $P^*$  duál - prostor lineárních  
 typicky  $J = g^{\frac{1}{2}} j$

$P = \hat{T}M$        $\phi(x) = \phi^x$   
 $P^* = \hat{T}^*M$        $J(x) = J_x$   
 $g^{\frac{1}{2}}$  metr. lineárně       $j$  fce

### dualita

$$\int_x J(x) \phi(x) = J_x \phi^x = J \cdot \phi$$

### přirozené distribuce

vhodné zvolení hladkosti aby operace měly smysl  
 vždy vhodné zvolení na hranici aby šlo integrovat  
 obzvl. členy (okl. v met. , obz. podm.)  
 zajímavé zvolení na hr. budeme zvolat explicitně

## Delta fce a funkcionální metrika

$\delta(x|y)$  přesněji  $\int_{x \in fce} \delta = \text{lineárně}$  bidistribuce  
 $\phi^x = \delta_y^x \phi^y$        $\phi(x) = \int_{\mathcal{F}} \delta(x|y) \phi(y)$

### skalární součin na $P$

$$(\phi, \psi) = \int_x \phi(x) \psi(x) g^{\frac{1}{2}}(x) = \int_{x,y} \phi(x) \frac{(g^{\frac{1}{2}} \delta)(x|y)}{J(x|y)} \psi(y)$$

$$= \phi^x \psi^y G_{xy}$$

$$G_{xy} = (g^{\frac{1}{2}} \delta)_{xy} \quad \text{metrika na } P$$

## Tenzorová pole

obvyklejší tenz. i-index navíc  
 duál má komplem. str. i-index + lineárně

př:  $a^m \in \hat{T}_0^m M$        $x_n \in \hat{T}_0^1 M$        $a \cdot x = \int_x a^m x_m$

## Gradient

$$d_0 : \mathbb{F}M \rightarrow \tilde{\mathbb{I}}_1^0 M$$

duál výsledku  $\tilde{\mathbb{I}}_1^0 M$   
(vektor-hustoty)

$$d_0 \in \tilde{\mathbb{I}}_1^0 M \otimes \mathbb{F}M$$

$$\alpha^m \cdot \vec{d}_m \cdot \phi = \int \alpha^m d_m \phi$$

$$\vec{d}_m^x = \left( \frac{d_m \delta}{dx} \right)_y^x \quad \vec{d}_m \cdot \phi = d_m \phi$$

můžeme také psát

$$(\vec{d}_m \cdot \phi)^x = \int_y \left( \frac{d_m \delta}{dx} \right)(x|y) \phi(y) = d_m \int_y \delta(x|y) \phi(y) = (d_m \phi)(x)$$

## Divergence na vektor-hustotách

$$d_0 : \tilde{\mathbb{I}}_1^0 M \rightarrow \mathbb{F}M$$

duál výsledku  $\mathbb{F}M$

$$d_0 : \mathbb{F}M \otimes \tilde{\mathbb{I}}_1^0 M$$

$$\phi \cdot \vec{d}_m \cdot \alpha^m = \int \phi (d_m \alpha^m)$$

příponě

$$d_m \alpha^m = \text{div } \alpha = \alpha^m{}_{,m} = \nabla_m \alpha^m \quad \text{nezávisle na } \nabla$$

$$\left( \vec{d}_m \right)_y^x = \left( \frac{d_m \delta}{dy} \right)_y^x$$

všechny

$$\left( \vec{d}_m \cdot \alpha^m \right)_y = \int_x \left( \frac{d_m \delta}{dy} \right)(x|y) \alpha^m(x) = d_m \int_x \delta(x|y) \alpha^m(x) = (d_m \alpha^m)(y)$$

## Směr derivace

šipka  $\rightarrow$  pozitivně & negativně směrná der.

máme tedy

gradient

 $\vec{d}_0$ 
 $\vec{d}_0$ 

(př.  $\vec{d}_0 \cdot \phi = d\phi = \phi \cdot \vec{d}_0$ )

divergenci

 $\vec{d}_0$ 
 $\vec{d}_0$ 

(př.  $\vec{d}_0 \cdot \alpha^m = d\alpha^m = \alpha^m \cdot \vec{d}_0$ )

## Transpozice

pozor lze provádět pouze bidistribuce stejného typu

$$\vec{d}_\alpha \quad (\text{gradient})$$

$$\vec{d}_\alpha \quad (\text{gradient})$$

nesrovnatelné

$$\vec{d}_\alpha \quad (\text{gradient})$$

$$\vec{d}_\alpha \quad (\text{divergence})$$

srovnatelné

obrácení síly je formální transpozice  
 dávat pozor stejn. typu je pro  
 bi-lineární formy (obj. sym. typu)

$$\mathcal{H} \in P^* \otimes P^* \quad (\text{resp. kurz. analog})$$

$$\mathcal{H}_{\alpha\beta} \quad \phi \cdot \mathcal{H} \cdot \psi = \phi^\alpha \mathcal{H}_{\alpha\beta} \psi^\beta$$

$$\mathcal{H}^T_{\alpha\beta} = \mathcal{H}_{\beta\alpha} \quad \text{lze provádět}$$

## Per - partes

per partes = Gaussova věta  $\Rightarrow$

$$\vec{d}_\alpha + \vec{d}_\alpha = 0 \quad (\text{grad-div})$$

ve smyslu

$$\alpha^\alpha \cdot \vec{d}_\alpha \cdot \phi + \alpha^\alpha \cdot \vec{d}_\alpha \cdot \phi =$$

$$= \alpha^\alpha \cdot (d_\alpha \phi) + (d_\alpha \alpha^\alpha) \cdot \phi =$$

$$= \int (\alpha^\alpha d_\alpha \phi + \phi d_\alpha \alpha^\alpha) = \int d_\alpha (\phi \alpha^\alpha)$$

$$= \int_{\text{obraz}} \phi \alpha^\alpha d\bar{\Sigma}_\alpha = 0$$

$\uparrow$  unlovené okraj. podmín.

## Kovariantní derivace

- $\vec{\nabla}_\pm$  - obdobně jako grad a div  
 - může ale působit na lib. tenz. pole

definičně

$$\vec{\nabla}_\pm^{\mu} \quad (\vec{\nabla}_\pm^{\mu})^{\alpha} = \frac{\partial}{\partial x^{\alpha}} \delta(x^{\mu})$$

$$\vec{\nabla}_\pm^{\mu} \cdot T_{\nu \dots}^{\mu \dots} = \nabla_\pm T_{\nu \dots}^{\mu \dots}$$

$\vec{\nabla}_\pm$  formální transpozice

přesně  $\vec{\nabla}_\pm$  a  $\vec{\nabla}_\mp$  jsou se stejnou přesností, př

$$\vec{\nabla}_\pm + \vec{\nabla}_\mp = 0$$

př:  $G$  skalár a  $a^\mu$  vektor

$\vec{\nabla}_\pm, \vec{\nabla}_\mp$  kust-vekt

$$G \cdot (\vec{\nabla}_\pm + \vec{\nabla}_\mp) \cdot a^\mu = \int (G (\nabla_\pm a^\mu) + (\nabla_\pm G) a^\mu)$$

$$= \int \nabla_\pm (G a^\mu) = 0$$

↑ deriv. členy vyjizdí

# Diferenciální operátory

$$A: \mathcal{F}M \rightarrow \mathcal{F}M \quad \phi \rightarrow A\phi$$

distribuční vlast:

$$(A\phi)(x) = \int_{\mathcal{D}} \frac{\partial}{\partial x} \delta(x|y) \phi(y) = \int_{\mathcal{D}} \overset{\rightsquigarrow}{A}(x|y) \phi(y) = (\overset{\rightsquigarrow}{A} \cdot \phi)(x)$$

$$\overset{\rightsquigarrow}{A}(x|y) = \overset{\rightsquigarrow}{A}^x_y = \left(\frac{\partial}{\partial x} \delta\right)_y$$

můžeme zavést formální transpozici:

$$\overset{\rightsquigarrow}{A}(x|y) = \overset{\rightsquigarrow}{A}(y|x) = \left(\frac{\partial}{\partial y} \delta\right)(x|y)$$

$\overset{\rightsquigarrow}{A}$  působí na fce doleva a na hustoty doprava

$\overset{\rightsquigarrow}{A}$  a  $\overset{\leftarrow}{A}$  žijí v jiném prostoru - nelze porovnávat

Transpozice vzhledem ke sk. souči -

sk. souči -  $(\phi, \psi) = \phi \cdot G \cdot \psi$

transpozice

$$(A^T \phi, \psi) = (\phi, A\psi)$$

$$A^T_x_y = G^{xu} A^v_u G_{vy}$$

$$\overset{\rightsquigarrow}{A}^T = \overset{\leftarrow}{G}^{-1} \cdot \overset{\leftarrow}{A} \cdot \overset{\leftarrow}{G}$$

přesko má směr!

symetrie

$$A^T = A \iff G_{xu} A^z_y = A^z_x G_{zy}$$

asociovaná bilineární forma

$$a_{xy} = G_{xz} A^z_y \quad a \cdot \phi = G \cdot A \cdot \phi$$

Transpozice pro bilineární formy

transpozice  $\mathcal{F} \in \mathcal{P}^x \otimes \mathcal{P}^x$

$$\mathcal{F}^T \quad \phi \cdot \mathcal{F}^T \psi = \psi \cdot \mathcal{F} \phi$$

$$\mathcal{F}^T_{xy} = \mathcal{F}_{yx}$$

pro bilin. f. indukované operátorem se shoduje formální transp. a transp. induk. skal. souč.

$$\overset{\rightsquigarrow}{a} = G \cdot \overset{\rightsquigarrow}{A}$$

$$\overset{\leftarrow}{a} = \overset{\leftarrow}{A} \cdot G$$

$$\overset{\rightsquigarrow}{a} = \overset{\leftarrow}{a}^T$$

$$\overset{\leftarrow}{G} \cdot \overset{\rightsquigarrow}{A}^T = \overset{\leftarrow}{G} \cdot \overset{\leftarrow}{G}^{-1} \cdot \overset{\leftarrow}{A} \cdot \overset{\leftarrow}{G} = \overset{\leftarrow}{A} \cdot \overset{\leftarrow}{G} = \overset{\leftarrow}{a} = \overset{\rightsquigarrow}{a}^T$$

$$\overset{\rightsquigarrow}{A}^T \cdot \overset{\leftarrow}{G} = \overset{\leftarrow}{G} \cdot \overset{\rightsquigarrow}{A} \cdot \overset{\leftarrow}{G}^{-1} \cdot \overset{\leftarrow}{G} = \overset{\leftarrow}{G} \cdot \overset{\rightsquigarrow}{A} = \overset{\leftarrow}{a} = \overset{\rightsquigarrow}{a}^T$$

Operatory 1. řádu

$$\vec{D} = \alpha^2 \vec{d}_2 + \beta \delta$$

$\alpha^2$  vektor-konstanta

$\beta$  konstanta

$$\phi \cdot \vec{D} \cdot \psi = \int (\phi \alpha^2 d_2 \psi + \phi \psi \beta)$$

$$\vec{D} = \vec{d}_2 \alpha^2 + \beta \delta =$$

$$= -\vec{d}_2 \alpha^2 + \beta \delta =$$

$$= -\alpha^2 \vec{d}_2 - (d_2 \alpha^2) \delta + \beta \delta$$

$$= -\alpha^2 \vec{d}_2 + (\beta - d_2 \alpha^2) \delta$$

antisymetrie

$$\vec{D} = -\vec{D} \Leftrightarrow \beta - d_2 \alpha^2 = -\beta \Leftrightarrow \beta = \frac{1}{2} d_2 \alpha^2$$

$$\vec{D} = -\vec{D} = \frac{1}{2} (\alpha^2 \vec{d}_2 - \vec{d}_2 \alpha^2)$$

hermitičita

$$\vec{D} = \vec{D}^* \Leftrightarrow \alpha^2 = -\alpha^{2*} \quad \beta = \beta^* - d_2 \alpha^{2*}$$

$$\Leftrightarrow \operatorname{Re} \alpha^2 = 0 \quad i \operatorname{Im} \beta = \frac{1}{2} d_2 \alpha^2$$

## Operátor 2. řádu

formulace bez kov. der.

$$\vec{D} = -\vec{d}_a \cdot \alpha^{ab} \vec{d}_b + \beta^a \vec{d}_a + \gamma \mathcal{S}$$

$$\vec{D} \cdot \phi = -d_a(\alpha^{ab} d_b \phi) + \beta^a d_a \phi + \gamma \phi$$

$\alpha, \beta, \gamma$  konstanty  $\vec{D} \cdot \phi$  konstanta

$$\overleftarrow{D} = -\overleftarrow{d}_a \alpha^{ab} \cdot \overleftarrow{d}_b + \overleftarrow{d}_a \beta^a + \gamma \mathcal{S}$$

$$= -\vec{d}_a \cdot \alpha^{ba} \vec{d}_b - \vec{d}_a \beta^a + \gamma \mathcal{S}$$

$$= -\vec{d}_a \cdot \alpha^{ba} \vec{d}_b - \beta^a \vec{d}_a + (\gamma - d_a \beta^a) \mathcal{S}$$

$$\leftarrow \alpha^{ab} \cdot \equiv \cdot (\alpha^{ba} \mathcal{S}) \cdot \equiv \cdot \alpha^{ab}$$

symetrie

$$\vec{D} = \overleftarrow{D} \iff \alpha^{ab} = \alpha^{ba} \quad \beta^a = 0$$

$$\vec{D} = \overleftarrow{D} = \vec{D} = \overleftarrow{d}_a \cdot (\alpha^{ab} \mathcal{S}) \cdot \vec{d}_b + \gamma \mathcal{S}$$

$$\phi \cdot \vec{D} \cdot \psi = \int ((d_a \phi) \alpha^{ab} (d_b \psi) + \gamma \phi \psi)$$

obor definice

vše funguje pouze pro dostatečně hladké fce  
a rozumí chování na okraji / v nekonečnu

potřebujeme možnost ignorovat okrajové  
člony při "per-partes" (tj.  $\vec{d} = -\overleftarrow{d}$ )

pro  $\phi, \psi$  takové nebudou (např. časový úroj)  
tak musíme omezit oblast integrace  
explicitně pomocí  $X[S]$  - viz dále

# Operátor 2. řádu

formulace pomocí kov. derivace

$$\vec{D} = -\alpha^{ab} \vec{\nabla}_a \vec{\nabla}_b + \beta^a \vec{\nabla}_a + \gamma \mathcal{S}$$

$\uparrow$   $\int g^{ab}$                        $\uparrow$   $g^a_b$                        $\uparrow$   $g^a_b V$

jednoznačný zápis pro  $\alpha^{ab} = \alpha^{(ab)}$

$\alpha^{[ab]}$  produkuje torz - člen, který lze zahrnout do  $\beta^a$

$$\vec{D} \cdot \phi = -\alpha^{ab} \nabla_a \nabla_b \phi + \beta^a \nabla_a \phi + \gamma \phi$$

$\uparrow$                        $\uparrow$                        $\uparrow$   
 není potřeba kov. der.     $\nabla \equiv d$  na funkci  
 potřeba kov. der. na 1-formách

$$\begin{aligned} \vec{D} &= -\vec{\nabla}_b \cdot \vec{\nabla}_a \alpha^{ab} + \vec{\nabla}_a \beta^a + \gamma \mathcal{S} \\ &= -\vec{\nabla}_a \cdot \vec{\nabla}_b \alpha^{ab} - \vec{\nabla}_a \beta^a + \gamma \mathcal{S} \\ &= -\vec{\nabla}_a \cdot \alpha^{ab} \vec{\nabla}_b - \vec{\nabla}_a (\nabla_b \alpha^{ab} + \beta^a) + \gamma \mathcal{S} \\ &= -\alpha^{ab} \vec{\nabla}_a \cdot \vec{\nabla}_b - (2 \nabla_b \alpha^{ab} + \beta^a) \vec{\nabla}_a + (-\nabla_c \nabla_b \alpha^{ab} - \nabla_c \beta^a + \gamma) \mathcal{S} \end{aligned}$$

symetrie

$$\vec{D} = \vec{D} \iff$$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow -2 \nabla_b \alpha^{ab} - \beta^a &= \beta^a & -\nabla_a (\nabla_b \alpha^{ab} + \beta^a) + \gamma &= \gamma \\ \Leftrightarrow \beta^a &= -\nabla_b \alpha^{ab} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{D} = \vec{D} = \vec{D} &= \vec{\nabla}_a \cdot (\alpha^{ab} \vec{\nabla}_b) + \gamma \mathcal{S} \\ &= \vec{d}_a \cdot (\alpha^{ab} \mathcal{S}) \cdot \vec{d}_b + \gamma \mathcal{S} \end{aligned}$$



## Konečná oblast

 $\Omega$  oblast v  $M$ 

charakt. fce

$$\chi(\Omega) = \begin{cases} 1 & \text{v } \Omega \\ 0 & \text{mimo } \Omega \end{cases}$$

$$\chi(\Omega)^x$$

gradient char. fce

$$d_a \chi(\Omega) = \delta_a(\partial\Omega)$$

$$\delta_a(\partial\Omega)^x$$

distribuce lokalizované na  $\partial\Omega$   
a orientací unitární normály

$$\int_{\Omega} g^{\frac{1}{2}} a^m \delta_m(\partial\Omega) = \int_{\partial\Omega} a^m n_m g^{\frac{1}{2}}$$



↑

$$\int_{\Omega} g^{\frac{1}{2}} a^m d_m \chi(\Omega) = - \int_{\Omega} d_m (g^{\frac{1}{2}} a^m) \chi(\Omega) = - \int_{\Omega} \text{div}(g^{\frac{1}{2}} a) = \int_{\partial\Omega} a^m dS_m = \int_{\partial\Omega} a^m n_m g^{\frac{1}{2}}$$

unit. norm.  $\rightarrow n_m g^{\frac{1}{2}}$

okraj. člen při "per- partes"

$$\overleftarrow{d}_m \chi(\Omega) = - \overrightarrow{d}_m \chi(\Omega) = - \chi(\Omega) \overrightarrow{d}_m - \delta_m(\partial\Omega) \delta$$

$$\overleftarrow{d}_m \chi(\Omega) + \chi(\Omega) \overrightarrow{d}_m = - \delta_m(\partial\Omega) \delta$$

dif. oper. 1. řádu (bilineární forma)

$$\overleftarrow{D} = g^{\frac{1}{2}} a^m \overrightarrow{d}_m$$

$$\begin{aligned} \overleftarrow{D} \chi(\Omega) &= \overleftarrow{d}_m a^m g^{\frac{1}{2}} \chi(\Omega) = - \overrightarrow{d}_m a^m g^{\frac{1}{2}} \chi(\Omega) = \\ &= - \chi(\Omega) g^{\frac{1}{2}} a^m \overrightarrow{d}_m - d_m (a^m g^{\frac{1}{2}} \chi(\Omega)) \delta \\ &= - \chi(\Omega) \overleftarrow{D} - (\nabla_m a^m) \chi(\Omega) g - a^m \delta_m(\partial\Omega) g \end{aligned}$$

$$\text{kde } \nabla g^{\frac{1}{2}} = 0 \quad g = g^{\frac{1}{2}} \delta$$

$$\overleftarrow{D} \chi(\Omega) + \chi(\Omega) \overleftarrow{D} = - (\nabla_m a^m) g - a^m \delta_m(\partial\Omega) g$$

↑ objektivní člen                      ↑ okrajový člen

# Vlnové operátory

operátory s hlavním členem daným  $\square = \nabla^\alpha \nabla_\alpha$   
 symetrický na hl. fc. dostatečně klesajících na okraji

$$F = -\square + V$$

$$\vec{F} = -\vec{\partial}_n \cdot g^{mn} g^{\frac{1}{2}} \vec{\partial}_n + Vg = g \cdot \vec{F}$$

sym. forma lokalizovaná na  $\mathcal{R}$

$$F[\mathcal{R}] = \vec{\partial}_n \cdot (g^{mn} \chi[\mathcal{R}] g) \cdot \vec{\partial}_n + \chi[\mathcal{R}] Vg$$

$$\phi \cdot F[\mathcal{R}] \cdot \psi = \int_{\mathcal{R}} ((d\phi) g^{mn} (d\psi) + V\phi\psi) g^{\frac{1}{2}}$$

$F[\mathcal{R}]$  je symetrická na většici třídě fc. než  $\chi[\mathcal{R}] \vec{F}$   
 $\chi[\mathcal{R}] \vec{F}$  není symetrická na vesles. fc.ích

$$F[\mathcal{R}] = \vec{\partial}_n \cdot (\chi[\mathcal{R}] g^{mn} g) \cdot \vec{\partial}_n + \chi[\mathcal{R}] Vg =$$

$$= -\chi[\mathcal{R}] \vec{\partial}_n \cdot g^{mn} g^{\frac{1}{2}} \vec{\partial}_n + \chi[\mathcal{R}] Vg - \partial_n[\chi[\mathcal{R}]] g^{mn} g^{\frac{1}{2}} \vec{\partial}_n$$

$$= \chi[\mathcal{R}] \vec{F} + \vec{d}F[\mathcal{R}]$$

$$\vec{d}F[\mathcal{R}] = -\partial_n[\chi[\mathcal{R}]] g^{\frac{1}{2}} g^{mn} \vec{\partial}_n$$

$$\phi_1 \cdot \vec{d}F[\mathcal{R}] \cdot \phi_2 = \int_{\mathcal{R}} \underbrace{\phi_1}_{\varphi_1} g^{\frac{1}{2}} \underbrace{\vec{\partial}_n \phi_2}_{\pi_2} = \int_{\mathcal{R}} \varphi_1 \pi_2 = \varphi_1 \cdot \pi_2$$

Klein-Gordonova forma

$$\partial F[\mathcal{R}] = \chi[\mathcal{R}] \vec{F} - \vec{F} \chi[\mathcal{R}] = \vec{d}F[\mathcal{R}] - d\vec{F}[\mathcal{R}]$$

$$\begin{aligned} \phi_1 \cdot \partial F[\mathcal{R}] \cdot \phi_2 &= \int_{\mathcal{R}} ((\vec{n} \cdot d\phi_1) \phi_2 - \phi_1 (\vec{n} \cdot d\phi_2)) g^{\frac{1}{2}} = \\ &= \int_{\mathcal{R}} (\pi_2 \phi_2 - \phi_1 \pi_2) = \pi_1 \cdot \phi_2 - \phi_1 \cdot \pi_2 \end{aligned}$$