

Jednoperametricke' podgrupy a exponencialni' zobrazeni'

- jsou dležitě, neboť pomocí nich lze často snadno najít příslušnou Lieovu algebru (maticové či operatorové) a navíc jí odpovídají zákony zachování (viz letní se-sestr)

Def: Jednoperametricke' podgrupa Lieovy grupy je křivka $\gamma(t)$, pro kterou platí

$$\gamma(t+s) = \gamma(t)\gamma(s), \quad \gamma(0) = e, \quad t, s \in \mathbb{R}$$

jde tedy o homomorfismus $\gamma: (\mathbb{R}, +) \xrightarrow{do} G$

- je zřejmé, že lib. prvek této podgrupy lze zapsat $\gamma(t) = \gamma(\varepsilon)^n$, kde $\varepsilon = \frac{t}{n}$

kde ε může být lib. malé \Rightarrow ~~...~~

\Rightarrow každé $\gamma(t)$ lze vyjádřit jako součin prvků z okolí e

(vzpomínáme limitní přechod $\mathbb{R}^2(p) \cong (1 - i\frac{\varphi}{n}L_2)^n \xrightarrow{\lim_{n \rightarrow \infty}} e^{-i\varphi L_2}$ ← nalezení jednopar. podgrupy $SO(2)$ tedy přesněji její reprezentace

„malá rotace kolem osy z“

Pozn:

1) není ovšem zaručeno, že libovolný prvek G lze takto zapsat a ani to není obecně pravda (viz DÚ pro $SL(2, \mathbb{R})$)

2) lze však lib. prvek grupy vyjádřit jako součin prvků z ^{různých} jednopar. podgrup, tj. „součinu exponencial“ - viz níže)

3) ~~...~~ jednopar. podgrupa $\gamma(t)$ je defin. pro $\forall t \in \mathbb{R}$, neboť $\gamma(t)\gamma(s)$ má vždy v grupě smysl \Rightarrow v kompaktních grup \Rightarrow však nejde o prostý homomorf.

Věta: Každá jednoparametricke' ~~...~~ podgrupa G je integrální křivkou jistého levoinvariantního vekt. pole na G a naopak, ~~...~~ integrální křivka levoinv. v. pole startující v e je jednopar. podgrupa G .

Dk: \Rightarrow necht' $\gamma(t)$ je jednopar. podgrupa a $\dot{\gamma}(0)$ je její tečný vektor v e stačí ukázat, že roznesení $(L_{\gamma(t)})_* \dot{\gamma}(0)$ dostane $\dot{\gamma}(t)$

$$\dot{\gamma}(t) = \frac{d}{ds} \Big|_{s=0} \gamma(t+s) = \frac{d}{ds} \Big|_{s=0} \gamma(t)\gamma(s) = \frac{d}{ds} \Big|_{s=0} L_{\gamma(t)} \gamma(s) \stackrel{\text{z def. push-forward}}{=} (L_{\gamma(t)})_* \frac{d\gamma(s)}{ds} \Big|_{s=0} = (L_{\gamma(t)})_* \dot{\gamma}(0)$$

\Leftarrow necht' $\gamma(t)$ je int. křivka pole V křivka $\Gamma(t) = \gamma(t+s)$ je integr. křivkou levoinv. pole V startující v $\gamma(s)$ (neboť $\frac{d(t+s)}{dt} = 1$) a zároveň int. křivkou pole $(L_{\gamma(s)})_* V$ (V je levoinvariantní) oudem int. křivkou $(L_{\gamma(s)})_* V$ je $L_{\gamma(s)} \dot{\gamma}(t) = \dot{\gamma}(s)\gamma(t)$ c.b.d.

Pr. jednoparam. podgrupy $GL(n, \mathbb{R})$

- více, že levoinv. vekt. pole na $GL(n, \mathbb{R})$ jsou $V_C = X_k^i C_j^k \frac{\partial}{\partial x_j^i}$, kde C je libovolná matice $n \times n$

\Rightarrow int. křivky $\gamma(t) = (x_1^i(t), \dots, x_n^i(t))$ splňují rovnice

$$\dot{x}_j^i(t) = x_j^i(t) C_j^k \quad \text{s poč. podmínkami } x_j^i(0) = \delta_j^i$$

tato soustava má řešení $x_j^i(t) = (\exp tC)_j^i = \delta_j^i + tC_j^i + \frac{t^2}{2!}(C^2)_j^i + \dots$

neboli maticově

$$\dot{x}(t) = x(t)C, \quad x(0) = I \Rightarrow x(t) = e^{tC}$$

\Rightarrow pro $GL(n, \mathbb{R})$ jsou jednoparam. podgrupy dány pomocí exponenciály matice C odpovídající levoinv. vekt. poli V_C

přičemž více, že existuje vzájemně jednoznačné přiřazení mezi

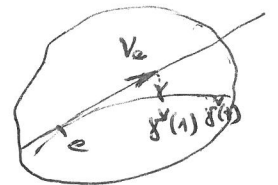
tečnými vektory v $T_e(G) \leftrightarrow$ levoinv. vekt. polem na $G \leftrightarrow$ jednoparam. podgrupami v G

\Rightarrow to motivuje zvest obecně exponenc. zobrazení z Lieovy alg. do Lieovy grupy

Def. Necht $\gamma^V(t)$ je jednoparam. podgrupa grupy G odpovídající levoinv. vekt. poli $V \in$ Lieovy algebry \mathfrak{g} této grupy, tj. $\dot{\gamma}^V(t) = V_{\gamma(t)}$

pak exponenciální zobrazení $\exp: \mathfrak{g} \rightarrow G$ je definováno vztahem

$$\exp: V \mapsto e^V = \gamma^V(1)$$

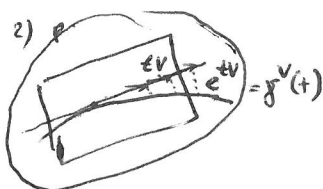


Věta: jednoparam. podgrupa $\gamma^V(t)$ je dána pomocí exp. zobrazení jako $\gamma^V(t) = e^{tV}$

Dk: dle definice $e^{tV} = \gamma^{tV}(1) = \gamma^V(t)$ neboť obecně $\gamma^{tV}(k) = \gamma^V(tk)$ protože tV je tečný vektor v $k=0$ křivky $\gamma^{tV}(k)$, ale též $\gamma^V(tk)$

$$\left. \begin{aligned} \frac{d\gamma^V(tk)}{dk} \Big|_{k=0} &= \frac{d\gamma^V(tk)}{d(tk)} \Big|_{tk=0} \frac{d(tk)}{dk} \Big|_{k=0} = tV \\ \text{a navíc } \gamma^{tV}(0) &= e = \gamma^V(t=0) \\ \text{a jde tedy o stejné křivky} \end{aligned} \right\}$$

Pozn: 1) speciálně pro $t=0$ $e^0 = \gamma^V(0) = e$
 $t=-1$ $e^{-V} = \gamma^V(-1) = \gamma^V(1)^{-1} = (e^V)^{-1}$

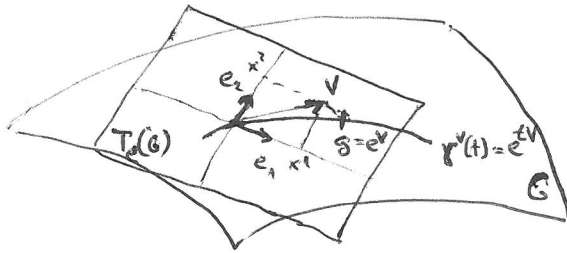


pohybje-e-li se v Lieově algebře ve směru V , pak v grupě se pohybje-e po jednoparam. podgrupě generované vektorem V

Pokrytí grupy exponenciální zobrazením z její Lieovy algebry

Věta: Každý bod $g \in G$ z jistého okolí e lze zapsat ve tvaru $g = e^V$, $V \in \mathfrak{g} = T_e(G)$ přičemž V je z okolí 0 v \mathfrak{g} .

- protože $\mathfrak{g} \sim \mathbb{R}^n$, lze tyto zavést lokální souřadnice v okolí e tzv. normální souřadnice, tj. bodu $g = e^V$ z okolí e



přiradíme (x^1, \dots, x^n) , což jsou souřadnice v rozvoji V v bází $e_j \in \mathfrak{g}$, $V = x^j e_j$

- obecně však nelze každý prvek $g \in G$ zapsat jako e^V , $V \in \mathfrak{g}$

- ~~např. když~~ máme více komponent souvislosti (např. $O(3)$ apod.), ~~ale~~ ale existují i grupy souvislé, kde to nelze (např. $SL(2, \mathbb{R})$)
- exponenciála ~~je~~ zobrazuje pouze do komponenty souvislosti obsahující jednotkový prvek
- pokud $G = \exp \mathfrak{g}$ nazývá se někdy exponenciální grupou

Pozn: lze definovat i tzv. lokální Lieovu grupu = platí, že pro lib. reálnou Lieovu algebru existuje ~~je~~ lokální LG, jejíž Lieova alg. je izomorfní dané reálné LA. (viz např. Pontryagin: Topological Groups, & více o lok. LG v letní semestru)

Věta: Každý bod $g \in G$ ~~z její~~ ^(Lieovy grupy) souvislé podgrupy lze zapsat jako konečný součin exponenciál z její Lieovy algebry.

Body v komp. souvislosti lze spojit s bodem tvaru e^V a okolí tohoto bodu je pomocí e^{-V} všude zobrazeno do okolí e , kde každý bod je tvaru e^W pro nějaké $W \in \mathfrak{g}$. Postupně se dostáváme ~~do~~ (zbytek založený na tom, že prvky G tvaru $e^{V_1} e^{V_2} \dots e^{V_k}$ pro konečné, ale libovolné k tvoří podgrupu G)

Věta: Každá reálná Lieova algebra je izomorfní reálné Lieově algebře určité lineární Lieovy grupy. (Freudenthal, de Vries: Linear Lie Groups AP 1969)

Věta: Pokud G je kompaktní Lieova grupa, pak každý prvek souvislé podgrupy G lze vyjádřit jako e^V , $V \in \mathfrak{g}$ (Price: Lie groups and Compact Groups, Cambridge 1977)

Def: Topologický prostor T je kompaktní, pokud každé jeho otevřené pokrytí (souhrn otevř. množin, jejich sjednocení je T) obsahuje konečné podpokrytí (sjednocení je opět celé T).

Heine-Borel: Podmnožina \mathbb{R}^n je kompaktní, právě tehdy, když je uzavřená a omezená (vzdálenost všech bodů je konečná). (Uzavřenost důležitá, např. \mathbb{R} lze namalovat jako konečný, avšak otevřený interval)

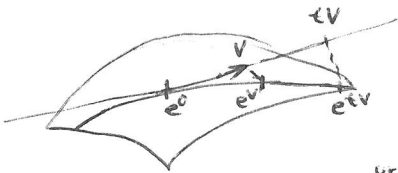
Odvozený homomorfismus Lieových algeber

- viděli jsme, že lze obecně přes jednoparam. podskupiny $g^V(t)$ příslušné deriv. vekt. poli V definovat exponenciální zobrazení

$$\exp: \mathfrak{g} \rightarrow G : V \rightarrow e^V = g^V(1)$$

přičemž se ukázalo, že celá $g^V(t)$ je obrazem příčky ~~g^V~~ tV v tečném prostoru $T_e(G)$, neboli

$$g^V(t) = e^{tV} = g^{tV}(1)$$



- lze ukázat, že $\forall g \in G$ z ^{určitého} okolí e lze zapsat jako $g = e^X$, $X \in \mathfrak{g}$

(protože $g \sim \mathbb{R}^n$, lze na G zavést „normální souřadnice“)
 X^n pomocí $X = x^a E_a$, $g = e^X$, kde E_a je baze \mathfrak{g}
 v těchto souřadnicích je $g^X(t) = (x^1 t, x^2 t, \dots, x^n t)$

- platí triviálně $e^0 = e$, $e^{-X} = (e^X)^{-1}$, $e^{(t+s)V} = e^{tV} e^{sV}$

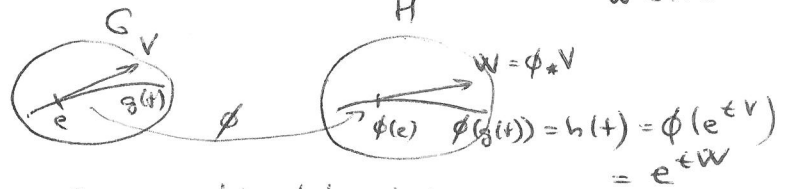
Př. $GL(n, \mathbb{R})$ - vidíme, že $g^C(t) = e^{tC} \rightarrow \exp: C \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) \rightarrow e^C$

- necht' $\phi: G \rightarrow H$ je homomorfismus Lieových grup

a $g(t) = g^V(t) = e^{tV}$ je jednopar. podskupina na G

pak $h(t) = \phi(g(t))$ je jednopar. podskupina na H a tedy $h(t) = e^{tW}$
 $W \in \mathfrak{h}$

a navíc $W = \phi_* V$



a dále $\phi_*: \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{h}$ je homomorfismus Lieových algeber

š. zachová se komutátor atd.

platí komutativní diagram

tev. odvozený homomorfismus LA

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{\phi} & H \\ \exp \uparrow & & \uparrow \exp \\ \mathfrak{g} & \xrightarrow{\phi_*} & \mathfrak{h} \end{array} \quad \phi \circ \exp = \exp \circ \phi_* \quad , \quad \phi(e^X) = e^{\phi_* X}$$

Důl. že $\phi(g(t))$ je jednopar. podskupina plyne z toho, že jde o homomorfismus.

zhytek např. v Ishikawovi