

# Lokální Lieova grupa transformací

Olver: J Lie Theory, 1996  
vol. 6, 23

Def:  $r$ -parametrická lokální Lieova grupa je souvislá otevřená <sup>obecně identitu  $e$</sup>  podmnožina  $V \subset \mathbb{R}^r$  (BÚNO můžeme předpokládat, že obsahuje počátek  $0$ ), na které je definována binární operace, tj. je dáno zobrazení  $\phi: V \times V \rightarrow \mathbb{R}^r$ , které je hladké (analytické) a na jejíž otevřené podmnožině  $V_0 \subset V$  je dále definováno hladké (analytické) zobrazení  $i: V_0 \rightarrow V$  splňující následující axiomy:

1) pokud  $\varepsilon, \delta, \gamma \in V$  a  $\phi(\varepsilon, \delta)$  a  $\phi(\delta, \gamma) \in V$ , pak

$$\phi(\varepsilon, \phi(\delta, \gamma)) = \phi(\phi(\varepsilon, \delta), \gamma) \quad (\text{asociativita})$$

$\exists e \in V$ :

2) pro  $\forall \varepsilon \in V$  platí:  $\phi(e, \varepsilon) = \varepsilon = \phi(\varepsilon, e)$  ( $e$  je nulový prvek, identita) (může být i jiný než  $0$ )

3) pro  $\forall \varepsilon \in V_0$  platí:  $\phi(\varepsilon, i(\varepsilon)) = \phi(i(\varepsilon), \varepsilon) = e$  (tj. pro prvky z  $V_0$  existují ve  $V$  inverzní prvky)

Jinými slovy: Grupové axiomy jsou splněny

dostatečně blízko u jednotkového (nulového) prvku.

Př. lokální LG, která není globální:

$$V = \{\varepsilon, |\varepsilon| < 1\} \subset \mathbb{R} \quad \text{a} \quad V_0 = \{\varepsilon, |\varepsilon| < \frac{1}{3}\} \subset V \quad \begin{array}{l} \swarrow \text{ne } \frac{1}{2}, \text{ ale } \frac{1}{3}, \text{ aby } i(\varepsilon) \\ \searrow \text{zobrazovalo do } V \end{array}$$

$$\text{a } \phi \text{ a } i \text{ jsou dány vztahy} \quad \phi(\varepsilon, \delta) = \frac{2\varepsilon\delta - \varepsilon - \delta}{\varepsilon\delta - 1} \quad \text{pro } \varepsilon, \delta \in V$$

$$i(\varepsilon) = \frac{\varepsilon}{2\varepsilon - 1} \quad \text{pro } \varepsilon \in V_0$$

Def: Necht  $M$  je hladká varieta. (pro nás prostor závislých a nezávislých prom.)

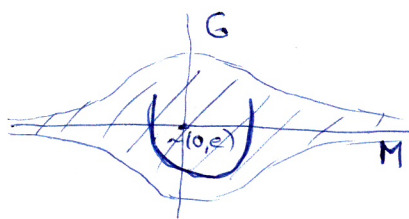
Lokální  $r$ -par. Lieova grupa transformací působící na  $M$  je dána lokální Lieovou grupou  $G$ , otevřenou množinou  $U: M \times \{e\} \subset U \subset M \times G$ , což je definiční obor působení  $G$  na  $M$ , a dále hladkým (analytickým) zobrazením  $F: U \rightarrow M$  splňujícím:

1) pokud  $(x, \varepsilon) \in U$ ,  $(F(x, \varepsilon), \delta) \in U$  a  $(x, \phi(\varepsilon, \delta)) \in U$ ,  
pak  $F(F(x, \varepsilon), \delta) = F(x, \phi(\varepsilon, \delta))$

2) pro  $\forall x \in M$ :  $F(x, e) = x$

3) pokud  $(x, \varepsilon) \in U$ , pak  $(F(x, \varepsilon), \varepsilon^{-1}) \in U$  a  $F(F(x, \varepsilon), \varepsilon^{-1}) = x$

(poslední axiom neplatí z 1) a 2), kvůli definičnímu oboru)



Př.: lokální LGT, které jsou i globální LGT

1) translace v  $\mathbb{R}^n$  -  $n$ -parametrická LGT, pro kterou  $G = \mathbb{R}^n = M$

$$\tilde{x} = F(x, a) = x + a, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad a \in \mathbb{R}^n$$

2) škálování - jedno-, či víceparametrická LGT

obecně 1-par. LGT v  $\mathbb{R}^n$  lze psát jako

$$\tilde{x} = F(x, \lambda) = (\lambda^{\alpha_1} x_1, \lambda^{\alpha_2} x_2, \dots, \lambda^{\alpha_n} x_n) \quad \text{pro fixní } \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

škálovací par.

kde  $M = \mathbb{R}^n$  a  $G = (\mathbb{R}_+^n)$  (zde není  $e \leftrightarrow 0$ , ale 1)

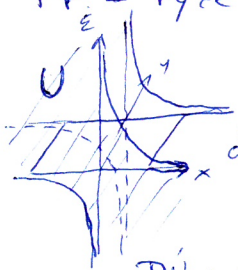
3) rotace - např.  $M = \mathbb{R}^2$ ,  $G = S^1 =$  kružnice

$\Rightarrow$  1-par. LGT roviny

Př. - ryze lokální LGT - projektivní zobrazení  $M = \mathbb{R}^2$  s  $G = (\mathbb{R}, +)$

$$(\tilde{x}, \tilde{y}) = F((x, y), \varepsilon) = \left( \frac{x}{1 - \varepsilon x}, \frac{y}{1 - \varepsilon x} \right) = (F^x(x, y, \varepsilon), F^y(x, y, \varepsilon))$$

definované na  $U = \left\{ (x, y, \varepsilon) : \varepsilon < \frac{1}{x} \text{ pro } x > 0 \text{ a } \varepsilon > \frac{1}{x} \text{ pro } x < 0 \right\}$   
 $\subset \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}$



Dů: ověřit, že platí  $F(F((x, y), \varepsilon), \delta) = F((x, y), \varepsilon + \delta)$

a tedy inverzní transformaci dostaneme záměnou  $\varepsilon \rightarrow -\varepsilon$

- jde o zobrazení, které převádí přímku na přímku a uvidíme později, že jde tedy o jednu ze symetrií rovnice  $\frac{d^2 y}{dx^2} = 0$ ,

uvažujme funkci  $y = \theta(x) = kx + c$  (obecná přímka v  $(x, y)$ ),

ponocí projektivní transformace dostaneme novou funkci danou

implicitně  $\tilde{y} = F^y(F^x(\tilde{x}, \tilde{y}, -\varepsilon), \theta(F^x(\tilde{x}, \tilde{y}, -\varepsilon)), \varepsilon)$

ovšem pro přímku dostaneme jednoduše

$$\tilde{y} = F^y\left(\frac{\tilde{x}}{1 + \varepsilon \tilde{x}}, \theta\left(\frac{\tilde{x}}{1 + \varepsilon \tilde{x}}\right), \varepsilon\right) = \frac{k \frac{\tilde{x}}{1 + \varepsilon \tilde{x}} + c}{1 - \varepsilon \frac{\tilde{x}}{1 + \varepsilon \tilde{x}}} = (k + \varepsilon c) \tilde{x} + c$$

• Lze ukázat, že pro souvislou LG lze každý prvek vyjádřit jako součin prvků z okolí identity, proto je mnohdy postačující zabývat se pouze tzv. infinitesimálními transformacemi

- díky analyticitě můžeme udělat Taylorův rozvoj (v okolí identity)

$$\tilde{x}^j = x^j + \sum_{\alpha} \varepsilon_{\alpha} \xi^{\alpha j}(x) + \mathcal{O}(\varepsilon^2)$$

kde

$$\xi^{\alpha j}(x) = \frac{\partial \tilde{x}^j}{\partial \varepsilon_{\alpha}} \Big|_{\varepsilon=0} = \frac{\partial F^j(x, \varepsilon)}{\partial \varepsilon_{\alpha}} \Big|_{\varepsilon=0}$$

(obecněji bychom derivovali v  $\varepsilon \leftrightarrow e$ )

- pro 1-param. LGT (příp. podskupiny nějaké víceparam. LGT)

bude jednoduše

$$\tilde{x}^j = x^j + (\varepsilon \xi^j(x) + \mathcal{O}(\varepsilon^2)), \quad \text{kde } \xi^j(x) = \frac{\partial F^j(x, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0}$$

Pr. projekční transformace roviny  $(x, y)$

$$(\tilde{x}, \tilde{y}) = F((x, y), \varepsilon) = \left( \frac{x}{1-\varepsilon x}, \frac{y}{1-\varepsilon x} \right) \text{ s grup. op. } \phi(\varepsilon, \delta) = \varepsilon + \delta$$

kon' 1-par. LGT, neboť

$$1) \quad F(F((x, y), \varepsilon), \delta) = F((x, y), \varepsilon + \delta)$$

$$F\left(\left(\frac{x}{1-\varepsilon x}, \frac{y}{1-\varepsilon x}\right), \delta\right) = \left(\frac{\frac{x}{1-\varepsilon x}}{1-\delta \frac{x}{1-\varepsilon x}}, \frac{\frac{y}{1-\varepsilon x}}{1-\delta \frac{x}{1-\varepsilon x}}\right) = \left(\frac{x}{1-(\varepsilon+\delta)x}, \frac{y}{1-(\varepsilon+\delta)x}\right)$$

2) jednotkový prvek je pro  $\varepsilon = 0$

$$F((x, y), 0) = (x, y) \text{ pro } \forall x, y$$

3) inverzní transformace k  $\varepsilon$  je pro  $-\varepsilon$ :

$$F(F((x, y), \varepsilon), -\varepsilon) = (x, y) \leftarrow \text{plyne z výše}$$

ovšem pozor, měli bychom ještě ověřit, že pro všechny

body  $z \in U = \left\{ (x, y), \varepsilon \mid \varepsilon < \frac{1}{x} \text{ pro } x > 0 \text{ a } \varepsilon > \frac{1}{x} \text{ pro } x < 0 \right\}$

patří do  $U$  tž  $(F((x, y), \varepsilon), \varepsilon^{-1}) = \left( \left( \frac{x}{1-\varepsilon x}, \frac{y}{1-\varepsilon x} \right), -\varepsilon \right)$

oprávně se např.  $x \in (-\infty, \frac{1}{\varepsilon})$  pro kladné  $\varepsilon$

zobrazí na  $(-\frac{1}{\varepsilon}, +\infty)$ , což je správný

interval pro  $-\varepsilon$

