

... klíč .. stacionární stavy ... $|p\rangle \rightarrow |p^+\rangle \equiv Q_+ |p\rangle$

... časový vývoj ... e^{iEt} $\xleftrightarrow{\text{Fourier}}$ místo t -dep. máme E -dep.

cíl: najít rovnice pro $|p^+\rangle$ a vyjádřit S maticí pomocí $|p^+\rangle$

Greenův operátor (G-funkce, fundamentální řešení S.R.)

Def: $(i \frac{\partial}{\partial t} - \hat{H}) \hat{G}(t) = \delta(t) \hat{I}$... pro $H \rightarrow H_0$ def G_0

řešení ... $A_- e^{-iHt}$ pro $t < 0$; $A_+ e^{-iHt}$ pro $t > 0$ + správně velký skok v $t=0$

$\rightarrow \hat{G}^{(+)}(t) = \begin{cases} -i e^{-iHt} & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases} = -i \theta(t) e^{-iHt}$... retardovaný operátor

$\rightarrow \hat{G}^{(-)}(t) = \begin{cases} 0 & t > 0 \\ i e^{-iHt} & t < 0 \end{cases} = i \theta(-t) e^{-iHt}$... advancovaný

význam: \bullet až na $\pm i$ splývá s $U(t) \begin{cases} t > 0 \\ t < 0 \end{cases}$ pro $\begin{cases} \text{retard.} \\ \text{adv.} \end{cases}$

\bullet umožňuje konstruovat řešení s nenulovou pravou str.:

$(i \frac{\partial}{\partial t} - H_0) \psi(t) = \phi(t) \rightarrow \psi(t) = \int G_0(t-t') \phi(t') dt' + \phi_0(t)$

spec. $\phi = V \psi(t) \rightarrow \psi(t) = \psi_{in}(t) + \int_{-\infty}^{t(+)} G_0(t-t') V \psi(t') dt'$

... konstrukce orbity $\psi(t) \approx in$ asypt. $\psi_{in}(t)$

... pro $t \rightarrow -\infty$ měly by ψ a V zanedbat ... $\psi(t) = \psi_{in}(t)$

\bullet funguje jako fundamentální řešení S.R. pro poč. podm. $\delta(x-x')$

... mají $i G^{(+)}(t \rightarrow 0^+, x, x') \rightarrow \delta(x-x')$

t ; linearita $\Rightarrow \psi(t) = i G_0^{(+)}(t) \psi(t=0) = i \int dx' G_0^{(+)}(t, x, x') \psi(t=0, x')$

\bullet $\theta(t)$ v-def. umožňuje správně F.T.: $\hat{G}_0^{(\pm)}(t) \leftrightarrow \hat{G}_0^{(\pm)}(E)$

$\hat{G}_0^{(\pm)}(E) = \int_{-\infty}^{\infty} dt e^{iEt} G_0^{(\pm)}(t)$

.. podobně $\hat{G}(t) \leftrightarrow \hat{G}(E)$

$\hat{G}^{(\pm)}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dE}{2\pi} e^{-iEt} \hat{G}_0^{(\pm)}(E)$

Rezolventa (bezčasová G-fce, operátor)

def: $\hat{G}(z) \equiv (z - H)^{-1}$; $\hat{G}_0(z) \equiv (z - H_0)^{-1}$

pro Fourier. transf. $\hat{G}_0^{(\pm)}(t)$ platí: $\hat{G}_0^{(\pm)}(E) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} (E \pm i\epsilon - H_0)^{-1}$

podobně $\hat{G}^{(\pm)}(t)$

$$\begin{aligned} \text{DK: } G^{(+)}(E) &= \int_{-\infty}^{\infty} dt e^{iEt} (-i)\theta(t) \sum_n |m\rangle\langle n| e^{-iE_n t} \\ &= \sum_n |m\rangle\langle n| (-i) \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_0^{\infty} dt e^{i(E - E_n + i\epsilon)t} \leftarrow \text{regularizace} \\ &= \sum_n \frac{1}{\epsilon} |m\rangle\langle n| (E + i\epsilon - E_n)^{-1} = (E + i\epsilon - H)^{-1} \quad \text{c.b.d.} \end{aligned}$$

podobně pro $G^{(-)}(E)$ a $G_0^{(\pm)}(E)$

Význam $\pm i\epsilon$: - přepíná retard./advanced
- dodává význam výrazu $(E - H)^{-1}$ v bodech spektra

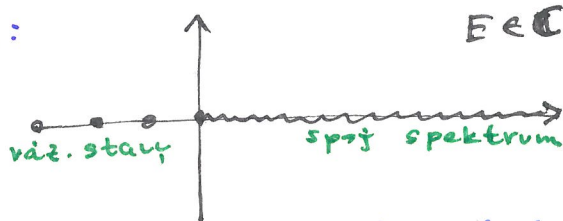
rozdíl: $G^{(+)}(E) - G^{(-)}(E) = \frac{1}{E + i\epsilon - H} - \frac{1}{E - i\epsilon - H} = -2\pi i \delta(E - H)$

→ souvisí s hustotou stavů:

$$\begin{aligned} \rho(E) &= \sum_n \delta(E - E_n) = \text{Tr} \delta(E - H) = -\frac{\text{Tr}(G^{(+)} - G^{(-)}(E))}{2\pi i} \\ &= -\frac{1}{\pi} \text{Im} \left\{ \text{Tr}(G^{(+)}(E)) \right\} \end{aligned}$$

$G(z)$ jako funkce $z \in \mathbb{C}$:

holomorfní, kromě bodů
spektra H



→ možno analyticky prodlužovat za hran (zhora, či zdola)
... podrobně později

Důležitá vlastnost ... Rezolventní rovnice (L-S rovnice pro G-fci)

$$G(z) = G_0 + G_0 V G(z) \quad \text{a} \quad G(z) = G_0(z) + G(z) V G_0(z)$$

DK: $G(z) = (z - H_0 - V)^{-1} \cdot \underbrace{(z - H_0 - V + V)}_{\text{}} (z - H_0)^{-1}$
 $= (z - H_0)^{-1} + (z - H_0 - V)^{-1} V (z - H_0)^{-1} = G_0 + G_0 V G_0 \quad \checkmark$

iterace: → Bornova řada

$$G(z) = G_0 (1 + G_0 V + (G_0 V)^2 + (G_0 V)^3 + \dots)$$

... základ poruch. počtu ve V (nebo $\frac{1}{E}$)

Souvislost s Mølerovými operátory

jiná drůve jsme odvodili $(\int d\tau \frac{d(U^\dagger U_0)}{d\tau})_{\vec{p}}$:

$$|\phi^+\rangle \equiv \Omega_+ |\phi\rangle \equiv \lim_{t \rightarrow -\infty} U^\dagger(t) U^0(t) |\phi\rangle = |\phi\rangle + i \int_{-\infty}^0 d\tau U(\tau)^\dagger V U_0(\tau) |\phi\rangle$$

obecní rovnice $I = \int d^3p |\vec{p}\rangle \langle \vec{p}|$ pozn. $e^{\pm i\tau}$ lze rozšířit mi tedy což je košer
 $= |\phi\rangle + i \int d^3p \int_{-\infty}^0 d\tau U^\dagger(\tau) V e^{-iE_p \tau} |\vec{p}\rangle \langle \vec{p}| \phi\rangle$... s konvergenční absolutně

... nekonverguje \rightarrow trik ... adiabatické rozpínání $V \rightarrow e^{+\epsilon|\tau|} V$ (funkce podobná pro $\Omega_- \dots e^{-\epsilon\tau}$)
 $= |\phi\rangle + \int d^3p i \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^0 d\tau e^{-i\tau(E_p - H + i\epsilon)} V |\vec{p}\rangle \langle \vec{p}| \phi\rangle$

$$= |\phi\rangle + \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int d^3p (E_p - H + i\epsilon)^{-1} V |\vec{p}\rangle \langle \vec{p}| \phi\rangle$$

tj. $\Omega^{(\pm)} = 1 + \int d^3p G(E_p \pm i\epsilon) V |\vec{p}\rangle \langle \vec{p}|$ pozn: $= \int d^3p |\vec{p}^\pm\rangle \langle \vec{p}^\pm|$

nebo jinak $|\vec{p}^\pm\rangle = |\vec{p}\rangle + G^{(\pm)}(E_p) V |\vec{p}\rangle \dots E_p = \frac{p^2}{2m}$

T-operátor, Lippmannova-Schwingerova rovnice

def: $T(z) \equiv V + V G(z) V$ stejný argument $T(z), G_0(z)$

vlastnosti: $T = V + V G_0 T$... L-S rovnice pro T

nebo $T = V + T G_0 V$

DK: formální rozvoj G do řady: $G = G_0 + G_0 V G_0 + G_0 V G_0 V G_0 + \dots$
 $\rightarrow T = V + V G_0 V + V G_0 V G_0 V + \dots$

$G V = G_0 T$ a $V G = T G_0$

$V |p^+\rangle = T |p\rangle$... použít $|p^+\rangle = (1 + G^{(+)} V) |p\rangle$
 $\uparrow T(E_p + i\epsilon) \dots \langle p | T(E + i\epsilon) = (T(E - i\epsilon) |p\rangle)^\dagger = (V |p^-\rangle)^\dagger = \langle p | V$

$\Rightarrow G V |p\rangle = G T |p^+\rangle = G_0 V |p^+\rangle \Rightarrow$

$|p^\pm\rangle = |p\rangle + G_0^{(\pm)}(E_p) V |p^\pm\rangle$... Lippmannova-Schwingerova rovnice

... má ~~to~~ řešení

Souvislost s S-maticí

pozn: $\langle x | S | \phi \rangle = \langle x | \Omega_{(-)}^\dagger \Omega_{(+)} | \phi \rangle = \langle x | \phi \rangle$

← pro $|\phi\rangle = |p\rangle$ stačí rozpt. $\langle x \rangle = \langle p |$ stavu

ale dokážeme kilepe:

$$\langle x | S | \phi \rangle = \lim_{\substack{t \rightarrow +\infty \\ t' \rightarrow -\infty}} \langle x | e^{iH_0 t} e^{-iH t} e^{iH t'} e^{-iH_0 t'} | \phi \rangle$$

← pokud \exists lim, neníví na měřím ... spec. $t' = -t$

$$= \lim_{t \rightarrow +\infty} \langle x | \underbrace{e^{iH_0 t} e^{-2iH t} e^{iH_0 t}}_{\substack{\rightarrow F(0) + \int_0^\infty \frac{d}{dt} F(t) \dots - i \{ e^{iH_0 t} V e^{-2iH t} e^{iH_0 t} - e e V e \}}} | \phi \rangle$$

$$= \langle x | \phi \rangle - i \int_0^\infty dt e^{-\epsilon t} \{ e^{iH_0 t} V e^{-2iH t} e^{iH_0 t} + e^{iH_0 t} e^{-2iH t} V e^{iH_0 t} \}$$

speciálně:

$$\langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta_3(p-p') - i \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_0^\infty dt \langle p' | V e^{i(E_{p'} + E_p + i\epsilon - 2H)t} + e^{i(E_p + E_{p'} + i\epsilon - 2H)t} V | p \rangle$$

$$= \delta_3(p-p') + \frac{1}{2} \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \langle p' | \left\{ \underbrace{V G_0 \left(\frac{E_{p'} + E_p + i\epsilon}{2} \right)}_{T G_0} + \underbrace{G_0 T \left(\frac{E_p + E_{p'} + i\epsilon}{2} \right)}_{G_0 T} \right\} | p \rangle$$

$$= \delta_3(p-p') + \frac{1}{2} \langle p' | T \left(\frac{E_p + E_{p'} + i\epsilon}{2} \right) | p \rangle \left\{ \frac{2}{E_{p'} - E_p + 2i\epsilon} + \frac{2}{E_p - E_{p'} + 2i\epsilon} \right\}$$

" $\frac{\pi \cdot p \cdot 2}{E_{p'} - E_p} = 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p)$

$$t_i \langle \vec{p}' | S | \vec{p} \rangle = \delta_3(\vec{p}' - \vec{p}') - 2\pi i \delta(E_{p'} - E_p) \langle p' | T(E_p + i\epsilon) | p \rangle$$

$$t_i \boxed{t_{p' \leftarrow p} \equiv \langle \vec{p}' | T(E_p + i\epsilon) | \vec{p} \rangle} \quad (t) \dots E_p = \frac{p^2}{2m} = \frac{p'^2}{2m}$$

pozn: $\langle p' | T | p \rangle = \langle p' | V | p \rangle = \langle p' - | V | p \rangle$

$$\uparrow \frac{\langle T(E + i\epsilon) | p \rangle}{\langle p | T(E - i\epsilon) \rangle} = \langle p | T(E - i\epsilon) \rangle = \langle p - | V -$$

závěr: stačí řešit L-S rovnici

pro $|p\rangle$ nebo $|p\rangle \rightarrow$ S matice a $\frac{d\sigma}{d\Omega}$

pozn: odvození vzorce (t) neníví na dimenzi

\rightarrow stejné pro 1D, 2D i 3D rozptyl

Souvislost L-S rovnice a Schrödinger. rovnice

viděli jsme, že slab. rozptyl. řešení $|\psi\rangle \equiv |R\rangle + |P\rangle$ splňuje:

$$(LS) |\psi\rangle = |P\rangle + G_0^{(+)}(E) V |\psi\rangle \Rightarrow H |\psi\rangle = E |\psi\rangle \quad (SR)$$

DK: $G_0^{(+)}(E) = (E + i\epsilon - H_0)^{-1}$... i.e. $i\epsilon$ je malá kladná konstanta, a nulou ve jmenovateli

(LS) rovnice $(E - H_0)$ (včetně $i\epsilon$):

$$(E - H_0) |\psi\rangle = \underbrace{(E - H_0) |P\rangle}_{=0} + V |\psi\rangle \quad \text{c.b.d.}$$

okrajová podmínka:

řešení (LS) je jednoznačné, u (SR) nekonečně řešení
jednoznačnost po upravení okraj. podm.

POZN: $G_0^{(+)}(E)$ v x -reprezentaci: $G_0(z) = \frac{m i}{p_z} \exp(i p_z |x - x'|)$
da se snadno najít transformací z p -reprezentace $G_0(z) = (z - \frac{p^2}{2m})^{-1}$

platí: $\langle \vec{x} | G_0(z) | \vec{x}' \rangle = -\frac{m}{2\pi} \frac{\exp\{i p_z |\vec{x} - \vec{x}'|\}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \equiv G_0(z, \vec{x}, \vec{x}') \quad E_p$

ale $p_z = \sqrt{2mz}$... volíme tu větev, aby $\text{Im } p_z > 0$

DK: $\langle x | G_0(z) | x' \rangle = \int d^3p \langle x | G_0(z) | p \rangle \langle p | x' \rangle = \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3p \frac{e^{ip(x-x')}}{z - E_p}$

pozn: $i \vec{p} \cdot (\vec{x} - \vec{x}') = i p |\vec{x} - \vec{x}'| \cos \theta = i p r \cos \theta$

$$= \frac{1}{(2\pi)^3} \int_0^\infty dp \frac{p^2}{z - E_p} 2\pi \int_0^\pi \frac{\sin \theta d\theta}{d\mu} e^{i p r \cos \theta} = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty \frac{p^2 dp}{z - E_p} \frac{1}{i p r} [e^{i p r \mu}]_{-1}^1$$

$\mu = \cos \theta \dots d\theta |\sin \theta| = d\mu$

$$= \frac{2m i}{(2\pi)^2} \int_{-\infty}^\infty p dp \frac{1}{p} \frac{1}{p^2 - 2mz} e^{i p r} = \frac{2m i}{(2\pi)^2} \int_0^\infty \frac{p}{(p - p_z)(p + p_z)} e^{i p r}$$

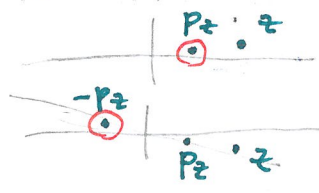
pozn: integrace reziduovou větou ... $n > 0$ - horní polor.; pól $p = p_z$

$$= \frac{2m i}{(2\pi)^2} \frac{2\pi i}{n} \frac{p_z}{2p_z} \frac{1}{n} e^{i p_z r} = -\frac{m}{2\pi} \frac{e^{i p_z r}}{r} \quad \text{c.b.d.}$$

pozn: $G_0^{(+)}(E) \times G_0^{(-)}(E)$... pozná se jen volbou p_z :

$$z = E + i\epsilon \dots p_z = \sqrt{2mz} = +\sqrt{2mE}$$

$$z = E - i\epsilon \dots p_z = \sqrt{2mz} = -\sqrt{2mE}$$



pozn: volba $\text{Im } p_z > 0$ srovnání, že G_0 je inverzí $(z - \frac{p^2}{2m})$
 $G_0^{(+)}(E)$ lze analyt. prodl. přes $\text{Re } z$, ale $\text{Im } p_z < 0$ da exp.
 rostoucí faktor a tabové $G_0^{(+)}(z)$ nebude inverzí kvůli.
 def. oboru operátoru ... Fyzikální list $\text{Im } p_z > 0$. Ne fyzikální $\text{Im } p_z < 0$

pozn: $G(z) \leftarrow G(p) \leftarrow$ jednoduše
 \uparrow dvojduše ... Riemannova plocha \mathbb{R}^2 .. Fyz / Nefyz list
 \uparrow energie.

asymptotika $|p\rangle \equiv |\psi\rangle$ - pokračování: (= okraj. podmínka)

(LS) v x -reprezentaci:

$$\psi(x) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3}} e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} - \frac{m}{2\pi} \int d^3x' \frac{e^{i\vec{p}\cdot(\vec{x}-\vec{x}')}}{|\vec{x}-\vec{x}'|} V(x') \psi(x')$$

rozvoje pro $|\vec{x}| \rightarrow \infty$... $\text{gen. } n=|x| \dots \vec{x} = n \cdot \vec{n}$

$$|\vec{x}-\vec{x}'| = \sqrt{(n\vec{n}-\vec{x}')^2} \approx n \sqrt{1-2\vec{n}\cdot\frac{\vec{x}'}{n}} \approx n - \vec{n}\cdot\vec{x}' = 0.\vec{n} + 1.\vec{n}\vec{x}'$$

+ dosazení do $\frac{1}{|\vec{x}-\vec{x}'|}$ (do $0.\vec{n}$) a do $e^{i\vec{p}\cdot(\vec{x}-\vec{x}')}$ (do $1.\vec{n}$)

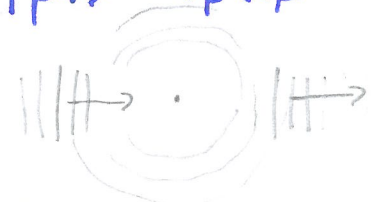
$$\psi(x) \approx \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3}} e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} - \frac{m}{2\pi} \frac{1}{n} e^{i\vec{p}\cdot n\vec{n}} \int d^3x' e^{-i\vec{p}\cdot\vec{n}\cdot\vec{x}'} V(x') \psi(x')$$

def: $\vec{p}' = p\vec{n}$... radiálně rozměři. p

$$= \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3}} \left[e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} - \frac{m}{(2\pi)^2} \int d^3x' \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3}} e^{-i\vec{p}'\cdot\vec{x}'} V(x') \psi(x') \cdot \frac{e^{i\vec{p}\cdot n\vec{n}}}{n} \right]$$

Správ. konst; předod $\langle \vec{p}' | V | \vec{p}' \rangle = t_{\vec{p}' \leftarrow \vec{p}}$

tj: $\psi(x) \xrightarrow{|\vec{x}| \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^3}} \left[e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} + f(\vec{p}|\vec{p}) \frac{e^{i\vec{p}\cdot n\vec{n}}}{n} \right]$



pozn: okraj podm. \uparrow poněkud nepřesně

jednodušší na implementaci ... $\psi_{scatt} \equiv \psi(x) - \phi_p(x)$

+ def radiálně $f(r) = n \psi_{scatt}(\vec{x}) \dots f'(r) = ip f(r)$
 pro $n \rightarrow \infty$

obe. Okraj podmínka Newton. typu Siegartova okraj. podm.

Jakou konvici splňuje ψ_{scatt} ?

$$(E-H) \psi_{scatt} = (H_0 + V - E) |p\rangle = V |p\rangle \dots \text{(nelokální) SR}$$

pozn: účinný proud a asymptotika: (z podobu toků) \rightarrow

vytárající tok (normovaný na 1 d Ω) = $\frac{d\delta}{d\Omega}$ přicházející tok (norm. na 1 plochu)

tok pravidě podobnosti: $\vec{j} = \frac{i}{2m} (\psi \nabla \psi^* - \psi^* \nabla \psi)$ (na 1 plochu)

radiálně tok $\rightarrow \nabla(f(r)) = f'(r) \vec{e}_r \rightarrow \nabla\left(\frac{e^{i\vec{p}\cdot n\vec{n}}}{n}\right) = \left[\frac{i\vec{p}}{n} - \frac{1}{n^2}\right] e^{i\vec{p}\cdot n\vec{n}} \vec{e}_n f$ $\rightarrow \vec{j} = \frac{i}{2m} (-i\vec{p}' - i\vec{p}') = \frac{\vec{p}}{m}$

$\rightarrow j_{\vec{p}}^2 = \frac{i}{2m} \left[-\frac{i\vec{p}}{n^2} - \frac{i\vec{p}}{n^2} \right] n^2 = \frac{\vec{p}}{m} \vec{e}_n |f|^2$ \uparrow ubývá moc rychle

$$\rightarrow \frac{d\delta}{d\Omega} = |f|^2 \cdot \frac{\vec{p}}{m} / \frac{\vec{p}}{m} = |f|^2$$