

Ortogonalní souřadnice v \mathbf{E}^2

Euklidovská metrika v \mathbf{E}^2 má jak v kartézských souřadnicích x, y tak v ortogonálních souřadnicích x^1, x^2 diagonální tvar

$$\mathbf{q} = \mathbf{d}x \mathbf{d}x + \mathbf{d}y \mathbf{d}y = h_{(1)}^2 \mathbf{d}x^1 \mathbf{d}x^1 + h_{(2)}^2 \mathbf{d}x^2 \mathbf{d}x^2 .$$

Diagonální elementy $h_{(1)}$ a $h_{(2)}$ se nazývají Laméovy koeficienty.

Plošný element má tvar

$$dS = dx dy = h_{(1)} h_{(2)} dx^1 dx^2 .$$

Pomocí Laméových koeficientů lze zapsat některé diferenciální operátory v souřadnicích x^1, x^2 . Konkrétně:

gradient skaláru: $\mathbf{a} = \nabla f$

$$a^k = \frac{1}{h_{(k)}} f_{,k}$$

divergence: $f = \nabla \cdot \mathbf{a}$

$$f = \frac{1}{h_{(1)} h_{(2)}} \left((h_{(2)} a^1)_{,1} + (h_{(1)} a^2)_{,2} \right)$$

dvoudimenzionální rotace: $f = \nabla \times \mathbf{a}$

$$f = \frac{1}{h_{(1)} h_{(2)}} \left((h_{(2)} a^2)_{,1} - (h_{(1)} a^1)_{,2} \right)$$

Laplaceův operátor:

$$\nabla^2 f = \frac{1}{h_{(1)} h_{(2)}} \left(\left(\frac{h_{(2)}}{h_{(1)}} f_{,1} \right)_{,1} + \left(\frac{h_{(1)}}{h_{(2)}} f_{,2} \right)_{,2} \right)$$

Ve všech vztazích jsou použity souřadnice vektorů vzhledem k normalizované bázi $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$.

Vztah k rotačně symetrickým souřadnicím v \mathbf{E}^3

Většina ortogonálních souřadnic v \mathbf{E}^2 lze použít ke konstrukci rotačně symetrických ortogonálních souřadnic v \mathbf{E}^3 a to rotací podél jedné z os. Nechť x, y, z jsou kartézské souřadnice v \mathbf{E}^3 a z je osa rotační symetrie. Vzdálenost od osy označíme ρ a úhel okolo osy φ . Rotačně symetrické souřadnice x^1, x^2, φ asociované s dvoudimenzionálními ortogonálními souřadnicemi x^1, x^2 jsou dány vztahy

$$\begin{aligned} x &= \rho(x^1, x^2) \cos \varphi , \\ y &= \rho(x^1, x^2) \sin \varphi , \\ z &= z(x^1, x^2) . \end{aligned}$$

Zde funkční závislosti $\rho(x^1, x^2)$ a $z(x^1, x^2)$ jsou dány vztahy souřadnic x^1, x^2 k *dvoudimenzionálním kartézským souřadnicím* ρ, z , zúžené na polorovinu $\rho > 0$.

Euklidovská metrika v \mathbf{E}^3 má pak tvar

$$\mathbf{q} = \mathbf{d}x \mathbf{d}x + \mathbf{d}y \mathbf{d}y + \mathbf{d}z \mathbf{d}z = \mathbf{d}z \mathbf{d}z + \mathbf{d}\rho \mathbf{d}\rho + \rho^2 \mathbf{d}\varphi \mathbf{d}\varphi = h_{(1)}^2 \mathbf{d}x^1 \mathbf{d}x^1 + h_{(2)}^2 \mathbf{d}x^2 \mathbf{d}x^2 + \rho^2 \mathbf{d}\varphi \mathbf{d}\varphi .$$

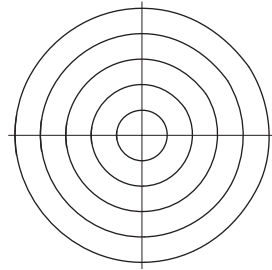
Laméovy koeficienty pro rotačně symetrické souřadnice x^1, x^2, φ tedy jsou $h_{(1)}, h_{(2)}, \rho$.

Objemový element má tvar

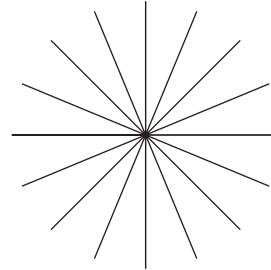
$$dV = h_{(1)} h_{(2)} \rho dx^1 dx^2 d\varphi .$$

Polární souřadnice v \mathbf{E}^2

Jedná se o nejjednodušší ortogonální souřadnice (mimo souřadnic kartézských). Souřadnicové čáry jsou kružnice okolo společného počátku a radiální čáry jsou polopřímky. Rotací polárních souřadnic se dostanou souřadnice *sférické*.



$\rho = \text{konst.}$



$\varphi = \text{konst.}$

hodnoty souřadnic:

$$\rho \in \mathbb{R}^+, \varphi \in (-\pi, \pi)$$

pokrytá oblast:

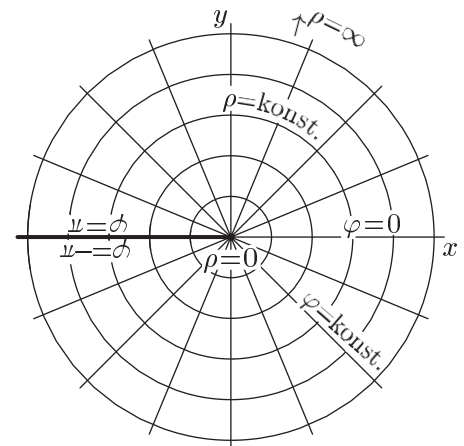
$$x, y \in \mathbb{R}$$

transformační vztahy:

$$\begin{aligned} x &= \rho \cos \varphi & \rho &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ y &= \rho \sin \varphi & \varphi &= \arctan(y/x) \end{aligned}$$

Laméovy koeficienty:

$$h_{(\rho)} = 1 \quad h_{(\varphi)} = \rho$$



Souřadnice jsou regulární všude mimo počátku a jedné polopřímky, na které je nespojitá úhlová souřadnice φ .

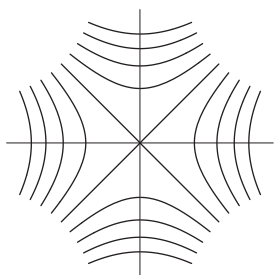
Orientace popisek naznačuje směr růstu souřadnic.

Hyperbolické souřadnice v \mathbf{E}^2

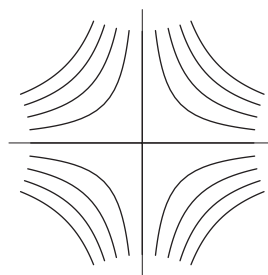
Jedná se o souřadný systém, jehož souřadnicové čáry jsou hyperboly. Souřadnice pokrývají polorovinu v \mathbf{E}^2 a je otázkou znaménkové konvence, která polorovina se zvolí. Pro jednoduchost se omezíme na volby $x > 0$ a $y > 0$.

Hyperbolické souřadnice jsou inverzní k souřadnicím parabolickým.

Rotací hyperbolických souřadnic se dostanou souřadnice *hyperboloidální* (rotačně *hyperbolické*).



$\kappa = \text{konst.}$



$\lambda = \text{konst.}$

hodnoty souřadnic:

$$\kappa, \lambda \in \mathbb{R}$$

pokrytá oblast:

varianta 1: $x \in \mathbb{R}^+, y \in \mathbb{R}$

varianta 2: $x \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R}^+$

transformační vztahy:

$$x \stackrel{\text{var. 1}}{=} \sqrt{\sqrt{\kappa^2 + \lambda^2} + \kappa} \stackrel{\text{var. 2}}{=} \frac{\lambda}{\sqrt{\sqrt{\kappa^2 + \lambda^2} - \kappa}}$$

$$y \stackrel{\text{var. 1}}{=} \frac{\lambda}{\sqrt{\sqrt{\kappa^2 + \lambda^2} + \kappa}} \stackrel{\text{var. 2}}{=} \sqrt{\sqrt{\kappa^2 + \lambda^2} - \kappa}$$

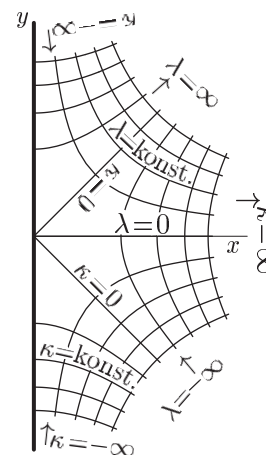
$$\kappa = \frac{1}{2}(x^2 - y^2)$$

$$\lambda = xy$$

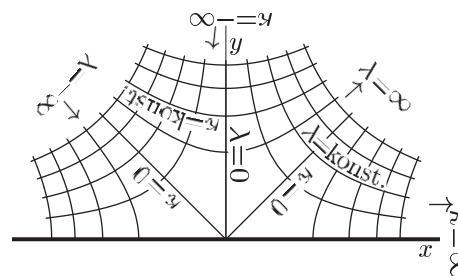
Laméovy koeficienty:

$$h_{(\kappa)}^2 = h_{(\lambda)}^2 = \frac{1}{2\sqrt{\kappa^2 + \lambda^2}}$$

Souřadnice jsou ‘konformně kartézské’ – oba Laméovy koeficienty jsou shodné.



varianta 1



varianta 2

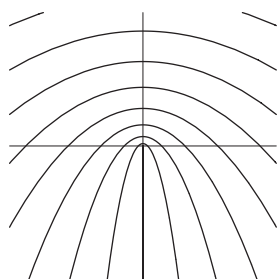
Orientace popisek naznačuje směr růstu souřadnic.

Parabolické souřadnice v \mathbf{E}^2

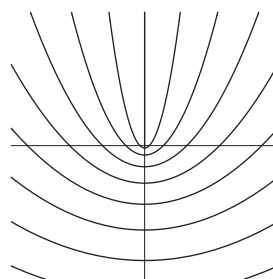
Souřadný systém, jehož souřadnicové čáry jsou paraboly. Souřadnice pokrývají celou rovinu \mathbf{E}^2 mimo jedné polopřímky, na které nejsou regulární. Je otázkou konvence, která polovina osy y se zvolí.

Parabolické souřadnice jsou inverzní k souřadnicím hyperbolickým.

Rotací parabolických souřadnic se dostanou souřadnice *paraboloidální* (rotačně *parabolické*).



$u = \text{konst.}$



$v = \text{konst.}$

hodnoty souřadnic:

varianta 1: $u \in \mathbb{R}, v \in \mathbb{R}^+$

varianta 2: $u \in \mathbb{R}^+, v \in \mathbb{R}$

pokrytá oblast:

$x, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = uv$$

$$y = \frac{1}{2}(u^2 - v^2)$$

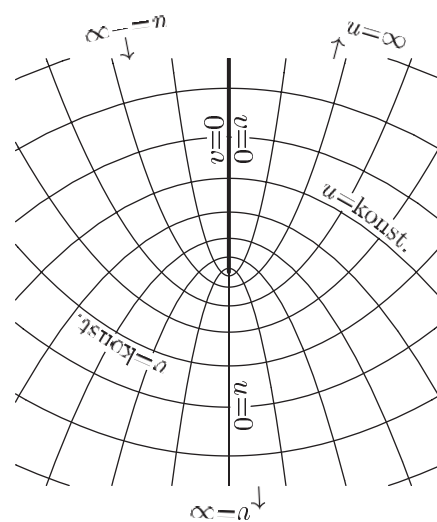
$$u \stackrel{\text{var. 1}}{=} \frac{x}{\sqrt{\sqrt{y^2 + x^2} - y}} \stackrel{\text{var. 2}}{=} \sqrt{\sqrt{y^2 + x^2} + y}$$

$$v \stackrel{\text{var. 1}}{=} \sqrt{\sqrt{y^2 + x^2} - y} \stackrel{\text{var. 2}}{=} \frac{x}{\sqrt{\sqrt{y^2 + x^2} + y}}$$

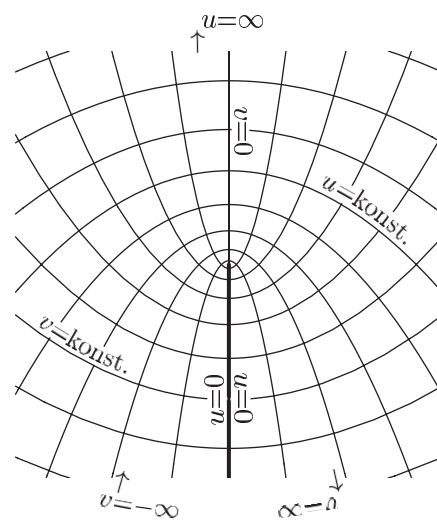
Laméovy koeficienty:

$$h_{(u)} = h_{(v)} = \sqrt{u^2 + v^2}$$

Souřadnice jsou ‘konformně kartézské’ – oba Laméovy koeficienty jsou shodné.



varianta 1



varianta 2

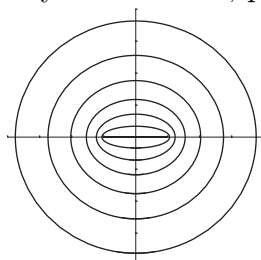
Orientace popisek naznačuje směr růstu souřadnic.

Eliptické souřadnice v \mathbf{E}^2

Tato skupina souřadnic zahrnuje souřadné systémy, pro které čáry konstantní ‘radiální’ souřadnice jsou elipsy s ohnisky $x = \pm\ell$, $y = 0$, a čáry konstantní ‘úhlové’ souřadnice jsou hyperboly. Jednotlivé souřadné systémy se liší volbou ‘úhlové’ souřadnice, odlišnou volbou intervalů hodnot jednotlivých souřadnic, případně přeškálováním souřadnic.

‘radiální’ souřadnice:

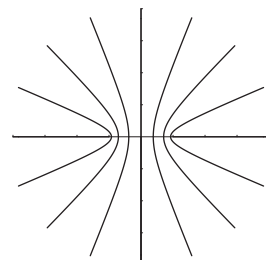
$$\begin{aligned} \eta, s, c \\ s = \ell \sinh \eta \\ c = \ell \cosh \eta \end{aligned}$$



$\eta, s, c = \text{konst.}$

‘úhlové’ souřadnice:

$$\begin{aligned} \psi, \bar{\psi}, u, v \\ \bar{\psi} = \frac{\pi}{2} - \psi \\ u = \cos \psi = \sin \bar{\psi} \\ v = \sin \psi = \cos \bar{\psi} \end{aligned}$$



$\psi, \bar{\psi}, u, v = \text{konst.}$

V grafech níže budou singulární body jednotlivých souřadných systémů vyznačeny tlustou čarou. Orientace popisek naznačuje směr růstu souřadnic.

V kontextu eliptických souřadnic zavedeme pomocné funkce r a σ :

$$\begin{aligned} r^2 &= x^2 + y^2 & 2(r^2 + \ell^2) &= (y^2 + (x + \ell)^2) + (y^2 + (x - \ell)^2) \\ \sigma^2 &= \sqrt{(x^2 + y^2)^2 + 2\ell^2(y^2 - x^2) + \ell^4} = \sqrt{y^2 + (x + \ell)^2} \sqrt{y^2 + (x - \ell)^2} \\ &= \sqrt{(x^2 + y^2 - \ell^2)^2 + 4\ell^2 y^2} = \sqrt{(x^2 + y^2 + \ell^2)^2 - 4\ell^2 x^2} \\ \sqrt{2} \sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2} &= \sqrt{y^2 + (x + \ell)^2} + \sqrt{y^2 + (x - \ell)^2} \end{aligned}$$

Protáhlé eliptické souřadnice

Přívlastek “protáhlé” naznačuje, že takto zavedené souřadnice lze využít ke konstrukci *protáhlých elipsoidálních souřadnic* v \mathbf{E}^3 a to rotací okolo osy x . Plochy konstantní ‘radiální’ souřadnice protáhlých elipsoidálních souřadnic tvoří protáhlé rotační elipsoidy.

souřadnice $\eta, \bar{\psi}$

hodnoty souřadnic: $\eta \in \mathbb{R}^+$, $\bar{\psi} \in (-\pi, \pi)$

pokrytá oblast: $x, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

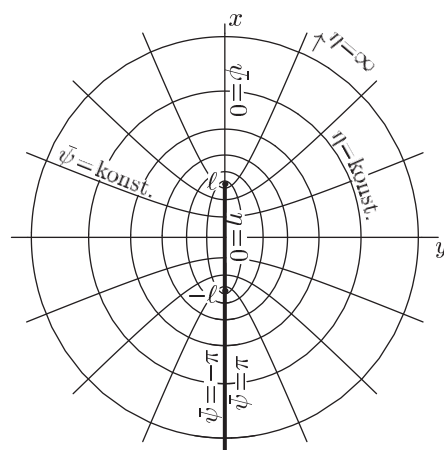
$$\begin{aligned} x &= \ell \cosh \eta \cos \bar{\psi} & y &= \ell \sinh \eta \sin \bar{\psi} \\ \sinh \eta &= \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}}{\sqrt{2} \ell} & \sin \bar{\psi} &= \frac{\sqrt{2} y}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}} \\ \cosh \eta &= \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2} \ell} & \cos \bar{\psi} &= \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}} \\ \bar{\psi} &= \frac{\pi}{2} - \psi \end{aligned}$$

Laméovy koeficienty:

$$h_{(\eta)} = h_{(\bar{\psi})} = \sigma$$

pomocné funkce:

$$\begin{aligned} r^2 &= \ell^2 (\cosh^2 \eta - \sin^2 \bar{\psi}) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \cos^2 \bar{\psi}) \\ \sigma^2 &= \ell^2 (\cosh^2 \eta - \cos^2 \bar{\psi}) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \sin^2 \bar{\psi}) \end{aligned}$$



S touto volbou intervalů hodnot je souřadnice η singulární na intervalu $x \in (-\ell, \ell)$ a souřadnice $\bar{\psi}$ na interval $x \in (-\infty, \ell)$ osy $y = 0$.

Souřadnice η, ψ jsou ‘konformně kartézské’, tj. oba Laméovy koeficienty jsou shodné.

Z konvenčních důvodů jsou v obrázcích pro protáhlé eliptické souřadnice osy x a y vyměněny.

souřadnice c, v

hodnoty souřadnic: $c \in (1, \infty)$, $v \in (-1, 1)$

pokrytá oblast: $x \in \mathbb{R}$, $y \in \mathbb{R}^+$

transformační vztahy:

$$x = c v \quad c = \ell \cosh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2}}$$

$$y = \sqrt{c^2 - \ell^2} \sqrt{1 - v^2} \quad v = \cos \bar{\psi} = \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}$$

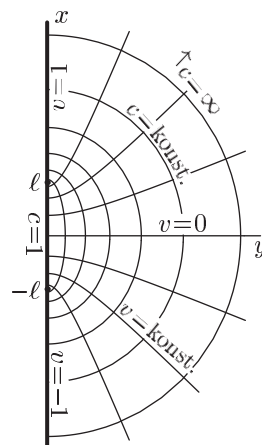
Laméovy koeficienty:

$$h_{(s)}^2 = \frac{\sigma^2}{c^2 - \ell^2} = \frac{c^2 - \ell^2 v^2}{c^2 - \ell^2} \quad h_{(v)}^2 = \frac{\sigma^2}{1 - v^2} = \frac{c^2 - \ell^2 v^2}{1 - v^2}$$

pomocné funkce:

$$r^2 = c^2 - \ell^2 + \ell^2 v^2$$

$$\sigma^2 = c^2 - \ell^2 v^2$$



S touto volbou intervalů hodnot pokrývají souřadnice c, v pouze oblast $y > 0$.

Souřadnice c je asymptoticky rovna vzdálenosti od počátku $c \approx r$.

souřadnice c, u

hodnoty souřadnic: $c \in (1, \infty)$, $u \in (-1, 1)$

pokrytá oblast: $x \in \mathbb{R}^+$, $y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = c \sqrt{1 - u^2} \quad c = \ell \cosh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2}}$$

$$y = \sqrt{c^2 - \ell^2} u \quad u = \sin \bar{\psi} = \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}$$

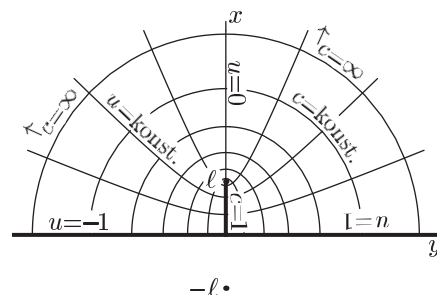
Laméovy koeficienty:

$$h_{(s)}^2 = \frac{\sigma^2}{c^2 - \ell^2} = 1 + \frac{\ell^2 u^2}{c^2 - \ell^2} \quad h_{(v)}^2 = \frac{\sigma^2}{1 - u^2} = \frac{c^2}{1 - u^2} - \ell^2$$

pomocné funkce:

$$r^2 = c^2 - \ell^2 u^2$$

$$\sigma^2 = c^2 - \ell^2 + \ell^2 u^2$$



S touto volbou intervalů hodnot pokrývají souřadnice c, u pouze oblast $x > 0$ a jsou singulární na ose $y = 0$ v intervalu $x \in \langle 0, \ell \rangle$.

Souřadnice c je asymptoticky rovna vzdálenosti od počátku $c \approx r$.

Oblé eliptické souřadnice vnitřní

Přívlastek “oblé” naznačuje, že takto zavedené souřadnice lze využít ke konstrukci *oblých elipsoidálních souřadnic* v \mathbf{E}^3 a to rotací okolo osy y . Plochy konstantní ‘radiální’ souřadnice oblých elipsoidálních souřadnic tvoří rotační elipsoidy podobné ‘obláčku’.

Přívlastek “vnitřní” indikuje, že souřadnice jsou na ose $y = 0$ regulární *uvnitř* intervalu $(-\ell, \ell)$.

souřadnice η, ψ

hodnoty souřadnic: $\eta \in \mathbb{R}, \psi \in \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$

pokrytá oblast: $x, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = \ell \cosh \eta \sin \psi$$

$$y = \ell \sinh \eta \cos \psi$$

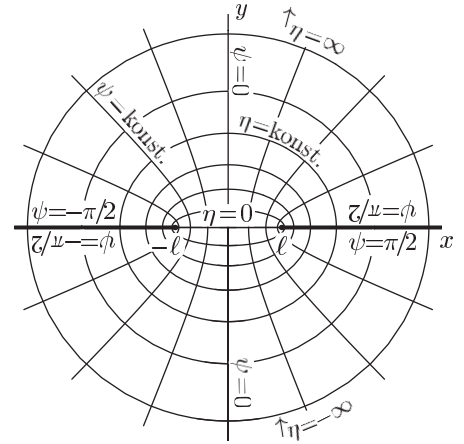
$$\sinh \eta = \frac{\sqrt{2} y}{\sqrt{\sigma^2 - r^2 + \ell^2}}$$

$$\sin \psi = \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}$$

$$\cosh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2} \ell}$$

$$\cos \psi = \frac{\sqrt{\sigma^2 - r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2} \ell}$$

$$\psi = \frac{\pi}{2} - \bar{\psi}$$



Laméovy koeficienty:

$$h_{(\eta)} = h_{(\psi)} = \sigma$$

pomocné funkce:

$$r^2 = \ell^2 (\cosh^2 \eta - \cos^2 \psi) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \sin^2 \psi)$$

$$\sigma^2 = \ell^2 (\cosh^2 \eta - \sin^2 \psi) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \cos^2 \psi)$$

S touto volbou intervalů hodnot jsou souřadnice η, ψ singulární na ose $y = 0$ mimo interval $x \in (-\ell, \ell)$. Souřadnice η, ψ jsou ‘konformně kartézské’, tj. oba Laméovy koeficienty jsou shodné $h_{(\eta)} = h_{(\psi)}$.

souřadnice s, v

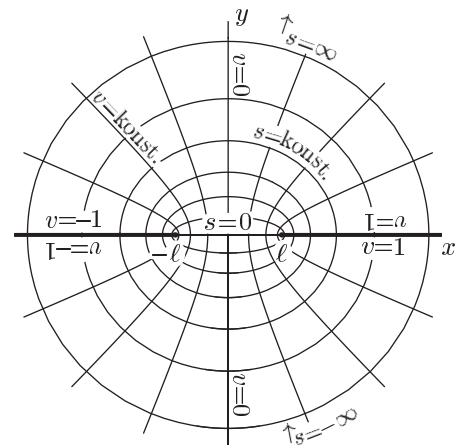
hodnoty souřadnic: $s \in \mathbb{R}, v \in (-1, 1)$

pokrytá oblast: $x, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = \sqrt{s^2 + \ell^2} v \quad s = \ell \sinh \eta = \frac{\sqrt{2} \ell y}{\sqrt{\sigma^2 - r^2 + \ell^2}}$$

$$y = s \sqrt{1 - v^2} \quad v = \sin \psi = \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}$$



Laméovy koeficienty:

$$h_{(s)}^2 = \frac{\sigma^2}{s^2 + \ell^2} = 1 - \frac{\ell^2 v^2}{s^2 + \ell^2} \quad h_{(v)}^2 = \frac{\sigma^2}{1 - v^2} = \ell^2 + \frac{s^2}{1 - v^2}$$

pomocné funkce:

$$r^2 = s^2 + \ell^2 v^2$$

$$\sigma^2 = s^2 + \ell^2 - \ell^2 v^2$$

S touto volbou intervalů hodnot jsou souřadnice s, v singulární na ose $y = 0$ mimo interval $(-\ell, \ell)$. Souřadnice s je asymptoticky rovna vzdálenosti od počátku $s \approx r$.

Oblé eliptické souřadnice vnější

Jedná se v podstatě o tytéž souřadnice jako v předchozím případě, pouze jsou zvoleny jinak intervaly hodnot, které souřadnice nabývají. Alternativní volba hodnot umožňuje zavést souřadnice tak, aby byly na ose $y = 0$ regulární *vně* intervalu $\langle -\ell, \ell \rangle$. Proto jsou i označeny přívlastkem “vnější”.

souřadnice η, ψ

hodnoty souřadnic: $\eta \in \mathbb{R}^+, \psi \in (-\pi, \pi)$

pokrytá oblast: $x, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = \ell \cosh \eta \sin \psi$$

$$y = \ell \sinh \eta \cos \psi$$

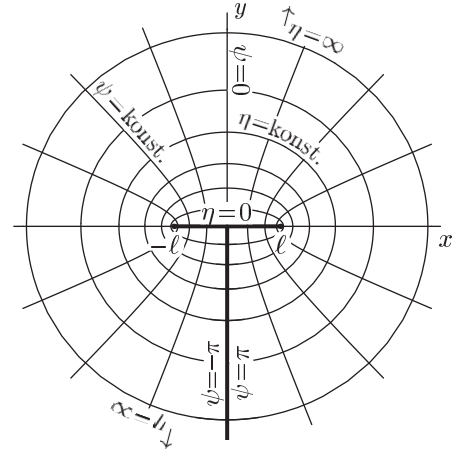
$$\sinh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}}{\sqrt{2} \ell}$$

$$\sin \psi = \frac{\sqrt{2} x}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}$$

$$\cosh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 + \ell^2}}{\sqrt{2} \ell}$$

$$\cos \psi = \frac{\sqrt{2} y}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}}$$

$$\psi = \frac{\pi}{2} - \bar{\psi}$$



Laméovy koeficienty:

$$h_{(\eta)} = h_{(\psi)} = \sigma$$

pomocné funkce:

$$r^2 = \ell^2 (\cosh^2 \eta - \cos^2 \psi) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \sin^2 \psi)$$

$$\sigma^2 = \ell^2 (\cosh^2 \eta - \sin^2 \psi) = \ell^2 (\sinh^2 \eta + \cos^2 \psi)$$

S touto volbou intervalů hodnot jsou souřadnice η, ψ singulární na ose $y = 0$ v intervalu $x \in (-\ell, \ell)$ a souřadnice ψ navíc na ose $x = 0$ v intervalu $y \in \mathbb{R}^-$.

souřadnice s, u

hodnoty souřadnic: $s \in \mathbb{R}^+, u \in (-1, 1)$

pokrytá oblast: $x \in \mathbb{R}^+, y \in \mathbb{R}$

transformační vztahy:

$$x = \sqrt{s^2 + \ell^2} \sqrt{1 - u^2} \quad s = \ell \sinh \eta = \frac{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}}{\sqrt{2}}$$

$$y = s u \quad u = \sin \bar{\psi} = \frac{\sqrt{2} y}{\sqrt{\sigma^2 + r^2 - \ell^2}}$$

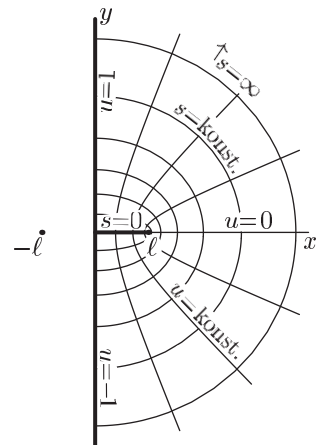
Laméovy koeficienty:

$$h_{(s)}^2 = \frac{\sigma^2}{s^2 + \ell^2} = \frac{s^2 + \ell^2 u^2}{s^2 + \ell^2} \quad h_{(u)}^2 = \frac{\sigma^2}{1 - u^2} = \frac{s^2 + \ell^2 u^2}{1 - u^2}$$

pomocné funkce:

$$r^2 = s^2 + \ell^2 - \ell^2 u^2$$

$$\sigma^2 = s^2 + \ell^2 u^2$$



S touto volbou intervalů hodnot pokrývají souřadnice s, u pouze oblast $x > 0$ a jsou singulární na ose $y = 0$ v intervalu $x \in \langle 0, \ell \rangle$.

Souřadnice s je asymptoticky rovna vzdálenosti od počátku $s \approx r$.