

každým: translace a rotace ... operace transformující prostor

↳ v QM jsme nazývali operace symetrie

... unit. operátor spostačující transformací ... $\hat{U} = \hat{I} - \frac{i\epsilon}{\hbar} \hat{G}$ ← Hermit. generátor
 (infinitesimální)

System je symetrický tak jak jsme vyšli používal v běžné řeči

pokud $\hat{U}^\dagger \hat{H} \hat{U} = \hat{H}$ tj. (infinites. trans.) $[\hat{G}, \hat{H}] = 0$

pokud \hat{G} je konstantou pohybu (sachov. veličinou)

.. Heisenberg pohyb. řce: $\frac{d\hat{G}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\hat{G}, \hat{H}] = 0$

tj. $\langle \hat{G} \rangle$ nezávisí na čase

• vl. vektor $\hat{G} |g\rangle = g |g\rangle$ existují vl. v. v. při časovém vývoji

$|g(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} |g\rangle$ $\hat{G} |g(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{G} |g\rangle = g |g(t)\rangle$

Degenerace spektra H:

pokud $[\hat{H}, \hat{U}] = 0$ a $\hat{H} |m\rangle = E_m |m\rangle \Rightarrow \hat{U} |m\rangle$ je vl. v. H příslušný E_m
 neboť $\hat{H} \hat{U} |m\rangle = \hat{U} \hat{H} |m\rangle = E_m \hat{U} |m\rangle$

příklad ROTACE: ~~rotace~~ $[\hat{R}(R), \hat{H}] = 0 \dots$ tj. $[\hat{J}_z, \hat{H}] = 0$

tj. $[\hat{J}^2, \hat{H}] = [\hat{J}_z, \hat{H}] = 0$

• pokud $|m; j, m\rangle$ vl. slovem $\hat{H}, \hat{J}_z^2, \hat{J}_z$

- pak $\hat{R}(R) |m; j, m\rangle$ je vl. slovem H se stejnou E $\forall R$, tj. $\forall \alpha, \beta, \gamma$ (Euler. úhly)

- více $\hat{R}(R) |m; j, m\rangle = \sum_{m'} |m', j, m\rangle D_{m'm}^{(j)}(R) \dots$ mixuje $2j+1$ vektorů

tj. \forall hladina pro rotace sym. H je $(2j+1)$ degener. pro nějaké j

OBECE... hladiny bez úsvět symboly ireducibilních reprezentací grupy symetrie Hamiltoniánu a degenerace je dimenze IR

... platí i pro diskrétní podgrupy rotací

.. jiný náhled $|m; j, m\rangle$ pro $m=j$ je vl. slov H

$\rightarrow (\hat{J}_-)^k |m; j, m\rangle$ jsou vlastní slovy pro $k=0, 1, \dots, 2j$

Diskrétní symetrie ... prostorová inverze:

je to prostorová operace: $x_i \rightarrow -x_i$

v QM ... existuje operátor $|\psi\rangle \rightarrow \hat{\Pi} |\psi\rangle \quad \forall |\psi\rangle \in \mathcal{R}$

• podobně jako u rotací ... pořadí je $\langle \hat{x}_i \rangle \rightarrow -\langle x_i \rangle$

tj. $\langle \psi | \hat{\Pi}^\dagger \hat{x}_i \hat{\Pi} | \psi \rangle = -\langle \psi | \hat{x}_i | \psi \rangle$ tj. $\boxed{\hat{\Pi}^\dagger \hat{x}_i \hat{\Pi} = -\hat{x}_i}$... def $\hat{\Pi}$ (neurčuje fázi)

tj. $\hat{x}_i \hat{\Pi} + \hat{\Pi} \hat{x}_i \equiv \{\hat{x}_i, \hat{\Pi}\} = 0$

← antikomutátor ... někdy se uvádí $[A, B]_{\pm}$

transformace $|x\rangle$:

$$\hat{x}\hat{\pi}|x\rangle = -\hat{\pi}\hat{x}|x\rangle = (-x)\hat{\pi}|x\rangle$$

$$t; \hat{\pi}|x\rangle = e^{i\delta}|-x\rangle \dots \text{konvence } e^{-i\delta} = 1$$

důsledek $\pi^2|x\rangle = |x\rangle \forall x$ t; $\pi^2 = 1$... rovněž $\pi^+\pi = 1$ (unitarita)

t; $\pi^+ = \pi \Rightarrow$ pouze reálná čísla ± 1

reálná čísla nezývají PARITOU: +1 sudá parita
-1 lichá parita

• ~~sestavte~~ vztah π a p :

analyzá prostorových operací $\pi \tau(\Delta x) = \tau(-\Delta x)\pi$ (nubersit obráček)

$$+ \text{infinitesimální verze } \tau \rightarrow \{\hat{\pi}, \hat{p}\} = 0 \text{ t; } \boxed{\hat{\pi}^+\hat{p}\hat{\pi} = -\hat{p}}$$

$$\bullet \text{ další operátory } \hat{L} = \hat{x} \times \hat{p} \Rightarrow [\hat{\pi}, \hat{L}_i] = 0 \text{ t; } \boxed{\hat{\pi}^+\hat{L}_i\hat{\pi} = +\hat{L}_i}$$

rodový výsledek analyzou rotací obecně $[\hat{\pi}, \hat{J}_i] = 0$ t; také $[\hat{\pi}, \hat{S}_i] = \pm 0$

návosloví: polární vektor ... $\{\hat{\pi}, \hat{V}_i\} = 0$ t; $\hat{\pi}^+\hat{V}_i\hat{\pi} = -\hat{V}_i$

pseudovektor = axiální vektor: $[\hat{\pi}, \hat{A}_i] = 0$ t; $\hat{\pi}^+\hat{A}_i\hat{\pi} = +\hat{A}_i$

důsledek: skalární součin: $\hat{O} = \hat{V}_i \hat{A}_i$... $\boxed{\pi^+ \hat{O} \pi = -\hat{O}}$
pseudoskalár

parita vln. fce:

převodění π v x reprezent:

$$\langle x | \pi | \psi \rangle = \langle -x | \psi \rangle = \psi(-x)$$

$$t; \text{ v } x\text{-reprezentaci } \hat{\pi} \psi(x) = \psi(-x)$$

ve. fce: $\psi(-x) = \psi(x)$ sudá
 $\psi(-x) = -\psi(x)$ lichá
(odtud návosloví vln. funkce)

příklad (důležitý)!

$$Y_{lm}(-\frac{\hat{x}}{r}) \equiv \pi Y_{lm}(\frac{\hat{x}}{r}) = (-1)^l Y_{lm}(\frac{\hat{x}}{r})$$

Dk... dá se vyšetřovat tvar $Y_{lm}(\theta, \phi)$ při změně $\theta \rightarrow \pi - \theta$
 $\phi \rightarrow \phi + \pi$

jednodušší ... $Y_{lm}(\theta, \phi)$ je polynom (homogenní) stupně $l \cdot \frac{1}{r^l}$

t; obsahuje jen členy typu $\frac{x^i y^j z^k}{r^l}$ kde $i+j+k=l$

věta: $[H, \pi] = 0$ a $|m\rangle$ je nedegeener. vl. v. pak $|m\rangle$ je rovněž vl. v. $\hat{\pi}$.

důsledek ... např. vl. fce LHO nebo sym. jámy

Maticové elementy: $\langle \alpha | \hat{O} | \beta \rangle$... předp. $\hat{\pi} | \alpha \rangle = \epsilon_\alpha | \alpha \rangle$
 $\hat{\pi} | \beta \rangle = \epsilon_\beta | \beta \rangle$

$$\text{pak } \langle \alpha | \hat{\pi}^+ \hat{O} \hat{\pi} | \beta \rangle = \epsilon_\alpha \epsilon_\beta \langle \alpha | \hat{O} | \beta \rangle \quad \hat{\pi}^+ \hat{O} \hat{\pi} = \epsilon_\alpha \hat{O}$$

polnost -1 pak $\langle \alpha | \hat{O} | \beta \rangle = 0$

fyzika: částečně periodické potenciálu $V(x \pm a) = V(x)$
(fyzika pravých látek)

def: translacní operátor $\hat{J}(a)^\dagger \hat{x} \hat{J}(a) = \hat{x} + a$
(vlastně nec. př. dříve def.)

$\hookrightarrow \hat{J} = e^{-\frac{i}{\hbar} a \hat{p}}$

aplikace na V : $\hat{J}^\dagger(a) V(\hat{x}) \hat{J}(a) = V(\hat{x} + a) = V(\hat{x})$

+ navzájemně $[\hat{H}, \hat{J}(a)] = 0 \Rightarrow [\hat{H}, \hat{J}(a)] = 0$

důsledky translacní symetrie:

\exists společ. vl. v. $\hat{J}(a)$ a \hat{H}

vlastní vektory $\hat{J}(a)$? ... unit. oper. \rightarrow vl. čísla \mathbb{C} -jediných ... $e^{-i\theta}$

tj. v x -reprezentaci:

$\hat{J}(a)\theta(x) ? : \langle x | \hat{J} | \theta \rangle = \langle x-a | \theta \rangle = e^{-i\theta} \langle x | \theta \rangle$

tj. $\hat{J}(a)\theta(x) \equiv \theta(x-a) = e^{-i\theta} \theta(x) \quad (*)$

řešení (*): řešíme s libovolnou fci $u(x)$ na ~~libovolném~~ intervalu $x \in (0, a)$ + period. vlně jinde pomocí (*)

ekvivalentní zápis: $\theta(x) \equiv \phi_k(x) = e^{ikx} u_k(x)$... Blochův teorém

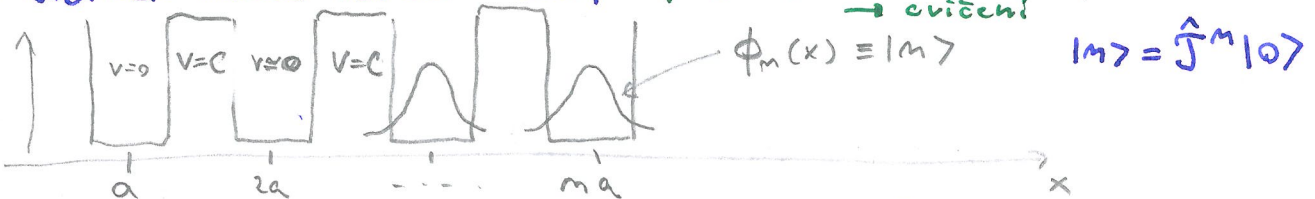
kde $k \equiv \theta/a$ a $u_k(x)$ je periodická funkce, kterou můžeme a dalších požadavků. Například pokud ϕ_k má být vl. fce H :

řešíme $H\phi = E\phi$:- stačí na intervalu $x \in (0, a)$ pro $u(x)$ s period. obm. podm.

- $\theta \in (-\pi, \pi)$ jinak dostaneme totálně vln. fci

\rightarrow stačí brát $k \in (-\frac{\pi}{a}, \frac{\pi}{a})$... 1. Brillouin zóna

PR: ~~model~~ model těsné vazby (naznačit zobecnění na přesné řešení) \rightarrow cvičení



lineární obal množiny $\{|m\rangle\}_{m=-\infty}^{\infty}$ není $\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$, ale pro malé energie je to dobrá aproximace..

nové předp: $\langle m' | H | m \rangle = E_0$ pro $m = m'$
 $= -\Delta$ pro $m = m' \pm 1$
 $= 0$ jinak

Hledáme vl. v. $H, \hat{J} : |\psi\rangle$

Blochův teorém: $|\psi\rangle = \sum_m e^{i\theta m} |m\rangle$ + dosazení do $H|\psi\rangle = E|\psi\rangle$

$\Rightarrow E(\theta) = E_0 - 2\Delta \cos \theta$

Poznámky:

- dlouhoulná limita
- efektivní hmotnost

 } obecné vlastnosti

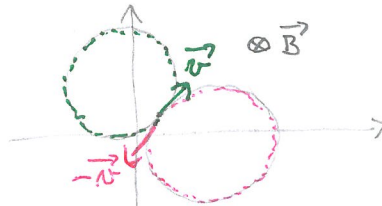
Klasická mechanika: $m\ddot{x}(t) = -\nabla V(x)$

$x(t)$ i $\dot{x}(t)$ kolem $t=0$ $x(-t)$ i $-\dot{x}(-t)$

~~klasická~~ Názorně: systém je čas. invariantní pohyb a "filmové zánamy" reprodukují jenli běží pozpátku (úroveň \hat{H} a \hat{P})

PŘ: pohyb částice v MGP není časově invariantní:

- byl by invariantní pohyb zahrnuje i pohyb generující pole \vec{B}



OPERÁTOR ČASOVÉ INVERZE (inverze pohybu):

požadují $\hat{\Theta} \hat{X} \hat{\Theta}^{-1} = \hat{X}$
 $\hat{\Theta} \hat{P} \hat{\Theta}^{-1} = -\hat{P}$ } $\rightarrow \hat{\Theta} \hat{J} \hat{\Theta}^{-1} = -\hat{J}$ (pro \hat{J} to plyne \rightarrow ^{norma $\frac{1}{S}$} pro obecné \hat{J} nestylují)
 operátory "sudé/liché" věci t-inverzi

problém: fundamentální komutační relace:

$$\hat{\Theta} [\hat{X}_i, \hat{P}_j] \hat{\Theta}^{-1} = \hat{\Theta} \hat{X}_i \hat{\Theta}^{-1} \hat{\Theta} \hat{P}_j \hat{\Theta}^{-1} - \hat{\Theta} \hat{P}_j \hat{\Theta}^{-1} \hat{\Theta} \hat{X}_i \hat{\Theta}^{-1} = -[\hat{X}_i, \hat{P}_j] = -i\hbar \delta_{ij}$$

řešení: ... \hat{J} je OK pohyb $\hat{\Theta}$ i $\hat{\Theta}^{-1} = -i$... antilineární operátor matematická odbočka

připomeňout: Wignerova věta ... každá operace symetrie odpovídá (anti-)unitárnímu operátoru (\hat{U} ; pohyb $|\psi\rangle = \hat{U}|\psi\rangle$ pak $\langle\psi|\psi\rangle = \langle\hat{U}\psi|\hat{U}\psi\rangle$), ale ten může být anti lineární nebo antilineární.

Antilineární operátor: $A(c_1|\phi_1\rangle + c_2|\phi_2\rangle) = c_1^*|\phi_1\rangle + c_2^*|\phi_2\rangle$

A je antunitární pohyb $\exists A^{-1}$ a $\|A|\psi\rangle\| = \| |\psi\rangle \| \forall \psi$

problém: 1) je obtížné definovat A^\dagger . (standardně je A^\dagger definováno ve formě ekvivalence konjugované vektory a lin. funkce)
 \rightarrow nevyhověl $\langle\psi|A\phi\rangle$ vždy měďr. se A měřící domova

2) definice závisí na bází

př. Operátor komplexního sdružení $K_{(m)}|\psi\rangle = \sum_n a_n^* |\psi_n\rangle$

pohyb měřené k jiné bází $K_{(n)}|\psi\rangle = e^{i\phi_n} |\psi_n\rangle$ např. $K_{(n)}|\psi\rangle = e^{-i\phi_n} |\psi_n\rangle = e^{-2i\phi_n} |\psi\rangle$

platí: \dagger antilineární operátor lze psát jako $A = L \cdot K$

\exists přel. a fyzice: $\hat{H}|\psi(t)\rangle = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle$

$\hat{\Theta} \hat{H} \hat{\Theta}^{-1} \hat{\Theta} |\psi(t)\rangle = -i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \hat{\Theta} |\psi(t)\rangle$

invariance systému k čas inverzi: $\hat{\Theta} \hat{H} \hat{\Theta}^{-1} = \hat{H}$... tj; $[\hat{\Theta}, \hat{H}] = 0$

pohyb $\hat{\Theta} |\psi(-t)\rangle$ splňuje stejnou rovnici jako $|\psi(t)\rangle$

(srov. s "filmovou definicí" na začátku)

x-representace: $[-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(x)] \psi(x,t) = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(x,t)$

komplex. sdružení: $[-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V^*(x)] \psi^*(x,t) = -i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi^*(x,t)$

tj; pro reálný potenciál: $V^* = V$: $\psi(x,t)$ řešení $\rightarrow \psi^*(x,-t)$ řešení

operátor časové inverze pro bezspinovou částici:

$$\Theta \equiv K \dots \text{komplexní sdružení (x-representace)}$$

odpovídá intuici: $\Theta |p\rangle = \Theta e^{+\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} = e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{x}} = |-p\rangle$

.. odpovídá požadavku $\Theta \hat{p} \Theta^{-1} = -\hat{p}$ tj; $\{\Theta, P\} = 0$

moment hybnosti (orbitální): $\Theta |l, m\rangle = \Theta Y_{lm}(\theta, \varphi) = Y_{lm}^*(\theta, \varphi) = (-1)^m Y_{l, -m}$

převod na vln. fci v p-representaci:

$$|\psi\rangle = \int \psi(p) |p\rangle dp \dots \Theta |\psi\rangle = \int \psi^*(p) |-p\rangle dp = \int \psi^*(-p) |p\rangle dp$$

tj; $\Theta \psi(p) = \psi(-p)^*$

Důsledky tsymetrie (bezspinová částice):

necht Hamiltonián je t-invariatní a $H|m\rangle = E_m|m\rangle$ je nedegenerovaná. Pak je vlnová funkce $\langle x|m\rangle$ reálná (až na případný fázový faktor).

DK: $|m\rangle$ je vln. v. $\Rightarrow \Theta|m\rangle$ je vln. v. (neboť $[H, \Theta] = 0$), tj; $|m\rangle = \Theta|m\rangle$ (díky nedegenerovanosti, až na fáz. faktor)
 $\Rightarrow \langle x|m\rangle = \langle x|m\rangle^*$ c.b.d.

Časová inverze pro částici se spinem (v bazi S_z .. $|j, m\rangle$)

$$\Theta = e^{-\frac{i}{\hbar} \pi S_y} K \quad (\text{až na případnou fázi})$$

DK: vln. stav se spinem ve směru \vec{n} $|\vec{n}, \pm\rangle$

víme, že platí $|\vec{n}, +\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha S_z} e^{-\frac{i}{\hbar} \beta S_y} |+\rangle$

$\Theta |\vec{n}, +\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha S_z} e^{-\frac{i}{\hbar} \beta S_y} \Theta |+\rangle = \eta |\vec{n}, -\rangle$
 $\Rightarrow \Theta \hat{S} = -\hat{S} \Theta$ tj; např. $S_z \Theta |m\rangle = -\Theta S_z |m\rangle = -\hbar m |m\rangle$

na druhé straně $|\vec{n}, +\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha S_z} e^{-\frac{i}{\hbar} (\pi + \beta) S_y} |+\rangle$

srovnáním: $e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha S_z} e^{-\frac{i}{\hbar} \beta S_y} U K |+\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha S_z} e^{-\frac{i}{\hbar} (\beta + \pi) S_y} |+\rangle \quad \forall \alpha, \beta$
 $\Theta = UK$ Těž na příp. fázi

\Rightarrow c.b.d.

důsledek: $T^2 = e^{-2\pi S_y / \hbar} K_0 e^{-2\pi S_y / \hbar} K_0 = e^{-2\pi S_y / \hbar} e^{+2\pi (-S_y) / \hbar}$

pozn $[K, S_x] = S_x K, [K, S_z] = S_z K, [K, S_y] = -S_y K$
 pro standard fáz. konvenci baze $|m\rangle$.

$K S_y = -S_y K$.. S_y je mizející matice = $\frac{J_+ - J_-}{2i}$

tj; $T^2 = e^{-\frac{2\pi i S_y}{\hbar}} = e^{-\frac{2\pi i}{\hbar} J_y}$ neboť $e^{-\frac{2\pi i}{\hbar} L} = 1$

$\hat{R}(2\pi) = \pm 1$ pro J celé / polocele

např. v reprezentaci vln. stavů $\hat{S}_y \dots e^{-i 2\pi (\frac{m_2}{m_1 - \frac{1}{2}})} = -1$

~~Abstraktní úloha~~

PR: číselce se mřínem $\frac{1}{2}$: $e^{-\frac{2\pi}{4}S_y} |+\rangle = |-\rangle$
 $e^{-\frac{2\pi}{4}S_y} |-\rangle = -|+\rangle$

$$\Rightarrow \hat{\Theta}(a|+\rangle + b|-\rangle) = a^*|-\rangle - b^*|+\rangle$$

$$\hat{\Theta}^2(a|+\rangle + b|-\rangle) = -a|+\rangle - b|-\rangle \quad \dots \text{tj. skutečně } \hat{\Theta}^2 = -1$$

Kramerova věta

Systém s hermitovským \hat{H} má v hladině alespoň 2x degenerovanou

DK: $\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle \quad [\hat{\Theta}, \hat{H}] = 0 \rightarrow \hat{\Theta}|\psi\rangle$ také ol. v. k energii E

nechť $\hat{\Theta}|\psi\rangle = a|\psi\rangle$ potom $\hat{\Theta}^2|\psi\rangle = \hat{\Theta}a|\psi\rangle = \underbrace{a^*a}_{>0}|\psi\rangle$,

ale proto je hermitovské je $\hat{\Theta}^2|\psi\rangle = -|\psi\rangle!$ SPOR