

▼ Matematické programy a jejich použití

▼ Průběh funkce

▼ Zadání příkladu

Dva hmotné body se pohybují rovnoměrně přímočaře, první z bodu $A = [0,1]$ m rychlostí $v_a = (3,-2) \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$, druhý z bodu $B = [0,-1]$ m rychlostí $v_b = (6,4) \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$. Určete

- 1) průsečík trajektorií obou bodů,
- 2) čas, kdy jsou si oba body nejbližší,
- 3) nejmenší vzdálenost obou bodů

▼ Postup řešení příkladu

- 1) Nejprve si parametricky vyjádříme oba pohyby ve tvaru $X=A+v \cdot t$. Průsečík trajektorií obou bodů určíme z podmínek, že x-ové a y-ové souřadnice v průsečíku jsou pro obě trajektorie shodné. Na parametrické vyjádření pohybu se budeme dívat jako na parametrické rovnice přímek. Proto parametr t v druhé rovnici si označíme s (jinak by rovnice nedávaly smysl). Když známe hodnotu t (a s), kdy se přímky protnou, zpětným dosazením do parametrického vyjádření získáme souřadnice průsečíku (pro kontrolu dosazení provedeme pro oba parametry). Pro další počítání parametr v druhé rovnici přepíšeme opět na t .
- 2) Pro určení času, kdy jsou si oba body nejbližší, si nejprve musíme určit závislost vzdálenosti obou bodů na čase. Tu určíme klasicky jako vzdálenost dvou bodů s tím rozdílem, že vzdálenost obou bodů závisí na čase (parametru t). Čas, kdy jsou si oba body nejbližší t_{\min} následně určíme z podmínky, že první derivace musí být rovna 0. To, že se jedná o minimum si ověříme graficky (šlo by taktéž použít znaménko druhé derivace).
- 3) Nejmenší vzdálenost určíme dosazením času t_{\min} do vztahu pro vzdálenost obou bodů. Případně můžeme přímo použít funkci Minimize, která rovnou určí minimum funkce a hodnotu parametru t , pro který minimum nastalo.

Alternativní způsob řešení

Nyní tento příklad vyřešíme geometricky a graficky. Ze znalosti parametrického vyjádření z bodu 1) a závislosti vzdálenosti bodů na čase z bodu 2) nakreslíme grafy, které se budou interaktivně měnit v závislosti na parametru t (čase). Pro odečítání je lepší mít grafy co největší, abychom jsme se dopouštěli menší chyby měření.

Hodnoty z grafu budeme odečítat tak, že na graf klikneme na graf a poté už jen odečítáme hodnoty v horní liště.

- 1) Průsečík trajektorií obou bodů získáme odečtením příslušné hodnoty z grafu.
- 2), 3) Čas, kdy jsou si oba body nejbližší, získám pomocí grafu závislosti vzdálenosti obou bodů na čase.

Také si můžeme rovnou nechat vypisovat hodnoty při daném parametru t .

▼ **Řešení příkladu**

[> restart;

▼ ad 1)

▼ *Parametrické vyjádření pohybů (přímek)*

```

> X1 := Vector([0, 1]) + Vector([3, -2]) · t;
  X2 := Vector([0, -1]) + Vector([6, 4]) · t;
  x1 := X11;
  y1 := X12;
  x2 := X21;
  y2 := X22;

```

$$\begin{aligned}
 x1 &:= 3t \\
 y1 &:= 1 - 2t \\
 x2 &:= 6t \\
 y2 &:= -1 + 4t
 \end{aligned}$$

(1.1.3.1.1.1)▼ *Přepsání parametu v druhé rovnici*

```

> x2 := subs(t=s, x2);
  y2 := subs(t=s, y2);

```

$$\begin{aligned}
 x2 &:= 6s \\
 y2 &:= -1 + 4s
 \end{aligned}$$

(1.1.3.1.2.1)▼ *Určení parametrů t a s*

```

> parametry := solve([x1 = x2, y1 = y2], [t, s]);
  op([1, 1], parametry);
  op([1, 2], parametry);

```

$$\begin{aligned}
 \text{parametry} &:= \left[\left[t = \frac{1}{2}, s = \frac{1}{4} \right] \right] \\
 t &= \frac{1}{2} \\
 s &= \frac{1}{4}
 \end{aligned}$$

(1.1.3.1.3.1)

▼ *Průsečík trajektorií obou bodů*

```
> subs(op([1, 1], parametry), [x1, y1]);
```

$$\left[\frac{3}{2}, 0 \right]$$

(1.1.3.1.4.1)

```
> subs(op([1, 2], parametry), [x2, y2]);
```

$$\left[\frac{3}{2}, 0 \right]$$

(1.1.3.1.4.2)▼ *Přepsání parametu v druhé rovnici zpět*

```
> x2 := subs(s = t, x2);
   y2 := subs(s = t, y2);
```

$$\begin{aligned} x2 &:= 6t \\ y2 &:= -1 + 4t \end{aligned}$$

(1.1.3.1.5.1)▼ *ad 2)*▼ *Vzorec pro vzdálenost*

```
> d := sqrt((x2 - x1)^2 + (y2 - y1)^2);
```

$$d := \sqrt{45t^2 + 4 - 24t}$$

(1.1.3.2.1.1)▼ *Čas, kdy jsou body nejbližší*

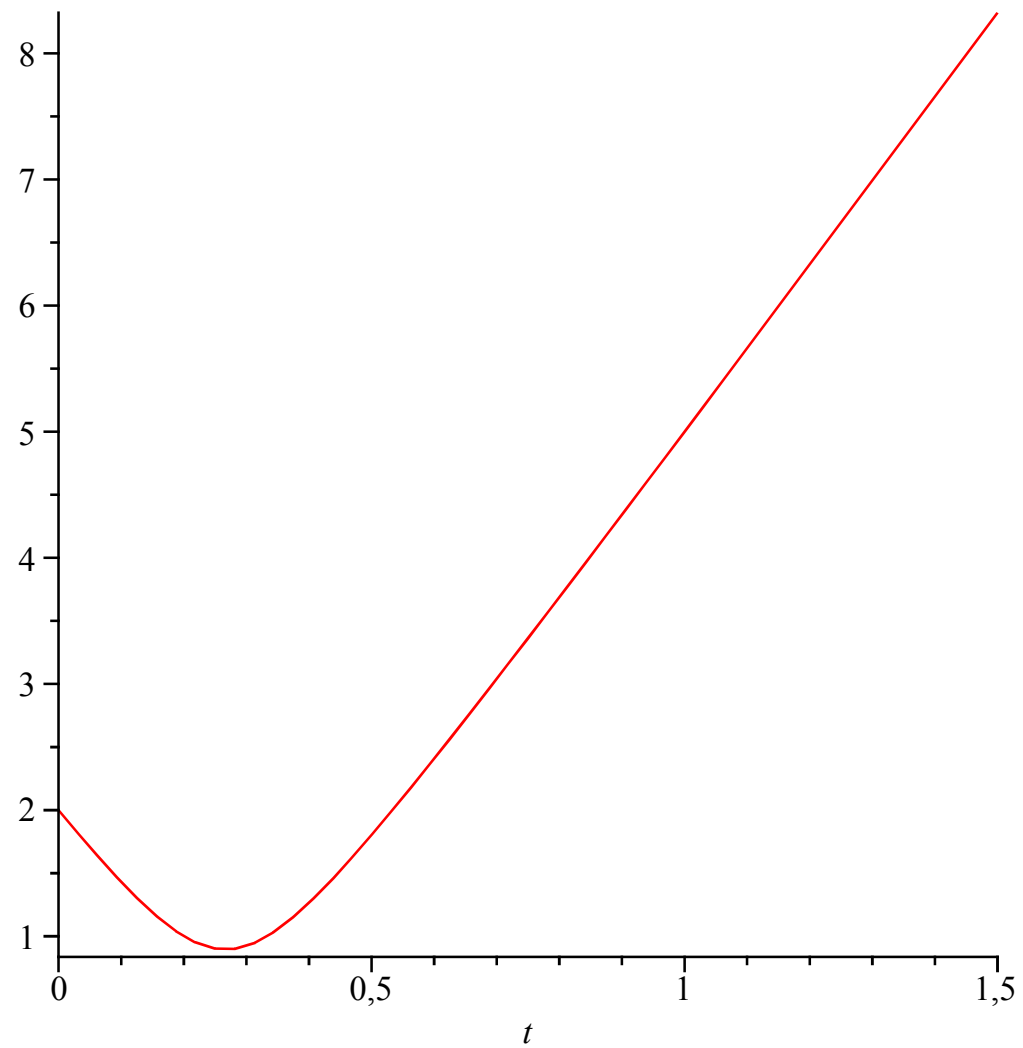
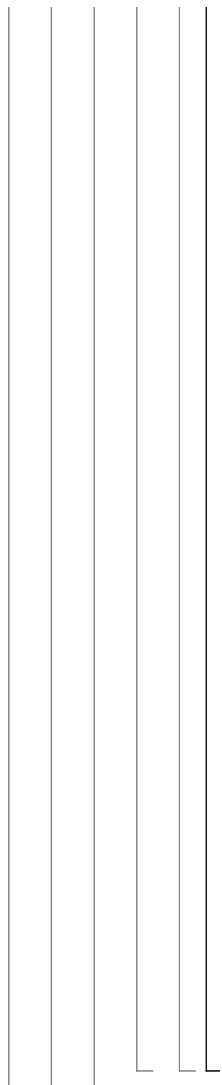
```
> tmin := solve( (d/dt) d = 0, t );
```

evalf(%) # Program maple zaokrouhluje na cifry, nikoli podle pravidel zaokrouhlování
evalf(%, 2);

$$\begin{aligned} tmin &:= \frac{4}{15} \\ 0.27 \end{aligned}$$

(1.1.3.2.2.1)▼ *Grafické ověření, že se jedná o minimum*

```
> plot(d, t = 0 .. 1.5);
```



ad 3)

▼ *Minimální vzdálenost bodů*

```
> dmin := simplify(subs(t = tmin, d));
   evalf(%) :
   evalf(%, 2) ;
```

$$dmin := \frac{2}{5} \sqrt{5}$$

0.89

(1.1.3.3.1.1)▼ *Minimální vzdálenost pomocí funkce Minimize*

```
> dmin2 := minimize(d, t, location = true);
   evalf(%) :
   evalf(%, 2) ;
```

$$dmin2 := \frac{1}{5} \sqrt{4} \sqrt{5}, \left\{ \left[\left\{ t = \frac{4}{15} \right\}, \frac{1}{5} \sqrt{4} \sqrt{5} \right] \right\}$$

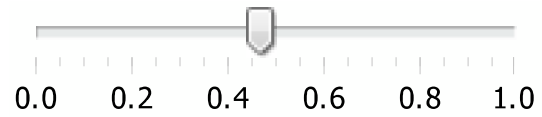
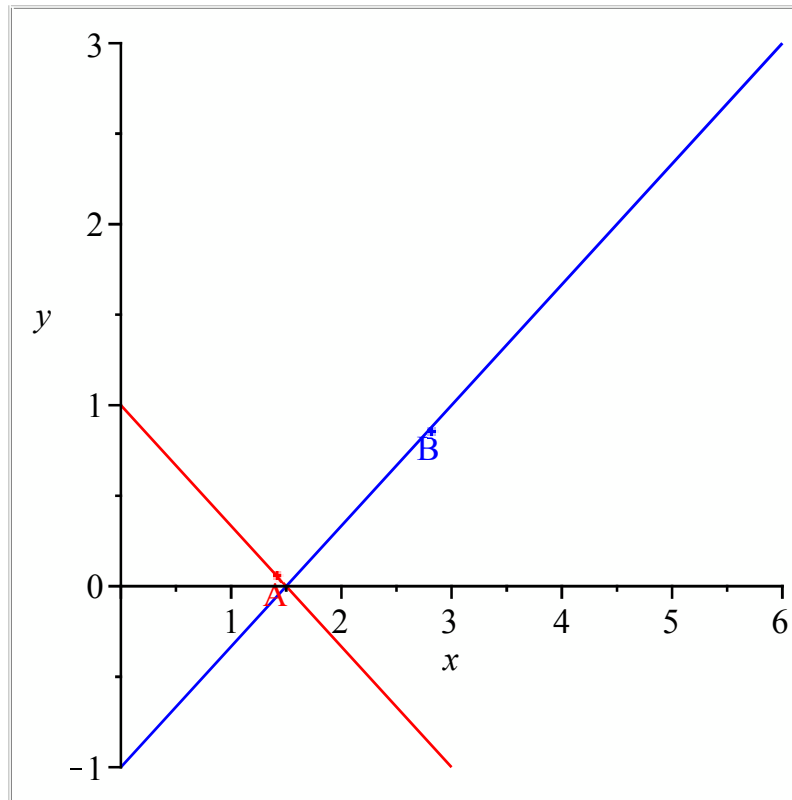
0.89, { [{ t = 0.27 }, 0.89] }

(1.1.3.3.2.1)

Alternativní způsob řešení

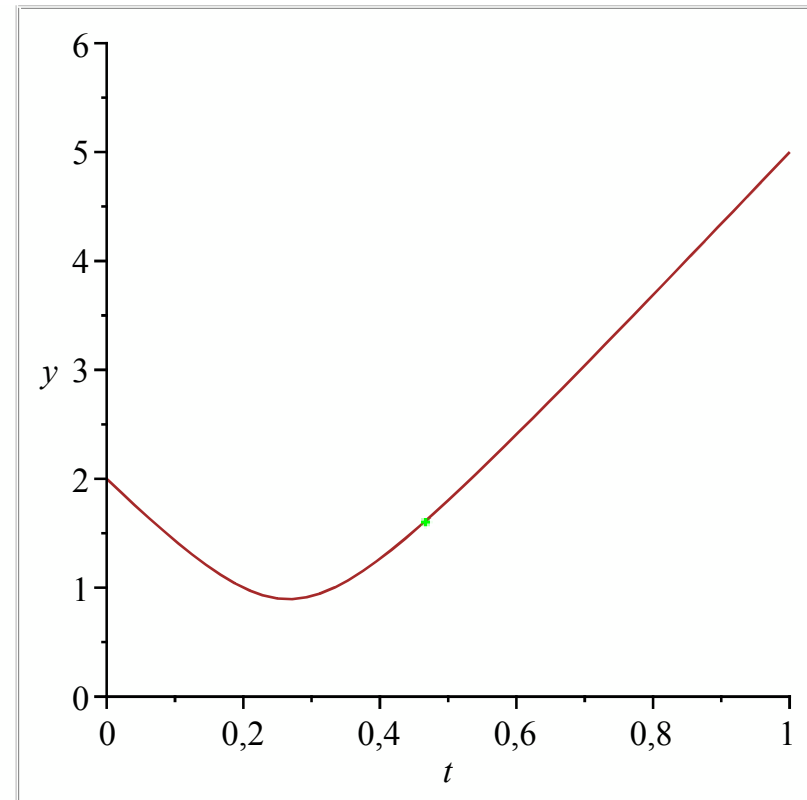
```
> with(plots):
```

```
>
```

☒ Vypsát hodnoty

A [1.4, 0.067]

B [2.8, 0.87]



Čas a vzdálenost ...

0.47

1.6