

QMI-2 Formalismus QM1 - diskrétní syst.

Postuláty: ① stavový prostor  $\mathcal{H}$  se skal. souč.  
 $\rightarrow |\psi\rangle \in \mathcal{H}$  ... příklady spin  $\mathcal{H} = \mathbb{C}^2$ ; Q-dots  $\mathcal{H} = \mathbb{C}^N$   
 ... direktní součet a součin  $\mathcal{H}_1 \oplus \mathcal{H}_2$ ;  $\mathcal{H}_1 \otimes \mathcal{H}_2$

② pozorovatelné .. lin operátory na  $\mathcal{H}$  ...  $\hat{A}^\dagger = \hat{A}$   
 $\rightarrow$  spektrum  $\sigma(\hat{A})$  Báze; vl.č. reálné  $\hat{A} = \sum_{a \in \sigma} a \hat{P}_a$   
 pozn: obecně  $\uparrow$  pro hermitní operátory  $[\hat{N}, \hat{N}^\dagger] = 0$   
 ale vl.č. složek komplexní ...  $\text{Re } m = \text{vl.č. } \frac{1}{2}(\hat{N} + \hat{N}^\dagger)$   
 $U^\dagger = U^{-1}$   $UU^\dagger = U^\dagger U = I$   $[U, U^\dagger] = 0$   
 komutující operátory  $|k|=1$   $\text{Im } m = \text{vl.č. } \frac{1}{2i}(\hat{N} - \hat{N}^\dagger)$   
 (kompatibilní vztahy) ... ÚSKO;  $\rightarrow$  báze  
 $\rightarrow$  každý další komut. je  $\hat{P}_a$

③ postulát o měření  
 je-li  $a \in \sigma_A$  lze naměřit  $p_a = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle$   $|\psi\rangle \rightarrow |\psi'\rangle = \hat{P}_a |\psi\rangle$

④ Postulát o časovém vývoji a jeho důsledky

$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi\rangle = \hat{H} |\psi\rangle$  (SR) operátor Hamiltoniánu = energie

Názna odvození (Sakurai)

$|\psi(t)\rangle \quad t \in \mathbb{R} \quad |\psi(t+\delta t)\rangle = \hat{U}(\delta t) |\psi(t)\rangle$   
 $\delta t \rightarrow 0 \quad \hat{U} = \hat{I} \quad \hat{U} \approx \hat{I} + \delta t \hat{K}$

$\|\psi\|^2 = 1 \quad 1 = \langle \psi(t+\delta t) | \psi(t+\delta t) \rangle = \langle \psi | U^\dagger U | \psi \rangle$   
 $\psi(t+\delta t) \equiv \psi(t)$

$1 = \langle \psi | (I + \delta t \hat{K}^\dagger)(I + \delta t \hat{K}) | \psi \rangle \quad \forall |\psi\rangle$   
 $I = I + \delta t (\hat{K}^\dagger + \hat{K}) + O(\delta t^2) \rightarrow \hat{C} = \hat{C}^\dagger$   
 $\hat{K} = i\hat{C} \quad \hat{K}^\dagger = -i\hat{C}$

$\hat{U}(\delta t) = \hat{I} + \frac{i\delta t}{\hbar} \hat{H} + O(\delta t^2)$

$\hat{H}$  Energie  $[E \cdot t] = [E \cdot t]$

$-\hat{E} = \frac{\hbar}{t} \hat{H}$

$\Rightarrow [\hat{H}] = [E]$

$\frac{\partial}{\partial t} |\psi(t+\delta t)\rangle = \hat{U}(\delta t) |\psi(t)\rangle \quad |_{\delta t \rightarrow 0} \Rightarrow (SR)$

$(SR) \quad i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$  časová Schrödingerova rovnice

formální řešení ...  $\hat{H}$  je konst., oper. závis. na  $t$

$i\hbar \dot{\psi} = \hat{H} \psi \Rightarrow |\psi(t)\rangle = \exp\left\{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t\right\} |\psi(0)\rangle$

$\psi(t+\delta t) = U(\delta t) \psi(t)$

$\langle \phi | \dot{\psi} \rangle = \langle \phi | \frac{d}{dt} \hat{H} |\psi\rangle$

$|\psi(t)\rangle = \hat{U}(t) |\psi(0)\rangle$   
 EVOLUČNÍ OPERÁTOR

$\left(-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t\right) e^{-\dots} |\psi(0)\rangle$

$\hat{U}(t) = \exp\left\{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t\right\}$

$\left(\equiv \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t\right)^n\right)$

výpočet: najít spektr. rozklad  $\hat{H} = \sum_n E_n P_n$

$\hat{H} |\psi_{n,k}\rangle = E_n |\psi_{n,k}\rangle$

stacionární (SR)

$P_n \equiv \sum_k |\psi_{n,k}\rangle \langle \psi_{n,k}|$

$\hat{U}(t) = \sum_n e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} P_n$

v. stav  $|\psi\rangle$

$|\psi_n\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} |\psi_n(0)\rangle$

časový vývoj obecného stavu

$|\psi\rangle = \hat{I} |\psi\rangle = \sum_{n,k} \langle \psi_{n,k} | \psi \rangle \cdot |\psi_{n,k}\rangle = \sum_{n,k} c_{n,k} |\psi_{n,k}\rangle$

$\sum_n \sum_k |\psi_{n,k}\rangle \langle \psi_{n,k}|$

$\hat{U}(t)$

$|\psi(t)\rangle = \sum_{n,k} c_{n,k} e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} |\psi_{n,k}\rangle$

• stacionární stavy a integrální pohyb  $e^{-\frac{i}{\hbar} E_n (t-t_0)}$

stac. stavy ...  $\hat{H} |\psi_{nk}\rangle = E_n |\psi_{nk}\rangle$

≡ v.l.v. A - čas. vývoj  $|\psi_{nk}(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} |\psi_{nk}\rangle$

měření:  $\hat{A} \rho_a = \langle \psi_{nk}(t) | \hat{A} | \psi_{nk}(t) \rangle = \langle \psi_{nk} | \hat{A} | \psi_{nk} \rangle$   
 $\langle \psi_{nk} | e^{+\frac{i}{\hbar} E_n t} \hat{A} e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} | \psi_{nk} \rangle$

$t$ ;  $\rho_a$  nezávisí na čase  
 podob.  $\langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle = \langle A \rangle$

— † pozorování (měření) nezávisí na čase

• integrální pohyb - měřitelná veličina jejíž pozorování nezávisí na čase  
 měř. ... hodnoty nezávisí na čase

def  $[\hat{H}, \hat{A}] = 0$   $\langle A \rangle = \langle \psi(t) | \hat{A} | \psi(t) \rangle$   
 $= \langle \psi | e^{+\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} \hat{A} e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} | \psi \rangle$

$[\hat{P}_n, \hat{A}] = 0$   $[\hat{A}, \hat{H}] = 0$   
 $[\hat{H}, \hat{P}_a] = 0 \Rightarrow [\hat{A}, f(\hat{H})] = 0$   
 $\sum c_n \hat{H}^n$   
 $f(A)^\dagger = f(A^\dagger)$

Pozor! obecně  $e^{\hat{A}} \cdot e^{\hat{B}} \neq e^{\hat{A}+\hat{B}}$

$[\hat{A}, \hat{B}] = 0 \Rightarrow e^{\hat{A}} e^{\hat{B}} = e^{\hat{A}+\hat{B}}$   
 $e^{\hat{A}} e^{-\hat{A}} = e^{\hat{A}-\hat{A}}$

závěr  $\langle A \rangle = \langle \psi(t) | \hat{A} | \psi(t) \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle$   
 nezávisí na čase

$$A \quad \mu_a = \langle \psi(t) | \hat{P}_a | \psi(t) \rangle = \langle \psi | \hat{P}_a | \psi \rangle \checkmark$$

$e^{+\frac{i}{\hbar} H t}$        $e^{-\frac{i}{\hbar} H t}$

## QMI-3

# Formalismus kvantové teorie 2

(spojité systémy) a nekonečné rozlehle!

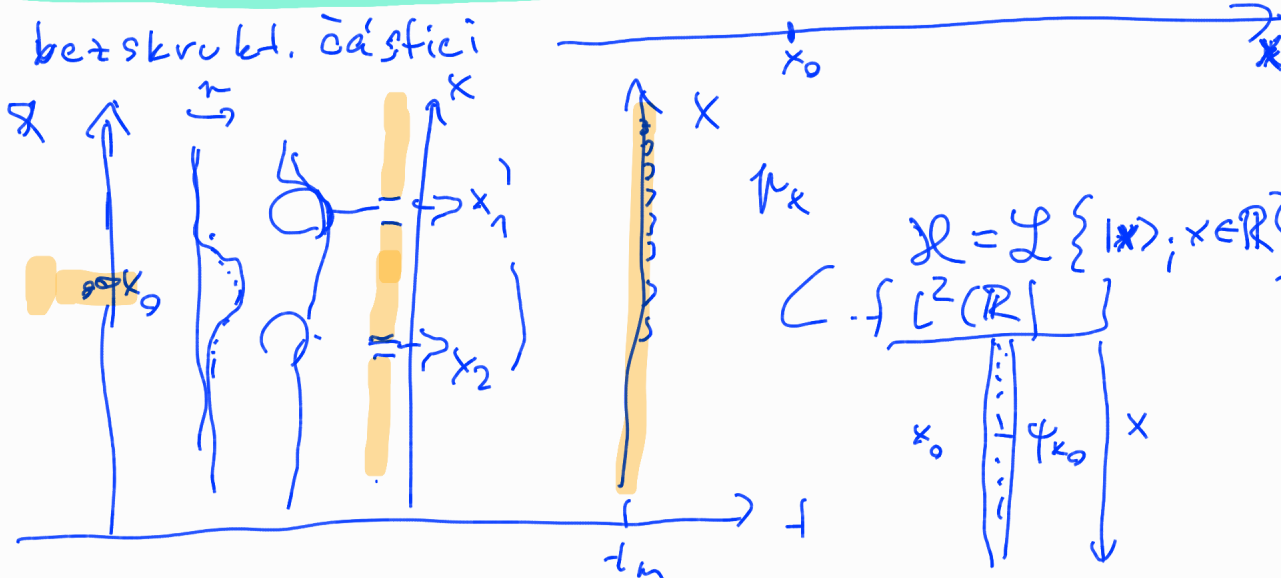
$\mathcal{H} \dots d = \infty$ ;  $\hat{A} \dots$  spojité spektrum  $a \in G$  (a.k.)

$$\sum_a \rightarrow \sum_a + \int_a$$

$$\sum_{a,k} \rightarrow \int_a \sum_k, \int_a \int_k, \sum_a \int_k$$

DR1

1D bezskrupt. částici



OBECNÝ VEKTOR  $|\psi\rangle = \sum_x \psi_x |x\rangle \dots |\psi\rangle = \int \psi(x) |x\rangle dx$

$$\hat{I} = \sum_x |x\rangle \langle x| \quad \hat{I} = \int_{\mathbb{R}} |x\rangle \langle x| dx$$

• skalární součin  $\psi_x \equiv \psi(x) = \langle x | \psi \rangle$

$$\langle \phi | \psi \rangle = \sum_x \phi_x^* \psi_x \quad \dots \langle \phi | \psi \rangle = \int_{\mathbb{R}} \phi(x)^* \psi(x) dx$$

$$\|\psi\|^2 = \langle \psi | \psi \rangle = \sum_x |\psi_x|^2 \quad \dots \|\psi\|^2 = \int_{\mathbb{R}} |\psi(x)|^2 dx$$



PRZ nekonečný řád zek Q-teček



$$\longrightarrow \psi_m(x) \quad m \in \mathbb{Z}$$

$$\mathcal{H} = \mathcal{L} \{ |m\rangle; m \in \mathbb{Z} \}$$

$$|\psi\rangle = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \psi_m |m\rangle$$

$\psi(m)$       $\psi_m$

$\hookrightarrow \mathcal{L}^2(\mathbb{Z})$

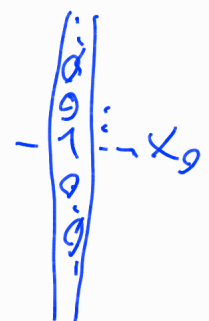
$$\langle \phi | \psi \rangle = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \phi_m^* \psi_m$$

$\uparrow$       $\uparrow$   
 $\phi_m$       $\psi_m$

$$d = \infty$$

zpět k PR1: neřm. veličina --  $x \sim \hat{x}$

$$\mathcal{H} = \mathcal{L} \{ |x\rangle, x \in \mathbb{R} \} \quad \dots \hat{x} |x_0\rangle = x_0 |x_0\rangle$$



jak vypadá vektor  $|x_0\rangle$  v  $x$ -reprezentaci

$$|\psi\rangle = \int dx \psi(x) |x\rangle$$

$\hookrightarrow \langle x | \psi \rangle \equiv \psi(x)$  vlnová funkce

$$|\psi_{x_0}\rangle = \langle x | x_0 \rangle = \begin{cases} 1 & x = x_0 \\ 0 & x \neq x_0 \end{cases}$$

$$\int \delta_{xx_0} dx = 0 \quad ?$$

$$\langle x | x_0 \rangle = \delta_{xx_0}$$

$$\langle x | \psi_{x_0} \rangle = \psi_{x_0}(x) = \delta(x - x_0)$$

$$\delta_{xx_0} = \langle x_0 | x_0' \rangle = \left[ \int dx \delta(x - x_0) \delta(x - x_0') \right] = \delta(x_0 - x_0')$$

$x_0$       $x_0'$