
Relativistická formulace

Relativistická formulace teorie.

Prostorová a prostoročasová formulace – slovník, invarianty.

Transformační vlastnosti.

Lorentzova transformace, transformace toku, 4-potenciálu a příslušných prostorových veličin. Transformace elektrické intenzity a magnetické indukce. Speciální případy a jejich charakterizace pomocí invariantů. Transformační vlastnosti lineární nábojové hustoty a proudu.

Příklady.

Přímý vodič s proudem v pohybující se soustavě. Pole rovnoměrně pohybujícího se náboje.

Poznámka ke značení

| veličina | máše značení | často používané značení |
|------------------------|----------------------------|---|
| hustota hmotnosti | μ | ρ používá na hust. náboje |
| permeabilita vakua | $\frac{1}{\epsilon_0 c^2}$ | μ_0 používá na hust. hmoty |
| elektrická indukce | $\epsilon_0 \vec{E}$ | \vec{D} nepoužíváme |
| magnetická intenzita | $\epsilon_0 c^2 \vec{B}$ | $\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \vec{B}$ nepoužíváme |
| hustota 4-sily | Φ^r | používá na elektrický tok |
| energie | U | W používá na výkon |
| tvorba energie (výkon) | W | |
| hustota energie | u | w používá na hustotu výkonu |
| hustota tvorby energie | $\frac{W}{V}$ | |
| Poyntingův vektor | \vec{S} | používá na orient. proud \vec{S} |

Relativistické formulace teorie

opisování předněšky STR

popis vůči inerc. soustavě

plocha $+ \vec{R}$

zdroje $\rho \vec{j}$

potenciály $\phi \vec{A}$

EM pole $\vec{E} \vec{B}$

prostorčasový popis

$$* \quad x^r = \begin{bmatrix} ct \\ \vec{R} \end{bmatrix}$$

$$j \quad j^r = \begin{bmatrix} c\rho \\ \vec{j} \end{bmatrix}$$

$$A \quad A^r = \begin{bmatrix} \phi \\ \vec{A} \end{bmatrix}$$

$$F \quad F_{rs} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{c}\vec{E} \\ \frac{1}{c}\vec{E} & \vec{B} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{c}E_x & -\frac{1}{c}E_y & -\frac{1}{c}E_z \\ \frac{1}{c}E_x & 0 & B_z & -B_y \\ \frac{1}{c}E_y & -B_z & 0 & B_x \\ \frac{1}{c}E_z & B_y & -B_x & 0 \end{bmatrix}$$

Maxwellovy rovnice

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$

$$\nabla_r F^{rs} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} j^s$$

$$\nabla_{[s} F_{rs]} = 0$$

vztah k potenciálům

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$F_{rs} = \nabla_r A_s - \nabla_s A_r$$

hustota Lorentzovy síly

$$\vec{f} = \rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}$$

$$w = \vec{j} \cdot \vec{E}$$

$$\Phi \quad \Phi^r = \begin{bmatrix} w \\ \vec{f} \end{bmatrix} \quad \Phi^s = F^s_{\nu} j^{\nu}$$

invarianty

$$\mathcal{L} = \frac{\epsilon_0}{2} E^2 - \frac{\epsilon_0 c^2}{2} B^2$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \epsilon_0 c \vec{E} \cdot \vec{B}$$

$$\mathcal{L} = -\frac{\epsilon_0 c^2}{4} F_{rs} F^{rs}$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \frac{\epsilon_0 c^2}{8} F^{\kappa\lambda} F^{\mu\nu} \epsilon_{\kappa\lambda\mu\nu}$$

vztahy k potenciálům

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 + \text{topologie} \Rightarrow \exists \vec{A} \quad \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\vec{X} = \vec{\nabla} \chi \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{X} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{X} = 0 + \text{topologie} \Rightarrow \exists \chi \quad \vec{X} = \vec{\nabla} \chi$$

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \times \vec{A} = 0$$

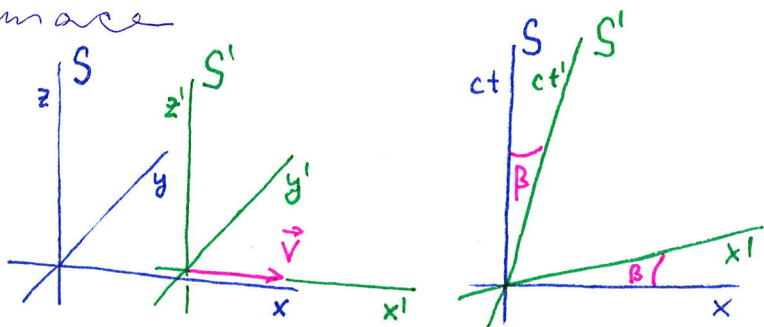
$$\vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \times (\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}) = 0 \Rightarrow \exists \phi \quad \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla}\phi$$

Transformační vlastnosti

Lorentzova transformace

$$a^{\mu'} = L^{\mu'}_{\nu} a^{\nu}$$

$$L^{\mu'}_{\nu} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & \cosh\beta & -\sinh\beta & 0 \\ -\sinh\beta & \cosh\beta & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \mathbb{I}_1 \end{pmatrix}$$



↓

$$\frac{v}{c} = \tanh\beta \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \cosh\beta \quad \frac{v}{c}\gamma = \sinh\beta$$

$$L^{\mu'}_{\nu} = \begin{pmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbb{I}_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mathbb{I}_1 \end{pmatrix}$$

$$L^{\nu}_{\mu'} = \begin{pmatrix} \gamma & \frac{v}{c}\gamma & 0 & 0 \\ \frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbb{I}_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mathbb{I}_1 \end{pmatrix}$$

transformace toku

$$j^{\mu} = \begin{pmatrix} c\rho \\ j_x \\ j_y \\ j_z \end{pmatrix} \rightarrow j^{\mu'} = \begin{pmatrix} c\rho' \\ j'_x \\ j'_y \\ j'_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbb{I}_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mathbb{I}_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} c\rho \\ j_x \\ j_y \\ j_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma(c\rho - \frac{v}{c}j_x) \\ \gamma(j_x - v\rho) \\ j_y \\ j_z \end{pmatrix}$$

$$\rho' = \gamma(\rho - \frac{v}{c^2}j_x)$$

$$\Rightarrow j'_x = \gamma(j_x - v\rho)$$

$$j'_y = j_y$$

$$j'_z = j_z$$

transformace potenciálů

$$A^{\mu} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c}\phi \\ A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} \rightarrow A^{\mu'} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c}\phi' \\ A'_x \\ A'_y \\ A'_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma & -\frac{v}{c}\gamma & 0 & 0 \\ -\frac{v}{c}\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mathbb{I}_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mathbb{I}_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{c}\phi \\ A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c}\gamma(\phi - vA_x) \\ \gamma(A_x - \frac{v}{c^2}\phi) \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix}$$

$$\phi' = \gamma(\phi - vA_x)$$

$$\Rightarrow A'_x = \gamma(A_x - \frac{v}{c^2}\phi)$$

$$A'_y = A_y$$

$$A'_z = A_z$$

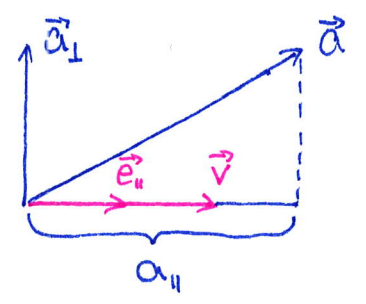
transformace polních veličin

$$\vec{E} = E_{||} \vec{e}_{||} + \vec{E}_{\perp}$$

$$\vec{B} = B_{||} \vec{e}_{||} + \vec{B}_{\perp}$$

$$\vec{v} = v \vec{e}_{||}$$

$$a_{||} = \vec{e}_{||} \cdot \vec{a} \quad \vec{a}_{\perp} = \vec{a} - a_{||} \vec{e}_{||}$$

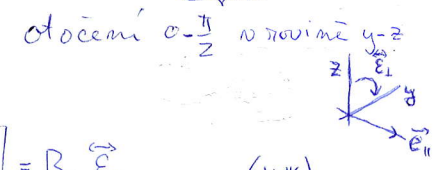


$$F_{\beta}^{\alpha} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{||} & \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} \\ \frac{1}{c} E_{||} & 0 & \vec{B}_{||} \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{||} & \vec{B}_{\perp} \end{bmatrix}$$

matice \vec{B} aplikuje
 $\vec{B} \cdot \vec{a} = \vec{a} \times \vec{B}$

$$\vec{B} = \begin{bmatrix} 0 & B_z - B_y & B_x \\ -B_z & 0 & B_x \\ B_y & -B_x & 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{B}_{||} = \vec{e}_{||} \cdot \vec{B} = -\vec{e}_{||} \times \vec{B} = -\vec{e}_{||} \times \vec{B}_{\perp} = \vec{E}_{\perp} \cdot \vec{B}_{\perp}$$



$$\vec{B}_{\perp 1} = \vec{B}_{||} = B_{||} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = B_{||} \vec{E}_{\perp} \quad (**)$$

$$\vec{B}_{\perp 2} = \vec{B}_{||} = \vec{e}_{||} \times \vec{B} = \vec{e}_{||} \times \vec{B}_{\perp} = -\vec{E}_{\perp} \cdot \vec{B}_{\perp} \quad (*)$$

otočení $0 + \frac{\pi}{2}$ v rovině $y-z$

$$F_{\beta'}^{\alpha'} = L^{\alpha'}_{\alpha} F_{\beta}^{\alpha} L^{\beta}_{\beta'} = \begin{bmatrix} \gamma & -\frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & \vec{I}_{\perp} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{||} & \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} \\ \frac{1}{c} E_{||} & 0 & \vec{B}_{||} \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{||} & \vec{B}_{\perp} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \gamma & \frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & \vec{I}_{\perp} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} -\gamma \frac{v}{c^2} E_{||} & \gamma \frac{1}{c} E_{||} & \gamma \frac{1}{c} (\vec{E}_{\perp} - v \vec{B}_{||}) \\ \gamma \frac{1}{c} E_{||} & -\gamma \frac{v}{c^2} E_{||} & \gamma (\vec{B}_{||} - \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) \\ \frac{1}{c} \vec{E}_{\perp} & \vec{B}_{||} & \vec{B}_{\perp} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \gamma & \frac{v}{c} \gamma & 0 \\ \frac{v}{c} \gamma & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & \vec{I}_{\perp} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{c} E_{||} & \frac{1}{c} \gamma (\vec{E}_{\perp} - v \vec{B}_{||}) \\ \frac{1}{c} E_{||} & 0 & \gamma (\vec{B}_{||} - \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) \\ \frac{1}{c} \gamma (\vec{E}_{\perp} + v \vec{B}_{||}) & \gamma (\vec{B}_{||} + \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp}) & \vec{B}_{\perp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{c} E'_{||} & \frac{1}{c} \vec{E}'_{\perp} \\ \frac{1}{c} E'_{||} & 0 & \vec{B}'_{||} \\ \frac{1}{c} \vec{E}'_{\perp} & \vec{B}'_{||} & \vec{B}'_{\perp} \end{bmatrix}$$

$\Rightarrow E'_{||} = E_{||} \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma (\vec{E}_{\perp} + v \vec{B}_{||}) = \gamma (\vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}_{\perp})$ použito (*)

$\vec{B}'_{||} = \vec{B}_{||} \Rightarrow B'_{||} = B_{||}$ použito (**)

$\vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B}_{\perp} + \frac{v}{c^2} \vec{E}_{\perp})$ / $\vec{E}'_{\perp} \dots$ a (*) $\Rightarrow \vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp})$ (platí $\vec{E}'_{\perp} = \vec{E}_{\perp}$ $\vec{E}_{\perp} = -\vec{e}_{||} \times \vec{B}_{\perp}$)

$\Rightarrow E'_{||} = E_{||} \quad \vec{E}'_{\perp} = \gamma (\vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}_{\perp})$

$B'_{||} = B_{||} \quad \vec{B}'_{\perp} = \gamma (\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp})$

Elektrické a magnetické pole při změně soustavy

\vec{E} a \vec{B} se navzájem míchají!

invarianty nezávislé na volbě soustavy

$$\mathcal{L} = \frac{\epsilon_0}{2} \vec{E}^2 - \frac{\epsilon_0 c^2}{2} \vec{B}^2$$

$$\tilde{\mathcal{L}} = \epsilon_0 c \vec{E} \cdot \vec{B}$$

důsledky

1) $E = cB$ v jedné soustavě

$\Rightarrow \mathcal{L} = 0 \Rightarrow E' = cB'$ ve všech soustavách

2) $\vec{E} \perp \vec{B}$ v jedné soustavě

$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \Rightarrow \vec{E}' \perp \vec{B}'$ ve všech soustavách

3) $\vec{B} = 0$ v jedné soustavě

$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \quad \mathcal{L} > 0$

$$\vec{E}' = E_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \gamma \vec{E}_{\perp} \quad \vec{B}' = -\gamma \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_{\perp} = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}'$$

$\Rightarrow \vec{B}' = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}'$ ve všech soustavách

4) $\vec{E} = 0$ v jedné soustavě

$\Rightarrow \tilde{\mathcal{L}} = 0 \quad \mathcal{L} < 0$

$$\vec{B}' = B_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} + \gamma \vec{B}_{\perp} \quad \vec{E}' = \gamma \vec{v} \times \vec{B} = \vec{v} \times \vec{B}'$$

$\Rightarrow \vec{E}' = \vec{v} \times \vec{B}'$ ve všech soustavách

Transformace lineární nábojové hustoty a proudu

uvažujme

(I) lineární nábojovou hustotu λ podél přímky

(II) proud I v průměrné vodiči

a Lorentzovou transformaci ve směru λ , resp. I

intuitivně

$$\lambda = \frac{\text{náboj}}{\text{délka}}$$

délka se v pohybující soustavě zkracuje
náboj se nemění, tedy hustota se zvětšuje

$$\Rightarrow \lambda = \gamma \lambda_0$$

$$I = \frac{\text{náboj}}{\text{čas}}$$

čas ze kterým náboj protéká v pohybující se soustavě
je kratší než čas v klidové soustavě
náboj se nemění, tedy proud se zvětšuje

$$\Rightarrow I = \gamma I_0$$

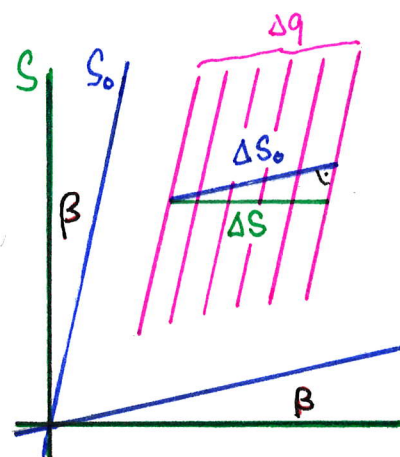
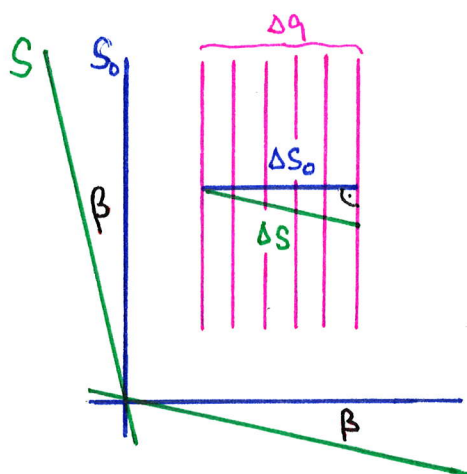
přesněji:

nábojová hustota
klidové soustavy S_0

$$\lambda_0 = \frac{\Delta q}{\Delta S_0}$$

pohybující se soustava S

$$\lambda = \frac{\Delta q}{\Delta S} = \gamma \frac{\Delta q}{\Delta S_0} = \gamma \lambda_0$$



$$\frac{\Delta S_0}{\Delta S} = \cosh \beta = \gamma$$

proud

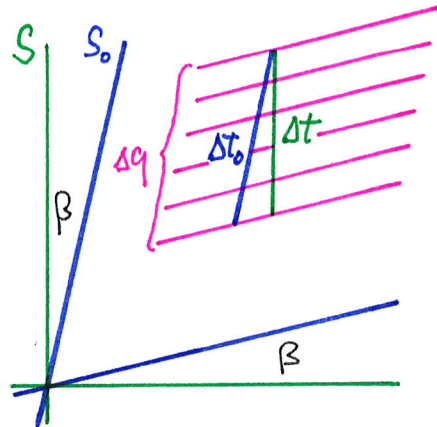
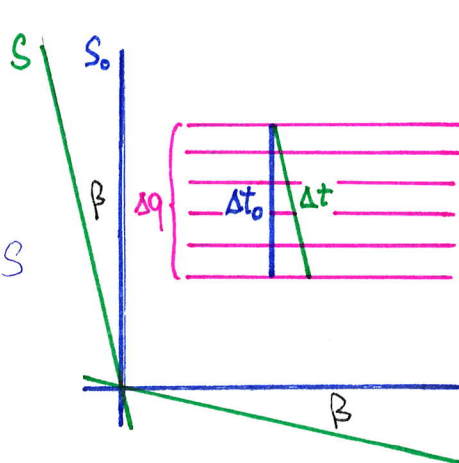
klidová soustava S_0

$$I = \frac{\Delta q}{\Delta t_0}$$

(soustava, kde je proud
čistě prostorový)

pohybující se soustava S

$$I = \frac{\Delta q}{\Delta t} = \gamma \frac{\Delta q}{\Delta t_0} = \gamma I_0$$



odvození pomocí transf. vlastností toho

lineární hustota a proud souvisí s
objemovou hustotou a proudovou hustotou

$$\lambda ds = \rho dV$$

$$\Delta S_{\perp} ds$$

$$I d\vec{s} = \vec{j} dV$$

$$I ds \vec{e}_{\parallel} \quad j_{\parallel} \vec{e}_{\parallel} \Delta S_{\perp} ds$$

$$\Rightarrow \lambda = \rho \Delta S_{\perp}$$

$$I = j_{\parallel} \Delta S_{\perp}$$

při Lorentzově transformaci ve směru \vec{e}_{\parallel} o ΔS_{\perp} nemění

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} c\lambda \\ I \end{bmatrix} \text{ se transformuje stejně jako } \begin{bmatrix} c\rho \\ j_{\parallel} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \lambda' = \gamma \left(\lambda - \frac{v}{c^2} I \right)$$

$$I' = \gamma (I - v\lambda)$$

proud v S_0 $\lambda_0 \neq 0$ $I_0 = 0$

\Rightarrow v soustavě S

$$\lambda = \gamma \lambda_0 \quad I = -v\gamma \lambda_0 = -v\lambda$$

proud v S_0 $\lambda_0 = 0$ $I_0 \neq 0$

\Rightarrow v soustavě S

$$I = \gamma I_0 \quad \lambda = -\frac{v}{c^2} \gamma I_0 = -\frac{v}{c^2} I$$

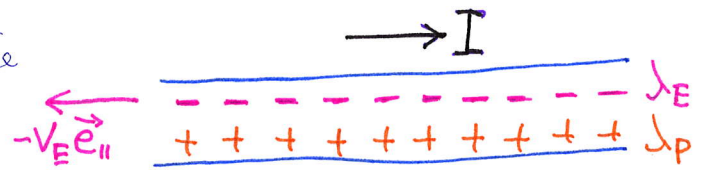
Příklady

Přímý vodič a proudem

S - klidová soustava vodiče

- zde je vodič neutrální

- teče v něm proud I



$\lambda_p > 0$ lineární hustota kladných nábojů spojených s vodičem

$v_p = 0$ rychlost kladných nábojů (nehybnou se v S)

$I_p = 0$ proud spojený s kladnými náboji

$\lambda_E < 0$ lineární hustota záporných elektronů

$-v_E$ rychlost elektronů vůči S

$I_E = -v_E \lambda_E$ proud spojený s elektrony

$\lambda = \lambda_E + \lambda_p = 0$ celková hustota náboje (vodič je neutrální)

$I = I_E + I_p = -v_E \lambda_E$ celkový proud ve vodiči

elektrické pole

$$\vec{E} = 0$$

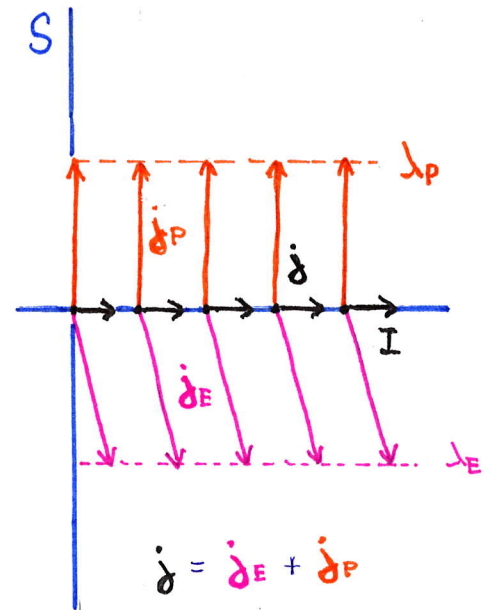
$$\phi = 0$$

magnetické pole

$$\vec{B} = \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\varphi$$

$$\vec{A} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} \vec{e}_{||}$$

$$A_{||} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} \quad \vec{A}_\perp = 0$$



S' soustava pohybující se vůči S rychlostí v

proud

$$I' = \gamma I \quad \text{viz výše}$$

↑ proud v pohyb. soustavě

↑ klidový proud

mábojová hustota

$$\lambda' = \lambda'_E + \lambda'_P$$

P: klidová soustava pro P je S

$$\Rightarrow \lambda'_P = \gamma \lambda_P$$

↑ klidová hustota P

↑ hustota v pohyb. soust.

E: klidová soustava pro E je S_E

S se vůči S_E pohybuje rychlostí v_E

(protože elektrony se vůči S pohybují rychlostí $-v_E$)

$$\Rightarrow \lambda_E = \gamma_E \lambda_{E0} \quad \gamma_E = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v_E^2}{c^2}}}$$

↑ klidová hustota E

↑ hustota v soustavě S

S' se vůči S_E pohybuje rychlostí v'_E

$$\Rightarrow \lambda'_E = \gamma'_E \lambda_{E0} \quad \gamma'_E = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v'^2_E}{c^2}}}$$

↑ klidová hustota E

↑ hustota v soustavě S'

$$\Rightarrow \lambda'_E = \frac{\gamma'_E}{\gamma_E} \lambda_E$$

sčítání rychlostí

$$\beta'_E = \beta_E + \beta \quad \Rightarrow \quad \frac{\gamma'_E}{\gamma_E} = \frac{\text{ch } \beta'_E}{\text{ch } \beta_E} = \frac{\text{ch } \beta_E \text{ch } \beta + \text{sh } \beta_E \text{sh } \beta}{\text{ch } \beta_E} = \text{ch } \beta (1 + \text{th } \beta_E \text{th } \beta)$$

↑ v'_E

↑ v_E

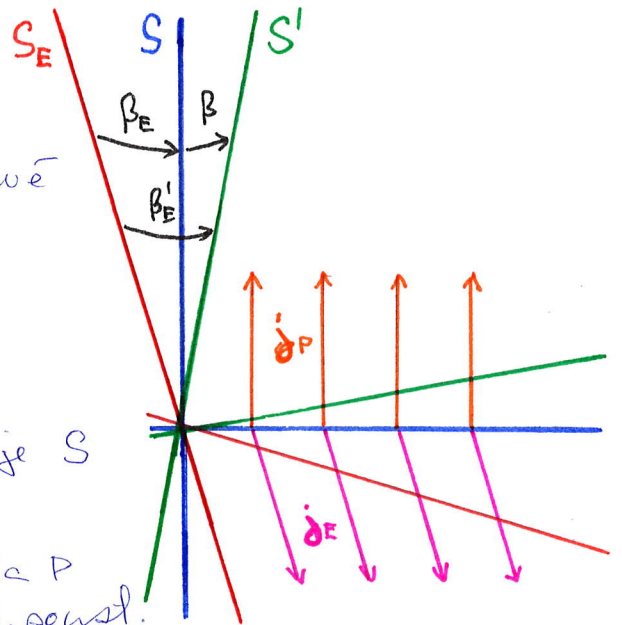
↑ v

$$= \gamma \left(1 + \frac{v_E v}{c^2}\right)$$

⇓

$$\lambda' = \lambda_E \gamma \left(1 + \frac{v_E v}{c^2}\right) + \gamma \lambda_P = \gamma \lambda_E \frac{v_E v}{c^2} = -\frac{v}{c^2} \gamma I = -\frac{v}{c^2} I'$$

menulové mábojové hustota v soustavě S' !!



přímá transformace zdrojů

$$\text{v soustavě } S \quad \begin{bmatrix} 0 \\ I \end{bmatrix}$$

$$\text{v soustavě } S' \quad \begin{bmatrix} \lambda' \\ I' \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \lambda' &= \gamma(\lambda - \frac{v}{c^2}I) & \Rightarrow & \quad \lambda' = -\gamma \frac{v}{c^2} I = -\frac{v}{c^2} I' \\ I' &= \gamma(I - v\lambda) & & \quad I' = \gamma I \end{aligned}$$

což souhlasí se vztahy z předchozího odvození

pole v soustavě S'

počítáno ze zdrojů $\lambda', I' \Rightarrow$

elektrické pole

$$\vec{E}' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 R'} \vec{e}_R' = -\frac{vI'}{2\pi\epsilon_0 c^2 R} \vec{e}_R \quad \text{díky } R'=R \quad \vec{e}_R' = \vec{e}_R$$

$$\phi' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{R_0}{R'} = -\frac{vI'}{2\pi\epsilon_0 c^2} \ln \frac{R_0}{R} \quad \lambda' = -\frac{v}{c^2} I'$$

magnetické pole

$$\vec{B}' = \frac{I' \mu_0}{2\pi R'} \vec{e}_\phi' = \frac{I' \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\phi \quad \text{díky } R'=R \quad \vec{e}_\phi' = \vec{e}_\phi$$

$$A_{||}' = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R'} = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} \quad \vec{A}_\perp' = 0$$

počítáno transformací \vec{E} a \vec{B}

v soustavě S

$$E_{||} = 0 \quad \vec{E}_\perp = 0 \quad \phi = 0$$

$$B_{||} = 0 \quad \vec{B}_\perp = \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\phi, \quad A_{||} = \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} \quad \vec{A}_\perp = 0$$

elektrické pole v S'

$$E_{||}' = 0 \quad \vec{E}_\perp' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi R} v \vec{e}_\perp \times \vec{e}_\phi = -\frac{vI'}{2\pi\epsilon_0 c^2 R} \vec{e}_R$$

$$\phi' = -\gamma v \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} = -\frac{vI'}{2\pi\epsilon_0 c^2} \ln \frac{R_0}{R}$$

magnetické pole v S'

$$B_{||}' = 0 \quad \vec{B}_\perp' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\phi = \frac{I' \mu_0}{2\pi R} \vec{e}_\phi$$

$$A_{||}' = \gamma \frac{I \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} = \frac{I' \mu_0}{2\pi} \ln \frac{R_0}{R} \quad \vec{A}_\perp' = 0$$

$$E_{||}' = E_{||} \quad \vec{E}_\perp' = \gamma(\vec{E}_\perp + \vec{v} \times \vec{B}_\perp)$$

$$B_{||}' = B_{||} \quad \vec{B}_\perp' = \gamma(\vec{B}_\perp - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_\perp)$$

$$\phi' = \gamma(\phi - v A_{||})$$

$$A_{||}' = \gamma(A_{||} - \frac{v}{c^2} \phi) \quad \vec{A}_\perp' = \vec{A}_\perp$$

souhlasí s předchozím výpočtem!

Pole rovnoměrně se pohybujícího náboje

soustava S

náboj pohybující se rychlostí v ve směru z

$$X_{\text{náb}}(t) : z_{\text{náb}}(t) = vt \quad x_{\text{náb}}(t) = y_{\text{náb}}(t) = 0$$

obecný směrový vektor

$$\begin{aligned} \vec{r}(t) &= X - X_{\text{náb}}(t) \\ &= (z - vt) \vec{e}_z + R \vec{e}_R \\ &= r(t) (\cos \theta \vec{e}_z + \sin \theta \vec{e}_\theta) \end{aligned}$$

$$\tan \theta(t) = \frac{R}{z - vt}$$

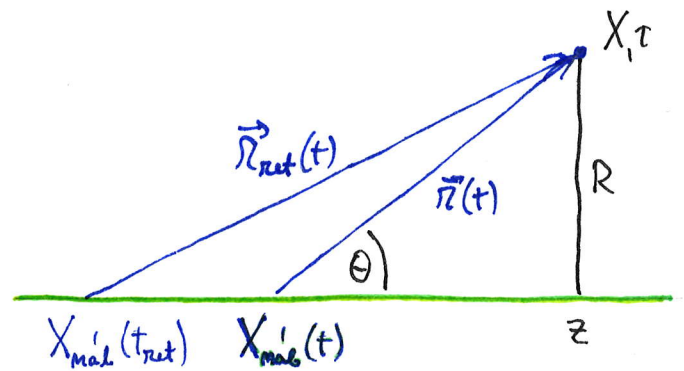
retardovaný směrový vektor

$$\vec{r}_{\text{ret}}(t) = X - X_{\text{náb}}(t_{\text{ret}})$$

retardovaný čas je dán podmínkou

$$r_{\text{ret}}(t) = c(t - t_{\text{ret}})$$

v $X_{\text{náb}}(t_{\text{ret}})$ vznikne v čase t_{ret} pole, které doletí rychlostí světla v čase t do X



klidová soustava náboje S' - náboj v počátku P'

S' se pohybuje rychlostí v vůči S

$$t' = \gamma \left(t - \frac{v}{c^2} z \right)$$

$$z' = \gamma (z - vt)$$

$$R' = R$$

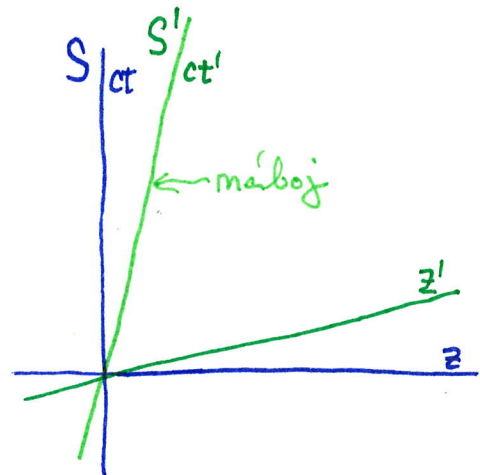
směrový vektor v S'

$$\vec{r}' = X' - X'_{\text{náb}} = X' - P'$$

$$r' = \sqrt{z'^2 + R'^2} = \sqrt{\gamma^2 (z - vt)^2 + R^2}$$

$$= \gamma R \sqrt{\cos^2 \theta + \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \sin^2 \theta}$$

$$= \gamma R \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta\right)$$



Pole v S' = pole stojící náboje

$$\vec{E}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}'}{r'^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r'^3} (z' \vec{e}_1' + R' \vec{e}_2')$$

$$E_{||}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{z'}{r'^3} \quad \vec{E}_\perp' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{R}{r'^3} \vec{e}_R$$

$$B_{||}' = 0 \quad \vec{B}_\perp' = 0$$

Pole v S (transformace $\Delta \vec{v} \rightarrow -\vec{v}$)

$$E_{||} = E_{||}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma(z-vt)}{r'^3} \quad \vec{E}_\perp = \gamma \vec{E}_\perp' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma R}{r'^3} \vec{e}_R$$

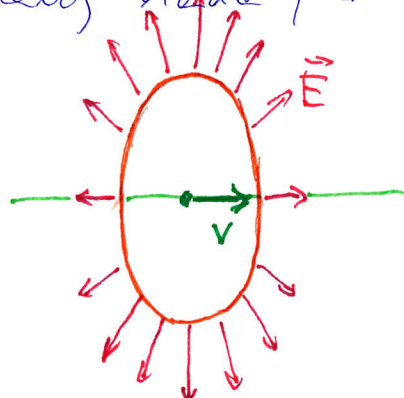
$$\begin{aligned} \vec{E} &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma}{r'^3} \underbrace{(z-vt) \vec{e}_1' + R \vec{e}_2'}_{\vec{r}(t)} = \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{\vec{e}(t)}{r(t)} \quad \vec{e} = \frac{\vec{r}}{r} = (\cos \theta \vec{e}_1' + \sin \theta \vec{e}_2') \end{aligned}$$

$$\vec{B}_{||} = 0 \quad \vec{B}_\perp = \gamma \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}_\perp' = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{(1 - \frac{v^2}{c^2}) \sin \theta}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{\vec{e}_\phi}{r(t)}$$

\vec{E} má směr obamžitého směrového vektoru \vec{r}

- jak to přiroda může vědět, kde náboj bude?
- neví to, pouze hádá
- pro rovnoměrný pohyb náboj hádá přesně



Potenciál

soustava S'

$$\phi' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r'} \quad A'_u = 0 \quad \vec{A}'_{\perp} = 0$$

transformaci vztahy

$$\phi = \gamma (\phi' + v A'_u)$$

$$A_u = \gamma (A'_u + \frac{v}{c^2} \phi')$$

$$\vec{A}_{\perp} = \vec{A}'_{\perp}$$

potenciál v soustavě S

$$\phi = \gamma \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r'} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{1}{r(t)} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{\sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}}$$

$$A_u = \gamma \frac{v}{c^2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r'} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}} \frac{1}{r(t)} = \frac{qv}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{1}{\sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}}$$

pole v soustavě S

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \quad \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$r \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta} = \sqrt{(z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2}$$

$$\vec{\nabla} \left((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2 \right)^{-\frac{1}{2}} = - \frac{(z-vt)\vec{e}_z + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R \vec{e}_R}{\left((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2 \right)^{\frac{3}{2}}} = - \frac{1}{r^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}^{\frac{3}{2}}} (\cos \theta \vec{e}_z + (1 - \frac{v^2}{c^2}) \sin \theta \vec{e}_R)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \left((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2 \right)^{-\frac{1}{2}} = \frac{(z-vt)v}{\left((z-vt)^2 + (1 - \frac{v^2}{c^2}) R^2 \right)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{r^2} \frac{v \cos \theta}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}^{\frac{3}{2}}}$$

$$\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2} \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}^{\frac{3}{2}}} \left(\cos \theta \vec{e}_z - \frac{v^2}{c^2} \cos \theta \vec{e}_z + (1 - \frac{v^2}{c^2}) \sin \theta \vec{e}_R \right)$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta}^{\frac{3}{2}}} \frac{\vec{e}_z}{r^2}$$

$$\vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}$$