

Základní principy kvantové teorie

[QM-I-9]

(POSTULÁTY):

- ① Stav systému je popsán vektorem v komplexním LVP (stavový prostor), přesněji paprskem $\hat{\psi}$, tj. $\psi \in \mathcal{H}$.
- ② Pozorovatelným veličinám odpovídají Hermitovské lineární operátory. Přípustné hodnoty jsou dány jejich vlastními čísly. $\hat{A}|\psi\rangle = a|\psi\rangle \dots A = \sum a_i \hat{P}_i$
- ③ Skalární součin na stavovém prostoru definuje tzv. amplitudu pravděpodobnosti. Podmíněná pravděpodobnost pro naměření hodnoty a pozorovatelné A systému připraveného ve stavu $|\psi\rangle$ je

$$\rho(a, \psi) = |\langle a|\psi\rangle|^2 \quad (= \langle \psi| \hat{P}_a |\psi\rangle \dots \text{degenerované spektrum}) \\ = \sum_k |\langle a_k | \psi \rangle|^2$$

Po naměření hodnoty a systém přejde do stavu

$$|\psi\rangle \xrightarrow{\hat{A}} |\bar{\psi}\rangle = |a\rangle \quad (= \frac{1}{\sqrt{\rho}} \hat{P}_a |\psi\rangle \dots \text{degenerované spektrum})$$

(Redukce stavu, kolaps vlnové funkce)

Poznámky:

- existují různé formulace / sady postulátů
- požadují příkrovene unitární časový vývoj
(princip koresp.) + konkrétní tvor operátorů pro různé systémy

Ad 1) - v ∞ dimenzích ... požadavky úplnosti / spojitosti \rightarrow Hilbertův prostor (později)

- vlnovou funkci je výhodné normovat: $\|\psi\|^2 = \langle \psi | \psi \rangle = 1$
(stále není určena fáze!)

Ad 2) - z vlastnosti ψ se plýne, že měnitelné veličiny $a \in \mathbb{R}$
a vlnovou vlnou báci \rightarrow měnitelná hodnota je def. t. $\psi \in \mathcal{H}$

Ad 3) - vzorec je uveden pro normovanou ψ . Pokud $\langle \psi | \psi \rangle \neq 1$
pak $\rho(a, \psi) = \frac{|\langle a|\psi\rangle|^2}{\langle \psi | \psi \rangle}$

- střední hodnota pozorovatelné po mnoha měřeních:

$$\langle A \rangle = \sum_a \rho(a, \psi) a = \sum_a \langle \psi | \hat{P}_a | \psi \rangle a = \langle \psi | \sum_a a \hat{P}_a | \psi \rangle$$

$$= \langle \psi | A | \psi \rangle \quad (\text{Pokud } \langle \psi | \psi \rangle \neq 1)$$

$$\langle A \rangle = \frac{\langle \psi | A | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle}$$

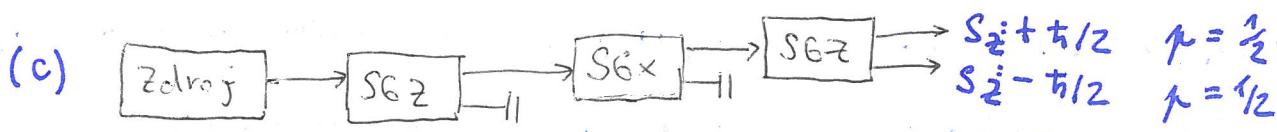
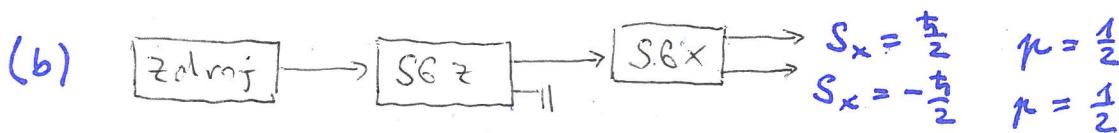
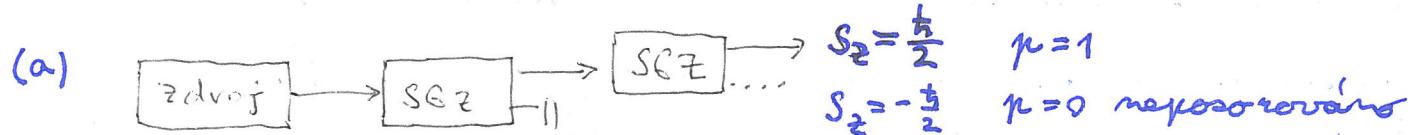
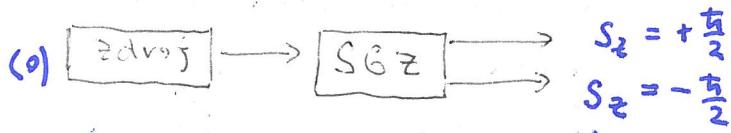
PŘÍKLAD:

částice se spinem $\frac{1}{2}$ (Sakurai)

aplikace postulátů na Stern-Gerlachův experiment

→ konstrukce modelu na základě \rightarrow

Několik experimentů (schéma):



(a): Nejjednodušší model na základě měření (a):

• stav. prostor $\mathcal{H} = \mathbb{C}\{|z+\rangle, |z-\rangle\}$ ← jsou řeš. (vol. m. S_x)

$$\rightarrow \text{stav } |\psi\rangle = \alpha|z+\rangle + \beta|z-\rangle = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \bullet \text{ měření } SGz &\rightarrow \text{hermit. matice } \hat{S}_z = \frac{\hbar}{2}(|z+xz+1\rangle\langle z-xz-1|) \\ &= \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

popis 1. měření $|4\rangle$ nezáří, ale po měření $|\bar{4}\rangle = |z+\rangle$

(a): Druhé měření ... před $|4\rangle = |z+\rangle$ (nebo $> |z+\rangle$)

$$\mu (+\frac{\hbar}{2} = S_z, |4\rangle) = |\langle z+|4\rangle|^2 = 1$$

$$\text{po měření: } |\bar{4}\rangle = |z+\rangle$$

(c): Nezáří \hat{S}_x , ale rohoví se jej nejdí

pozn: nepřehlédně větší stav. prostor: $\mathbb{C}\{|z+x+\rangle, |z-x+\rangle, |z+x-\rangle, |z-x-\rangle\}$

měření (c) již si někdo model nefunguje; chybí polohování

$$\rightarrow \mathcal{H} = \mathbb{C}^2$$

$$\text{operator } \hat{S}_x = \frac{\hbar}{2} (|x+\rangle\langle x+| - |x-\rangle\langle x-|)$$

$$\text{pozorujeme } \rho(S_x = +\frac{\hbar}{2}, |z+\rangle) = |\langle x+ | z+\rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$\rho(S_x = -\frac{\hbar}{2}, |z+\rangle) = |\langle x- | z+\rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

koneč. stav:

$$|\bar{\psi}\rangle = |x+\rangle$$

$$|\bar{\psi}\rangle = |x-\rangle$$

$$(c) \rho(S_z = +\frac{\hbar}{2}, |x+\rangle) = |\langle z+ | x+\rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$\rho(S_z = -\frac{\hbar}{2}, |x+\rangle) = |\langle z- | x+\rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow |x+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |z+\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} e^{i\delta_1} |z-\rangle \quad \text{ortogonalita}$$

$$|x-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |z+\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} e^{i\delta_1} |z-\rangle \quad \begin{matrix} \langle x+ | x- \rangle = 0 & \text{fixuje} \\ \text{druhou fazí} & \end{matrix}$$

↑ celková fáze libovolná ... n \hat{S}_x se neprojekcí

$$\text{zatím máme: } \hat{S}_x = \frac{\hbar}{2} [|x+\rangle\langle x+| - |x-\rangle\langle x-|] = \frac{\hbar}{2} [e^{-i\delta_1} |z+\rangle\langle z-| + e^{i\delta_1} |z-\rangle\langle z+|]$$

IZOTROPIE PROSTORU: ... obrácení celého aparátu \rightarrow stejný výsl

$$\Rightarrow \hat{S}_y = \frac{\hbar}{2} [e^{-i\delta_2} |z+\rangle\langle z-| + e^{i\delta_2} |z-\rangle\langle z+|] \rightarrow \begin{matrix} |z+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle + e^{i\delta_2} |-\rangle) \\ |z-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle - e^{i\delta_2} |-\rangle) \end{matrix}$$

další obrácení aparátu: $x \rightarrow y \rightarrow z$

$$\Rightarrow |\langle z \pm | x+\rangle|^2 = |\langle y \pm | x-\rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$\text{tj. } \frac{1}{2} |1 \pm e^{i(\delta_1 - \delta_2)}| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\rightarrow \delta_2 - \delta_1 = \pm \frac{\pi}{2} \quad \dots \text{ konvence fází v bázi } |z \pm \rangle$$

\rightarrow dle se volit S_x reálná matice .. $\delta_1 = 0$

$$\Rightarrow \delta_2 = +\frac{\pi}{2} \quad (\text{pravotočivé } |x+\rangle, |y+\rangle, |z+\rangle)$$

$$\underline{\text{závěr: }} |x\pm\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|z+\rangle \pm |z-\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ \pm 1 \end{pmatrix}$$

$$|y\pm\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|z+\rangle \pm i|z-\rangle) \rightarrow$$

$$\hat{S}_x = \frac{\hbar}{2} [|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|]$$

$$\hat{S}_y = \frac{\hbar}{2} [-i|+\rangle\langle -| + i|- \rangle\langle +|]$$

$$\text{Pauliho matice } \vec{\sigma} = (\hat{\sigma}_x, \hat{\sigma}_y, \hat{\sigma}_z) = \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\hat{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{\sigma}$$

$$\text{Pozn: Posunovací operátory } S_+ = \hbar |+\rangle\langle -| = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad S_- = \hbar |-\rangle\langle +| = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = S_+^\dagger$$

$$\text{platí: } S_\pm = S_x \pm iS_y$$

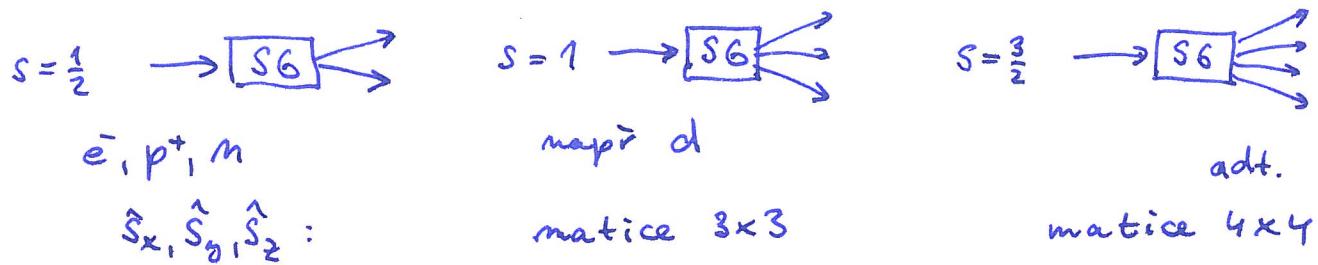
$$S_- |+\rangle = \hbar |-\rangle \quad S_- |-\rangle = 0$$

$$S_+ |-\rangle = \hbar |+\rangle \quad S_+ |+\rangle = 0$$

Poznáme později obecně

při vyšetřování momentu
hybnosti a rotac. symetrie

pozn: později uvidíme částice s větším spinem



Přechod k jiné bázi

pozorovatelná \hat{A} ... katalog stavů $|a_i\rangle$ $i=1, \dots, d$

jiná pozorovatelná \hat{B} ... $|b_i\rangle$

$$\begin{aligned} \text{reprezentace } A: |\psi\rangle = \sum_i \psi_i |a_i\rangle & ; \quad \psi_i = \langle a_i | \psi \rangle \\ & = \sum_i \psi_i \underbrace{|a_i\rangle}_{\sum_j |a_i\rangle \times |a_i\rangle} = \sum_j \underbrace{\left[\sum_i \langle b_j | a_i \rangle \psi_i \right]}_{\tilde{\psi}_j} |b_j\rangle \end{aligned}$$

$$t; \text{ matice přechodu k jiné bázi: } \begin{pmatrix} \tilde{\psi}_1 \\ \vdots \\ \tilde{\psi}_d \end{pmatrix} = U \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \vdots \\ \psi_d \end{pmatrix} \quad (\text{reprezentaci})$$

$$\begin{aligned} \text{unitární matice } U^+ U = I : \sum_j (U^*)_{ij} U_{ji} & = \sum_i U_{ii}^* U_{ii} \\ & = \sum_i \langle b_j | a_i \rangle^* \langle b_j | a_i \rangle = \delta_{ii} \end{aligned}$$

podobné operátory:

$$\tilde{C}_{ij} \equiv \langle b_j | \hat{C} | b_i \rangle = \sum_{aiaj} \langle b_j | a_i \rangle C_{ia} \langle a_i | b_j \rangle = U C U^+$$

Nekompatibilní pozorovatelné a relace neurčitosti

o momentech pravd. rozdělení: $\mu_m = \sum_a p_a a^m = \langle \hat{A}^m \rangle$

speciálně $\mu_0 = 1 \quad \mu_1 = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle \quad \mu_2 = \langle \psi | \hat{A}^2 | \psi \rangle$

rozptyl měření veličiny A ve stavu ψ :

$$(\Delta A)^2 \equiv \langle \psi | (\hat{A} - \langle A \rangle)^2 | \psi \rangle = \langle \hat{A}^2 \rangle - \langle A \rangle^2 = \mu_2 - \mu_1^2$$

... speciálně pro $|\psi\rangle = |a\rangle \quad \dots \quad p_a = 1 \quad p_{a \neq a} = 0$

$$t; \quad \mu_1 = a, \mu_2 = a^2 \quad \text{a tedy} \quad \Delta A \equiv \sqrt{\mu_2 - \mu_1^2} = 0$$

Relace neúčitosti:

$$\text{necht } [\hat{A}, \hat{B}] = i\hat{C} \quad (\neq 0 \stackrel{\text{def}}{=} \text{Nekompatibilní})$$

↑ to tady je, aby $\hat{C}^\dagger = \hat{C}$

potom $(\Delta A) \cdot (\Delta B) \geq \frac{1}{2} |\langle \psi | \hat{C} | \psi \rangle|$

Důkaz: Schwarzova nerovnost $\|\phi_1\| \cdot \|\phi_2\| \geq |\langle \phi_1 | \phi_2 \rangle|$

$$\text{pro } |\phi_1\rangle = (A - \langle A \rangle) |4\rangle \rightarrow \|\phi_1\| = \sqrt{\langle 4 | (A - \langle A \rangle) | 4 \rangle} = \Delta A$$

$$|\phi_2\rangle = (B - \langle B \rangle) |4\rangle \text{ podobně } \|\phi_2\| = \Delta B$$

pravá strana:

$$|\langle \phi_1 | \phi_2 \rangle| = |\langle \psi | (AB - A\langle B \rangle - \langle A \rangle B + \langle AB \rangle) | 4 \rangle|$$

$$= |\langle \psi | (AB - \langle A \rangle \langle B \rangle) | 4 \rangle|$$

$$= |\langle \psi | \left(\frac{AB - BA}{2} + \frac{AB + BA}{2} - \langle A \rangle \langle B \rangle \right) | 4 \rangle|$$

$$= \left| \underbrace{\langle \psi | \frac{AB + BA}{2} | 4 \rangle}_{\in \mathbb{R}} - \langle A \rangle \langle B \rangle + \frac{i}{2} \underbrace{\langle \psi | C | 4 \rangle}_{\in \mathbb{R}} \right| \stackrel{\text{c.b.d.}}{\geq} \frac{1}{2} |\langle \psi | C | 4 \rangle|$$

PŘ 1: o Heisenberg $[\hat{x}, \hat{p}] = i\hbar \rightarrow \Delta x \cdot \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$

o spin $\frac{1}{2}$ $[\hat{s}_z, \hat{s}_x] = i\hbar \hat{s}_y$ ověřte!

$$\text{obecně } [\hat{s}_a, \hat{s}_b] = i\hbar \epsilon_{abc} \hat{s}_c$$

$$\text{tj. } \Delta s_x \cdot \Delta s_z \geq \frac{\hbar}{2} |\langle s_y \rangle|$$

důsledky: 1) "ostrá hodnota" $\hat{s}_z \dots |4\rangle = |2+\rangle$ např. $\rightarrow \Delta s_z = 0$
 pak musí být $\langle s_y \rangle = 0$ tj. $p_\pm = \frac{\hbar}{2}$!

2) "ostrá hodnota" $s_y \dots \text{tj. } |\langle s_y \rangle| = \frac{\hbar}{2}$

\rightarrow nemůže být $\Delta s_x = 0$ ani $\Delta s_z = 0$
 tj. ne vlastní slouž!

Kompatibilní pozorovatelné

následující tvrzení řeší důsledky relace $[\hat{A}, \hat{B}] = 0$
 pro dvě pozorovatelné (hermitovské matice) \hat{A}, \hat{B}

pozn: (trivialní, ale důležitá) $[\hat{A}, \hat{B}] = 0 \iff \hat{A}\hat{B} = \hat{B}\hat{A}^\dagger$

tj. ve výrazech lze prohazovat $A \leftrightarrow B$

Lemma 1: $[\hat{A}, \hat{B}] = 0 \wedge B|\psi\rangle = b|\psi\rangle \Rightarrow B|\phi\rangle = b|\phi\rangle$
 pro $|\phi\rangle = A|\psi\rangle$

DK: prostě dosadit $\phi = A(\gamma)$ do $B(\phi) +$ užití předpokladu
komentář: invariance v.l. podprostorů B vůči písobení A

$$\underline{\text{Lemma 2}}: [\hat{A}, \hat{B}] = 0 \quad \hat{A}|a_i\rangle = a_i|a_i\rangle \quad \Rightarrow \quad \langle a_1 | \hat{B} | a_2 \rangle = 0$$

$a_1 \neq a_2$

$$\underline{DK}: \quad Q = \langle a_1 | [\hat{A}, \hat{B}] | a_2 \rangle = \langle a_1 | \hat{A} \hat{B} | a_2 \rangle - \langle a_1 | \hat{B} \hat{A} | a_2 \rangle$$

$$Q = (a_1 - a_2) \langle a_1 | \hat{B} | a_2 \rangle \rightarrow c.b.d.$$

Komentář:

$$\text{spirozklad } \hat{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} a_1 & a_2 \\ a_3 & a_4 \end{pmatrix}}_{\hat{A}_1} + \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\hat{A}_2}$$

budeme hojně používat ve výpočtech

částečná diagonálnizace B
známé spektrum A

$$\text{Lemma 3a: } [\hat{A}, \hat{B}] = 0 \quad \Rightarrow \quad [\hat{P}_a, \hat{B}] = 0$$

$$\hat{A} = \sum_a a \hat{P}_a \quad \hat{B} = \sum_b b \hat{P}_b$$

$$DK: \text{ base v.l.v. } \hat{A} : \hat{A}|a,z\rangle = a|a,z\rangle \rightarrow \hat{P}_a = \sum_z |a,z\rangle \langle a,z|$$

$$\langle a_1 z_1 | [\hat{P}_a, \hat{B}] | a_2 z_2 \rangle = \sum_{\alpha} \underbrace{\langle a_1 z_1 | \alpha \alpha X_{ad} (\hat{B}) | a_2 z_2 \rangle}_{\delta_{a_1 a} \delta_{z_1 \alpha}} - \sum_{\alpha} \underbrace{\langle a_1 z_1 | \hat{B} | \alpha \alpha X_{ad} | a_2 z_2 \rangle}_{\delta_{a_2 a} \delta_{z_2 \alpha}}$$

$$= \delta_{a_1 a} \langle a_1 \alpha_1 | \hat{B} | a_2 \alpha_2 \rangle - \delta_{a a_2} \langle a_1 \alpha_1 | \hat{B} | a_2 \alpha_2 \rangle$$

\Rightarrow $a_1 = a_2$ diliy faktoru $\delta_{a_1} - \delta_{a_2}$
 $a_1 \neq a_2$ diliy lemmatu 2

Lemma 3: $[\hat{A}, \hat{B}] = 0 \Rightarrow [\hat{P}_a, \hat{P}_b] = 0$ $\forall a, b$

DK: viziti lemmatu 3a $\rightarrow [\hat{P}_a, \hat{B}] = 0$ + spesk. pro $\begin{array}{l} \hat{A} \rightarrow \hat{B} \\ \hat{B} \rightarrow \hat{P}_a \end{array}$

Důsledek: $\hat{P}_{ab} \equiv \hat{P}_a \hat{P}_b$ je projekční operátor

$$\text{overlapp} \quad \hat{P}_{ab}^+ = \hat{P}_b^+ \hat{P}_a^+ = \hat{P}_b^- \hat{P}_a^- = \hat{P}_{ab}$$

$$\hat{P}_{ab}^2 = \hat{P}_a \hat{P}_b \hat{P}_a \hat{P}_b = \hat{P}_a^2 \hat{P}_b^2 = \hat{P}_{ab}$$

Dokončení plati

VĚTA: samosdružené \hat{A}, \hat{B} : $[\hat{A}, \hat{B}] = 0 \Leftrightarrow [\hat{P}_a, \hat{P}_b] = 0$

pozn: \Rightarrow jsou dokázali výše

\Leftarrow je triviální důsledek spektrálního rozkladu a linearity

$$\text{komutátoru: } [\hat{A}, \lambda_1 \hat{B}_1 + \lambda_2 \hat{B}_2] = \lambda_1 [\hat{A}, \hat{B}_1] + \lambda_2 [\hat{A}, \hat{B}_2]$$

VĚTA: samosdružené operátory A, B mají společnou bázi v.l.v.

$$\Leftrightarrow [\hat{A}, \hat{B}] = 0$$

DK: - stačí vzít bázi ve v.l. podprostoru \hat{P}_{ab} $|4\rangle = \lambda |4\rangle$

pro $\lambda = 1$ a a, b pro něž je $\hat{P}_{ab} \neq 0$

\rightarrow tyto prostory jsou navzájem ortogonální díky $\hat{P}_a \hat{P}_a^\dagger = \delta_{aa} \hat{P}_a$ (podobně pro b) a navíc jejich direktní součet je celý dle

$$\text{vlastní} \quad \hat{I} = \sum_{ab} \hat{P}_{ab} \quad (\stackrel{\text{DK}}{=} I \cdot I = \sum_a \hat{P}_a \cdot \sum_b \hat{P}_b)$$

pozn .. $\{(a, b)\}$ nemusí být kart. součin \rightarrow vyměňování $\hat{P}_{ab} = 0$

pozn: • společný spektrální rozklad $\hat{A} = \sum_{ab} a \hat{P}_{ab}$ ($= \sum_a a \left(\sum_b \hat{P}_{ab} \right) \hat{P}_a$)

$$\hat{B} = \sum_{ab} b \hat{P}_{ab} \rightarrow \text{podobně}$$

• funkce dvou proměnných $f(\hat{A}, \hat{B}) = \sum_{ab} f(a, b) \hat{P}_{ab}$

.. není jednoznačně definována pro nekomutující \hat{A}, \hat{B}

• dá se rozšířit na libovolný počet navzájem komut. oper.

$\hat{A}^{(1)}, \hat{A}^{(2)}, \dots, \hat{A}^{(N)}$ navzájem komutují $\Rightarrow \exists$ spol. báze v.l.v. $\{|\vec{a}^{(i)}\rangle\}$

Úplný systém komutujících operátorů (úsko)

Def: Řekneme, že $\hat{A}^{(1)}, \dots, \hat{A}^{(N)}$ tvoří úsko pokud je připustná (navzájem komutující)

vládných čísel $\{a^{(1)}, \dots, a^{(N)}\}$ jednoznačně definuje spol. vlastní vektor $|4\rangle$ (až na fakti)

značení $|4\rangle \equiv |a^{(1)}, \dots, a^{(N)}\rangle$

pozn: • t.j. spol. projektoru $P_{a^{(1)}} \dots P_{a^{(N)}}$ už jsou jednoduché nebo 0

• sadu $\{\hat{A}^{(1)}, \dots, \hat{A}^{(N)}\}$ lze považovat za jeden operátor

→ nezávislostí spektra v.l. čísel .. N-tice $\{a^{(1)}, \dots, a^{(N)}\} \equiv \vec{a}$

Věta: Pokud operátor \hat{F} komutoje s $A^{(1)}, \dots, A^{(N)}$ |QM-I-16|

které tvoří ŠSKO pak lze vyjádřit jako $\hat{F} = f(A^{(1)}, \dots, A^{(N)})$

DK: $\hat{F}, A^{(1)}, \dots, A^{(N)}$ mají společnou vlastnost, ale to musí být $(a^{(1)}, \dots, a^{(N)})$
současně $\hat{F}(a^{(1)} \dots a^{(N)}) = f(a^{(1)} \dots a^{(N)})$... f je jediná pro \hat{F} s touto

Poznámka:

- Značná část zbytku předměšky bude o hledání ŠSKO pro různé systémy a hledání jejich spektra a transf. mezi nimi.
- Po odpovědi na fyzikální otázky potřebujeme, aby f veličina která nás zajímá byla součástí ŠSKO, nebo jejich funkcí.
- Uvidíme, že po odpovědi na otázky o časovém využití je vhodné mit v ŠSKO Hamiltonian.

Pozn: DIREKTNÍ SOUČET PROSTORŮ

$$\text{rozklad } I = \sum_a P_a \quad \leftrightarrow \quad \mathcal{X} = \bigoplus_a \mathcal{X}_a$$

... rozklad do nauč. ortogon. podprostorů

$$\psi = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix} a_1 + a_2 + \dots + a_m$$

podobně lze skládat:

$$\text{def: } \mathcal{X} = \mathcal{X}^{(1)} \oplus \mathcal{X}^{(2)} \text{ je MWP daný } \left\{ \left(| \psi^{(1)} \rangle, | \psi^{(2)} \rangle \right), \begin{array}{l} |\psi^{(1)}\rangle \in \mathcal{X}^{(1)} \\ |\psi^{(2)}\rangle \in \mathcal{X}^{(2)} \end{array} \right\}$$

$$\text{s operacemi: } |\psi\rangle + |\phi\rangle = (|\psi^{(1)}\rangle + |\phi^{(1)}\rangle, |\psi^{(2)}\rangle + |\phi^{(2)}\rangle)$$

$$|\alpha \psi\rangle = (\alpha |\psi^{(1)}\rangle, \alpha |\psi^{(2)}\rangle)$$

$$\langle \phi | \psi \rangle = \langle \phi^{(1)} | \psi^{(1)} \rangle_{\mathcal{X}^{(1)}} + \langle \phi^{(2)} | \psi^{(2)} \rangle_{\mathcal{X}^{(2)}}$$

tj v konečně dimenzích:

$$|\psi^{(1)}\rangle = \begin{pmatrix} f_1^{(1)} \\ \vdots \\ f_{d_1}^{(1)} \end{pmatrix}$$

$$|\psi\rangle = \begin{pmatrix} f_1^{(1)} \\ \vdots \\ f_{d_1}^{(1)} \\ f_1^{(2)} \\ \vdots \\ f_{d_2}^{(2)} \end{pmatrix}$$

dimenze

$$|\psi^{(2)}\rangle = \begin{pmatrix} f_1^{(2)} \\ \vdots \\ f_{d_2}^{(2)} \end{pmatrix}$$

tj $\mathcal{X}^{(1)} \oplus \mathcal{X}^{(2)}$ je prostor jehož bázi je sjednocení
bási $\mathcal{X}^{(1)}$ a $\mathcal{X}^{(2)}$ (ortonormální)

Příklad: $\mathbb{C}^2 = \mathbb{C} \oplus \mathbb{C}$; $\mathbb{C}^n = \mathbb{C} \oplus \mathbb{C} \oplus \dots \oplus \mathbb{C}$

$$I = \sum_a P_{ab} \dots \mathcal{X} = \bigoplus_a \mathcal{X}_a$$

fyzikálně: .. přidávání dalších hodnot pozorovatelné |QM-I-17|

PR: Kvantové tečky:

$$\mathcal{X}^{(1)} = \mathcal{L}\{\lvert A \rangle, \lvert B \rangle\}$$

poloha elektronu je $\lvert A \rangle$ nebo $\lvert B \rangle$

A B C D

$$\mathcal{X}^{(2)} = \mathcal{L}\{\lvert C \rangle, \lvert D \rangle\}$$

poloha elektronu je $\lvert C \rangle$ nebo $\lvert D \rangle$

$$\mathcal{X} = \mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)} = \mathcal{L}\{\lvert A \rangle, \lvert B \rangle, \lvert C \rangle, \lvert D \rangle\}$$

DIREKTNÍ SOUČIN PROSTORŮ (někdy též tensorový)

- důležitá operace .. skládání dvou kvantových systémů respektive přidávání stupňů volnosti
- prostor jehož bázi je kartézský součin bází

Def: nechť $\mathcal{X}^{(1)}$... báze $\{\lvert \phi_i^{(1)} \rangle\}_{i=1}^{d_1}$... podob. $\mathcal{X}^{(2)}$

pak def: $\mathcal{X} = \mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)}$ je prostor s bází $\{\lvert \phi_i^{(1)} \rangle \lvert \phi_j^{(2)} \rangle\}_{i=1}^{d_1} _{j=1}^{d_2}$
tj; prostor s dimenzí $d = d_1 \cdot d_2$ (izomorfni matici $d_1 \times d_2$)

tj; obecný vektor $\lvert \psi \rangle = \sum_{ij} \psi_{ij} \lvert \phi_i^{(1)} \rangle \lvert \phi_j^{(2)} \rangle$ -- někdy se vynedává horní index -- automaticky 1. vektor $\mathcal{X}^{(1)}$

+ součet a násobení číslem definovaný přirozeně (distrib.zákon)

• pozn: zkrácený zápis $\lvert \phi_i^{(1)} \rangle \lvert \phi_j^{(2)} \rangle \equiv \lvert \phi_i^{(1)} \rangle \otimes \lvert \phi_j^{(2)} \rangle \equiv \lvert \phi_i^{(1)} \phi_j^{(2)} \rangle$

• skalární součin $\langle \phi^{(1)} \phi^{(2)} | \psi^{(1)} \psi^{(2)} \rangle = \langle \phi^{(1)} | \psi^{(1)} \rangle_{\mathcal{X}^{(1)}} \langle \phi^{(2)} | \psi^{(2)} \rangle_{\mathcal{X}^{(2)}}$

speciální báze: $\langle \phi_i \phi_j | \phi_i \phi_j \rangle = \langle \phi_i | \phi_i \rangle \langle \phi_j | \phi_j \rangle = \delta_{ii} \delta_{jj}$

• faktorizované vektory: $\lvert \psi^{(1)} \rangle = \sum_i f_i^{(1)} \lvert \phi_i^{(1)} \rangle$; $\lvert \psi^{(2)} \rangle = \sum_i f_i^{(2)} \lvert \phi_i^{(2)} \rangle$

→ distrib. zákon $\lvert \psi^{(1)} \psi^{(2)} \rangle \equiv \lvert \psi^{(1)} \rangle \lvert \psi^{(2)} \rangle \equiv \lvert \psi^{(1)} \rangle \otimes \lvert \psi^{(2)} \rangle = \sum_{ij} f_i^{(1)} f_j^{(2)} \lvert \phi_i^{(1)} \phi_j^{(2)} \rangle$

• entanglement: ne každý stav je možno rozložit

• možno rozložit na více prostorů $\mathcal{X} = \mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)} \otimes \mathcal{X}^{(3)}$
 $\mathcal{X} = \bigotimes_{i=1}^N \mathcal{X}^{(i)}$

• OPERÁTORY na $\mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)}$: obecně $\hat{A} \otimes \hat{B} \lvert \psi \rangle = \hat{A} \lvert \phi \rangle \otimes \hat{B} \lvert \psi \rangle$

operátory \hat{A} na $\mathcal{X}^{(1)}$... rozšíření na $\mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)}$... $\hat{A} \rightarrow \hat{A} \otimes \hat{I}$

podobně \hat{B} na $\mathcal{X}^{(2)} \rightarrow \hat{I} \otimes \hat{B}$

často: úslova na $\mathcal{X}^{(1)} \otimes \mathcal{X}^{(2)}$ budován z úslova na $\mathcal{X}^{(1)}$ a úslova na $\mathcal{X}^{(2)}$

PŘÍKLADY:

[QM-I-18]

A) MATEMATICKÉ

- $\mathcal{X} = \mathbb{C}$... 1D vektory $|q\rangle = \alpha |e_1\rangle$ $x \equiv x$
- $= \mathcal{X} \oplus \mathcal{X}'$ (izomorfni \mathbb{C}^2) ... báze $\{|e_1\rangle, |e'_1\rangle\}$... 2 kemp ... $(\begin{smallmatrix} 1 \\ 0 \end{smallmatrix})$
- $= \mathcal{X} \otimes \mathcal{X}'$ (izomorfni \mathbb{C}) ... báze $\{|e_1\rangle |e'_1\rangle\}$... 1 vektor
- $\mathcal{X} = \mathbb{C}^2$
- $= \mathcal{X} \oplus \mathcal{X}' (\equiv \mathbb{C}^4)$ } ale jiná struktura
- $= \mathcal{X} \otimes \mathcal{X}' (\equiv \mathbb{C}^4)$
- Obecně: $\mathbb{C}^m \oplus \mathbb{C}^n \equiv \mathbb{C}^{m+n}$
- $\mathbb{C}^m \otimes \mathbb{C}^n \equiv \mathbb{C}^{mn}$ ← izomorfni prostoru matic, ale v QM písáme do sloupců

$$\left(\begin{array}{c} |1\rangle \\ |2\rangle \\ |3\rangle \\ |4\rangle \end{array} \right)$$



B) FYZIKÁLNÍ:

- jedna částice v kvantové trojtečce
 - $\mathcal{X}^{(D)} = \mathcal{L}\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\} (\equiv \mathbb{C}^3)$
 - $|q\rangle = \sum_d \alpha_d |d\rangle \quad d=1,2,3 \quad \leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$
 - dve částice v trojtečce:
 - $\mathcal{X} = \mathcal{X}^{(D)} \otimes \mathcal{X}^{(D)} = \mathcal{L}\{|11\rangle, |12\rangle, |13\rangle, |21\rangle, \dots, |33\rangle\} (\equiv \mathbb{C}^9)$
 - $|q\rangle = \sum_{d_1, d_2} \psi_{d_1, d_2} |d_1 d_2\rangle \quad |d_1 d_2\rangle \equiv |d_1\rangle \otimes |d_2\rangle$
→ částice 1 v $|d_1\rangle$; částice 2 v $|d_2\rangle$
 - pozn: komplikace .. nerozlišitelné částice → později
 - částice se spinem $\frac{1}{2}$: $\mathcal{X}^{(S)} = \mathcal{L}\{|+\rangle, |-\rangle\} \equiv \mathbb{C}^2$
 - částice se spinem $\frac{1}{2}$ v trojtečce: $\mathcal{X} = \mathcal{X}^{(D)} \otimes \mathcal{X}^{(S)} (\equiv \mathbb{C}^6)$
 - $|q\rangle = \sum_{ds} \psi_{ds} |ds\rangle; \quad |ds\rangle \equiv |d\rangle \otimes |s\rangle \quad \begin{matrix} \uparrow & \downarrow \\ =1,2,3 & =+,- \end{matrix} \quad \begin{matrix} \text{částice v mistě d} \\ \text{se spinem s} \end{matrix}$
→ na okénku tří pozorovatelných, 2 částice se spinem
- př: Entanglement např. $|q\rangle = |1+\rangle + |2-\rangle$ nelze faktorizovat
jako $|q\rangle = |\phi\rangle \otimes |\psi\rangle$ DAISI PR NA CHICENÍ